

## Lista 10. Cadeias de Markov tempo contínuo II. (sexta 27/11/2020)

**Exercício 1.** Escrever as equações de Kolmogorov backward e forward para processo de Poisson com intensidade  $\lambda$  e para o processo de nascimento e morte em geral. Para processos de Poisson conhecemos as probabilidades  $P_{ij}(t)$ , conferir que eles satisfazem equações backward. O que pode ser dito sobre a medida invariante.

**Exercício 2.** Considere cadeia com três estados  $\{0, 1, 2\}$  e taxas de transição  $q_{01} = q_{12} = \lambda$  e  $q_{21} = q_{10} = \mu$ . Escreva forward e backward para todos  $P_{ij}(t)$ ,  $i, j = 0, 1, 2$ . A cadeia é reversível? Escreva equações para medida invariante e tenta resolvê-las usando balanço detalhado.

**Exercício 3.** Na aula vimos a relação entre a medida invariante para cadeia de Markov com tempo contínuo e a medida invariante de cadeia embutida dela:  $P_i \propto \frac{\pi_i}{v_i}$ . Considere a cadeia do item anterior. Construa a cadeia de Markov embutida dela, e verifique a relação entre ela e medida invariante que achou para embutida.

**Exercício 4.** Suponha seguinte modelo: temos  $N$  partículas, cada uma independentemente de outras pode estar em dois estados mecânico-quânticos: estado excitado (mais alta energia) e estado fundamental (energia menor possível). Denotamos os dois estados como 1 (excitado) e 0 (fundamental). Todas as partículas posicionadas em campo de fluxo de energia, por isso, cada partícula que esta em estado 0 transita para estado 1 com a taxa  $\lambda$ ,  $\lambda > 0$  e cada partícula tem a taxa  $\mu$ ,  $\mu > 0$ , de transição  $1 \rightarrow 0$ . Seja  $X(t)$  número de partículas em estado excitado. Mostre, que  $X(t)$  é cadeia de Markov, oferecendo as taxas de transição ( $q_{ij}$ ) ou em termos ( $v, P$ ), se preferir. O sistema em equilíbrio deve possuir a distribuição invariante para esse dinâmica. Achar a distribuição invariante. (Dica: sugiro achar invariante pelo balanço detalhado).

## Referências

- [1] S.M.Ross *Introduction to probability models*. Ninth Edition, Elsevier, 2007.