

Base Canônica

* Ortonormal

vetores unitários:

$$\vec{i} \cdot \vec{i} = \vec{j} \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{k} = 1$$

vetores dois a dois ortogonais:

$$\vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{i} \cdot \vec{k} = \vec{j} \cdot \vec{k} = 0$$

$\Sigma (0, \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}) = \mathbb{R}^3 \dots$ espaço cartesiano

Todo $\vec{w} \in \mathbb{R}^3$ pode ser escrito como CL dos vetores da base:

$$\vec{w} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} = (x, y, z)$$

coord. de \vec{w} em relação à base canônica

Operações com Vetores

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1), \vec{v} = (x_2, y_2, z_2), m \in \mathbb{R}$$

* Adição (Diferença): $\vec{u} \pm \vec{v} = (x_1 \pm x_2, y_1 \pm y_2, z_1 \pm z_2) \in \mathbb{R}^3$

* Multiplicação por escalar: $m\vec{u} = (mx_1, my_1, mz_1) \in \mathbb{R}^3$

* Produto Escalar: $\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2 \in \mathbb{R}$

* Módulo: $|\vec{v}| = \sqrt{\vec{v} \cdot \vec{v}} \geq 0 \quad \forall \vec{v} \in \mathbb{R}^3$

* Ângulo entre dois vetores: $\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| |\vec{v}| \cos \theta$

* Paralelismo: $\frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2} = k \quad \left. \vphantom{\frac{x_1}{x_2}} \right\} \text{Coordenadas proporcionais!}$

* Ortogonalidade: $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$, com $\vec{u} \neq \vec{0}$ e $\vec{v} \neq \vec{0}$

7.1 PRODUTO VETORIAL

PROBLEMA :

Seja a base canônica do \mathbb{R}^3 : $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$. Sejam os vetores:
 $\vec{u} = (x_1, y_1, z_1)$, $\vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$ e $\vec{w} = (x, y, z)$.

Se \vec{w} é ortogonal a \vec{u} e a \vec{v} $\begin{cases} \vec{u} \cdot \vec{w} = 0 \\ \vec{v} \cdot \vec{w} = 0 \end{cases}$

De onde se tem:

$$\begin{cases} x_1 x + y_1 y + z_1 z = 0 \\ x_2 x + y_2 y + z_2 z = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_1 x + y_1 y = -z_1 z \\ x_2 x + y_2 y = -z_2 z \end{cases}$$

SPI

Aplicando a Regra de Cramer para encontrar x e y :

$$x = \frac{\begin{vmatrix} -z_1 z & y_1 \\ -z_2 z & y_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}} = \frac{-z \begin{vmatrix} z_1 & y_1 \\ z_2 & y_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}} \rightarrow x = \frac{\begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}} z$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} x_1 & -z_1 z \\ x_2 & -z_2 z \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}} = \frac{-z \begin{vmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}} \rightarrow y = \frac{\begin{vmatrix} z_1 & x_1 \\ z_2 & x_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}} z$$

As variáveis x e y são definidas em termos da variável z , que pode assumir qualquer valor $\in \mathbb{R}$. Escolhendo

$$z = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}, \text{ tem-se:}$$

$$x = \begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix} \quad e \quad y = \begin{vmatrix} z_1 & x_1 \\ z_2 & x_2 \end{vmatrix}$$

Assim:

$$\vec{w} = x \vec{i} + y \vec{j} + z \vec{k} = \begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{i} + \begin{vmatrix} z_1 & x_1 \\ z_2 & x_2 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \vec{k}$$

que pode ser representado como:

$$\vec{w} = \vec{u} \times \vec{v} =$$

produto vetorial

$$\begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}$$

Da 3ª para a 2ª ordem, ocorre a obtenção do determinante de forma recursiva, considerando os elementos da 1ª linha e os respectivos menores.

Slide 05

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1); \quad \vec{v} = (x_2, y_2, z_2); \quad \vec{w} = (x_3, y_3, z_3); \quad m \in \mathbb{R}.$$

$$I) \quad \vec{u} \times \vec{u} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_1 & y_1 & z_1 \end{vmatrix} = \vec{0}$$

Duas linhas iguais zeram o resultado do determinante.

$$II) \quad \vec{u} \times \vec{v} = -(\vec{v} \times \vec{u})$$

Como ocorre a permuta entre L2 e L3 no determinante, o resultado final tem o sinal trocado.

$$III) \quad \vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}$$

$$\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 + x_3 & y_2 + y_3 & z_2 + z_3 \end{vmatrix}$$

Das propriedades de determinante, detectando-se um padrão de soma entre duas linhas ou duas colunas, o determinante pode ser dividido em 2, mantendo inalteradas as linhas (ou colunas) que não compuserem o padrão de soma. Assim:

$$\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$$

$$\therefore \vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}$$

$$\text{IV)} \quad (m\vec{u}) \times \vec{v} = \vec{u} \times (m\vec{v}) = m(\vec{u} \times \vec{v})$$

Da mesma forma que o produto escalar, o produto vetorial é sensível à multiplicação de um vetor por um escalar na mesma proporção do escalar.

$$\text{V)} \quad \vec{u} \times \vec{v} = \vec{0} \Leftrightarrow \begin{cases} \vec{u} = \vec{0} \text{ ou } \vec{v} = \vec{0}; & (a) \\ \vec{u} = m\vec{v} \text{ (LD)} & (b) \end{cases}$$

(a) Se uma das linhas for nula, o resultado do determinante é zero;

(b) Se duas linhas for proporcionais, o resultado do determinante é zero:

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ mx_1 & my_1 & mz_1 \end{vmatrix} = m \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_1 & y_1 & z_1 \end{vmatrix} = \vec{0}$$

VIII) Identidade de Lagrange : $|\vec{u} \times \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 - (\vec{u} \cdot \vec{v})^2$

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = \begin{matrix} \text{= a} \\ (y_1 z_2 - y_2 z_1) \vec{i} + (x_2 z_1 - x_1 z_2) \vec{j} + \\ (x_1 y_2 - x_2 y_1) \vec{k} \\ \text{= c} \end{matrix} \quad \text{= b}$$

$$|\vec{u} \times \vec{v}|^2 = (\vec{u} \times \vec{v}) \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = a^2 + b^2 + c^2$$

$$= (y_1 z_2 - y_2 z_1)^2 + (x_2 z_1 - x_1 z_2)^2 + (x_1 y_2 - x_2 y_1)^2$$

$$|\vec{u}|^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = x_1^2 + y_1^2 + z_1^2$$

$$|\vec{v}|^2 = \vec{v} \cdot \vec{v} = x_2^2 + y_2^2 + z_2^2$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2$$

$$|\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 - (\vec{u} \cdot \vec{v})^2 = \begin{matrix} \text{= A} \\ (x_1^2 + y_1^2 + z_1^2)(x_2^2 + y_2^2 + z_2^2) - \\ (x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2)^2 \\ \text{= B} \end{matrix}$$

$$A = (x_1 x_2)^2 + (x_1 y_2)^2 + (x_1 z_2)^2 + (x_2 y_1)^2 + (y_1 y_2)^2 + (y_1 z_2)^2 + (x_2 z_1)^2 + (y_2 z_1)^2 + (z_2 z_1)^2$$

$$B = (x_1 x_2)^2 + x_1 x_2 y_1 y_2 + x_1 x_2 z_1 z_2 + x_1 x_2 y_1 y_2 + (y_1 y_2)^2 + y_1 y_2 z_1 z_2 + x_1 x_2 z_1 z_2 + y_1 y_2 z_1 z_2 + (z_1 z_2)^2$$

$$= (x_1 x_2)^2 + (y_1 y_2)^2 + (z_1 z_2)^2 + 2x_1 x_2 y_1 y_2 + 2x_1 x_2 z_1 z_2 + 2y_1 y_2 z_1 z_2$$

$$\begin{aligned}
A - B &= (\cancel{x_1 x_2})^2 + (\cancel{x_1 y_2})^2 + (\cancel{x_1 z_2})^2 + (x_2 y_1)^2 + (y_1 y_2)^2 + \\
&\quad (y_1 z_2)^2 + (x_2 z_1)^2 + (y_2 z_1)^2 + (z_2 z_1)^2 - \\
&\quad [(\cancel{x_1 x_2})^2 + (\cancel{y_1 y_2})^2 + (\cancel{z_1 z_2})^2 + \\
&\quad 2x_1 x_2 y_1 y_2 + 2x_1 x_2 z_1 z_2 + 2y_1 y_2 z_1 z_2] \\
&= (x_1 y_2)^2 - 2x_1 x_2 y_1 y_2 + (x_2 y_1)^2 + \\
&\quad (x_1 z_2)^2 - 2x_1 x_2 z_1 z_2 + (x_2 z_1)^2 + \\
&\quad (y_1 z_2)^2 - 2y_1 y_2 z_1 z_2 + (y_2 z_1)^2 \\
&= (y_1 z_2 - y_2 z_1)^2 + (x_2 z_1 - x_1 z_2)^2 + (x_1 y_2 - x_2 y_1)^2
\end{aligned}$$

$$\therefore |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 - (\vec{u} \cdot \vec{v})^2 = |\vec{u} \times \vec{v}|^2$$

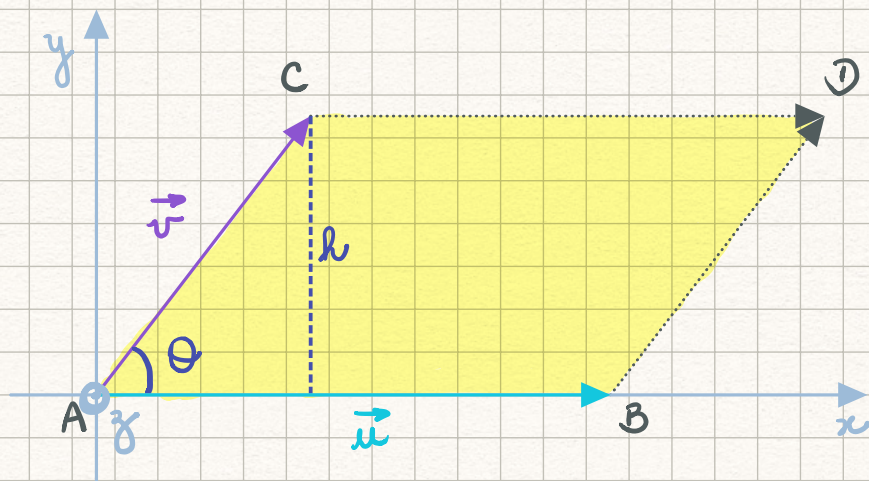
viii) Da Identidade de Lagrange:

$$\begin{aligned}
|\vec{u} \times \vec{v}|^2 &= |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 - (\vec{u} \cdot \vec{v})^2 \\
&= |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 - (|\vec{u}| |\vec{v}| \cos \theta)^2, \quad \theta \dots \hat{\text{ângulo}} \\
&= |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 - |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 \cos^2 \theta \quad \text{entre } \vec{u} \text{ e } \vec{v} \\
&= |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 (1 - \cos^2 \theta)
\end{aligned}$$

$$\therefore |\vec{u} \times \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 \sin^2 \theta$$

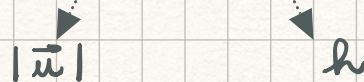
E:

$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| |\vec{v}| \sin \theta$$



Área do Paralelogramo ABCD:

$A = \text{base} \cdot \text{altura}$



Quem é h ?

Módulo da projeção de \vec{v} sobre \vec{j} . Portanto, seja \vec{h} a projeção de \vec{v} sobre \vec{j} . Logo:

$$\vec{h} = \text{proj}_{\vec{j}} \vec{v} = \left(\frac{\vec{v} \cdot \vec{j}}{\vec{j} \cdot \vec{j}} \right) \vec{j} = (\vec{v} \cdot \vec{j}) \vec{j}$$

$$\cos \frac{\pi}{2} \cos \theta + \sin \frac{\pi}{2} \sin \theta$$

$$\therefore |\vec{h}| = |\vec{v} \cdot \vec{j}| |\vec{j}| = |\vec{v} \cdot \vec{j}| = \|\vec{v}\| |\vec{j}| \cos \left(\frac{\pi}{2} - \theta \right)$$

$$|\vec{h}| = h = \|\vec{v}\| \sin \theta$$

Substituindo h e $|\vec{u}|$ na equação da área, tem-se:

$$A = |\vec{u}| \|\vec{v}\| \sin \theta$$

Logo

$$A = |\vec{u} \times \vec{v}|$$

P. VIII

EXERCÍCIOS - Slide 09

$$1) \left. \begin{aligned} \vec{v} &= \left(a, 5b, -\frac{c}{2} \right) \\ \vec{w} &= (-3a, x, y) \end{aligned} \right\} x, y = ? \text{ tal que } \vec{v} \times \vec{w} = \vec{0}$$

Há duas maneiras de resolver esse exercício: (I) e (II).

Resolução (I):

$$\vec{v} \times \vec{w} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a & 5b & -\frac{c}{2} \\ -3a & x & y \end{vmatrix} = \vec{0}$$

$$0\vec{i} + 0\vec{j} + 0\vec{k}$$

$$\vec{v} \times \vec{w} = \left(5by + \frac{cx}{2} \right) \vec{i} + \left(\frac{3ac}{2} - ay \right) \vec{j} + (ax + 15ab) \vec{k} = \vec{0}$$

Logo:

$$\begin{cases} 5by + \frac{cx}{2} = 0 & (i) \\ \frac{3ac}{2} - ay = 0 & (ii) \\ ax + 15ab = 0 & (iii) \end{cases}$$

$$(ii) \quad y = \frac{3c}{2}$$

$$x, y \longrightarrow (i): \quad 5b \left(\frac{3c}{2} \right) + \frac{c}{2} (-15b) = 0$$

$$(iii) \quad x = -15b$$

$$\frac{15bc}{2} - \frac{15bc}{2} = 0$$

$$0 = 0$$

VALORES
CONFEREM!

Então:

$$x = -15b$$

$$y = \frac{3c}{2}$$

Resolução (II):

$$\vec{v} \times \vec{w} = \vec{0} \Leftrightarrow \begin{cases} \vec{v} \text{ ou } \vec{w} = \vec{0} \\ \vec{v} \text{ e } \vec{w} \text{ LD} \end{cases}$$

Como não se pode afirmar que um dos vetores é nulo, assume-se que \vec{v} e \vec{w} são LD. Logo:

$$\exists k \in \mathbb{R} / \vec{w} = k \vec{v}$$

$$(-3a, x, y) = k \left(a, 5b, -\frac{c}{2} \right)$$

$$(-3a, x, y) = \left(ak, 5bk, -\frac{ck}{2} \right)$$

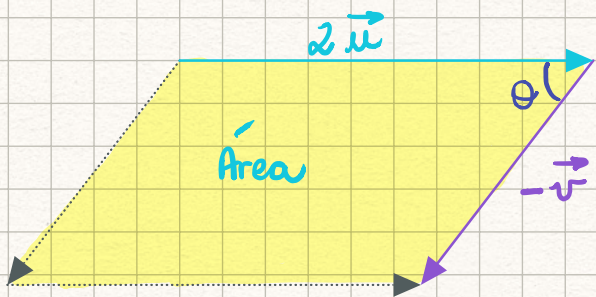
De onde se tem:

$$\begin{cases} -3a = ak \\ x = 5bk \\ y = -\frac{ck}{2} \end{cases} \longrightarrow k = -3$$

$$\therefore x = -15b; y = \frac{3c}{2}$$

$$\begin{aligned} 2) \quad \vec{u} &= (2, -1, 0) \\ \vec{v} &= (1, -3, 2) \end{aligned}$$

Área paralelogramo $2\vec{u}$ por $-\vec{v}$?



$$\text{Área} = |2\vec{u} \times (-\vec{v})|$$

$$\begin{cases} 2\vec{u} = (4, -2, 0) \\ -\vec{v} = (-1, 3, -2) \end{cases}$$

$$2\vec{u} \times (-\vec{v}) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 4 & -2 & 0 \\ -1 & 3 & -2 \end{vmatrix} = 4\vec{i} + 8\vec{j} + 10\vec{k} = (4, 8, 10)$$

Então:

$$\text{Área} = \sqrt{(4, 8, 10) \cdot (4, 8, 10)} = \sqrt{16 + 64 + 100} \therefore \text{Área} = \underline{\underline{6\sqrt{5} \text{ u.a.}}}$$

$$3) \vec{u} = (x_1, y_1, z_1); \vec{v} = (x_2, y_2, z_2); \vec{w} = (x_3, y_3, z_3)$$

$$\text{Mostrar que: } \vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w}) = (\vec{u} \cdot \vec{w}) \vec{v} - (\vec{u} \cdot \vec{v}) \vec{w}$$

PROCEDIMENTO MAIS SIMPLES: desenvolver os dois lados da igualdade e verificar se os resultados conferem.

$$4) (\vec{i} \times \vec{x}) \times \vec{i} + (\vec{x} \times \vec{j}) \times \vec{j} + (\vec{x} \times \vec{k}) \times \vec{k} = \vec{0}$$

$$- \vec{i} \times (\vec{i} \times \vec{x}) - \vec{j} \times (\vec{x} \times \vec{j}) - \vec{k} \times (\vec{x} \times \vec{k}) = \vec{0}$$

$$\vec{i} \times (\vec{i} \times \vec{x}) + \vec{j} \times (\vec{x} \times \vec{j}) + \vec{k} \times (\vec{x} \times \vec{k}) = \vec{0}$$

$$\begin{cases} \vec{i} = (1, 0, 0) \\ \vec{j} = (0, 1, 0) \\ \vec{k} = (0, 0, 1) \\ \vec{x} = (a, b, c) \end{cases} ?$$

Aplicando o duplo produto vetorial, tem-se:

$$(\vec{i} \cdot \vec{x}) \vec{i} - (\vec{i} \cdot \vec{i}) \vec{x} + (\vec{j} \cdot \vec{j}) \vec{x} - (\vec{j} \cdot \vec{x}) \vec{j} +$$

$$(\vec{k} \cdot \vec{k}) \vec{x} - (\vec{k} \cdot \vec{x}) \vec{k} = \vec{0}$$

$$((1, 0, 0) \cdot (a, b, c)) \vec{i} - ((1, 0, 0) \cdot (1, 0, 0)) \vec{x} +$$

$$((0, 1, 0) \cdot (0, 1, 0)) \vec{x} - ((0, 1, 0) \cdot (a, b, c)) \vec{j} +$$

$$((0, 0, 1) \cdot (0, 0, 1)) \vec{x} - ((0, 0, 1) \cdot (a, b, c)) \vec{k} = \vec{0}$$

$$a \vec{i} - \cancel{\vec{x}} + \cancel{\vec{x}} - b \vec{j} + \vec{x} - c \vec{k} = \vec{0}$$

$$(a, 0, 0) + (0, -b, 0) + (a, b, c) + (0, 0, -c) = (0, 0, 0)$$

$$(2a, 0, 0) = (0, 0, 0)$$

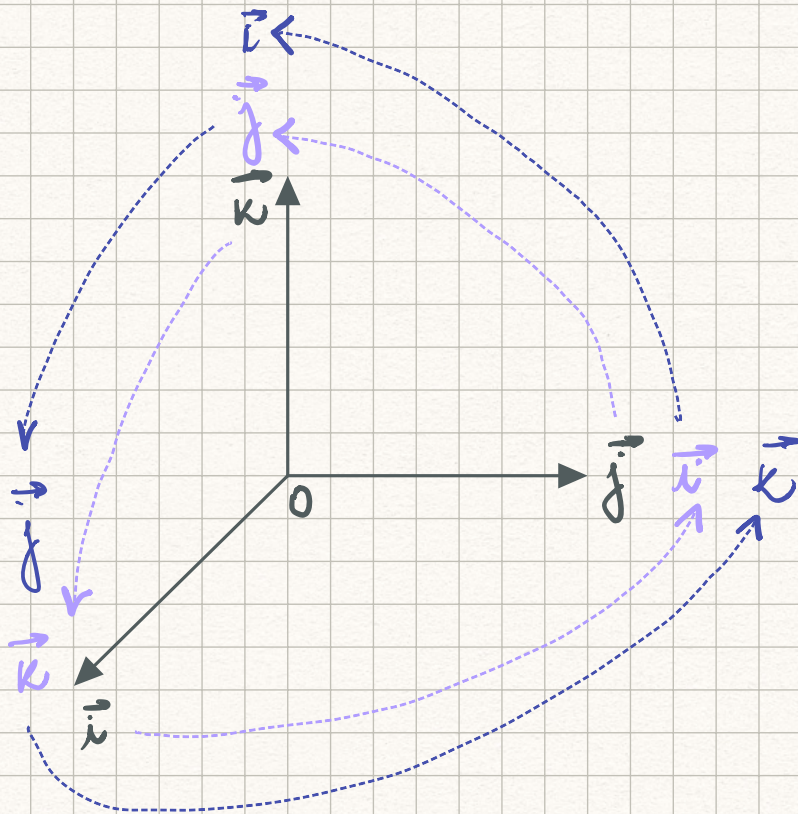
De onde se tem o sistema:

$$\begin{cases} 2a = 0 \longrightarrow a = 0 \\ 0 = 0 \longrightarrow 0b = 0 \quad \therefore b \in \mathbb{R} \\ 0 = 0 \longrightarrow 0c = 0 \quad \therefore c \in \mathbb{R} \end{cases}$$

Assim, a solução da equação, para $\vec{x} = (a, b, c)$ é:

$$\vec{x} = \{(0, b, c) ; b, c \in \mathbb{R}\}$$

Regra da Mão Direita:



$$\begin{aligned} \vec{i} \times \vec{j} &= \vec{k} \\ \vec{j} \times \vec{k} &= \vec{i} \\ \vec{k} \times \vec{i} &= \vec{j} \end{aligned}$$