

PMR-5215 – Otimização Aplicada ao Projeto de Sistemas Mecânicos

4ª Lista de Exercícios

(grupo de 2 alunos)

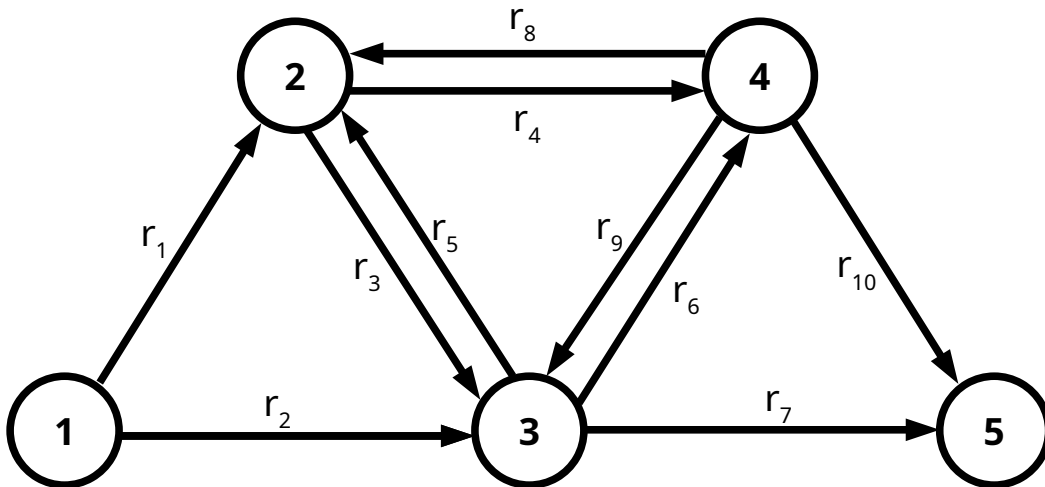
Entrega: 24/04/23

1- Dados os problemas de otimização abaixo:

<p>Max $2x_1 + 3x_2$ tal que $4x_1 + x_2 \leq 4$ $x_2 \leq 2$ $x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$</p>	<p>Min $x_1 + 6x_2$ tal que $4x_1 + x_2 \geq 2$ $x_1 + 6x_2 \geq 2$ $x_1 - 2x_2 \leq 0$ $x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$</p>	<p>Max $x_1 + x_2$ tal que $x_1 + 3x_2 \leq 2$ $3x_1 - x_2 \geq 7$ $x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$</p>
--	---	---

Para cada um deles desenhe o domínio viável e as curvas de nível da função objetivo. Indique a solução do problema.

2. Considere o seguinte grafo:



Seja o problema de se encontrar a rota entre o vértice 1 e o 5 com o menor custo. O custo individual de se percorrer cada rota é dado pela tabela:

r	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
Custo	3	1	1	1	1	3	4	1	2	1

Este problema pode ser resolvido por programação linear. Para tanto, considere a representação de um trajeto por um vetor $r = \{r_1, r_2, r_3, r_4, r_5, r_6, r_7, r_8, r_9\}$ cuja i -ésima posição contém o número de vezes que a rota i é percorrida. Por exemplo, o trajeto $1 \rightarrow 3 \rightarrow 5$ é representado pelo vetor $\{0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0\}$, enquanto que a rota $1 \rightarrow 2 \rightarrow 4 \rightarrow 5$ é representada pelo vetor $\{1, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1\}$ (verifique!).

a) Escreva a função custo total de um trajeto em função das variáveis $r_1, r_2, r_3, r_4, r_5, r_6, r_7, r_8, r_9$. Use os custos da tabela acima.

b) Observe que para cada vértice fora dos extremos do grafo (nós 2, 3 e 4), a quantidade de vezes que se entra no nó deve ser maior ou igual à quantidade de vezes que se sai do nó. No caso do nó de destino (5), deve-se entrar ao menos **uma** vez (não há vértices de saída), e no nó de origem (1) a quantidade de vezes que se sai deve ser de ao menos **uma** (do mesmo modo, não há vértices de entrada). Escreva para cada um dos vértices usando as variáveis $r_1, r_2, r_3, r_4, r_5, r_6, r_7, r_8, r_9$ as desigualdades correspondentes a estas restrições. Nota: Estas restrições poderiam ser de *igualdade* estrita, mas como o problema busca minimizar a quantidade de vezes em que uma rota é percorrida, a desigualdade é suficiente.

c) Adicione às restrições do item (b) as restrições de não-negatividade $r_i \geq 0$ e monte o problema linear de minimização de custo de rota. Resolva o problema usando um pacote numérico (trata-se de um problema com 10 variáveis e 15 restrições!). Reproduza o grafo e indique a rota ótima obtida. Qual o custo total da rota?

3. Algoritmo de Dijkstra

O algoritmo de Dijkstra é um método para encontrar rotas em grafos. Ele consiste em atribuir para vértices no grafo valores correspondentes ao custo **mínimo** de trajeto até o vértice partindo-se do vértice de origem. Nesta situação, ao nó de destino deve ser atribuído o custo total do trajeto. Os valores de cada nó são tradicionalmente obtidos via programação dinâmica.

É possível no entanto obtê-los por programação linear.

De fato, considere o vetor de valores atribuídos a cada um dos vértices $\mathbf{v} = \{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5\}$. Note que se existe uma rota com custo r que liga o vértice i ao vértice j , então $v_j - v_i \leq r$. De fato, se v_i é o custo de se chegar da origem ao vértice v_i , então $v_j \leq v_i + r$ pois é sempre possível ir da origem até i e depois com custo adicional r chegar-se a j .

a) Escreva para cada rota do grafo as restrições correspondentes aos valores v_i dos vértices por ela conectados. Use os valores da tabela da questão 2.

b) Os valores do algoritmo de Dijkstra são os valores que **maximizam** a diferença entre o valor atribuído ao vértice de destino e o de origem $v_5 - v_1$ sujeitos às restrições do item (a). Monte o problema de programação linear com esta função objetivo, as restrições do item (a) e restrições de não-negatividade $v_i \geq 0$. Resolva o problema linear com um pacote numérico. Reproduza o grafo e indique os valores obtidos. Qual a diferença entre o valor atribuído ao nó de destino e o de origem?

c) Mostre que o problema linear do item (b) é o problema *Dual* do problema do item 2c.