

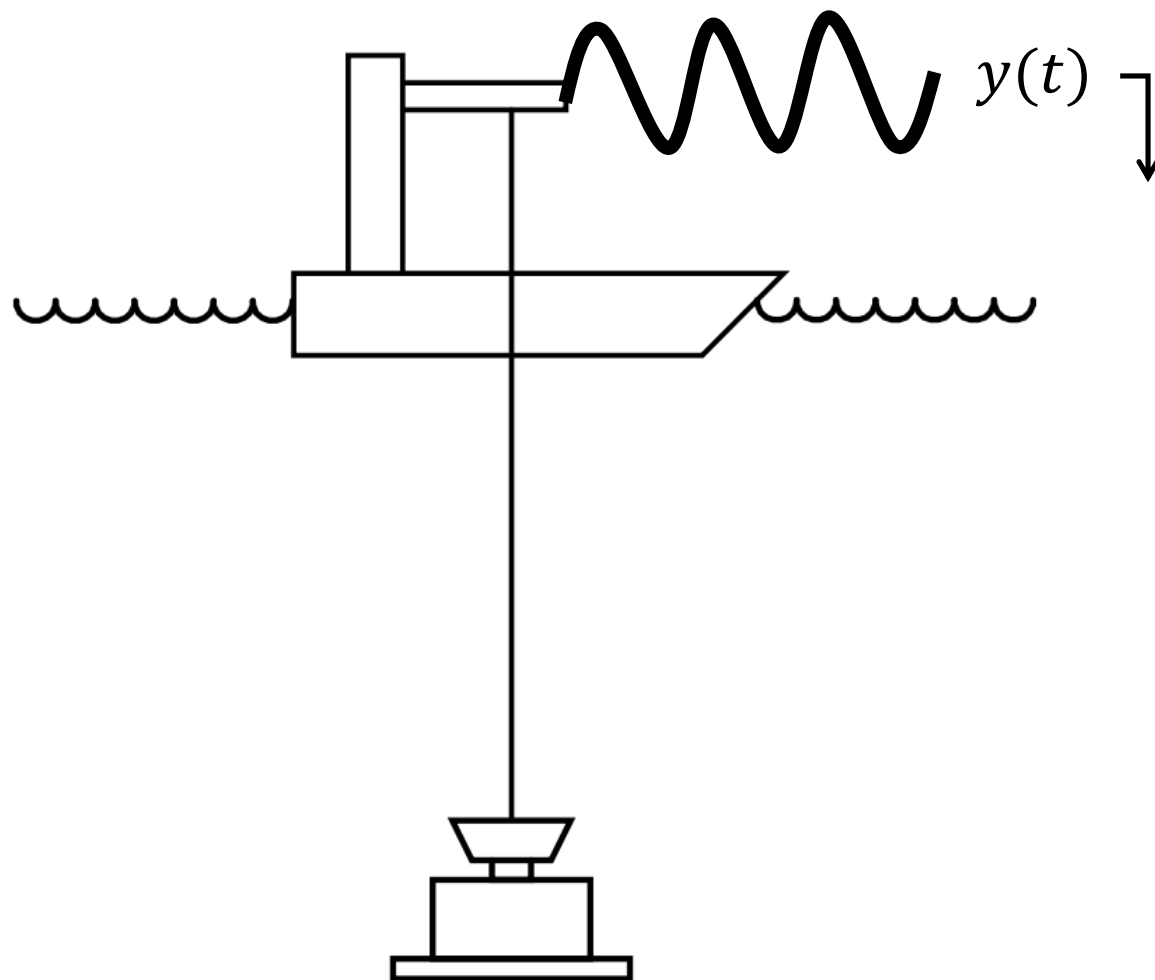
Dinâmica de Sistemas Navais e Oceânicos

PNV3314 Dinâmica de Sistemas

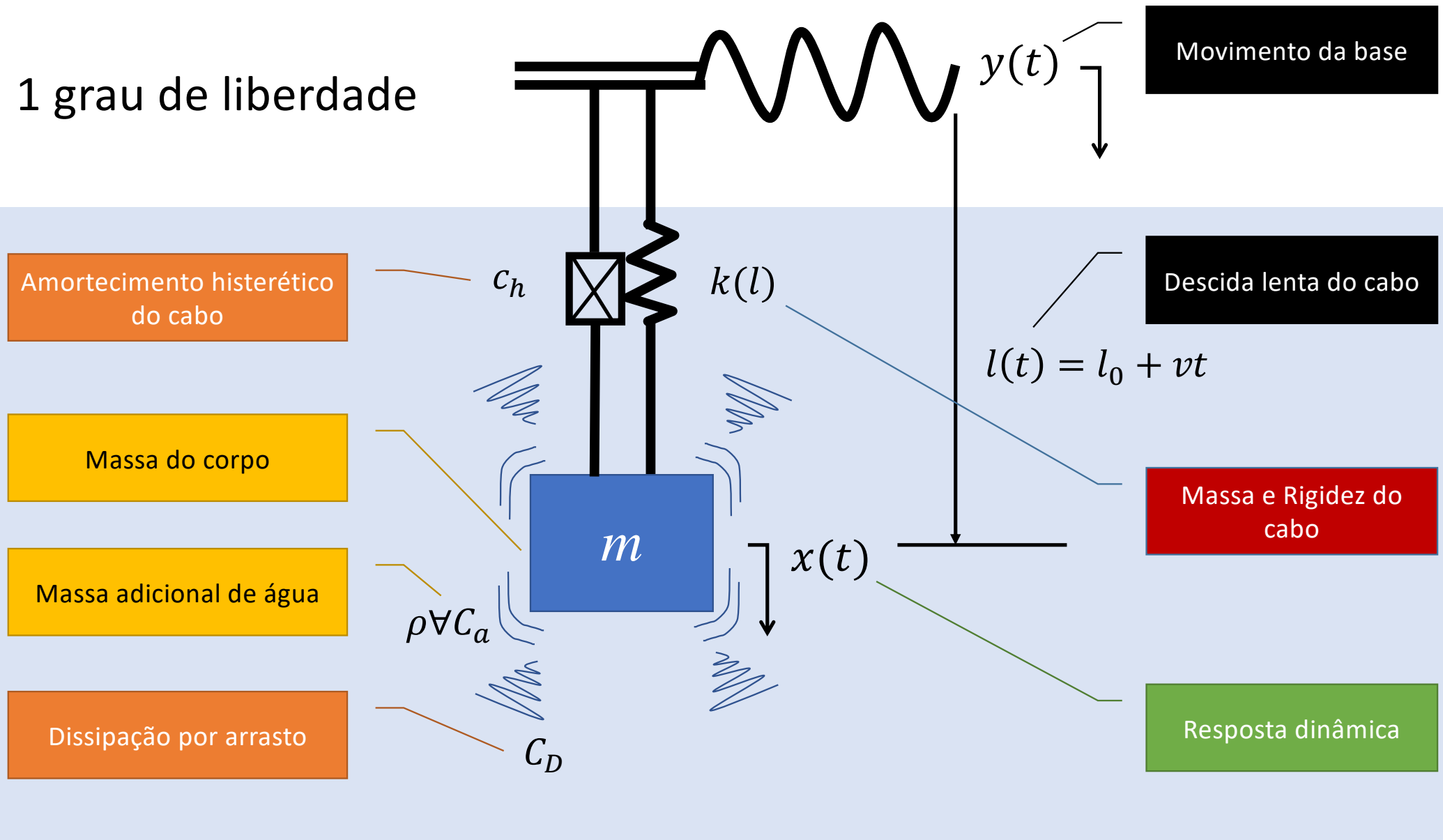
Aula 16

Dinâmica do lançamento do manifold submarino (em água)

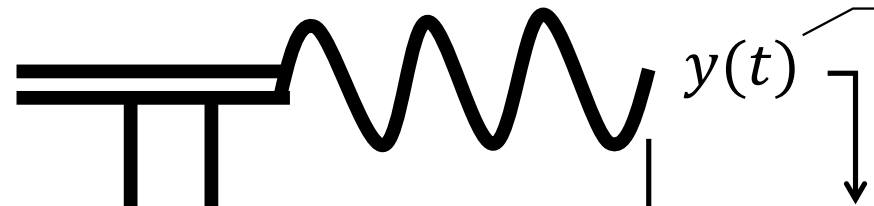
Colocando tudo junto



1 grau de liberdade



1 grau de liberdade



Movimento da base

Amortecimento histerético do cabo

c_h

$k(l)$

Descida lenta do cabo

Massa do corpo

Monte a equação do movimento e a simulação no XCOS

$$l(t) = l_0 + vt$$

Massa adicional de água

Massa e Rigidez do cabo

$x(t)$

Dissipação por arrasto

c_D

Resposta dinâmica

$\rho V C_a$

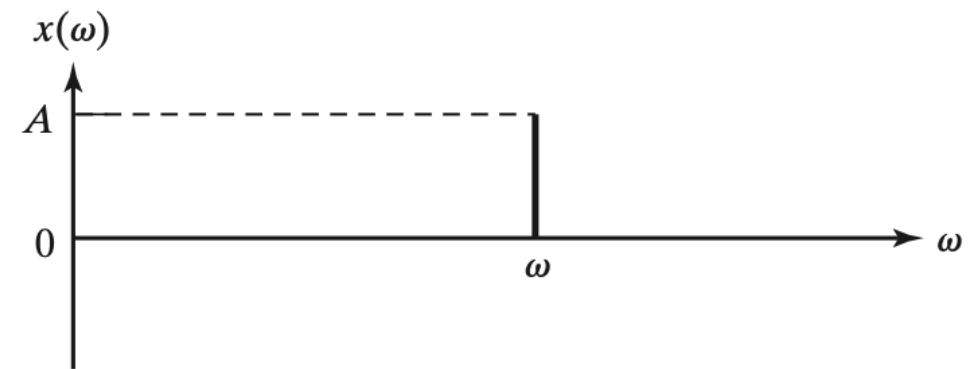
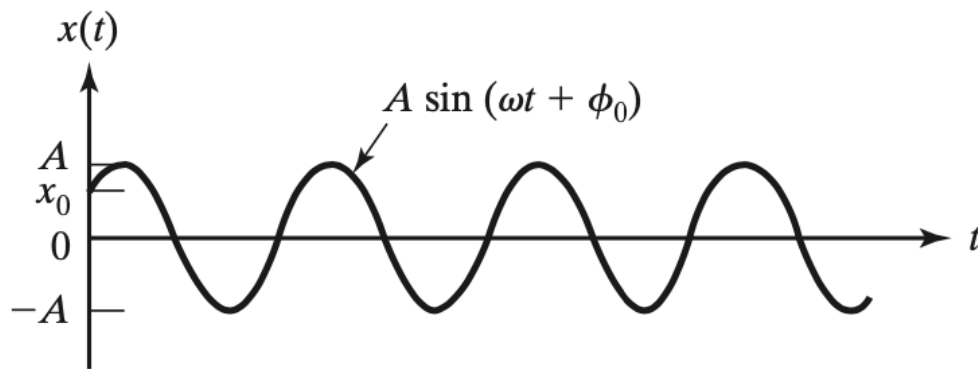
m

Dados para simulação

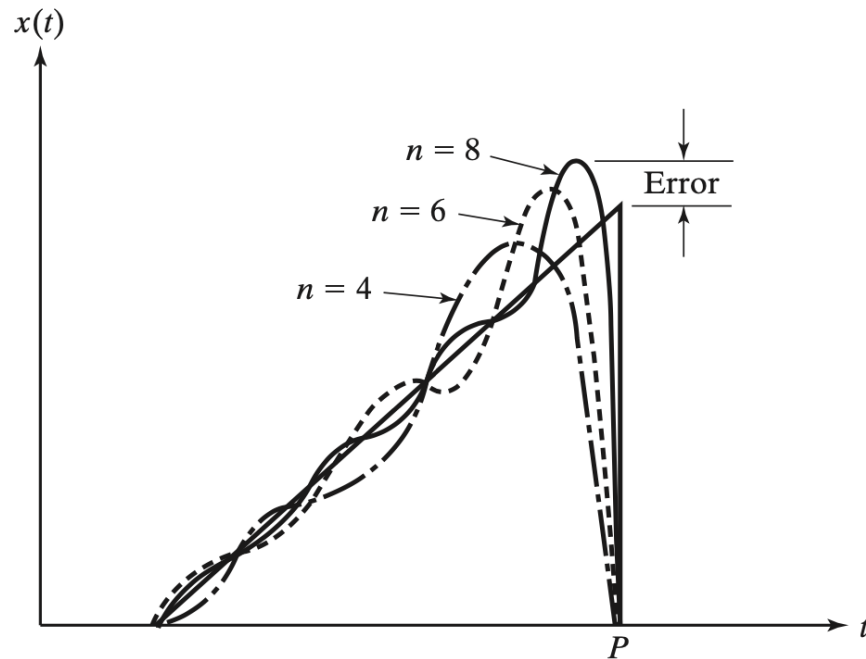
- Condição do mar
 - $T = 7s$
 - $Y = 2m$, amplitude de heave do navio
 - Profundidade: 3000m
 - $\rho_{mar} = 1030kg/m^3$
- Dados do manifold
 - $m = 100t$
 - $C_a = 0,8$
 - $C_d = 1,2$
 - $V = 50m^3$
 - $L = 8m$
 - $B = 5m$
 - $H = 4m$
- Dados do cabo de aço
 - $d = 40mm$
 - $\rho_{mar} = 7860kg/m^3$
 - $E = 150GPa$
 - Tensão de ruptura: 1,2GPa
 - Fator de histerese: $\Delta U/U = 0,2$
- Considere
 - Massa estrutural, massa adicional, massa participativa do cabo.
 - Amortecimento histerético do cabo.
 - Amortecimento hidrodinâmico de arrasto.
 - Movimento de heave imposto no navio.

Resposta à excitação periódica

Análise harmônica: exemplo 1



Análise harmônica



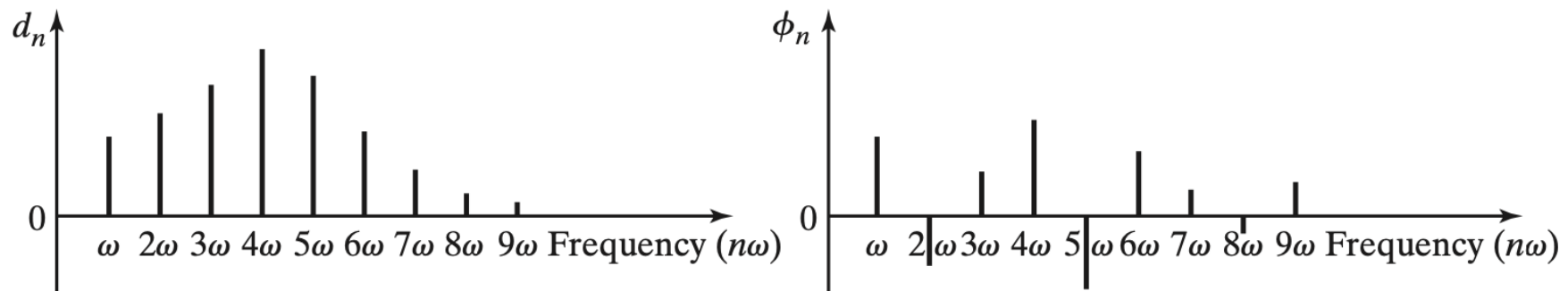
$$x(t) = d_0 + d_1 \cos(\omega t - \phi_1) + d_2 \cos(2\omega t - \phi_2) + \dots$$

$$d_0 = a_0/2$$

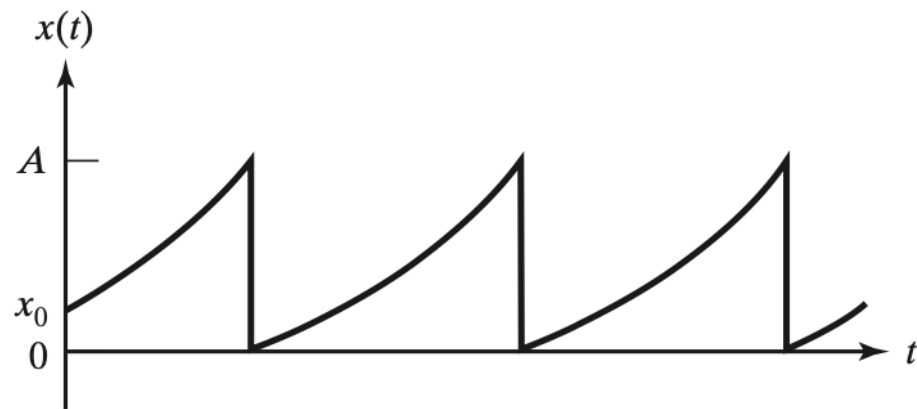
$$d_n = (a_n^2 + b_n^2)^{1/2}$$

$$\phi_n = \tan^{-1}\left(\frac{b_n}{a_n}\right)$$

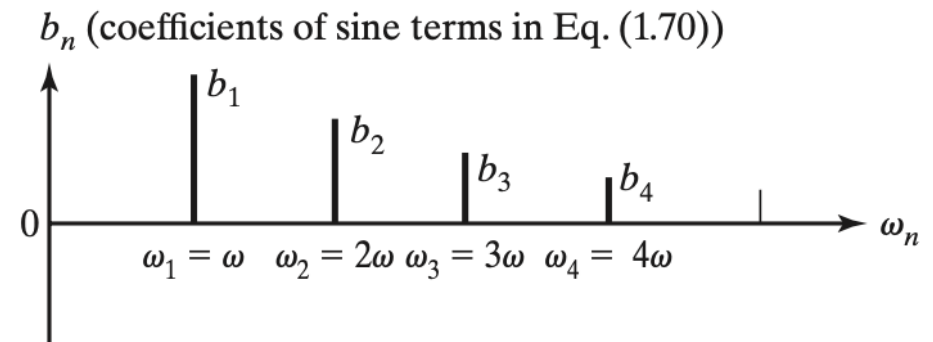
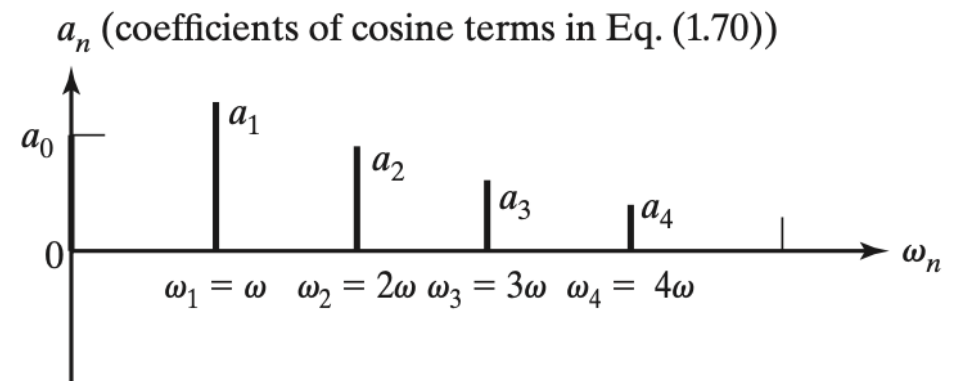
Análise harmônica: uma função qualquer

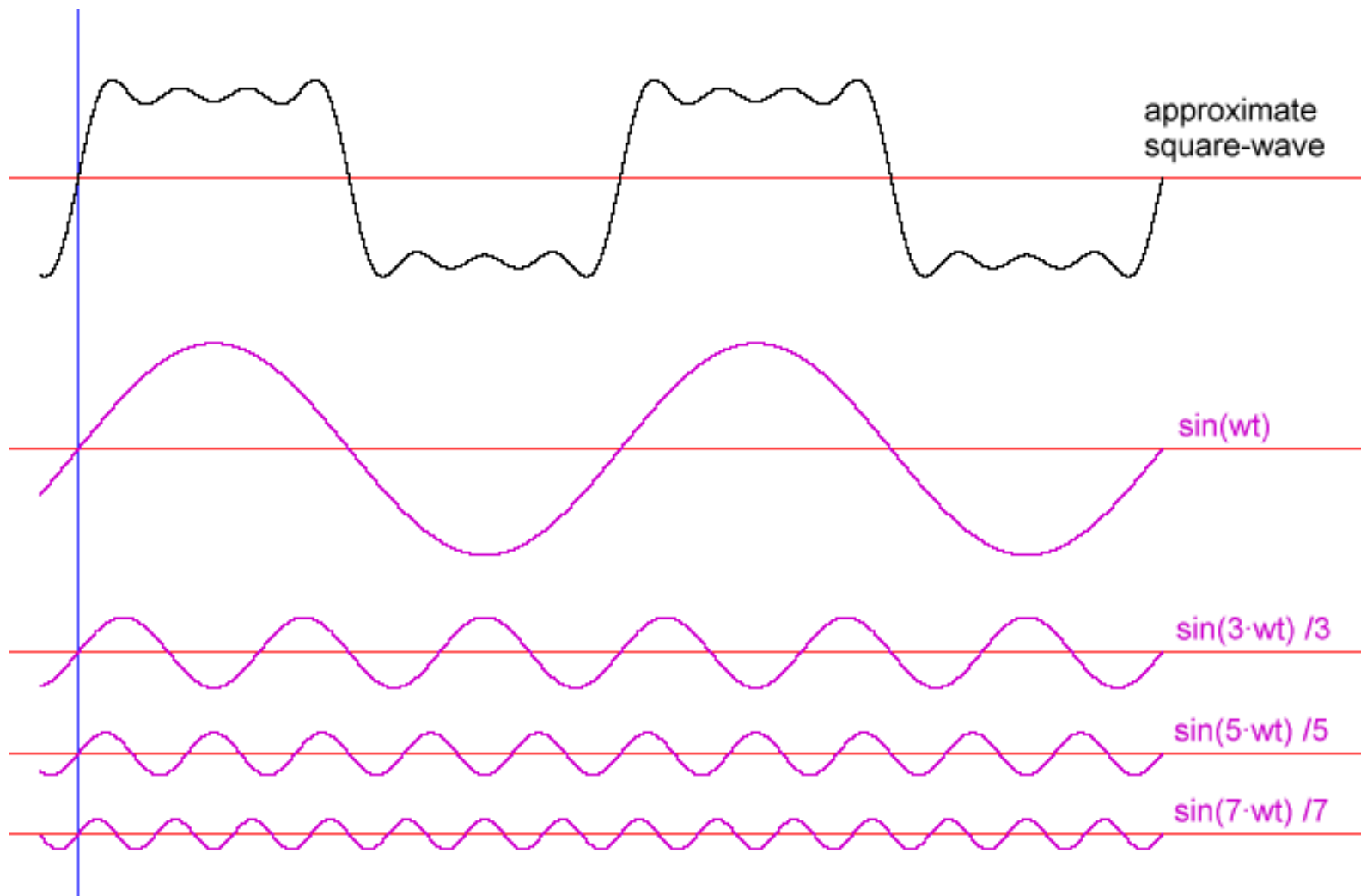


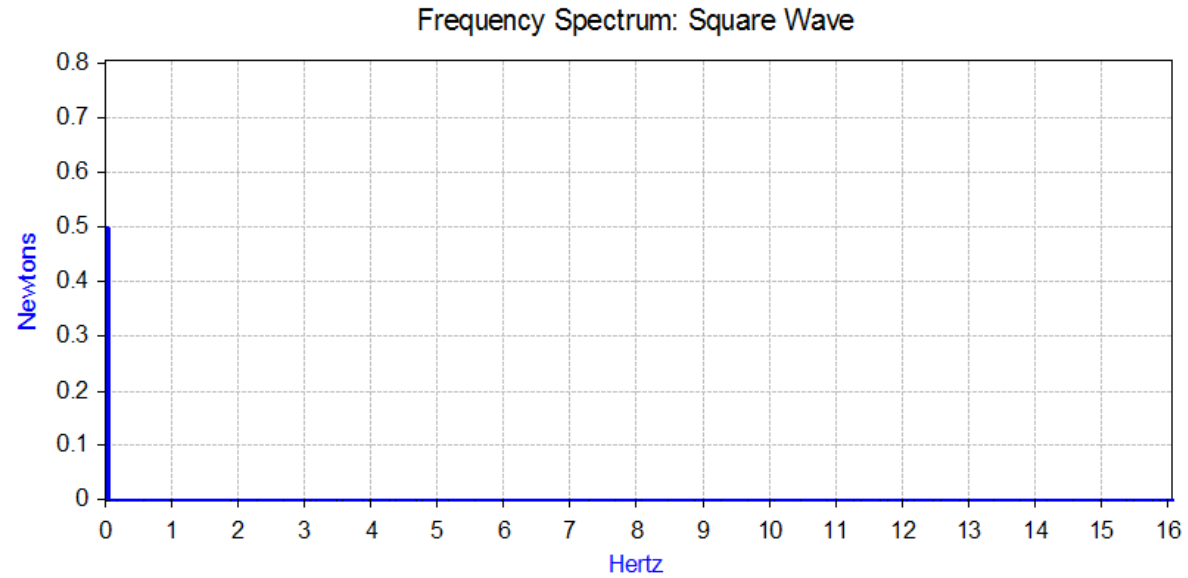
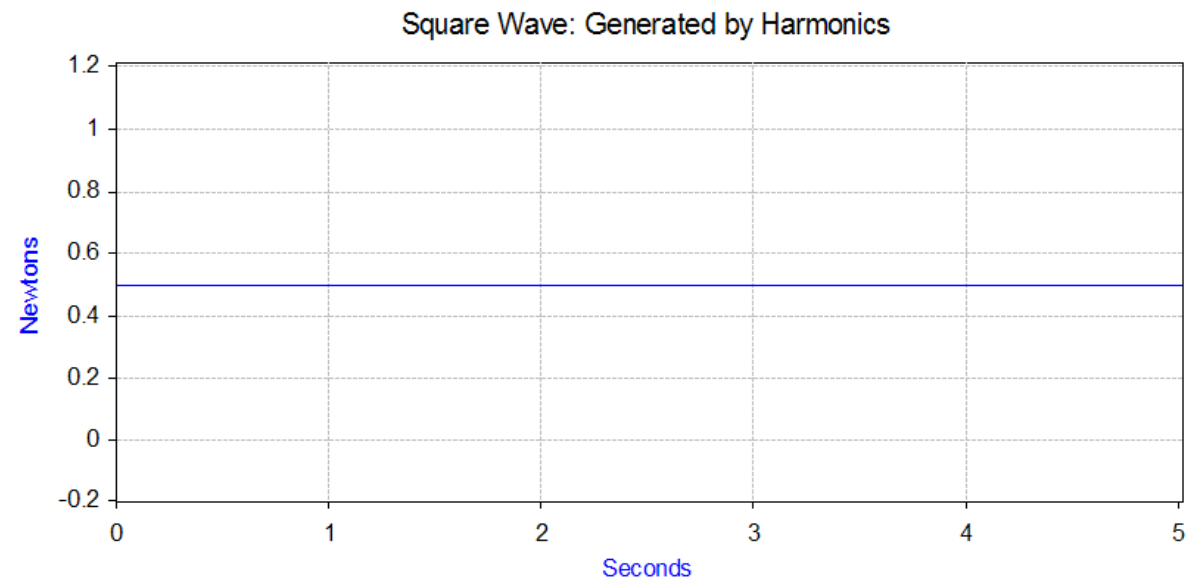
Análise harmônica: exemplo 2



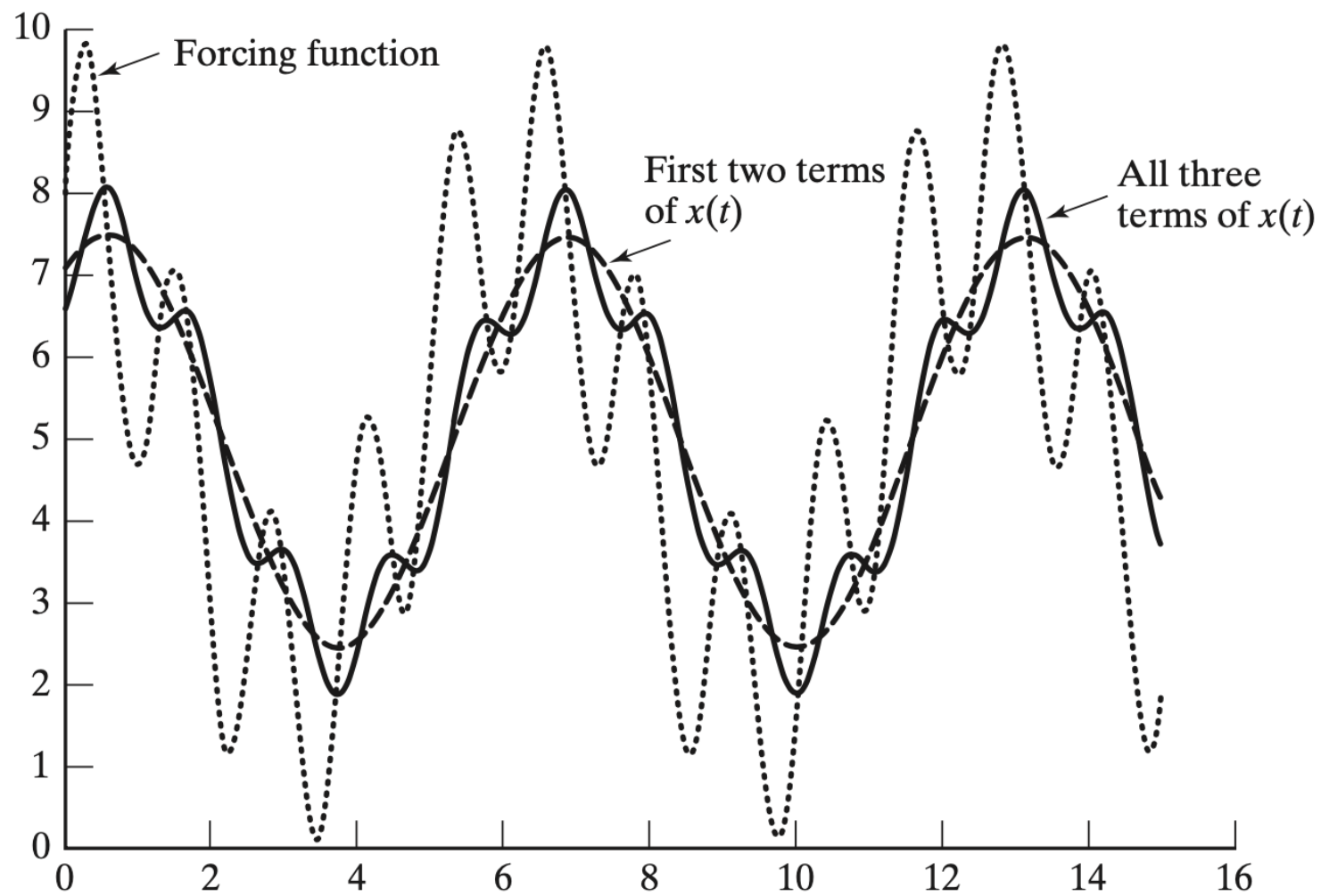
(c)







Resposta à excitação periódica



Força periódica de excitação



Expressa como uma série de Fourier

$$F(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{j=1}^{\infty} a_j \cos j\omega t + \sum_{j=1}^{\infty} b_j \sin j\omega t$$

$$a_j = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) \cos j\omega t dt, \quad j = 0, 1, 2, \dots$$

$$b_j = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) \sin j\omega t dt, \quad j = 1, 2, \dots$$

A equação do movimento de um Sistema de segunda ordem...

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = F(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{j=1}^{\infty} a_j \cos j\omega t + \sum_{j=1}^{\infty} b_j \sin j\omega t$$

O lado direito é uma série de forçantes

O princípio da superposição em sistemas lineares
nos permite pensar que...

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = \frac{a_0}{2}$$

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = a_j \cos j\omega t$$

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = b_j \sin j\omega t$$

$$x_p(t) = \frac{a_0}{2k}$$

Sabemos encontrar a resposta em regime permanente (solução particular) para estas equações harmônicas...

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = \frac{a_0}{2}$$

$$x_p(t) = \frac{a_0}{2k}$$

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = a_j \cos j\omega t$$

$$x_p(t) = \frac{(a_j/k)}{\sqrt{(1 - j^2 r^2)^2 + (2\zeta jr)^2}} \cos(j\omega t - \phi_j)$$

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = b_j \sin j\omega t$$

$$x_p(t) = \frac{(b_j/k)}{\sqrt{(1 - j^2 r^2)^2 + (2\zeta jr)^2}} \sin(j\omega t - \phi_j)$$

onde...

$$\phi_j = \tan^{-1} \left(\frac{2\zeta jr}{1 - j^2 r^2} \right)$$

$$r = \frac{\omega}{\omega_n}$$

Pela superposição linear, a solução completa em regime permanente (soma das soluções particulares) será...

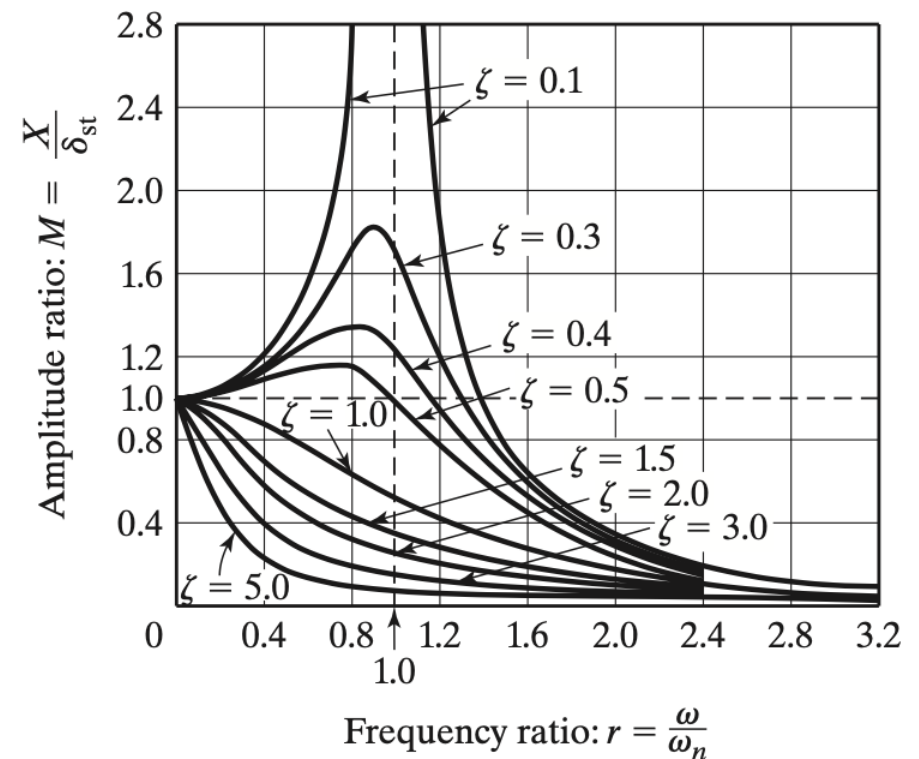
$$x_p(t) = \frac{a_0}{2k} + \sum_{j=1}^{\infty} \frac{(a_j/k)}{\sqrt{(1 - j^2 r^2)^2 + (2\zeta j r)^2}} \cos(j\omega t - \phi_j) \\ + \sum_{j=1}^{\infty} \frac{(b_j/k)}{\sqrt{(1 - j^2 r^2)^2 + (2\zeta j r)^2}} \sin(j\omega t - \phi_j)$$

Sabemos como é a resposta de cada componente...

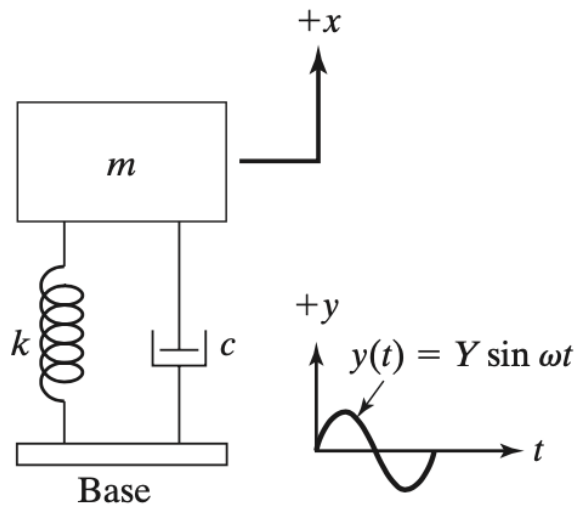
$$x_p(t) = \frac{a_0}{2k} + \sum_{j=1}^{\infty} \frac{(a_j/k)}{\sqrt{(1 - j^2 r^2)^2 + (2\zeta_j r)^2}} \cos(j\omega t - \phi_j) \\ + \sum_{j=1}^{\infty} \frac{(b_j/k)}{\sqrt{(1 - j^2 r^2)^2 + (2\zeta_j r)^2}} \sin(j\omega t - \phi_j)$$

Conforme $j\omega$ aumenta, a resposta da componente tende a diminuir.

A frequências mais baixas terão contribuição maior na resposta. Por isso, geralmente, as primeiras componentes fornecem uma boa ideia da resposta.



Excitação pelo movimento da base

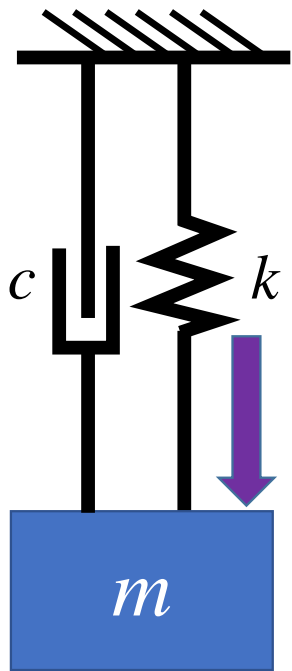


$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = ky + c\dot{y} = \underbrace{kY \sin \omega t + c\omega Y \cos \omega t}$$

Basta expressar o movimento da base por uma série de funções harmônicas.

$$x_p(t) = \frac{1}{\sqrt{(1 - r^2)^2 + (2\zeta r)^2}} \left[\frac{a_1}{k} \cos(\omega t - \phi_1) + \frac{b_1}{k} \sin(\omega t - \phi_1) \right] \dots$$

$$a_1 = c\omega Y, \quad b_1 = kY,$$



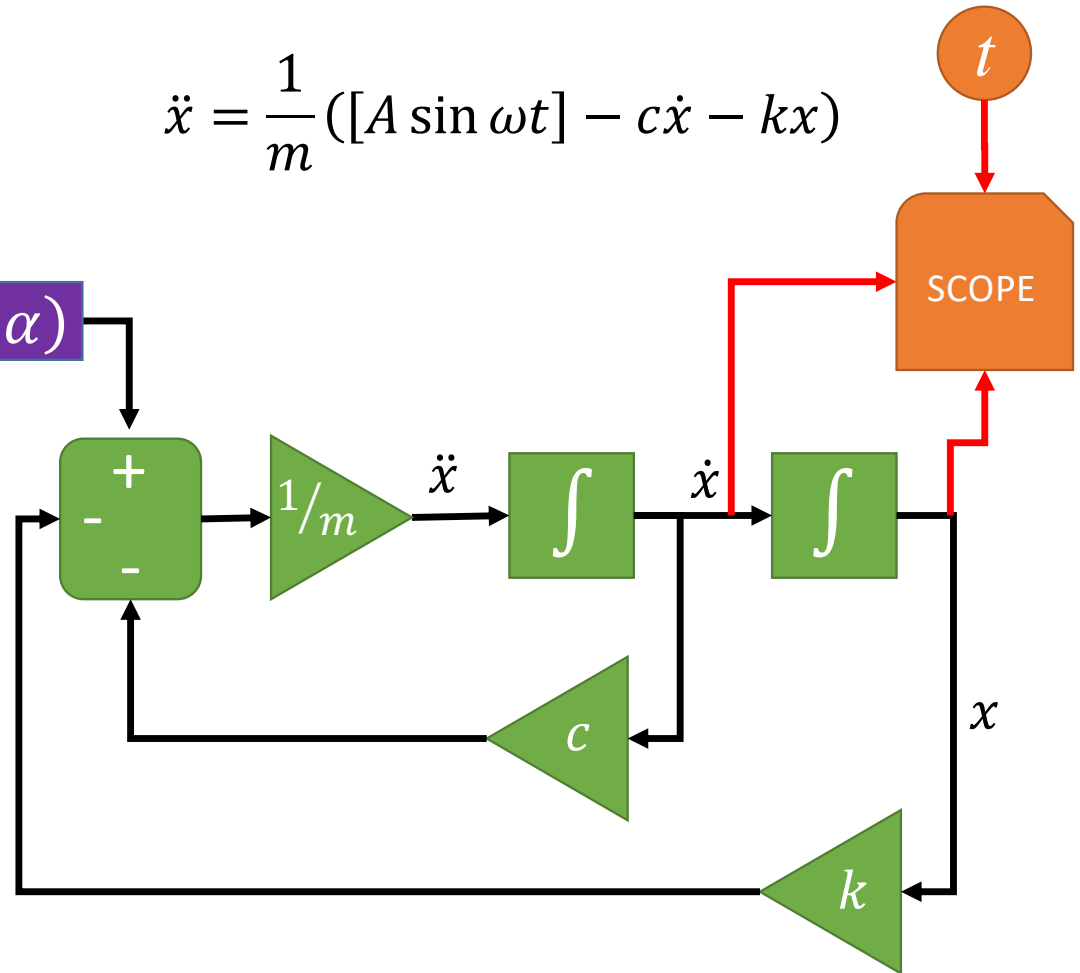
$$A = Y\sqrt{k^2 + (c\omega)^2}$$

$$\alpha = \tan^{-1} \left[-\frac{c\omega}{k} \right]$$

$$F(t) = A \sin(\omega t - \alpha)$$

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = A \sin(\omega t - \alpha)$$

$$\ddot{x} = \frac{1}{m} ([A \sin \omega t] - c\dot{x} - kx)$$

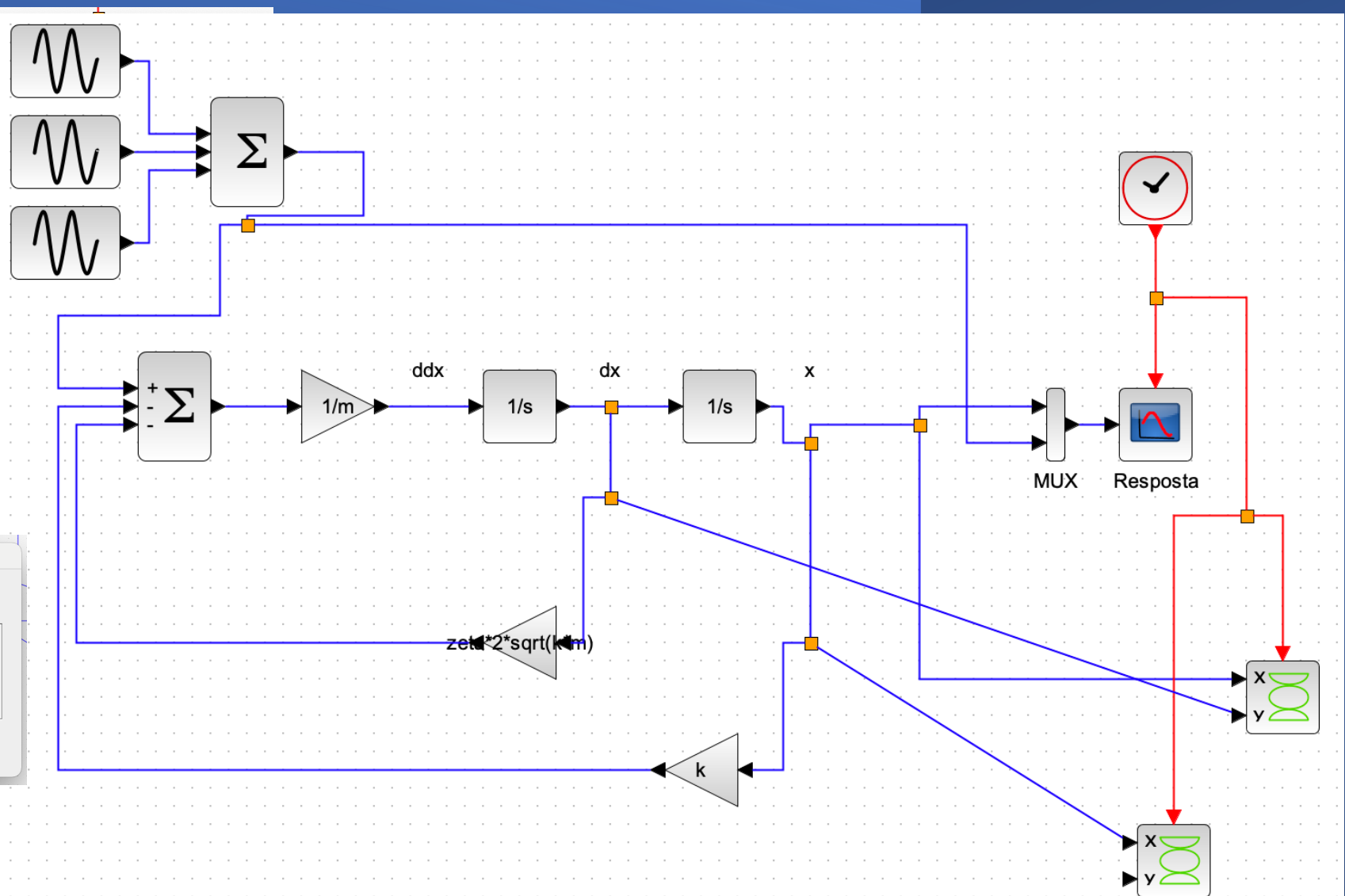


You may enter here scilab instructions used in block definitions using
These instructions are evaluated and every time the diagram is

```
m = 1;
k = 39.47;
zeta = 0.01;
```

```
f1 = 0.2;
f2 = 0.7;
f3 = 1.3;
```

```
y1 = 0.1;
y2 = 0.4;
y3 = 0.3;
```



Solicitação de múltiplos valores do Scilab

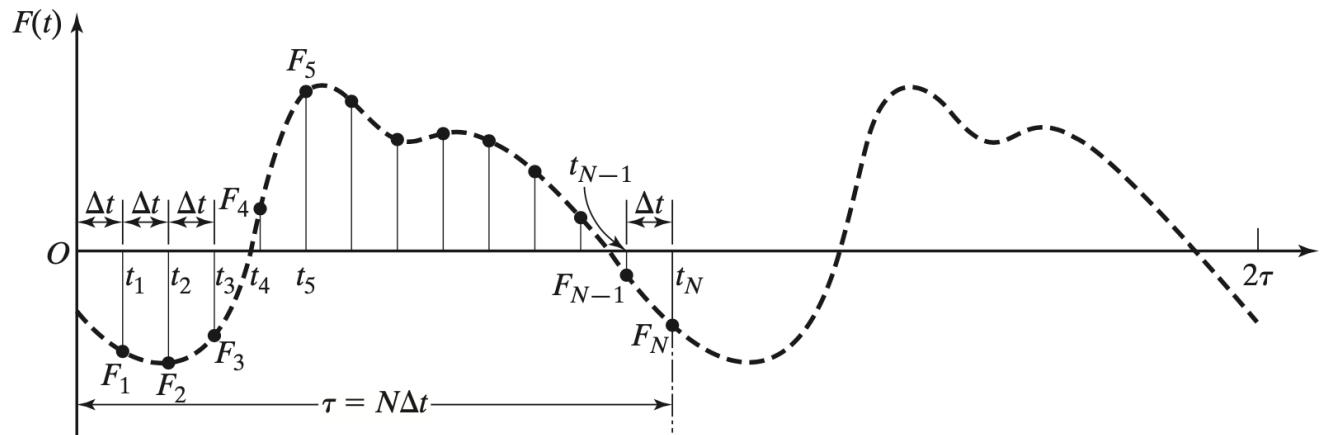
Definir parâmetros do bloco GENSIN_f

Gerador de onda senoidal

Amplitude	y1
Frequência (rad/s)	$2 \cdot 3.1416 \cdot f1$
Fase (rad)	0

Ok Cancelar

Força periódica de forma irregular (genérica)



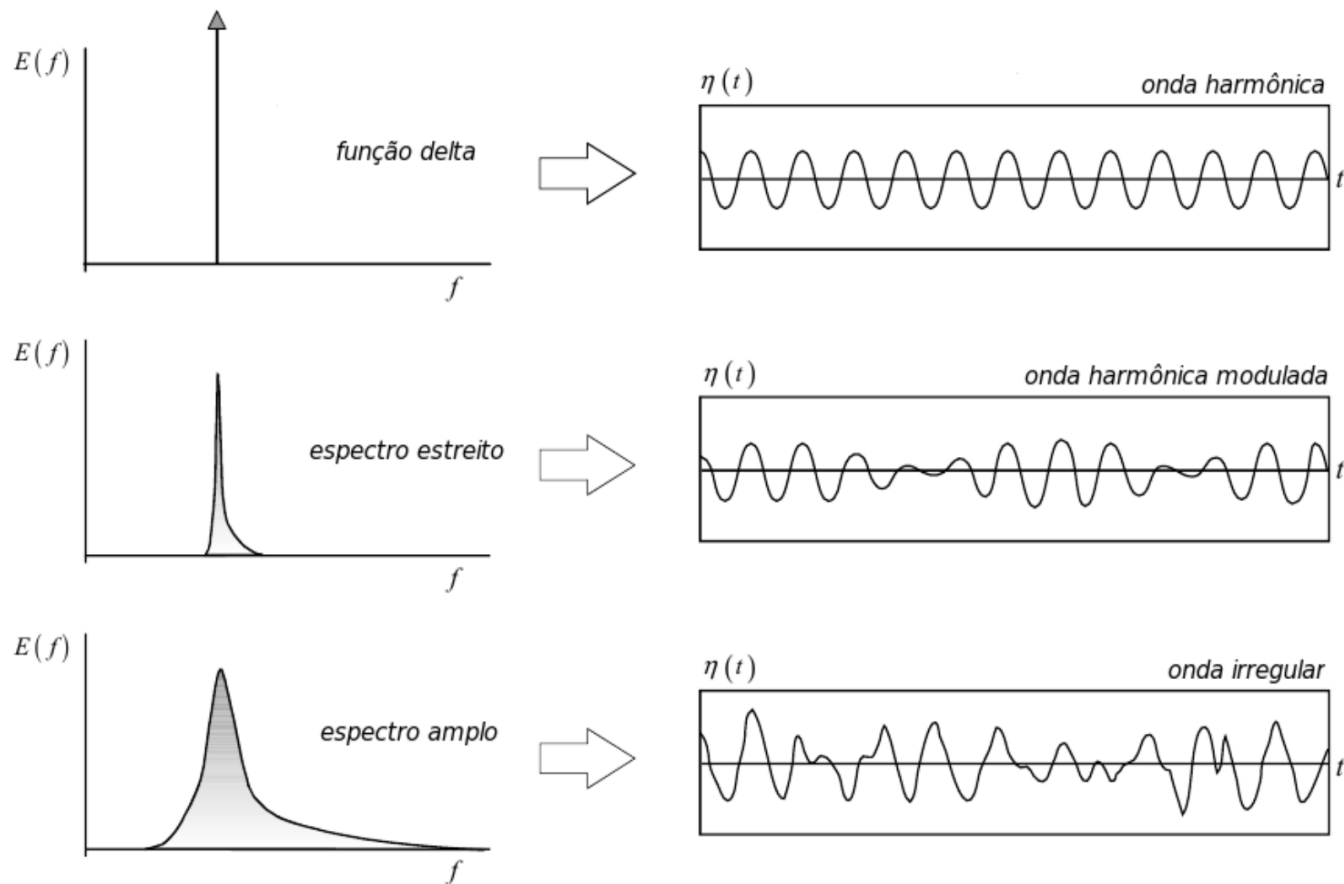
$$r = \left(\frac{2\pi}{\tau\omega_n} \right)$$

$$a_0 = \frac{2}{N} \sum_{i=1}^N F_i$$

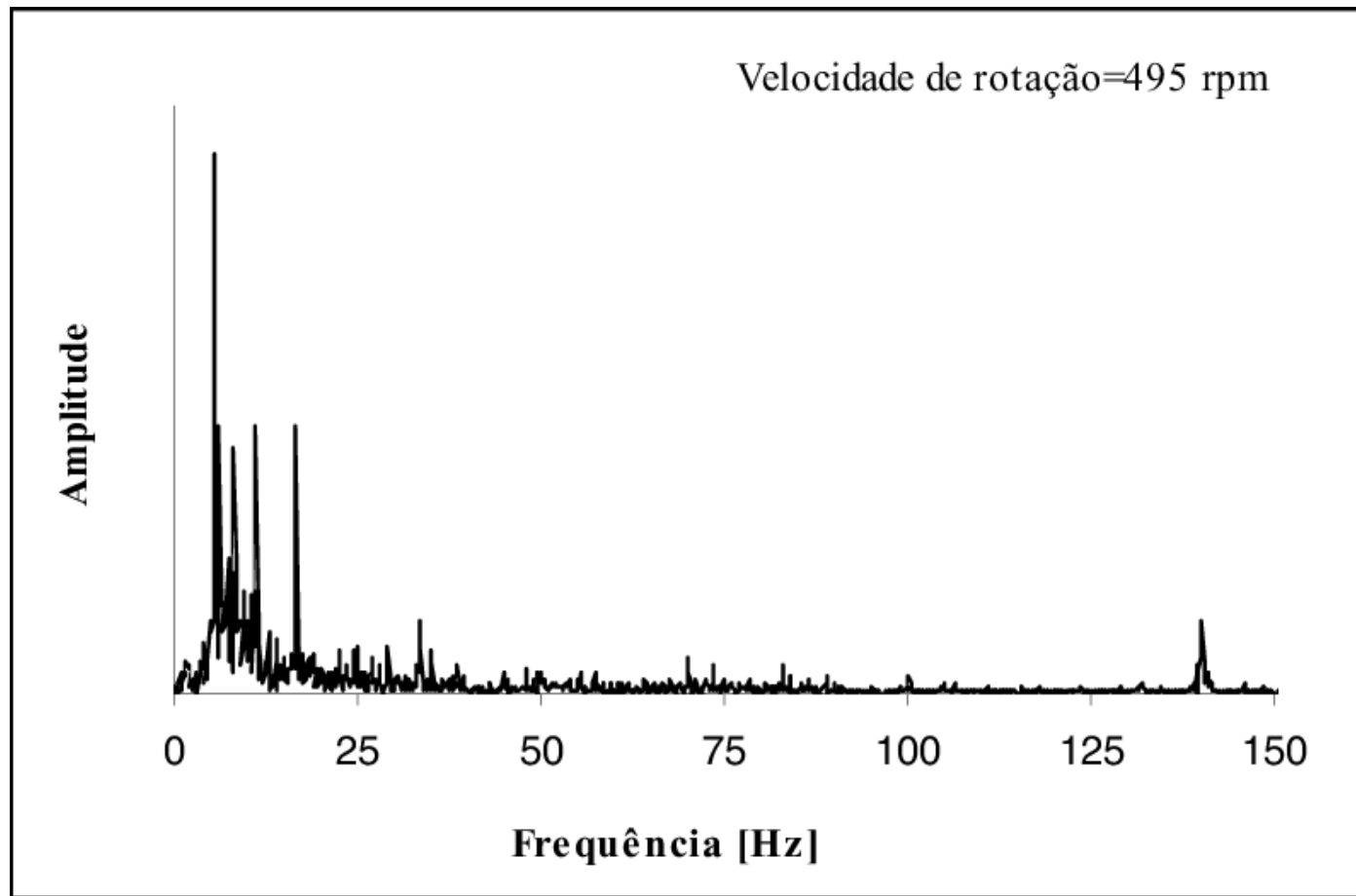
$$a_j = \frac{2}{N} \sum_{i=1}^N F_i \cos \frac{2j\pi t_i}{\tau}, \quad j = 1, 2, \dots$$

$$b_j = \frac{2}{N} \sum_{i=1}^N F_i \sin \frac{2j\pi t_i}{\tau}, \quad j = 1, 2, \dots$$

Espectro de frequência: exemplos



Espectro de frequência: exemplos



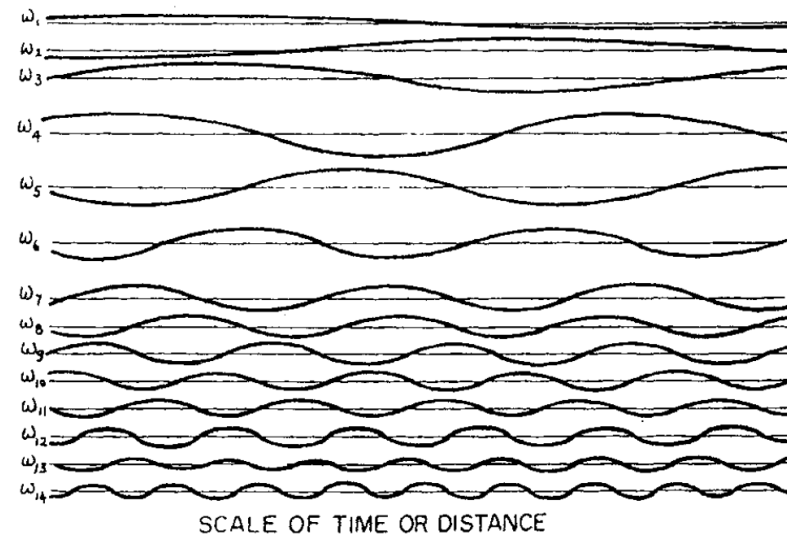
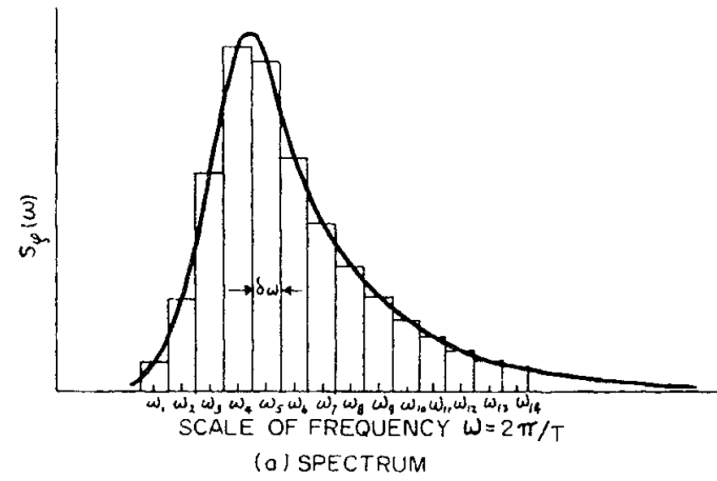
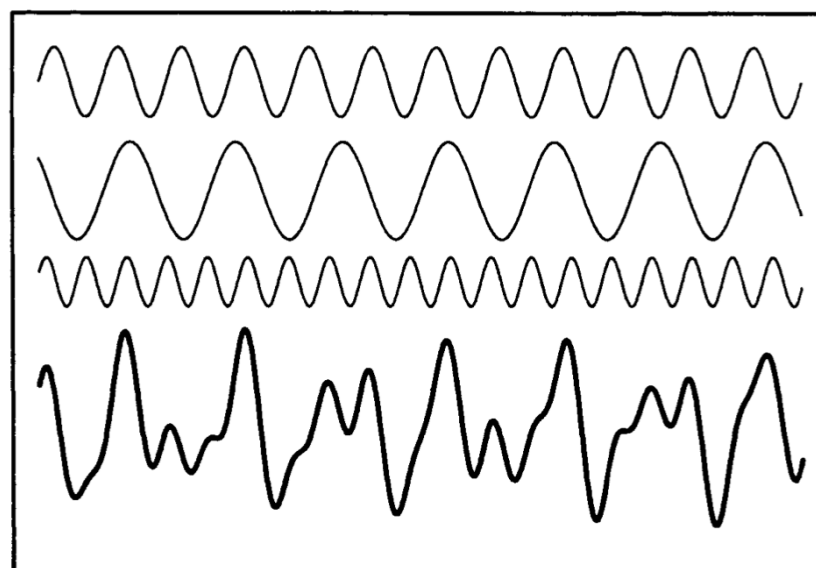
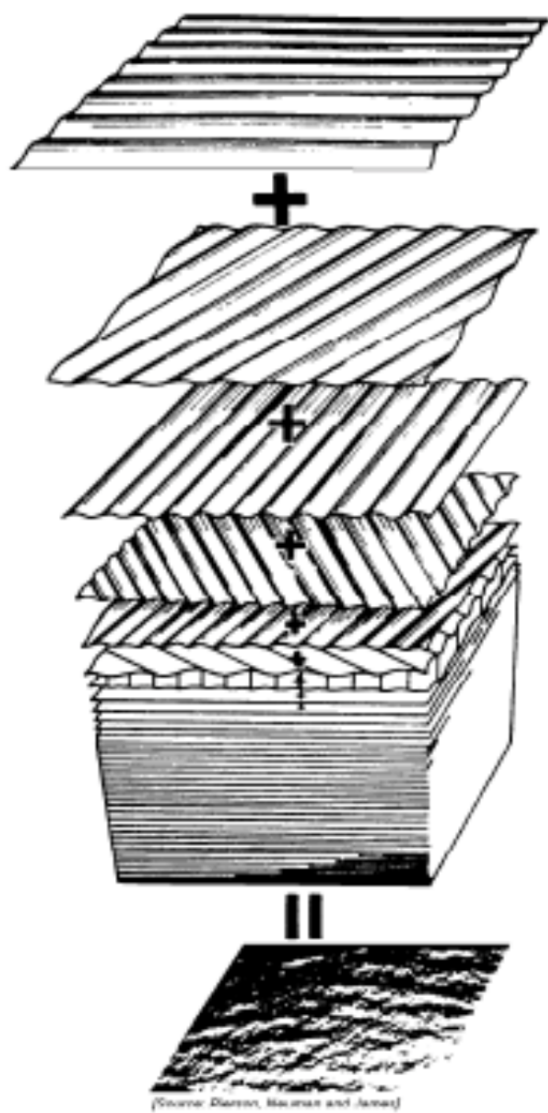
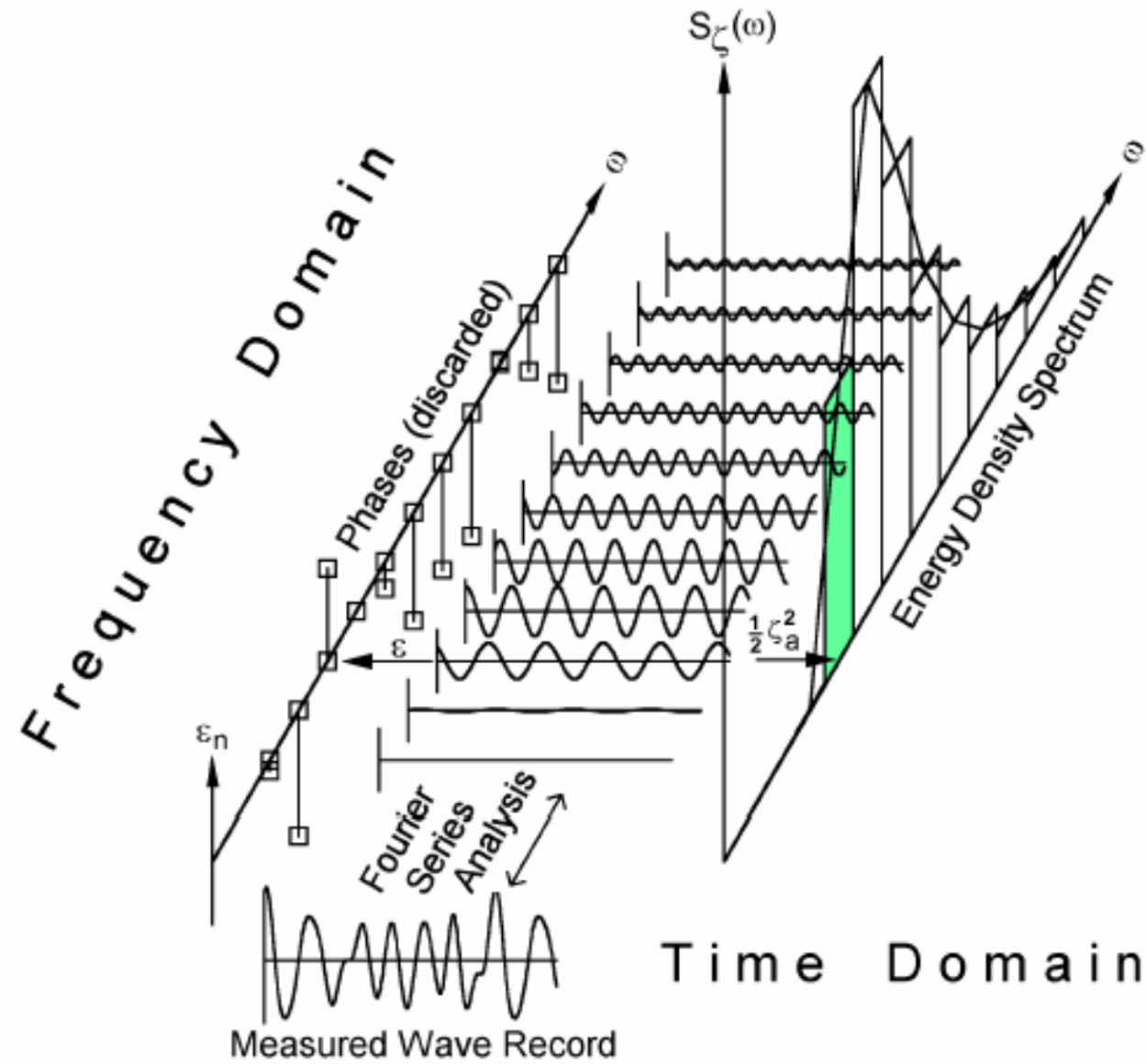
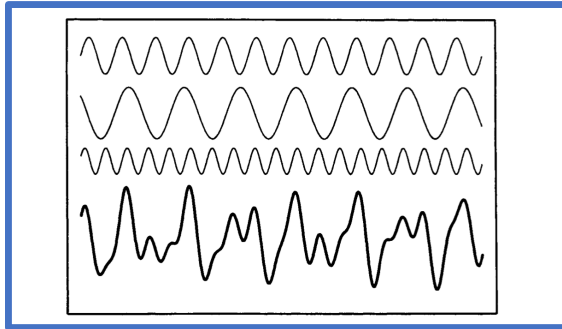


Fig. 8 Typical variance spectrum of waves, showing approximation by a finite sum of components

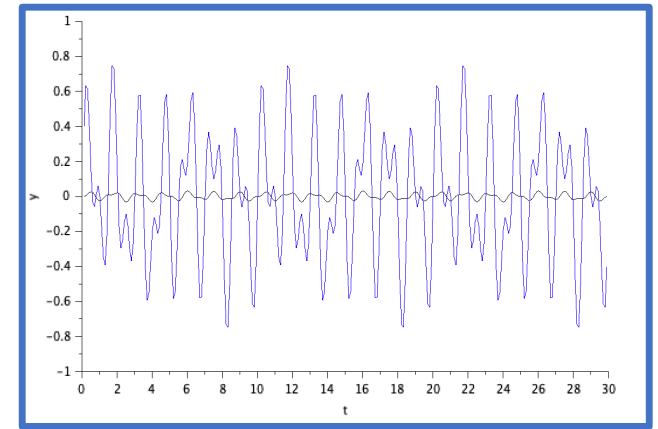




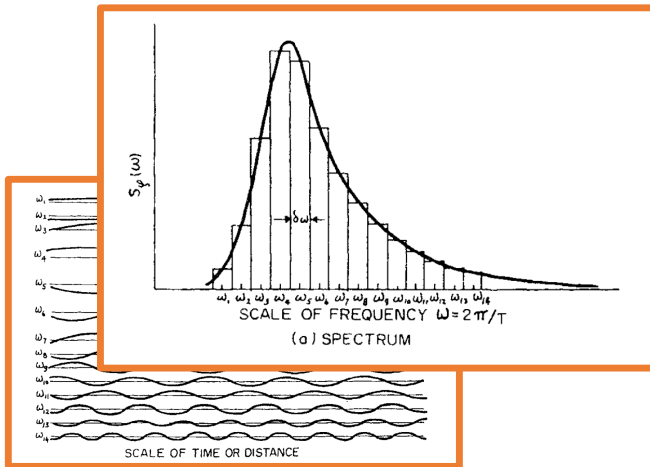
Domínio do tempo...



Eq. do movimento



Domínio da frequência...



Eq. do movimento

