

Eletromagnetismo

Correntes e Torques

- Vamos esmiuçar a relação de trabalho no campo magnético.
- Acoplar e entender a relação entre o micro e o macro.
- Quais as forças, afinal, sobre um fio com corrente?
- E os torques sofridos no circuito?

Aula 13: O que é corrente?

Como vimos até aqui

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0 \quad \nabla \times \vec{E} = 0 \quad \Rightarrow \quad \vec{E} = -\nabla V$$

$$\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \cdot \vec{J} \quad \nabla \cdot \vec{D} = \rho \quad (\vec{D} = \epsilon \vec{E})$$



$$\text{Força de Lorentz: } \vec{F} = q (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

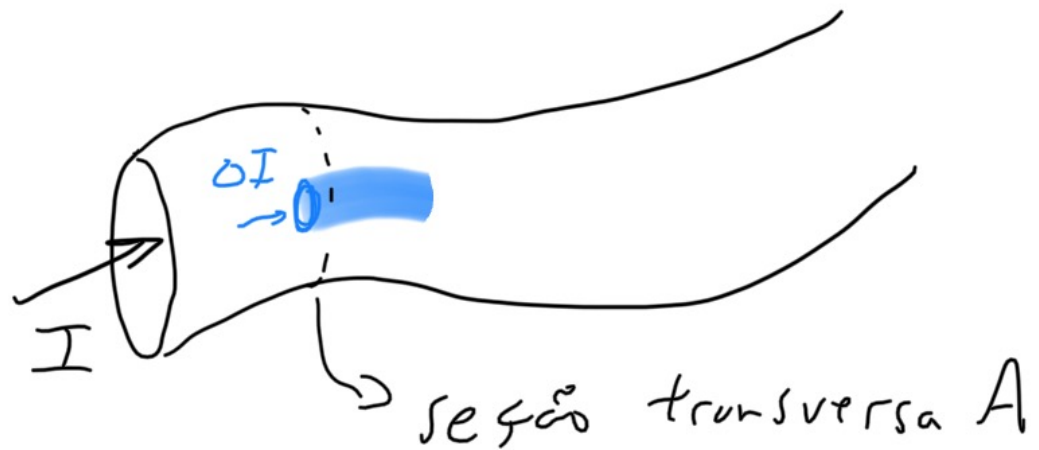
Cargas são quantizadas

mas, em grande quantidade, parecem um fluido

Como se relaciona sua densidade e deslocamento?

Partindo da corrente em um meio

$$I = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta Q}{\Delta t} \right)$$



$$I = \sum \Delta I$$

$$\Delta I = \vec{J} \cdot \Delta \vec{a}$$

$$I = \sum \vec{J} \cdot \Delta \vec{a} = \int_A \vec{J} \cdot d\vec{a}$$

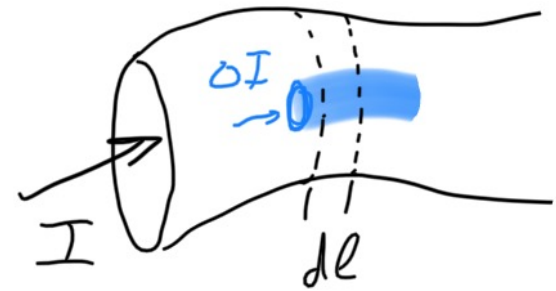
Densidade de corrente $\vec{J} \Rightarrow \frac{A}{m^2} = \frac{C}{m^2} \cdot \frac{1}{s} = \frac{C}{m^3} \left(\frac{m}{s} \right)$

$$\Delta Q = \int_V \rho \cdot dV = \int_V \rho \cdot dl \cdot dA = \int_l \int_A \rho \cdot d\vec{l} \cdot d\vec{a}$$

$$I = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta Q}{\Delta t} \right) = \int_A \rho \cdot \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{1}{\Delta t} \int_l^{l+\Delta l} d\vec{l} \right) \cdot d\vec{a}$$

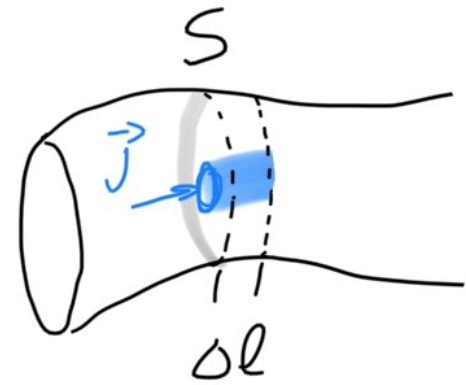
$$= \int_A \rho \left(\frac{d\vec{l}}{dt} \right) d\vec{a} = \int_A \rho \cdot \vec{v} \cdot d\vec{a}$$

$$\Rightarrow \vec{J} = \rho \cdot \vec{v}$$



Na superfície S , fechada

$$\oint_S \vec{J} \cdot d\vec{\alpha} = \int_V (\nabla \cdot \vec{J}) dV$$



$$\begin{aligned} \text{Mas } \oint_S \vec{J} \cdot d\vec{\alpha} &= \int_A \vec{J} \cdot d\vec{\alpha} \Big|_{l+\Delta l} - \int_A \vec{J} \cdot d\vec{\alpha} \Big|_l \\ &= I(l+\Delta l) - I(l) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta Q(l+\Delta l) - \Delta Q(l)}{\Delta t} \right) \end{aligned}$$

$\Delta Q(l+\Delta l) \rightarrow$ carga saindo do volume

$\Delta Q(l) \rightarrow$ carga entrando no volume

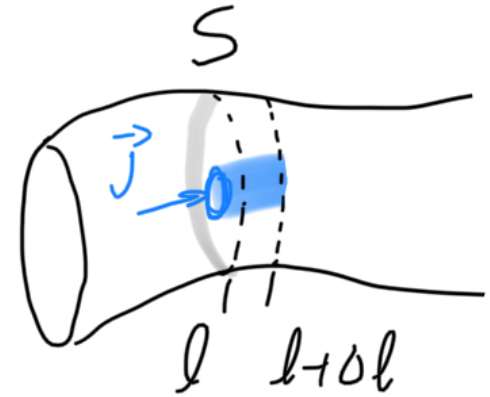
Varição de carga no volume $V \Rightarrow \Delta Q = \Delta Q(l) - \Delta Q(l+\Delta l)$

Variação de carga no volume $V \Rightarrow \Delta Q = \Delta Q(l) - \Delta Q(l+\Delta l)$

Podemos relacionar a variação de carga no volume, no tempo, com a corrente entrando e saindo do volume.

$$\Delta Q(l+\Delta l) \rightarrow Q(t)$$

$$\Delta Q(l) \rightarrow Q(t+\Delta t)$$



$$\Rightarrow \Delta Q = -[Q(t+\Delta t) - Q(t)]$$

$$= \left[\int \rho(t+\Delta t) dV - \int \rho(t) dV \right]$$

$$= \int (\rho(t+\Delta t) - \rho(t)) dV$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow I(t+\Delta t) - I(t) &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta Q}{\Delta t} \right) = - \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \int \frac{[\rho(t+\Delta t) - \rho(t)]}{\Delta t} dV \\ &= - \int \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{[\rho(t+\Delta t) - \rho(t)]}{\Delta t} dV = \int_V - \frac{\partial}{\partial t} \rho(t) dV \end{aligned}$$

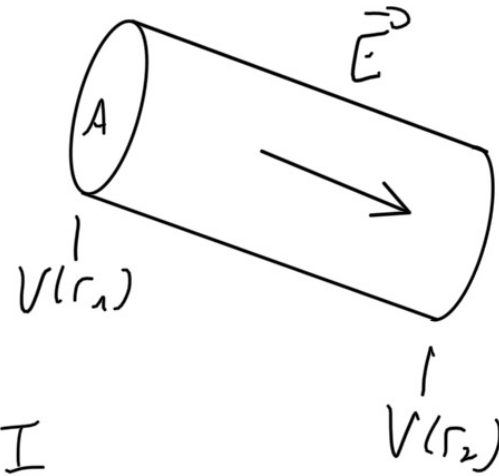
$$\text{Se } \oint_S \vec{J} \cdot d\vec{a} = \int_V (\nabla \cdot \vec{J}) dV = \int_V - \frac{\partial}{\partial t} \rho(t) dV$$

$$\Rightarrow \nabla \cdot \vec{J} = - \frac{\partial}{\partial t} \rho \quad \left| \text{Relação de continuidade} \right.$$

Corrente e campo elétrico

Campo $\vec{E} \Rightarrow$

$$\int_{r_2}^{r_1} \vec{E} \cdot d\vec{l} = V(r_1) - V(r_2)$$



Lei de Ohm: $V(r_1) - V(r_2) = R \cdot I$

$$= R \cdot \int \vec{J} \cdot d\vec{\sigma}$$

$$\Rightarrow (\vec{E} \cdot \hat{n}) \Delta l = R \cdot \int_A \vec{J} \cdot d\vec{\omega} = R \cdot \int_A \vec{J} \cdot \hat{n} da$$

$$A \rightarrow \Delta A \Rightarrow \vec{E} = \frac{R}{\Delta l} \cdot \vec{J} \cdot \int da = \vec{J} \cdot \frac{R \cdot \Delta A}{\Delta l} = \rho \cdot \vec{J}$$

$\rho \Rightarrow$ resistividade : $R = \rho \cdot \frac{l}{A}$

$$\vec{J} = \sigma \cdot \vec{E} \quad \sigma \Rightarrow \text{condutância} \quad \sigma = 1/\rho$$

Aula 13: Forças e Torques

Como vimos até aqui

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0 \quad \nabla \times \vec{E} = 0 \quad \Rightarrow \quad \vec{E} = -\nabla V$$

$$\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \cdot \vec{J} \quad \nabla \cdot \vec{D} = \rho \quad (\vec{D} = \epsilon \vec{E})$$

$$\nabla \cdot \vec{J} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$$

Força em uma partícula (Força de Lorentz)

$$\vec{F} = q (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

Força em uma partícula (Força de Lorentz)

$$\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

Força em um trecho $d\vec{l}$ de um condutor

$$d\vec{F} = I d\vec{l} \times \vec{B} = \int_A (\vec{J} \cdot d\vec{a}) d\vec{l} \times \vec{B}$$

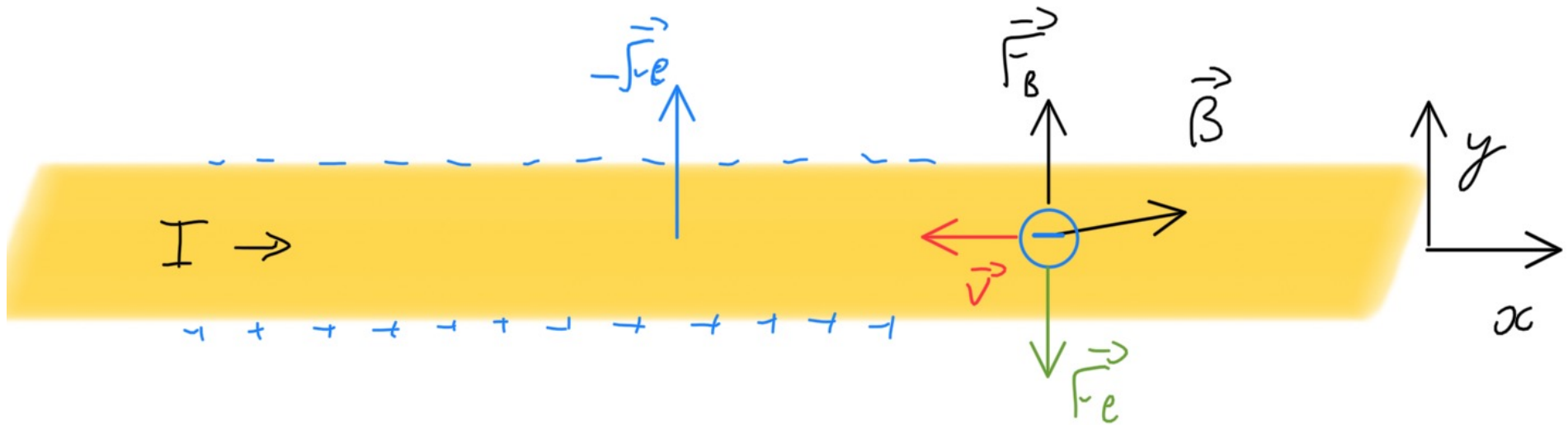
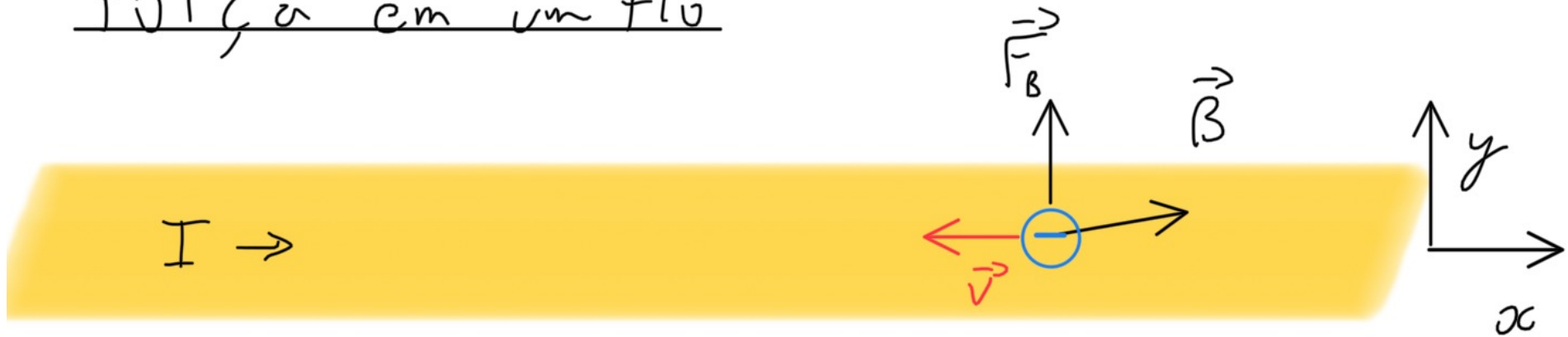
Força em um volume dV

$$d\vec{F} = (\vec{J} \times \vec{B}) dV$$

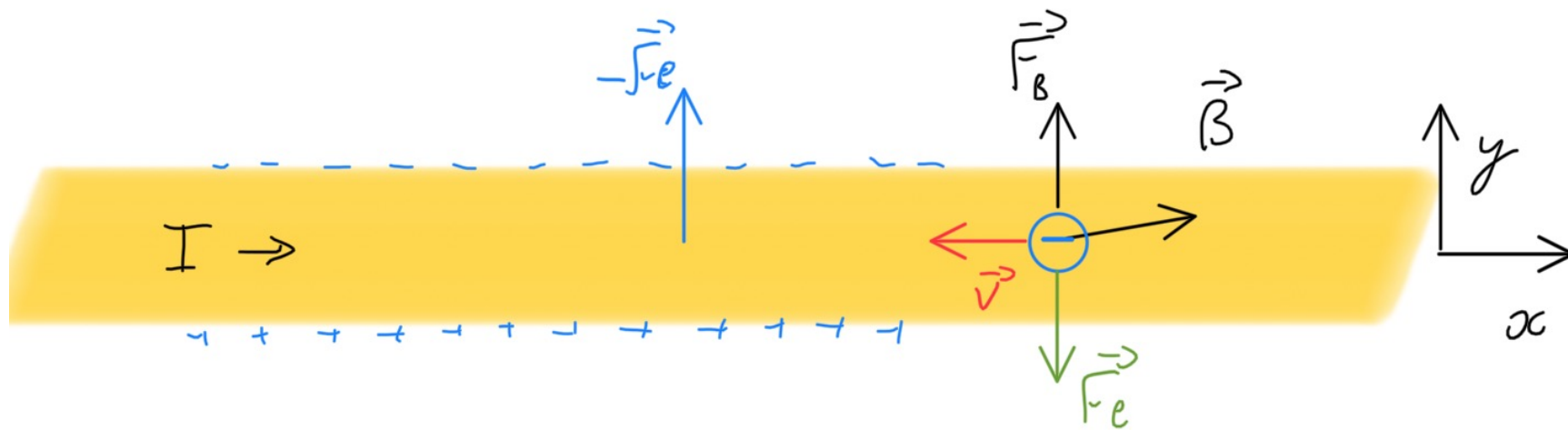
onde usamos: $(\vec{J} \cdot d\vec{a}) d\vec{l} = \vec{J} \cdot d\vec{a} \cdot d\vec{l}$

ou ainda $\vec{J} = \rho \cdot \vec{v}$, $q = \rho dV$

Força em um fio



$$\vec{F}_B = I \cdot \ell (\hat{v} \times \vec{B})$$



$$\vec{F}_B = I \cdot \ell (\hat{x} \times \vec{B})$$

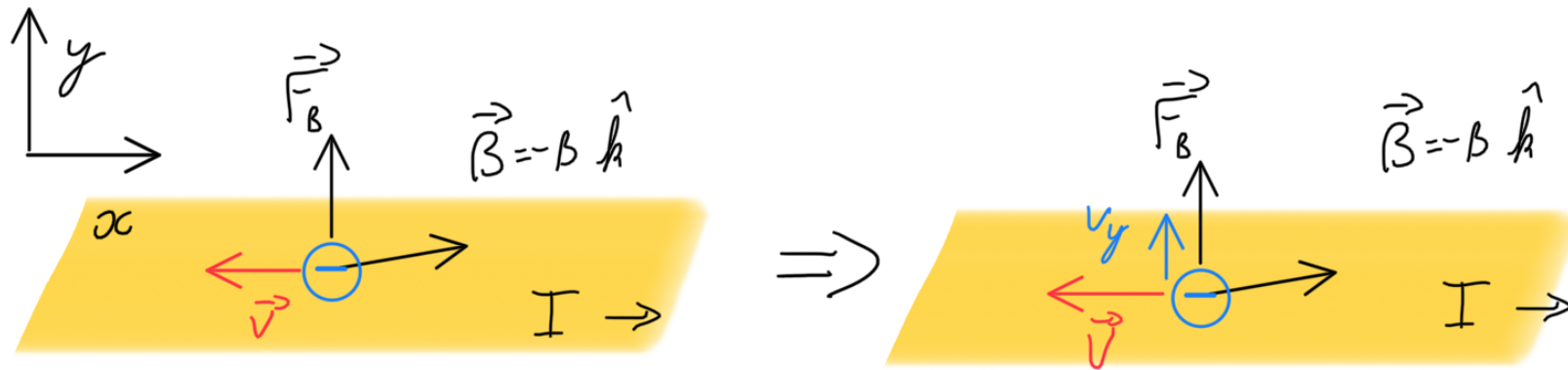
Se microscopicamente $W_B = 0$

Macroscopicamente \vec{F}_B (partícula) é indistinto de $-\vec{F}_e$ (no condutor)

Podemos usar \vec{F}_B para calcular trabalho.

E torque!

Trabalho \rightarrow fio em deslocamento $\rightarrow v_y \neq 0$



$$V' = \sqrt{V^2 + v_y^2} > V$$

Por quê a velocidade aumenta?

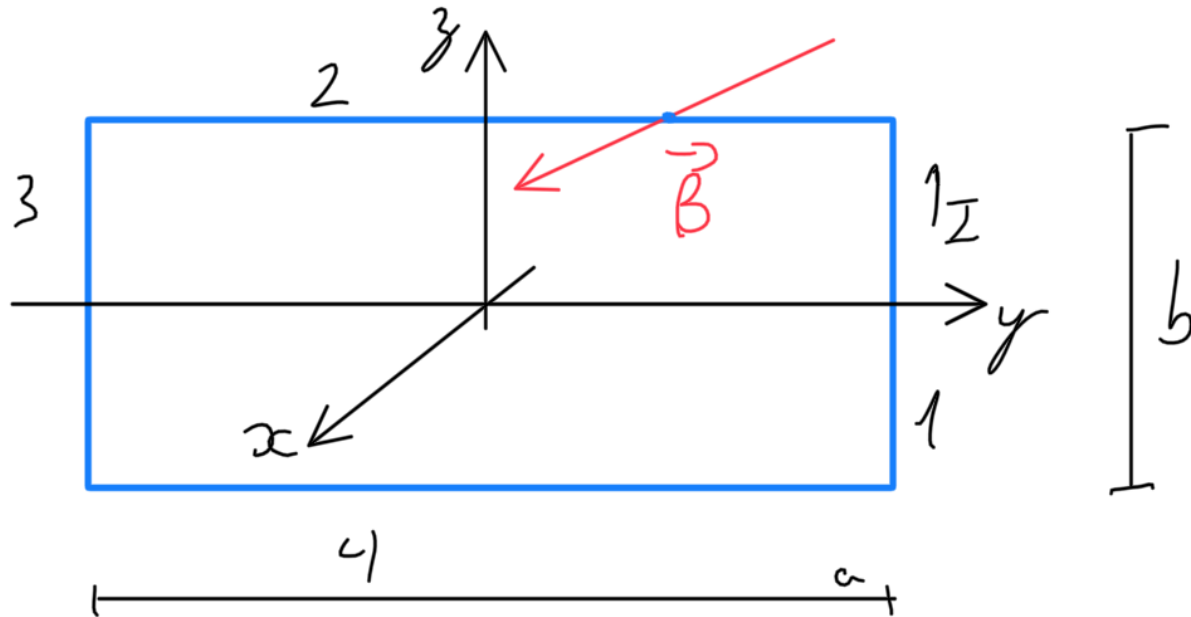
$\rightarrow \vec{B}$ só reorienta \vec{v} \rightarrow não aumenta a en. cinética

\rightarrow Se I é constante, a fonte de alimentação (bateria)

compensa o desvio mantendo $v_x \propto I$

\rightarrow A bateria realiza o trabalho!

Torque em espira

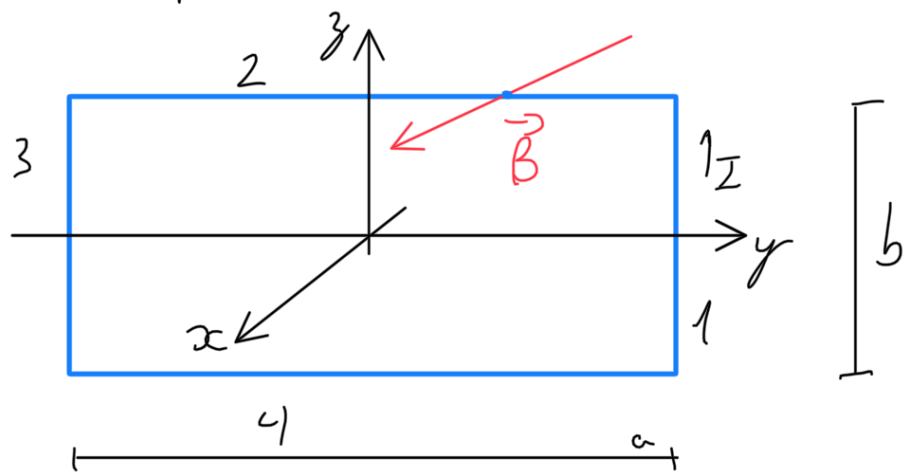


$$1 \rightarrow d\vec{l} = dz \hat{k} \qquad 3 \rightarrow d\vec{l} = -dz \hat{k}$$

$$2 \rightarrow d\vec{l} = -dy \hat{j} \qquad 4 \rightarrow d\vec{l} = dy \hat{j}$$

$$\vec{F}_1 = \int I \cdot d\vec{l} \times \vec{B} = \int I \cdot dz \cdot \hat{k} \times (B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k})$$

$$\hat{i} \times \hat{j} = \hat{k}; \quad \hat{j} \times \hat{k} = \hat{i}; \quad \hat{k} \times \hat{i} = \hat{j}$$

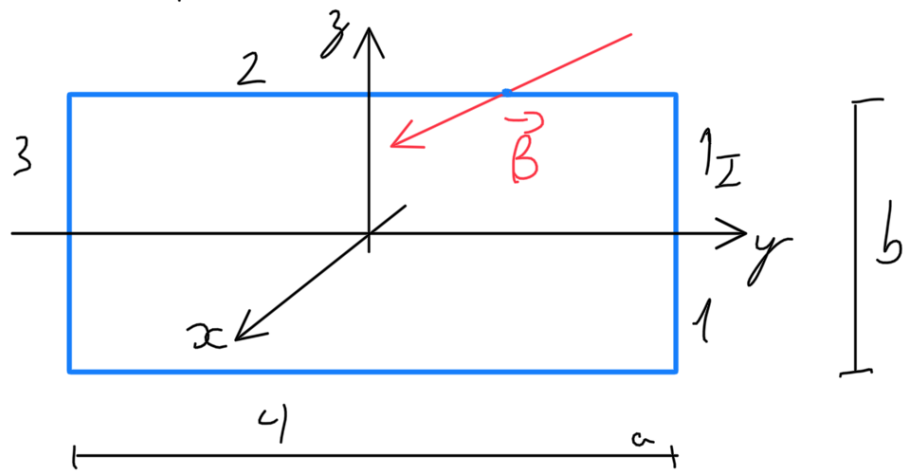


$$\vec{F}_1 = I \cdot b (B_x \hat{j} - B_y \hat{i})$$

$$\begin{aligned} \vec{F}_2 &= \int -I dy \hat{j} \times (B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}) \\ &= I \cdot a (B_x \hat{k} - B_z \hat{i}) \end{aligned}$$

$$\vec{F}_3 = -\vec{F}_1 \quad ; \quad \vec{F}_4 = -\vec{F}_2$$

$$\text{Força resultante} \rightarrow \vec{F} = \sum_{i=1}^4 \vec{F}_i = 0$$



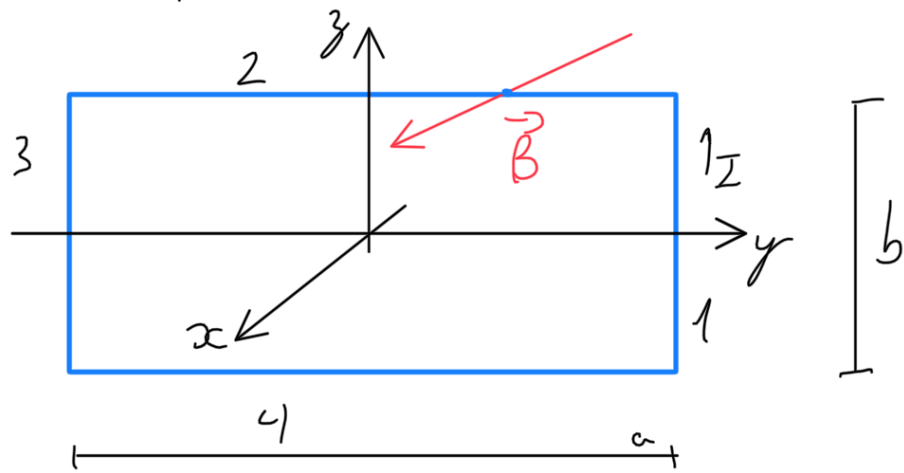
Torque $\vec{T} := \int \vec{r}_i \times d\vec{F}_i$

$$\vec{T}_1 = \frac{1}{b} \int (\vec{r}_1 \times \vec{F}_1) dz = \frac{1}{b} \int_{-b/2}^{b/2} \left(\frac{a}{2} \hat{j} + z \hat{k} \right) \times I b (B_x \hat{j} - B_y \hat{i}) dz$$

$$= \frac{a}{2} I \hat{j} \times (B_x \hat{j} - B_y \hat{i}) \int_{-b/2}^{b/2} dz + \frac{1}{2} I \hat{k} \times (B_x \hat{j} - B_y \hat{i}) \int_{-b/2}^{b/2} z dz$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{=0}$
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{=b}$
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{=0}$

$$\vec{T}_1 = \frac{ab}{2} I B_y \hat{k}$$



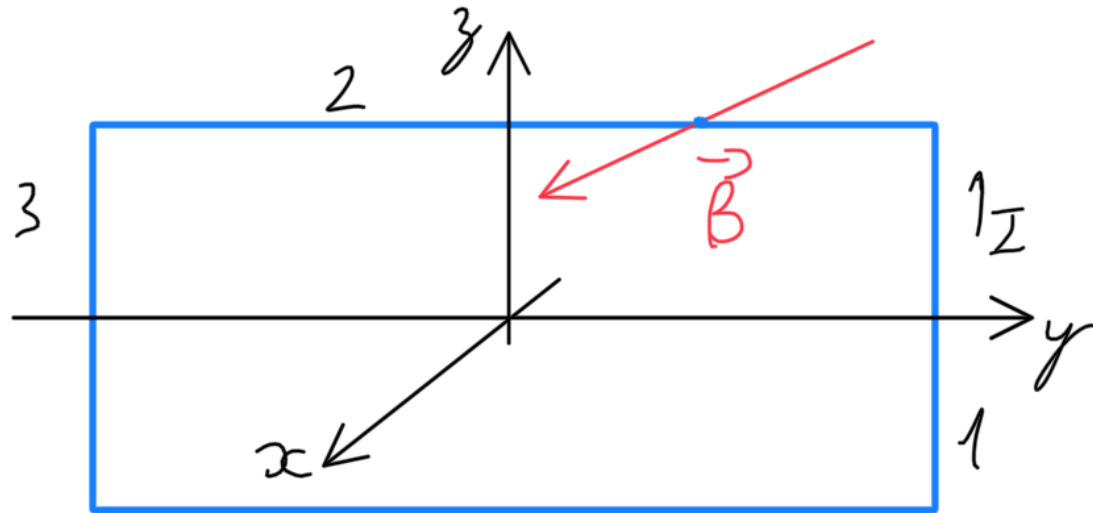
$$\vec{T}_2 = \frac{1}{a} \int_{-a/2}^{a/2} (\vec{r}_2 \times \vec{F}_2) dy = \frac{1}{a} \int_{-a/2}^{a/2} (y \hat{j} + \frac{b}{2} \hat{k}) \times I \cdot a (B_x \hat{k} - B_z \hat{i}) dy$$

$$= -\frac{ab}{2} I \cdot B_z \hat{j}$$

$$\vec{T}_3 = \vec{T}_1 \quad ; \quad \vec{T}_4 = \vec{T}_2 \quad ; \quad A = a \cdot b$$

$$\vec{T} = I \cdot A (-B_z \hat{j} + B_y \hat{k})$$

$$\vec{T} = I \cdot A (-B_z \hat{j} + B_y \hat{k})$$



Definindo $\vec{m} = I \cdot A \cdot \hat{i} \rightarrow$ momento de dipolo magnético

$$\vec{m} \times \vec{B} = I \cdot A \cdot \hat{i} (B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k})$$

$$= I \cdot A [B_x (\hat{i} \times \hat{i}) + B_y (\hat{i} \times \hat{j}) + B_z (\hat{i} \times \hat{k})]$$

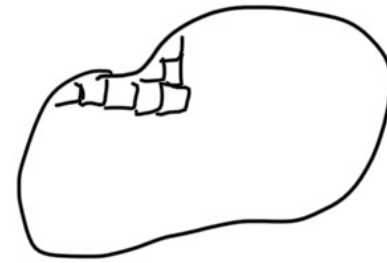
\hat{k} $-\hat{j}$

$$\vec{T} = \vec{m} \times \vec{B}$$

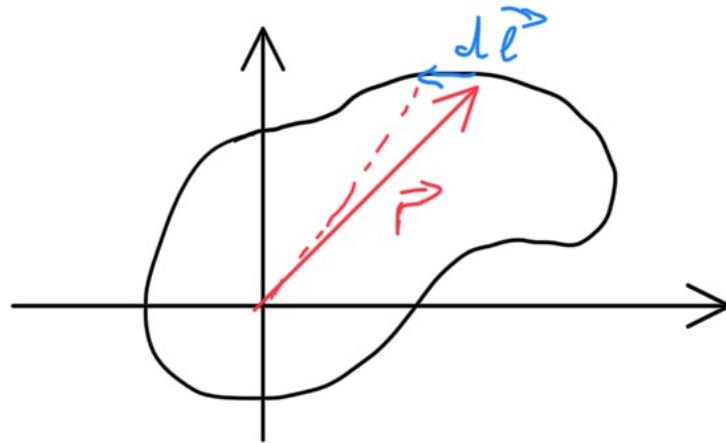
Extensível a qualquer geometria \rightarrow

somente áreas e condutas

adjetivadas



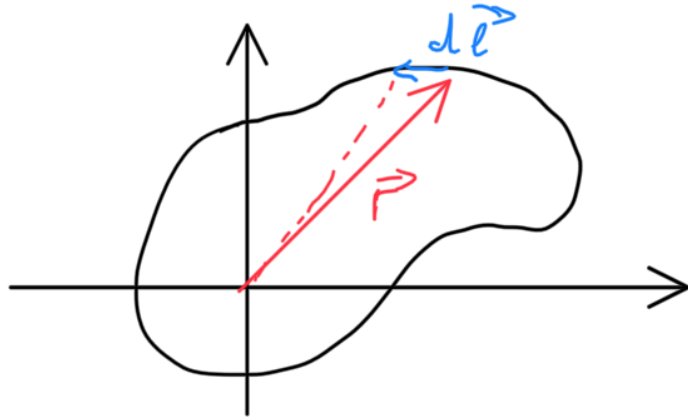
\vec{m} pode ser construído das contribuições $d\vec{l}$



$$d\vec{A} = \frac{\vec{r} \times d\vec{l}}{2}$$

$$\vec{m} = \int_S I \cdot d\vec{A} = \int_S \frac{\vec{r} \times I d\vec{l}}{2} = \frac{1}{2} \int_V \vec{r} \times \vec{J} d\tau = \int d\vec{m}$$

\vec{m} pode ser construído das contribuições $d\vec{l}$



$$d\vec{A} = \frac{\vec{r} \times d\vec{l}}{2}$$

$$\vec{m} = \int_S \vec{I} \cdot d\vec{A} = \int_S \frac{\vec{r} \times \vec{I} d\vec{l}}{2} = \frac{1}{2} \int_V \vec{r} \times \vec{J} d\tau = \int d\vec{m}$$

$$d\vec{m} = \frac{\vec{r} \times \vec{J}}{2} d\tau$$

Torque total: $d\vec{T} = (\vec{J} \times \vec{B}) d\tau$

$$\vec{T} = \int_V \vec{r} \times (\vec{J} \times \vec{B}) d\tau$$

Campo não uniforme

Como no caso do campo elétrico

$$\vec{F} = \nabla (\vec{m} \cdot \vec{B})$$

$$= \vec{m} \times (\nabla \times \vec{B}) + (\vec{m} \cdot \nabla) \vec{B} = (\vec{m} \cdot \nabla) \vec{B}$$

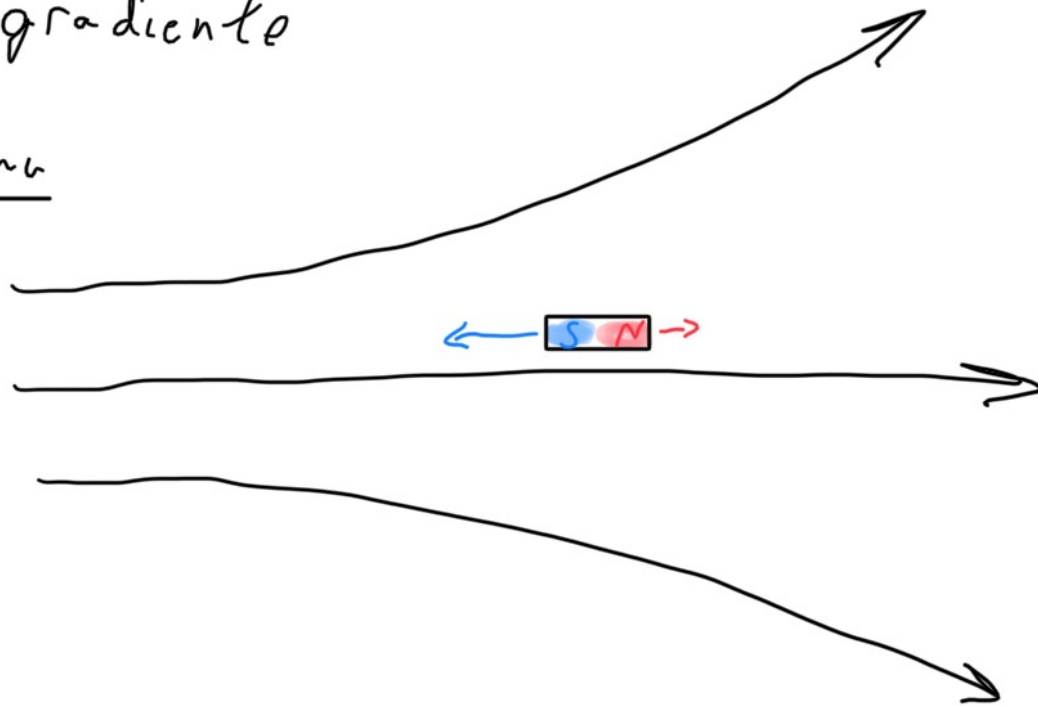
= 0

→ Sensível ao gradiente

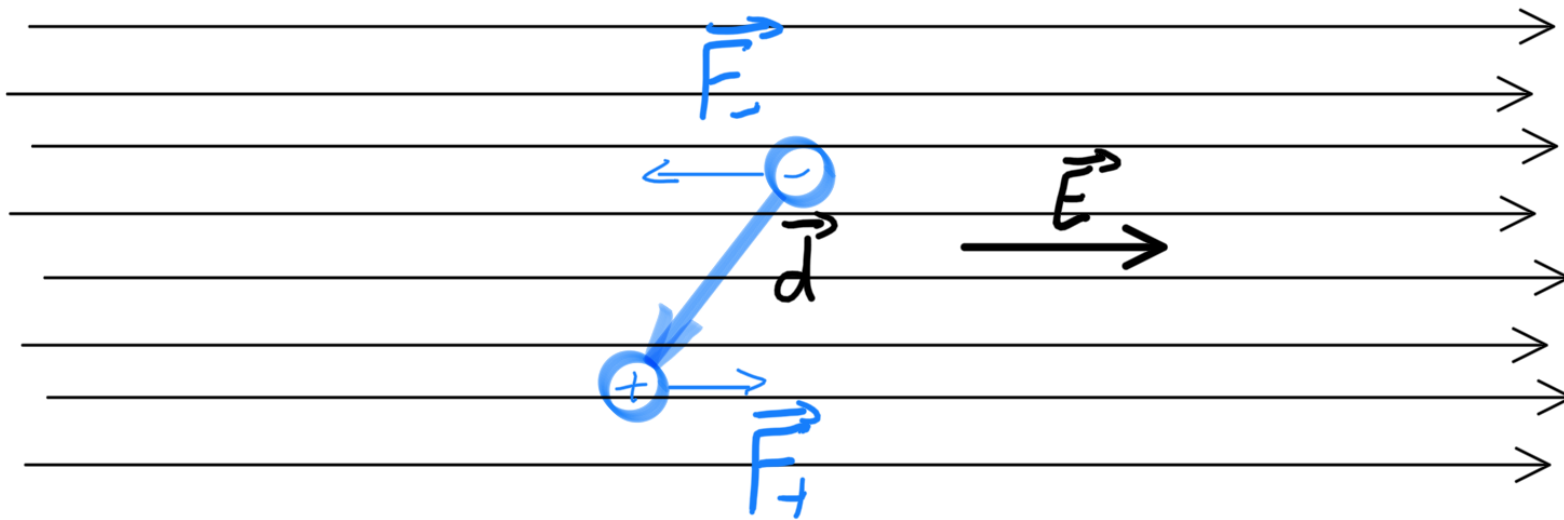
→ Buscando a máxima

intensidade de

campo



Torque sobre o dipolo



Campo homogêneo : $\vec{F}_+ = -\vec{F}_- = Q \cdot \vec{E}$

$$\vec{T} = Q\vec{d} \times \vec{E} = \vec{p} \times \vec{E}$$

$\vec{p} \rightarrow$ momento de dipolo

Campo inhomogêneo : $\vec{F} = \vec{F}_+ + \vec{F}_- = Q(\vec{E}_+ - \vec{E}_-)$

$$\vec{F} = Q \left[\vec{E}(\vec{r}_0 + \vec{d}/2) - \vec{E}(\vec{r}_0 - \vec{d}/2) \right]$$

$$\vec{E} = E_x \hat{i} + E_y \hat{j} + E_z \hat{k}$$

considerando $|E_x| \gg |E_y|, |E_z|$

$$\vec{E}(\vec{r}) \approx E_x(\vec{r}) \hat{i}$$

$$\Rightarrow \vec{F} = Q \cdot \underbrace{\left[E_x(\vec{r}_0 + \vec{d}/2) - E_x(\vec{r}_0 - \vec{d}/2) \right]}_{\Delta E \approx \frac{\partial E_x}{\partial x} \cdot (\vec{d} \cdot \hat{i})} \hat{i}$$

$$\vec{F} = Q (\vec{d} \cdot \hat{i}) \frac{\partial E_x}{\partial x} \hat{i}$$

depende do
alinhamento
ao campo

sensível à
variação do campo

↳ alinhado ao campo

