

Resposta em frequência

- * Base para o entendimento de fatores que determinam a estabilidade (ou instabilidade) de um sistema elétrico, ou, por exemplo, em sistemas de comunicação na separação de frequências.
- * A resposta em frequência de uma rede pode ser escolhida para rejeitar alguns componentes da função de excitação (forçante), ou enfatizar (amplificar) outros:
 - tal comportamento é uma característica de circuitos sintonizados ou ressonantes.

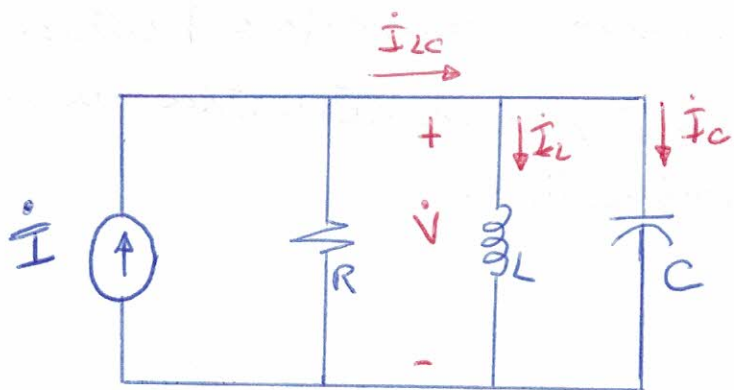
Ressonância

- * Ideia básica: condição existente em qualquer sistema físico quando uma função forçante senoidal com amplitude fixa produz uma resposta com amplitude máxima.
- * Em uma rede elétrica com dois terminais contendo pelo menos um indutor e um capacitor, definiremos ressonância como a condição que existe quando a impedância de entrada da rede é puramente resistiva.

Logo: uma rede está em ressonância (ou é ressonante) quando a tensão e a corrente em seus terminais de entrada estão em fase.

* Também veremos que uma resposta com amplitude máxima é produzida na rede quando ela está na condição de ressonância.

Exemplo: análise de um circuito RLC paralelo.



Podem ser uma fonte prática de corrente com impedância de saída muito elevada!

$$Y = \frac{1}{R} + j \left(\omega C - \frac{1}{\omega L} \right)$$

* Na condição de ressonância:

$$\omega C - \frac{1}{\omega L} = 0$$

\therefore admitância puramente real!

* A condição de ressonância pode ser alcançada com o ajuste de L , C ou ω !

* Sendo ω variável:

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \text{ rad/s} \quad \text{ou}$$

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \text{ Hz}$$

* ω_0 é idêntica à frequência de ressonância definida anteriormente!

* A configuração de polos e zeros da função admitância também pode ser analisada:

$$Y(s) = \frac{1}{R} + \frac{1}{sL} + sC$$

$$Y(s) = \frac{C \left(s^2 + \frac{s}{RC} + \frac{1}{LC} \right)}{s}$$

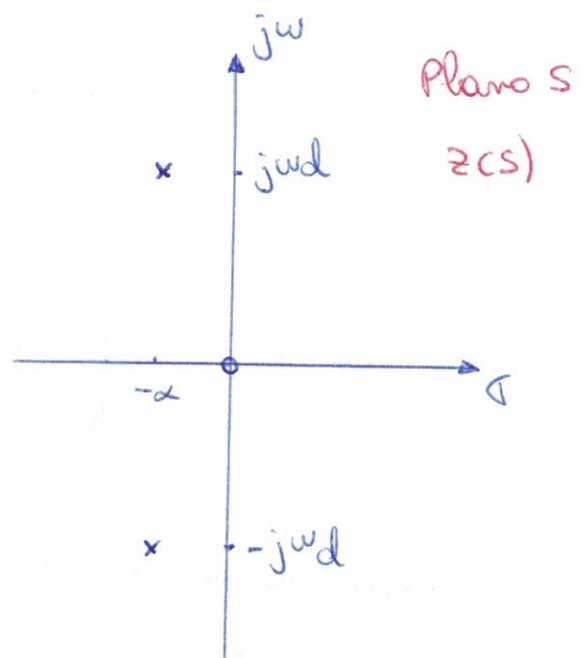
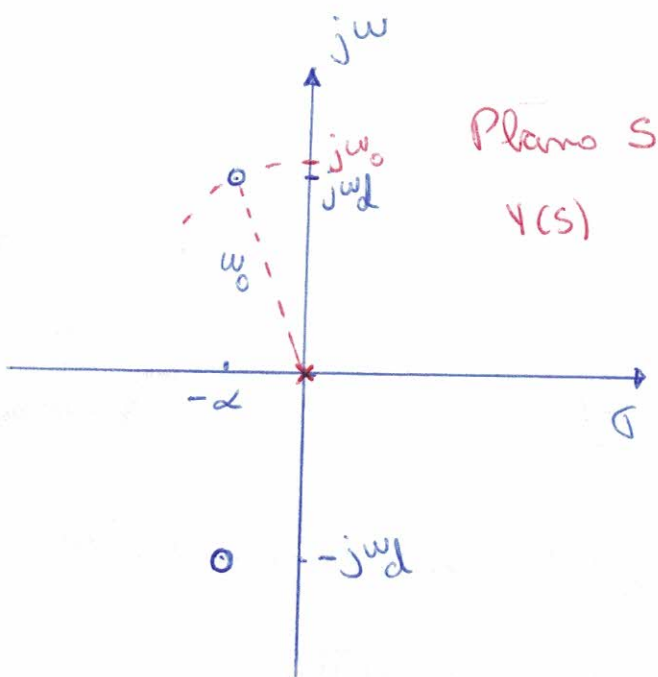
* Explicitando os zeros de $Y(s)$ pela fatoração do numerador:

$$V(s) = \frac{c (s + \alpha - j\omega_d)(s + \alpha + j\omega_d)}{s}$$

Onde α e ω_d representam as mesmas grandezas de quando discutimos a resposta ^{natural} SUBAMORTECIDA do circuito RLC paralelo. ($\alpha < \omega_0$)

$\alpha = \frac{1}{2RC} \Rightarrow$ coeficiente de amortecimento exponencial ou frequência Neperiana (Np/s)

$\omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2} \Rightarrow$ frequência de ressonância natural (rad/s)



- * Em vista da relação entre α , ω_d e ω_0 fica claro que a distância da origem do plano S até um dos zeros da admitância é numericamente igual a ω_0 .
- * Dada a configuração de polos e zeros, a frequência ressonante pode ser obtida por métodos puramente gráficos. Simplesmente traçamos um arco passando por um dos zeros, usando a origem do plano S como centro. A interseção desse arco com o eixo $j\omega$ positivo localiza o ponto $S = \omega_0$.
- * Está claro que ω_0 é ligeiramente maior do que a frequência de ressonância natural ω_d , mas a razão entre ambas se aproxima da unidade à medida que a relação entre ω_d e α aumenta.

Ressonância e a resposta de tensão

Vamos examinar o módulo da $V(S)$ induzida no circuito RLC paralelo, à medida que a frequência ω da função de excitação é variada, a partir de

$$H(S) = Z(S).$$

$$V(s) = \overset{H(s)}{Z(s)} \cdot \overset{\text{excitação}}{I(s)}$$

↳ resposta

$$H(s) = Z(s)$$

$$Z(s) = \frac{1}{Y(s)} = \frac{S}{C \left(s^2 + \frac{S}{RC} + \frac{1}{LC} \right)} = \frac{\frac{1}{C} S}{s^2 + \frac{S}{RC} + \frac{1}{LC}}$$

* gráfico de $|Z(s)|$ versus ω

* Para $s = j\omega$

$$Z(j\omega) = \frac{\frac{1}{C} j\omega}{- \omega^2 + \frac{j\omega}{RC} + \frac{1}{LC}} = \frac{\frac{1}{C} j\omega}{-LRC\omega^2 + j\omega L + R}$$

$$Z(j\omega) = \frac{\frac{j\omega}{C} \cdot RLC}{-LRC\omega^2 + j\omega L + R} = \frac{j\omega RL}{-LRC\omega^2 + j\omega L + R} \quad \begin{matrix} \div j\omega RL \\ \div j\omega RL \end{matrix}$$

$$Z(j\omega) = H(j\omega) = \frac{1}{\frac{1}{R} + j \left(\omega C - \frac{1}{\omega L} \right)}$$

Resposta em amplitude:

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{R^2} + \left(\omega C - \frac{1}{\omega L}\right)^2}}$$

* Visto que R , L e C são constantes, a amplitude máxima ocorre quando o denominador do módulo é em mínimo.

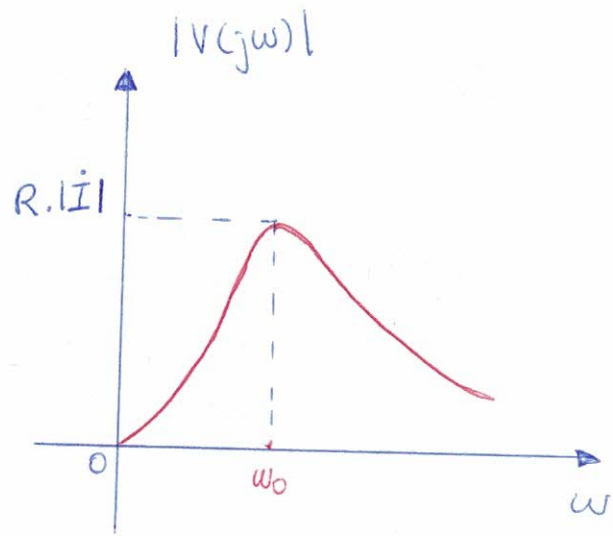
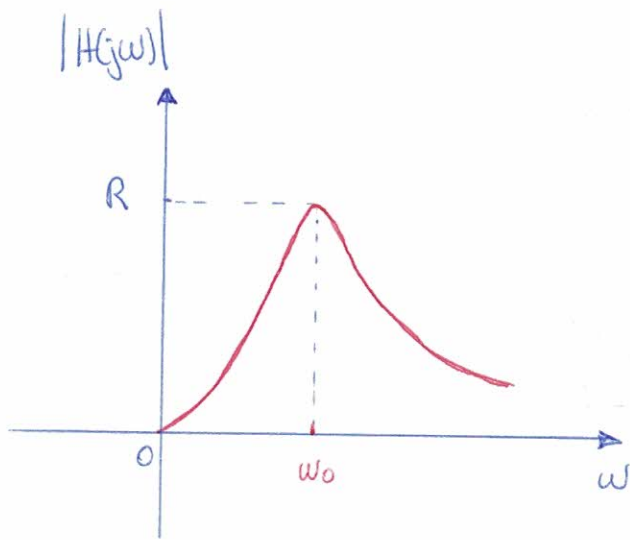
$$\omega C - \frac{1}{\omega L} = 0$$

Onde a frequência em tal situação $\omega = \omega_0$ é:

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$|H(j\omega)|_{\text{máx}} = |H(j\omega_0)| = R$$

$|H(j\omega)| \rightarrow 0$ quando $\omega \rightarrow \infty$



Resposta em fase

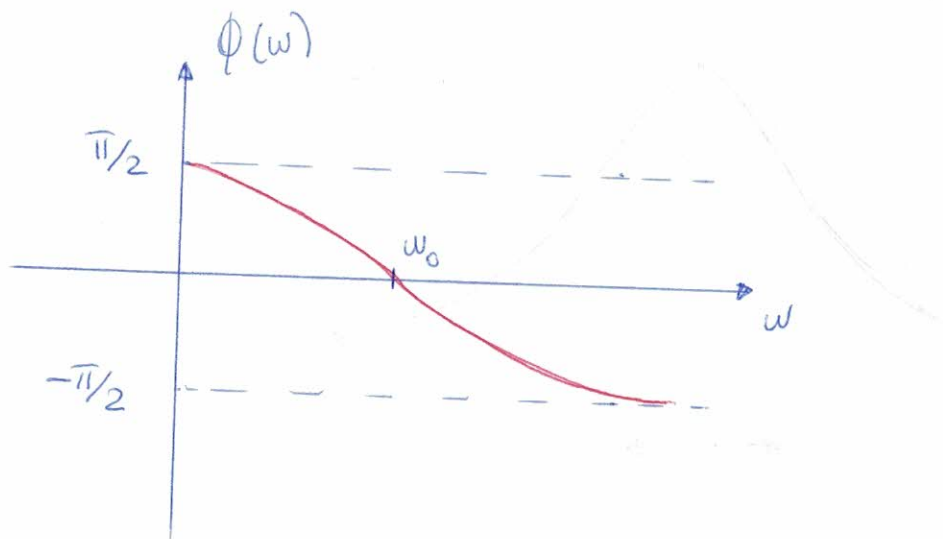
$$\phi(\omega) = -\tan^{-1} R \left(\omega C - \frac{1}{\omega L} \right)$$

$$\phi(\omega) = \tan^{-1} \frac{\text{Im}}{\text{Re}}$$

$$\phi(\omega_0) = 0$$

$$\phi(\omega) \rightarrow \frac{\pi}{2} \text{ quando } \omega \rightarrow 0$$

$$\phi(\omega) \rightarrow -\frac{\pi}{2} \text{ quando } \omega \rightarrow \infty$$



* Se a entrada é $i(t) = I_m \cos \omega t$ (A) $\therefore \dot{I}_1 = I_m \angle 0^\circ$ (A)

* $\dot{V}_2 = Z \cdot \dot{I} = |Z| \cdot |I| \angle \theta_z^\circ + 0^\circ$ (V)

* Podemos obter tanta informação da resposta da função de rede como da resposta da saída.

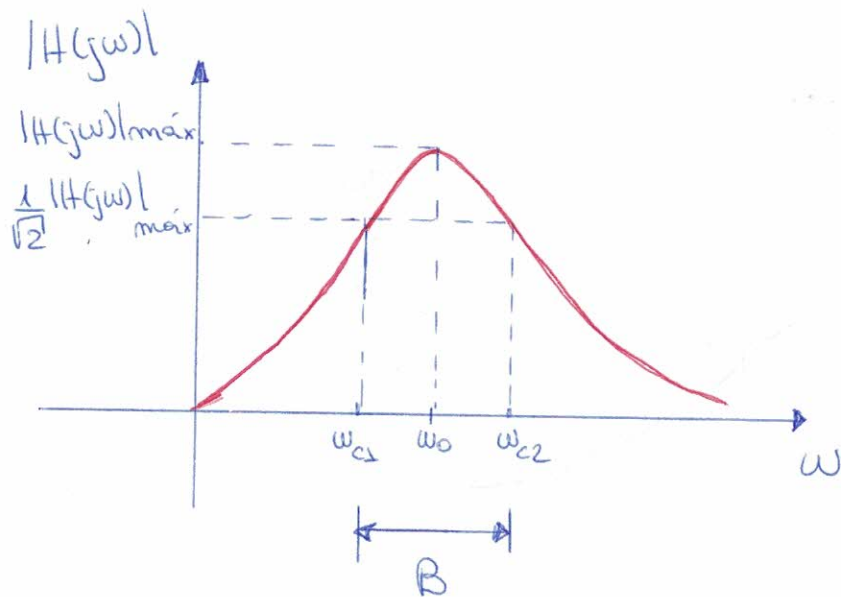
* Função de rede depende apenas da rede e não da excitação.

Filtros

1) Filtro passe-faixa

Deixa passar a faixa de frequências centradas
em torno de ω_0 .

\therefore próximas!



$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{2}RC} \text{ rad/s} \rightarrow \text{freq. de ressonância} \therefore \text{freq. central}$$

ω_{c1} e ω_{c2} \rightarrow freq. de corte onde a amplitude é $\frac{1}{\sqrt{2}}$ vezes a amplitude máxima

* faixa de passagem: $\omega_{c1} \leq \omega \leq \omega_{c2}$

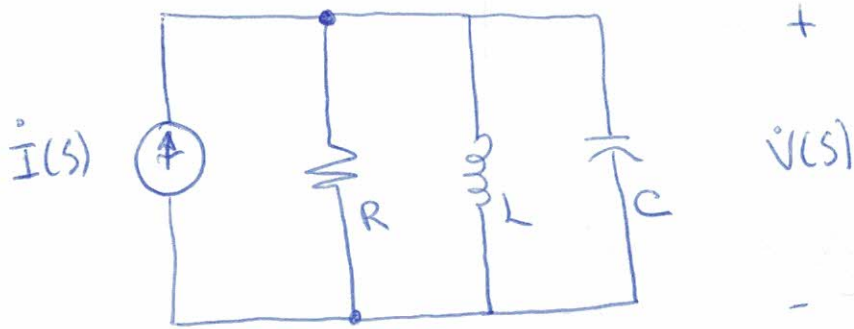
* largura/extensão da faixa de passagem:

$$B = \omega_{c2} - \omega_{c1} \quad (\text{ou banda passante})$$

Exercícios: 15.1.1 / 1.2 e 1.3

15.3.2 e 15.3.3

Filtro passa-faixa



$$H(s) = \frac{\frac{1}{C} s}{s^2 + \frac{s}{RC} + \frac{1}{LC}}$$

$$H(s) = \frac{k s}{s^2 + a s + b}$$

(I) \rightarrow função passa-faixa geral de 2ª ordem, onde k e a são maiores que zero e constantes reais.

$$|H(j\omega)| = \frac{|k \omega|}{\sqrt{(b - \omega^2)^2 + a^2 \omega^2}} = \frac{|k|}{\sqrt{a^2 + [(b - \omega^2)/\omega]^2}}$$

Logo: $|H(j\omega)|_{\text{máx}} = \frac{|k|}{a} \therefore$ qdo $\omega_0^2 = b$ (II)

$\omega_0 \Rightarrow$ freq. de ressonância ou freq. central

* Freq. de corte (ω_c):

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{2}} |H(j\omega)|_{\text{máx}}$$

$$\frac{|K|}{\sqrt{a^2 + [(b - \omega_c^2)/\omega_c]^2}} = \frac{|K|}{a\sqrt{2}}$$

$$\frac{b - \omega_c^2}{\omega_c} = \pm a$$

$\omega_c^2 \pm a\omega_c - b = 0$ (III) que devido ao duplo sinal tem quatro soluções!

* Considerando o sinal positivo:

$$\omega_{c1} = \frac{-a + \sqrt{a^2 + 4b}}{2} \quad (IV)$$

* Considerando o sinal negativo:

$$\omega_{c2} = \frac{a + \sqrt{a^2 + 4b}}{2} \quad (V)$$

Descontamos o sinal negativo no radical porque dá uma freq. de corte negativa.
Desconsiderando a raiz negativa!

Temos então a largura de faixa:

$$B = \omega_{c2} - \omega_{c1} \quad \therefore \boxed{B = a} \quad (VI)$$

Como $\omega_0^2 = b$ e $B = a$ podemos escrever a função de rede (passa-faixa) como:

$$\boxed{H(s) = \frac{K s}{s^2 + Bs + \omega_0^2}} \quad (VII)$$

A equação (VII) representa a função de rede geral de um filtro passa-faixa de 2ª ordem, tendo freq. central ω_0 e largura de faixa B .

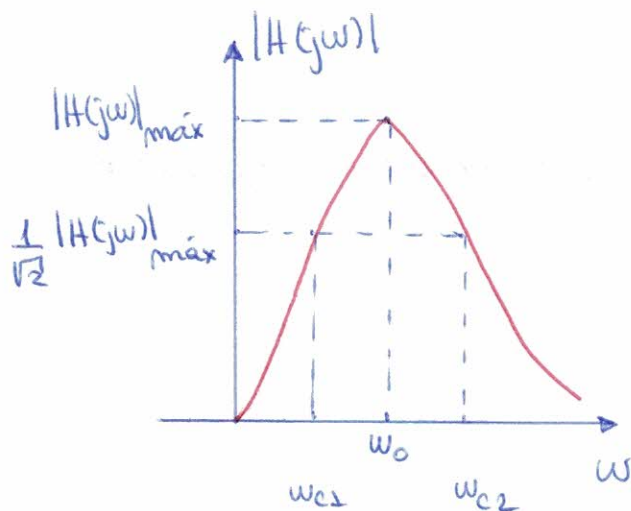
Índice de mérito ou Fator de qualidade

Nos dá a avaliação de seletividade ou exatidão do pico num circuito ressonante.

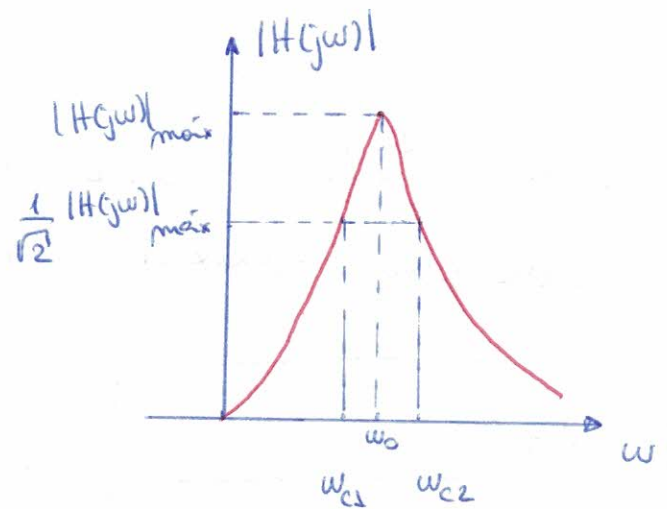
$$\boxed{Q = \frac{\omega_0}{B}} \quad (VIII)$$

* Q baixo $\rightarrow B$ relativamente grande

* Q alto \rightarrow " pequeno e um circuito mais seletivo



Q (baixo)



Q (alto)

$$H(s) = \frac{k s}{s^2 + \left(\frac{\omega_0}{Q}\right) s + \omega_0^2} \quad (1x)$$

$$H(s) = f(\omega_0, Q, B)$$

Exercício: Mostre que $H(s) = \frac{2s}{s^2 + 0,2s + 1}$ é a

função de rede de um filtro passa-faixa e calcule ω_0 , ω_{c1} , ω_{c2} , B e Q .

Resp.: 1; $\left(\frac{-0,2 \pm \sqrt{4,04}}{2} \right) = 0,905; 1,105; 0,2; 5$

Obs.: Q também é definida por alguns autores como

SELETIVIDADE

$$Q = \frac{2\pi}{\text{largura de banda}} \quad \text{incluída para simplificar as expressões}$$

máxima energia armazenada

energia total perdida por período

* folha complementar!

O efeito de Q na ressonância

$$Q = \frac{\omega_0}{B} \quad a = B \quad e \quad b = \omega_0^2$$

$$\omega_{c1} = \frac{-a + \sqrt{a^2 + 4b}}{2}$$

$$\omega_{c2} = \frac{a + \sqrt{a^2 + 4b}}{2}$$

$$\omega_{c1, c2} = \mp \frac{\omega_0}{2Q} + \sqrt{\omega_0^2 + \left(\frac{\omega_0}{2Q}\right)^2}$$

ou

$$\omega_{c1, c2} = \left(\mp \frac{1}{2Q} + \sqrt{\left(\frac{1}{2Q}\right)^2 + 1} \right) \omega_0 \quad (X)$$

* Se Q for elevado, podemos desprezar $\left(\frac{1}{2Q}\right)^2$ em comparação com 1:

$$\omega_{c1, c2} = \mp \frac{\omega_0}{2Q} + \omega_0$$

* Ou, aproximadamente:

$$\omega_{c1} = \omega_0 - \frac{B}{2}$$

(XI)

$$\omega_{c2} = \omega_0 + \frac{B}{2}$$

Exemplo: Dado $H(s) = \frac{2s}{s^2 + 0,2s + 1}$, calcule ω_0 , ω_{c1} ,

ω_{c2} , B e Q (valores aproximados e exatos).

$$H(s) = \frac{Ks}{s^2 + Bs + \omega_0^2} = \frac{2s}{s^2 + 0,2s + 1}$$

Onde: $B = 0,2$ e $\omega_0^2 = 1 \therefore \omega_0 = 1$

$$Q = \frac{\omega_0}{B} = \frac{1}{0,2} \therefore Q = 5$$

* Valores aproximados:

$$\omega_{c1} = \omega_0 - \frac{B}{2} = 1 - \frac{0,2}{2} \therefore \omega_{c1} = 0,9 \text{ rad/s}$$

$$\omega_{c2} = \omega_0 + \frac{B}{2} = 1 + \frac{0,2}{2} \therefore \omega_{c2} = 1,1 \text{ rad/s}$$

* Valores exatos:

$$\omega_{c1, c2} = \left(- \frac{1}{2Q} \pm \sqrt{\left(\frac{1}{2Q}\right)^2 + 1} \right) \omega_0$$

$$\omega_{c1} = 0,905$$

$$\omega_{c2} = 1,105$$

$$\omega_{c2} = 1,0950$$

Uso de diagramas de polos e zeros

Usado para esboçar rapidamente as respostas em frequência.

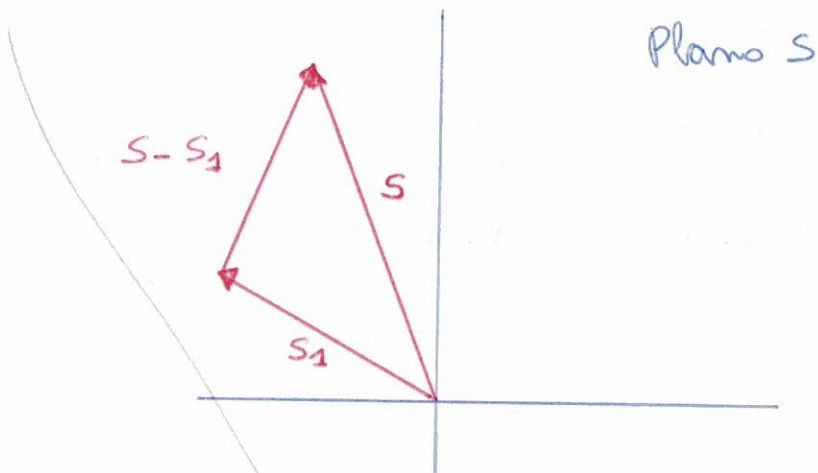
$$H(s) = K \frac{(s-z_1)(s-z_2)\dots(s-z_m)}{(s-p_1)(s-p_2)\dots(s-p_m)}$$

z_i 's \rightarrow zeros da função

p_i 's \rightarrow polos " "

Cada um dos fatores é um n.º complexo da forma $s - s_1$ e pode ser representado no plano s por um vetor, desenhado de s_1 para s .

Isto é verdadeiro, visto que, por soma vetorial, o vetor s é a soma dos vetores s_1 e $s - s_1$.



* O vetor $S - S_1$, pode ser escrito na forma polar, onde o seu módulo é o seu comprimento e a sua fase é o ângulo que ele faz com o eixo real (eixo positivo).

* Se $S = j\omega$, o ponto S está no eixo $j\omega$ e os fatores podem ser escritos como:

$$j\omega - z_i = N_i e^{j\alpha_i}, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

$$j\omega - p_k = M_k e^{j\beta_k}, \quad k = 1, 2, \dots, n$$

* Portanto a função de rede é:

$$H(j\omega) = |H(j\omega)| e^{j\phi(\omega)}$$

$$H(j\omega) = k \cdot \frac{N_1 e^{j\alpha_1} \cdot N_2 e^{j\alpha_2} \cdot \dots \cdot N_m e^{j\alpha_m}}{M_1 e^{j\beta_1} \cdot M_2 e^{j\beta_2} \cdot \dots \cdot M_n e^{j\beta_n}}$$

Onde, para $k > 0$, a amplitude é:

$$|H(j\omega)| = k \frac{N_1 \cdot N_2 \cdot \dots \cdot N_m}{M_1 \cdot M_2 \cdot \dots \cdot M_m} \quad (XII)$$

e a fase é:

$$\phi(\omega) = (\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_m) - (\beta_1 + \beta_2 + \dots + \beta_m) \quad (XIII)$$

que podem ser diretamente medidos do diagrama de polos e zeros.

* Se $k < 0$, então $k = |k| \angle 180^\circ$, que devem ser considerados na amplitude e fase.

* Desta forma, para qq ponto $j\omega$, desenhamos os vetores de todos os polos e zeros para $j\omega$, medimos seus comprimentos e ângulos, e calculamos a sua amplitude e ângulo com XII e XIII.
(fase)

Exemplo 15.4 (Johnson)

Seja $H(s) = \frac{4s}{s^2 + 2s + 40}$, a partir do plano S ,

esboce as formas gráficas que representam a resposta em amplitude e fase de $H(j\omega)$.

Solução:

Zero: 0

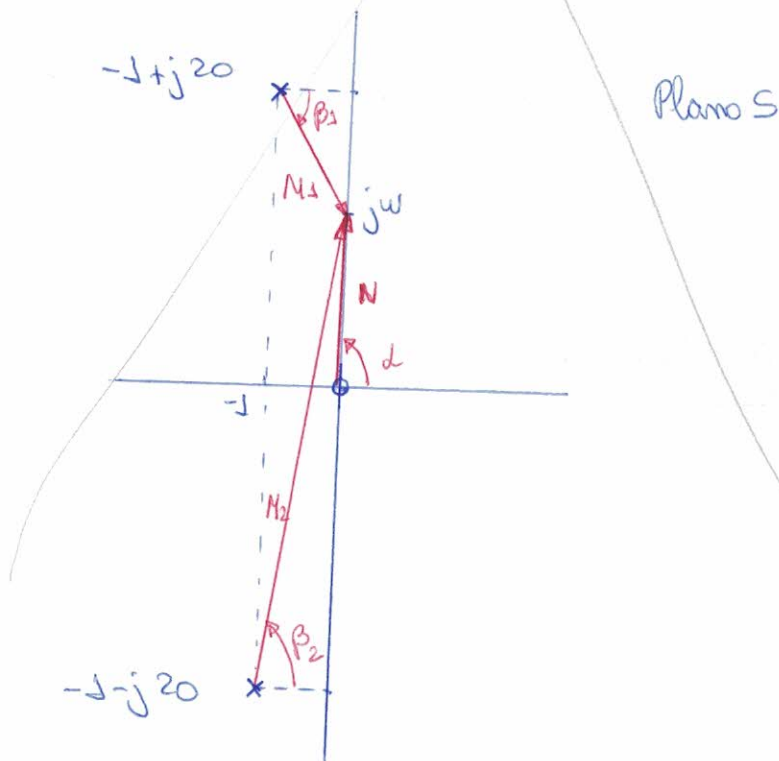
Polos: $-1 \pm j20$

$$|H(j\omega)| = \frac{4N}{M_1 \cdot M_2}$$

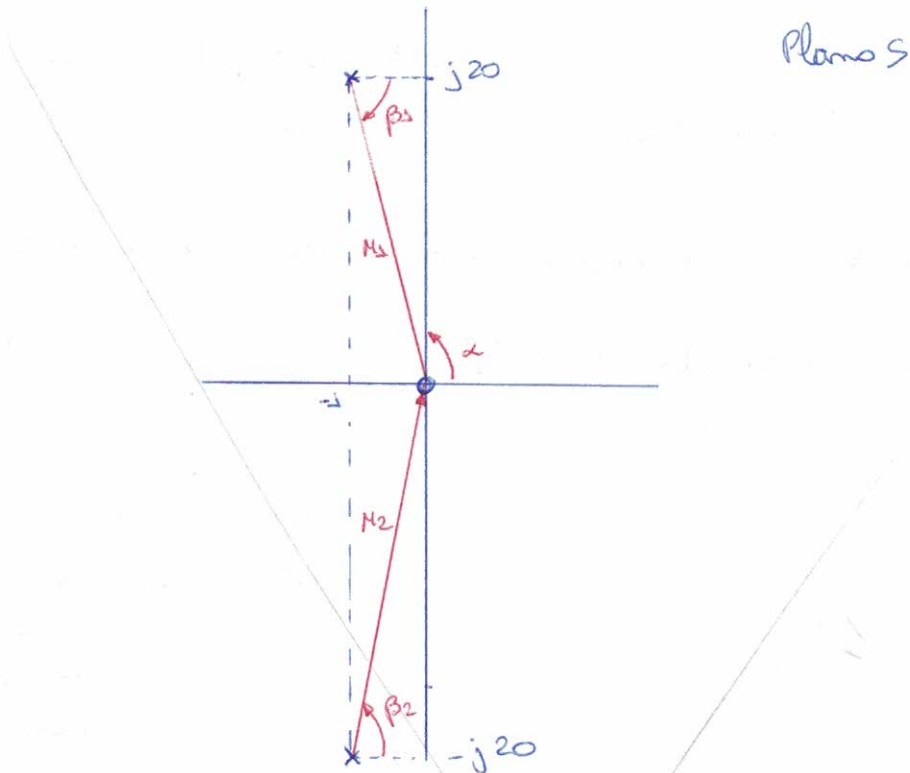
$$\phi(\omega) = \alpha - (\beta_1 + \beta_2)$$

$$\omega: 0 \rightarrow \infty$$

$$\begin{array}{l} S - s_i \quad s_i \rightarrow \text{polo ou} \\ j\omega - s_i \quad \text{zero} \end{array}$$



1) $\omega: 0^+ \rightarrow +\infty$, então $\alpha = 90^\circ$. Para $\omega = 0$, temos:

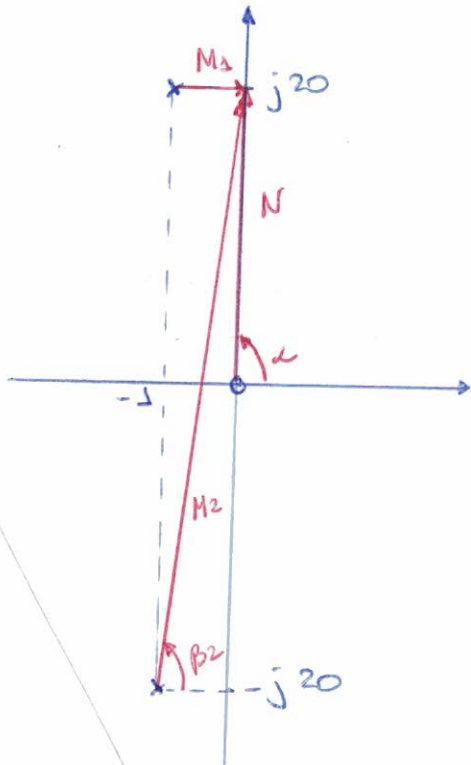


$$|H(j\omega)| = \frac{4 \cdot (0)}{\sqrt{1^2 + 20^2} \cdot \sqrt{1^2 + 20^2}} = 0$$

$$\phi(\omega) = 90^\circ - (-\tan^{-1} 20 + \tan^{-1} 20) = 90^\circ$$

2) Para $\omega = 20$, temos:

Plano S



$$|H(j\omega)| = \frac{4 \cdot (20)}{1 \cdot \sqrt{1^2 + 40^2}} = \frac{80}{\sqrt{1 + 1600}} \approx 2$$

$$\phi(\omega) = 90^\circ - (0^\circ + \tan^{-1} 40) = 0$$

* $\omega_0^2 = 401 \therefore \omega_0 = \sqrt{401} \text{ rad/s}$ da equação (VII)

$$H(s) = \frac{Ks}{s^2 + Bs + \omega_0^2}$$

3) Se $\omega = \omega_h$ é um valor muito elevado, por exemplo, 10^6 , então todos os três vetores serão essencialmente verticais, de forma que:

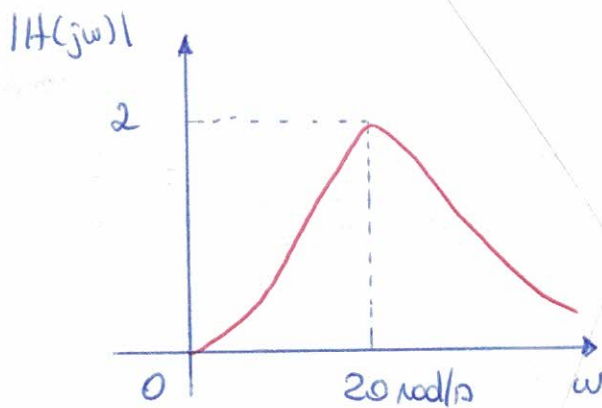
$$N \simeq M_1 \simeq M_2 \simeq \omega_h$$

$$\alpha = \beta_1 = \beta_2 = 90^\circ$$

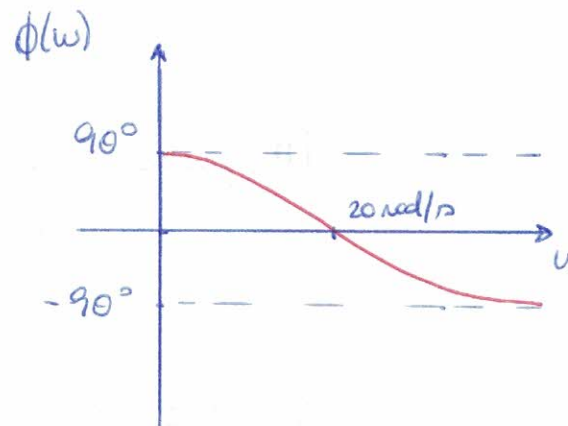
$$|H(j\omega)| = \frac{4}{\omega h} \quad \therefore \text{um valor muito pequeno}$$

$$\phi(\omega) = -90^\circ$$

Logo:



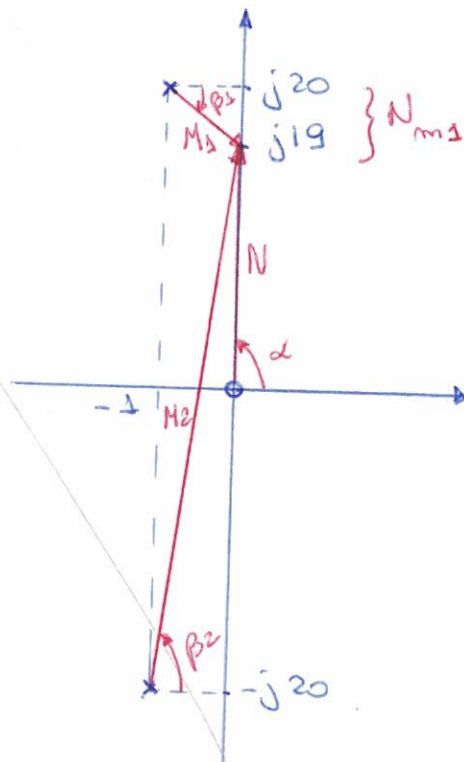
Resposta em amplitude



Resposta em fase

4) E as frequências de corte?

Podemos ter uma ideia grosseira!



Plano S

$$|H(j\omega)| = \frac{4 \cdot N}{\sqrt{2} \cdot M_2}$$

$$M_1 = \sqrt{2}$$

* para caracterizar a freq. de corte

$$M_1 = \sqrt{N_{ms}^2 + (-1)^2}$$

$$(\sqrt{2})^2 = N_{ms}^2 + 1$$

$$\therefore N_{ms} = 1$$

Logo: $N = 19$

$$|H(j\omega)| = \frac{4(19)}{\sqrt{2} \cdot \sqrt{(-1)^2 + (20+19)^2}}$$

$$\therefore |H(j\omega)| = 1,39$$

8 $\omega_{c1} = 19 \text{ rad/s}$

e $\omega_{c2} = 21 \text{ rad/s}$

Os valores exatos calculados por (x) são:

$$\omega_{c1} = 19,05 \text{ rad/s}$$

e

$$\omega_{c2} = 21,05 \text{ rad/s}$$

Exercícios recomendados: 15.5.1 e 15.5.2

Mudança de escala

Permite-nos analisar redes compostas por elementos de dimensões práticas fazendo uma mudança de escala nos valores dos elementos para permitir cálculos numéricos mais convenientes.

* Mudança de escala da amplitude e da frequência.

Exemplo:



$$|Z|_{\max} = 2,5 (\Omega)$$

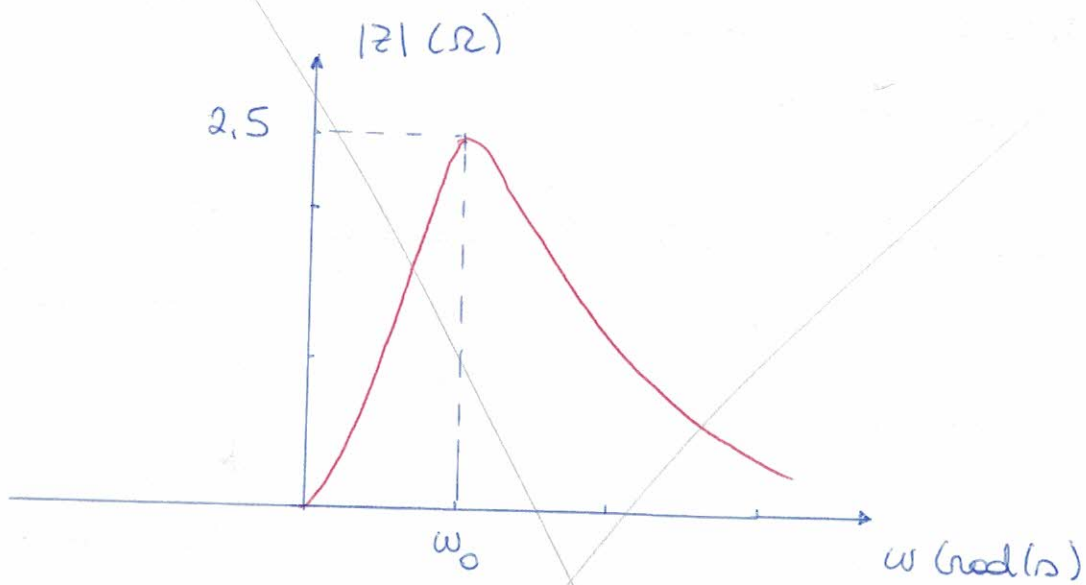
$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad \therefore \omega_0 = 1 \text{ rad/s}$$

$$Q_0 = \frac{\omega_0}{B} \quad Q_0 = 5$$

$$B = \omega_2 - \omega_1 = \frac{\omega_0}{Q_0} = 0,2 \text{ rad/s}$$

$$H(s) = \frac{\frac{1}{C} S}{S^2 + \frac{S}{RC} + \frac{1}{LC}} = \frac{k S}{S^2 + \left(\frac{\omega_0}{Q_0}\right) S + \omega_0^2}$$

$$= \frac{k S}{S^2 + B S + \omega_0^2}$$



Temos m^{os} convenientes para fazer cálculos mas um circuito pouco prático para construir.

Objetivo: Mudar a escala dessa rede de forma

$$|Z|_{\text{máx}} = 5.000 \Omega \text{ e } \omega_0 = 5 \cdot 10^6 \text{ rad/s.}$$

Podemos usar a mesma curva de resposta mostrada se cada m^o na escala dos ordenados é aumentado de um fator de 2.000 e cada m^o na escala dos abscissas é

aumentado de um fator de $5 \cdot 10^6$.

Mudança de escala de amplitude

Processo pelo qual a impedância de entrada de uma rede de dois terminais é aumentada de um fator km , permanecendo a frequência constante.

O fator km é real e positivo, podendo ser maior ou menor que a unidade.

Para aumentar a impedância de entrada de um fator km basta aumentar a impedância de cada elemento da rede pelo mesmo fator!

$$R' \longrightarrow km \cdot R$$

$$L' \longrightarrow km \cdot L$$

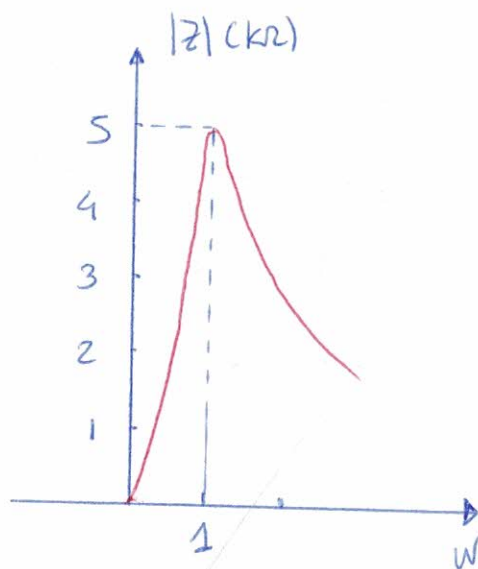
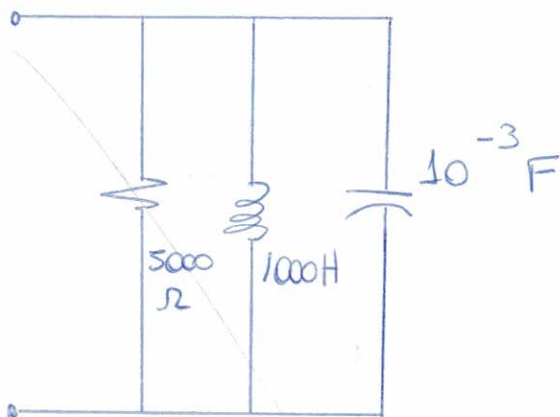
$$C' \longrightarrow \frac{C}{km}$$

$$Z(R) = R \cdot km$$

$$Z(L) = SL \cdot km$$

$$Z(C) = \frac{1}{SC} \cdot km$$

Quando cada elemento na rede dada tem sua escala de amplitude alterada por um fator de 2.000, resulta a seguinte rede:



Mudanças de escala na frequência

Processo pelo qual a frequência em que qualquer impedância ocorre é aumentada de um fator k_f .

Para alterar em escala a frequência de uma função de rede por um fator de escala de frequência k_f , substituímos simplesmente s por s/k_f .

$$R' \rightarrow R$$

$$Z(R) = R$$

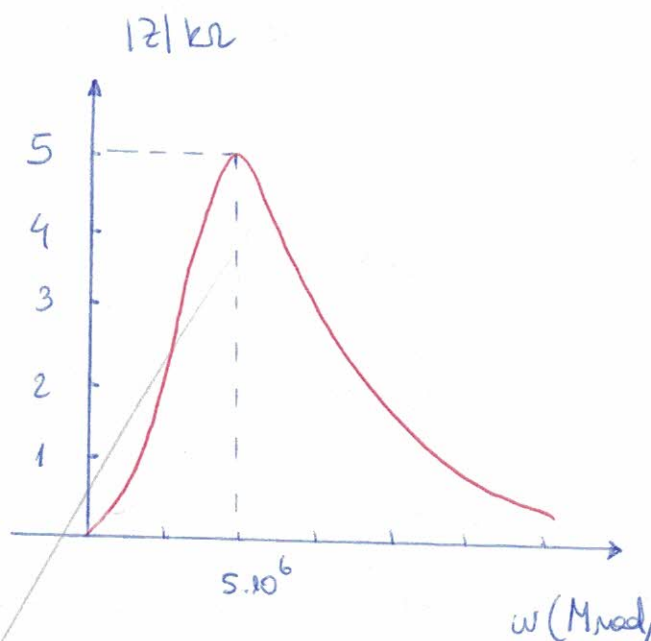
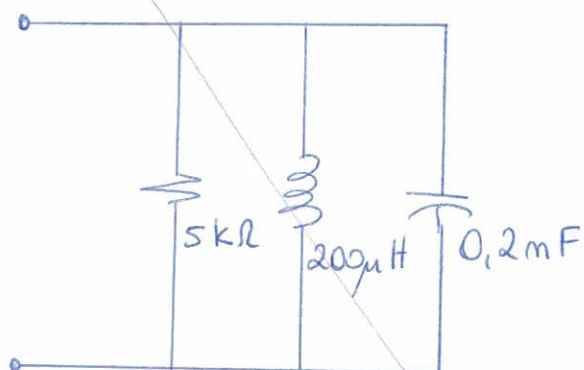
$$L' \rightarrow \frac{L}{k_f}$$

$$Z(L) = sL = \frac{s}{k_f} L = s \left(\frac{L}{k_f} \right)$$

$$C' \rightarrow \frac{C}{k_f}$$

$$Z(C) = \frac{1}{sC} = \frac{1}{\frac{s}{k_f} \cdot C} = \frac{1}{s \left(\frac{C}{k_f} \right)}$$

Quando cada elemento da rede com escala de amplitude mudada tem sua escala de frequência alterada por um fator $5 \cdot 10^6$, é obtida a rede que segue:

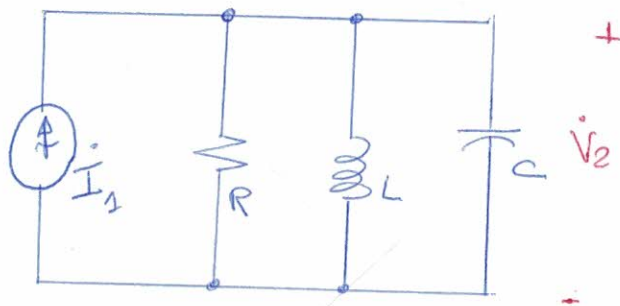
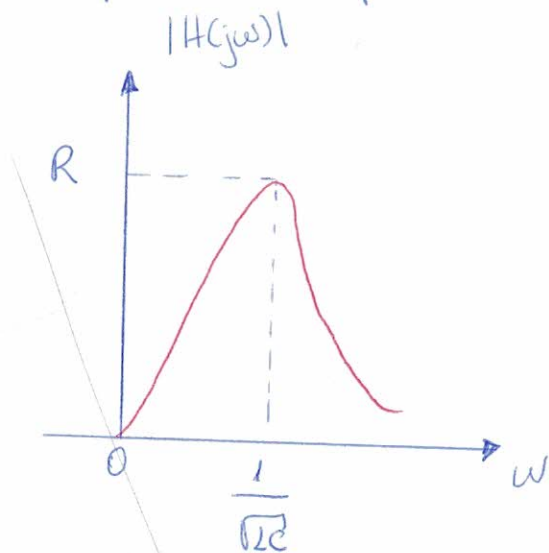


Os elementos do circuito nesse última rede têm valores que são facilmente obtidos em circuitos físicos (práticos). A rede pode ser efetivamente construída e testada!

Exemplo: Se a rede RLC dada é formada por um resistor de 1Ω , um indutor de $2H$ e um capacitor de $\frac{1}{2}F$, então, para a função de rede

$$H(s) = \frac{V_2(s)}{I_1(s)} = Z(s) = \frac{1}{\frac{1}{R} + sL + \frac{1}{sC}}, \text{ temos uma resposta}$$

em amplitude representada por;



com freq. de ressonância de 1 rad/s e uma amplitude de pico de 1Ω .

Suponha que alteremos em escala a amplitude e a frequência da rede para obter uma freq. de ressonância de 10^6 rad/s , usando um capacitor de 4 nF . Então teremos $k_f = 10^6$, e a nova escala de amplitude é:

$$C' = 10^{-9} = \frac{1/2}{k_m \cdot k_f} \quad \therefore \quad k_m = \frac{1/2}{10^{-9} \cdot 10^6} \quad \boxed{k_m = 500}$$

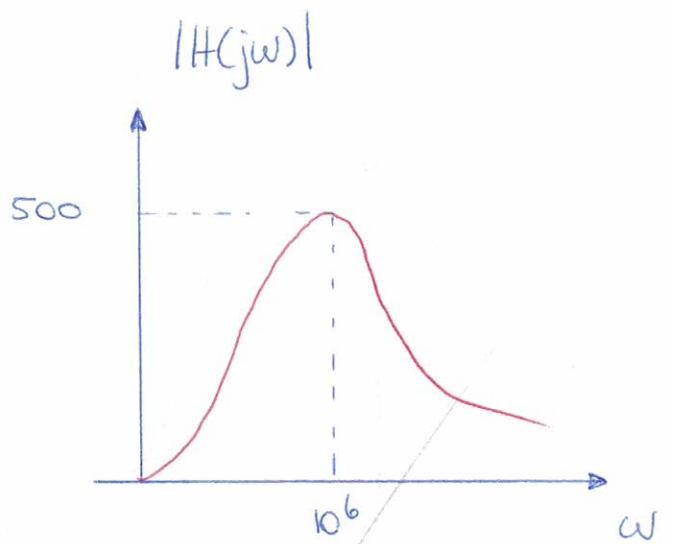
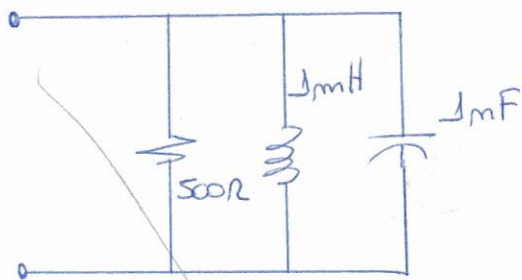
$$C' = \frac{C}{k_m \cdot k_f}$$

$$L' = \frac{2 k_m}{k_f}$$

$$\boxed{L' = 1 \text{ mH}}$$

$$\text{e } R' = 1 k\Omega$$

$$\boxed{R' = 500 \Omega}$$



* Mudanças de escala em frequências:

A impedância de qualquer indutor é SL , e se essa mesma impedância deve ser obtida em uma frequência k_f vezes maior, a indutância deverá ser substituída por uma indutância L/k_f .

De modo similar, uma capacitância C deve ser substituída por uma capacitância C/k_f .

Diagramas de Bode

- * Método rápido para obter aproximadamente a variação de amplitude e fase de uma dada função de transferência como função de ω .
- * Obter uma visualização melhor do que a do gráfico de pólos e zeros.

A escala em Decibel (dB)

A resposta aproximada é chamada de:

gráfico assintótico; ou
gráfico de Bode; ou
diagrama de Bode.

- * As curvas de fase e módulo são mostradas em função de uma escala logarítmica de frequências na abscissa, e o módulo é indicado em unidades logarítmicas chamadas de decibéis (dB).

* A unidade decibel nos permite dizer, com alguma precisão normalizada, o grau no qual a frequência é atenuada.

- * Definimos o valor de $|H(j\omega)|$ em dB como:

$$A_{dB} = 20 \log |H(j\omega)|$$

onde se usa a base logarítmica comum (base 10).

Exemplos: $|H(j\omega)| = 1 \Leftrightarrow H_{dB} = 0$

$$|H(j\omega)| = 2 \Leftrightarrow H_{dB} \approx 6 \text{ dB}$$

$$|H(j\omega)| = 10 \Leftrightarrow H_{dB} = 20 \text{ dB}$$

↳ um aumento de 10 vezes em $|H(j\omega)|$ corresponde a um aumento de 20 dB em H_{dB} .

obs.: * $\log 10^m = m$, então $10^m \Leftrightarrow 20m \text{ (dB)}$

Ex: $1000 = 10^3$ corresponde a 60 dB

$0,01 = 10^{-2}$ " a -40 dB

$$\begin{aligned} * 20 \log 5 &= 20 \log (10/2) = 20 \log 10 - 20 \log 2 \\ &= 20 - 6 = 14 \text{ dB} \end{aligned}$$

$$5 \Leftrightarrow 14 \text{ dB}$$

Exercícios: Calcule H_{dB} em $\omega = 146 \text{ rad/s}$ se $H(s)$ é:

a) $\frac{20}{s+100}$

b) $20(s+100)$

c) $20s$

Calcule $|H(j\omega)|$ se H_{dB} é:

d) 29,2 dB e) -15,6 dB f) -0,318 dB

Obs: a operação inversa é:

$$|H(j\omega)| = 10^{\frac{\text{#dB}}{20}}$$

Resp.: $-18,94\text{dB}$; $7,1\text{dB}$; $69,3\text{dB}$; $28,8$; $0,1660$ e $0,964$

Determinação das assíntotas

* Fatorar $H(s)$ para mostrar seus pólos e zeros.

Exemplo: $H(s) = 1 + \frac{s}{a}$ Zero: $s = -a$

O diagrama de Bode dessa função consiste em duas curvas assintóticas aproximadas para valores muito pequenos e grandes de ω .

$$|H(j\omega)| = \left| 1 + \frac{j\omega}{a} \right| = \sqrt{1 + \frac{\omega^2}{a^2}}$$

$$H_{\text{dB}} = 20 \log \left| 1 + \frac{j\omega}{a} \right| = 20 \log \sqrt{1 + \frac{\omega^2}{a^2}}$$

Quando $w \ll a$

$$H_{dB} = 20 \log 1 = 0 \quad \therefore w \ll a$$

Quando $w \gg a$

$$H_{dB} = 20 \log \frac{w}{a}$$

$w = a \therefore H_{dB} = 0$ $20 \log 1 = 0$

$w = 10a \therefore H_{dB} = 20 \text{ dB}$

$w = 100a \therefore H_{dB} = 40 \text{ dB}$

$w = 1000a \therefore H_{dB} = 60 \text{ dB}$

Logo, o valor de H_{dB} cresce 20 dB para cada aumento de 10 vezes a frequência.

A assíntota tem portanto uma inclinação de 20 dB/década.

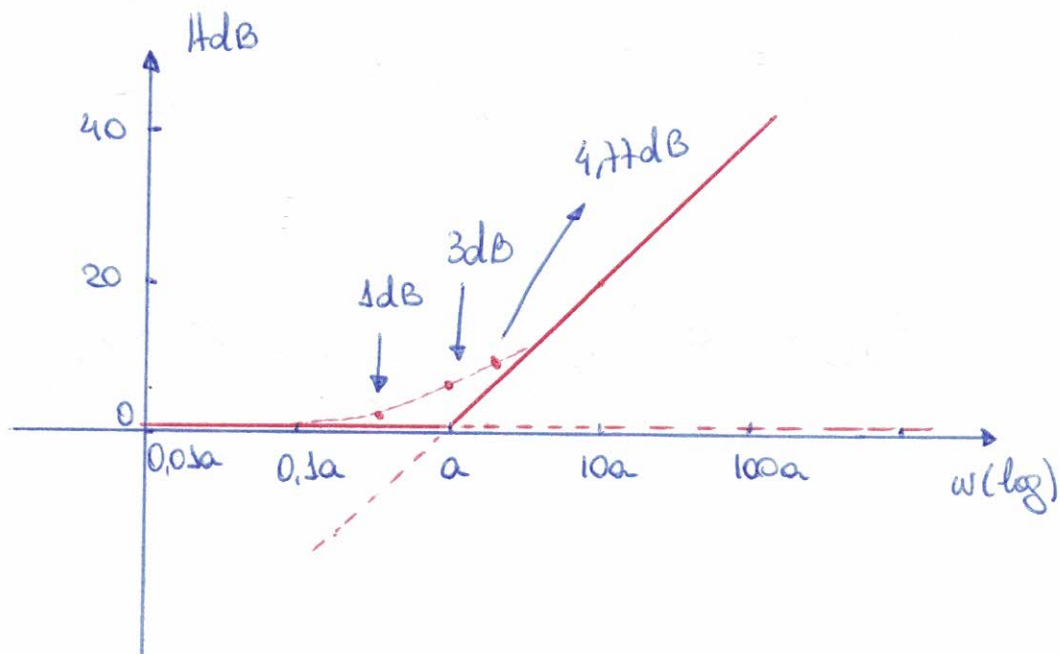


Diagrama de Bode para $H(s) = 1 + \frac{s}{a}$.

As duas assíntotas se interceptam em $\omega = a$.

Essa frequência também é chamada de frequência de canto, quebra, corte, ou de meia potência.

Substituindo diagramas de Bode

pl $\omega = a$

$\sqrt{2}$ \rightarrow freq. de corte

$$4 \text{ dB} = 20 \log \sqrt{1 + \frac{a^2}{a^2}} \approx 3 \text{ dB}$$

pl $\omega = 0,5a$

$$4 \text{ dB} = 20 \log \sqrt{1,25} \approx 1 \text{ dB}$$

pl $\omega = 2a$

$$4 \text{ dB} = 20 \log \sqrt{5} \approx 7 \text{ dB}$$

Termos múltiplos

Exemplo: $H(s) = k \left(1 + \frac{s}{s_1} \right) \left(1 + \frac{s}{s_2} \right)$

Onde $k = \text{constante}$ e $-s_1$ e $-s_2$ representam os dois zeros de $H(s)$.

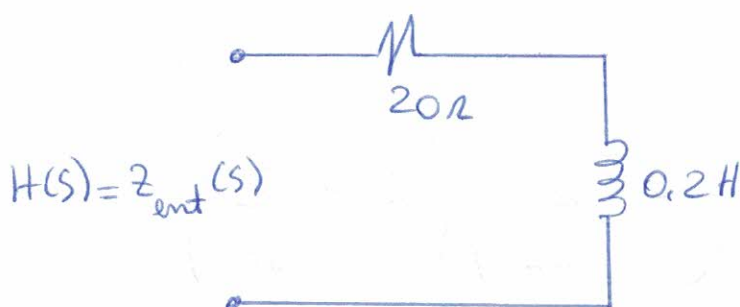
$$H_{dB} = 20 \log \left| k \left(1 + \frac{j\omega}{s_1} \right) \left(1 + \frac{j\omega}{s_2} \right) \right|$$

$$H_{dB} = 20 \log \left[k \sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{s_1} \right)^2} \sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{s_2} \right)^2} \right]$$

$$H_{dB} = 20 \log k + 20 \log \sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{s_1} \right)^2} + 20 \log \sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{s_2} \right)^2}$$

Obs: Podemos esboçar H_{dB} simplesmente fazendo a soma dos gráficos dos termos separados.

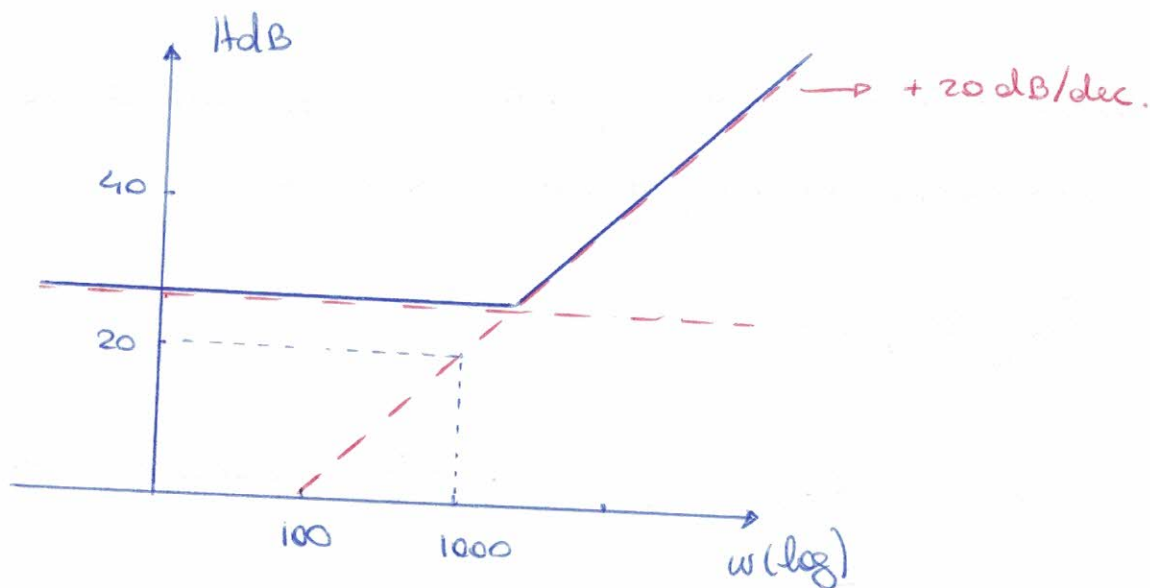
Exemplo: Obtenha o diagrama de Bode de impedância de entrada da rede mostrada.



$$Z_{\text{ent}}(s) = H(s) = 20 + 0,2s$$

$$H(s) = 20 \left(1 + \frac{s}{100} \right)$$

Os dois fatores que constituem $H(s)$ são um zero em $s = -100$, e uma constante equivalente a $20 \log 20 = 26 \text{ dB}$.



Exercício: Construa o diagrama de Bode para o módulo de $H(s) = 50 + s$.

Resp: 24 dB , $w < 50 \text{ rad/s}$; inclinação = $+20 \text{ dB/dec}$, $w > 50 \text{ rad/s}$

Resposta em fase

Retornando à $H(s) = 1 + \frac{s}{a}$, queremos agora determinar a resposta em fase do zero simples.

$$\hat{\text{ang}} H(j\omega) = \hat{\text{ang}} \left(1 + \frac{j\omega}{a} \right) = \text{tg}^{-1} \frac{\omega/a}{1} = \text{tg}^{-1} \frac{\omega}{a}$$

* para $\omega \ll a$: $\hat{\text{ang}} H(j\omega) \approx 0^\circ$ ~~e usamos isto como~~
~~uma assíntota quando $\omega < 0,1a$~~

$$\hat{\text{ang}} H(j\omega) = 0^\circ \rightarrow \omega < 0,1a$$

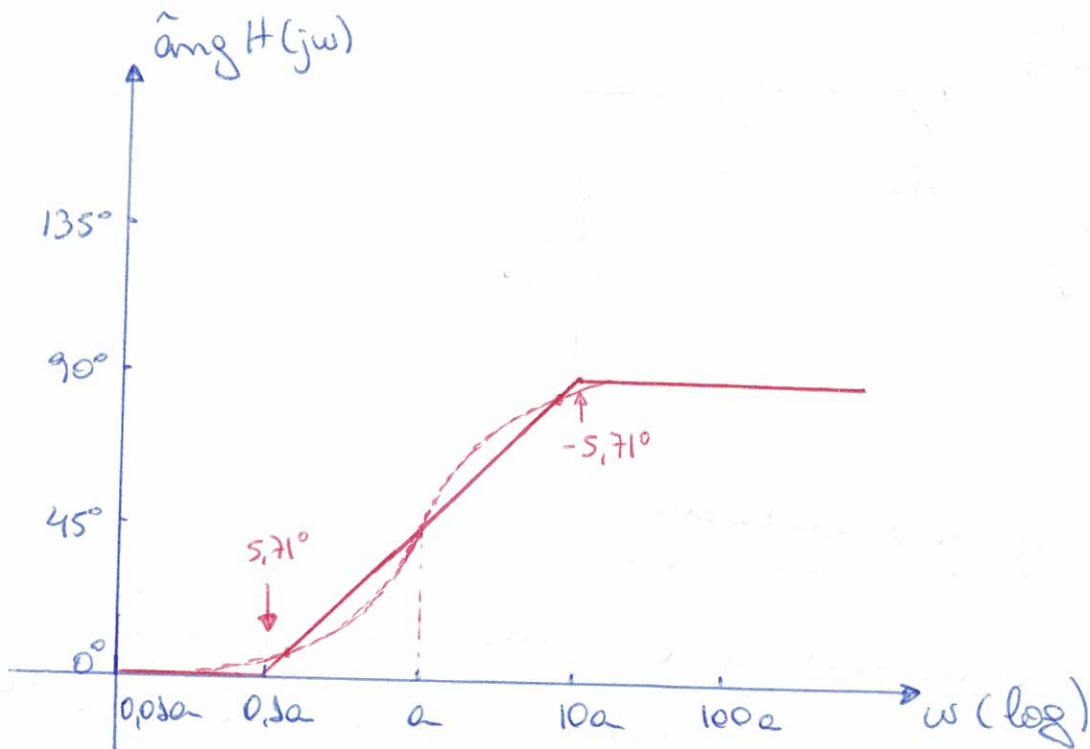
* para $\omega \gg a$, $\hat{\text{ang}} H(j\omega) \approx 90^\circ$ ~~e usamos isto acima~~
~~de $\omega = 10a$~~

$$\hat{\text{ang}} H(j\omega) = 90^\circ \rightarrow \omega > 10a$$

* para $\omega = a$, $\hat{\text{ang}} H(j\omega) = 45^\circ$

Construímos então uma assíntota representada por uma linha reta de 0° em $\omega = 0,1a$ até 90° em $\omega = 10a$, passando por 45° em $\omega = a$.

Essa linha reta tem uma inclinação de 45° /década.



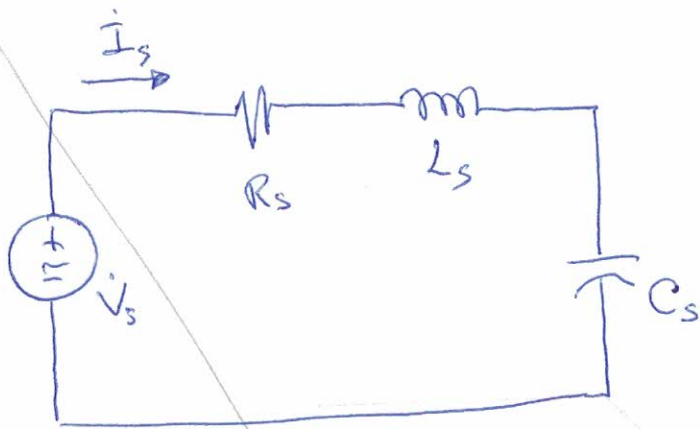
Exercício: Desenhe o diagrama de Bode para a fase da função de transferência $H(s) = 20 \left(1 + \frac{s}{100} \right)$.

Obs: exercício anteriormente já analisado
circuito

Resp.: 0° , $w \leq 10$; 90° , $w \geq 1000$; 45° , $w = 100$;
 45° /dec. de inclinação, $10 < w < 1000$.

Exercícios: 15 ↓ / 3 / 7 / 13 / 15 / 17 / 23 / 31 / 35 / 39

Ressonância série



* Conceito de dualidade:

a) A frequência de ressonância ω_0 é a frequência na qual a parte imaginária da impedância de entrada se anula, ou, em outras palavras, o ângulo da impedância se torna igual a zero.

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{C_s \cdot L_s}}$$

$$b) Q_0 = \omega_0 R C$$

RECL

$$Q_0 = \frac{\omega_0 L_s}{R_s}$$

RLC série

c) Definimos duas frequências de meia potência, ω_{c1} e ω_{c2} , como as frequências nas quais o módulo

da impedância e $\sqrt{2}$ vezes o módulo mínimo da impedância (eles também são as frequências nas quais a resposta de corrente é 70,7% da resposta máxima).

que corresponde ao max. da admittance

Não precisa!

$$I_s = \frac{V_s}{R_s + j\omega L_s + \frac{1}{j\omega C_s}}$$

$$Y(s) = H(s) = \frac{I_s(s)}{V_s(s)} = \frac{1}{R_s + j\left(\omega L_s - \frac{1}{\omega C_s}\right)}$$

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{R_s^2 + \underbrace{\left(\omega L_s - \frac{1}{\omega C_s}\right)^2}_0}} \Rightarrow Z \text{ série } \underline{\underline{\text{mínimo}}}$$

$$|H(j\omega)| = |H(j\omega_0)| = \frac{1}{R}$$

$$|H(j\omega)| \rightarrow 0 \text{ quando } \omega \rightarrow \infty$$

$$|H(j\omega)| \rightarrow 0 \text{ quando } \omega \rightarrow 0$$

Como na ressonância em série a impedância do circuito é igual a R, a impedância é mínima.

* As expressões exatas para ω_{c1} e ω_{c2} são:

$$\omega_{c1,2} = \omega_0 \left[\sqrt{1 + \left(\frac{1}{2Q_0}\right)^2} \mp \frac{1}{2Q_0} \right]$$

* As expressões aproximadas (Q_0 alto) são:

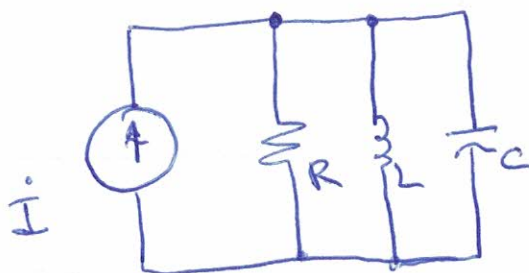
$$\omega_{c1,2} \approx \omega_0 \mp \frac{1}{2} B$$

* A largura de faixa de meia potência B é:

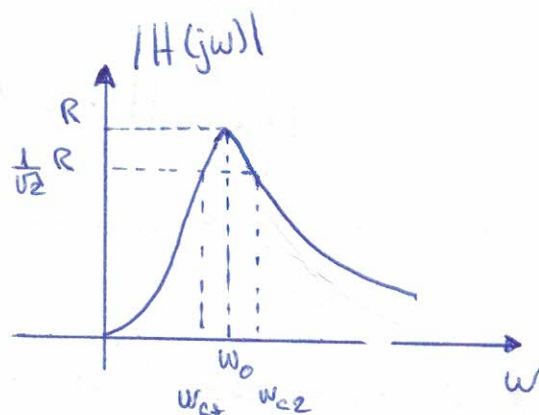
$$B = \omega_{c2} - \omega_{c1} = \frac{\omega_0}{Q_0}$$

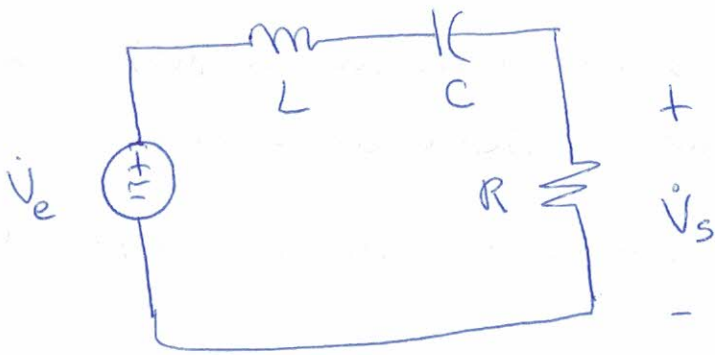
Filtros PASSIVOS

1) Filtro passa-faixa



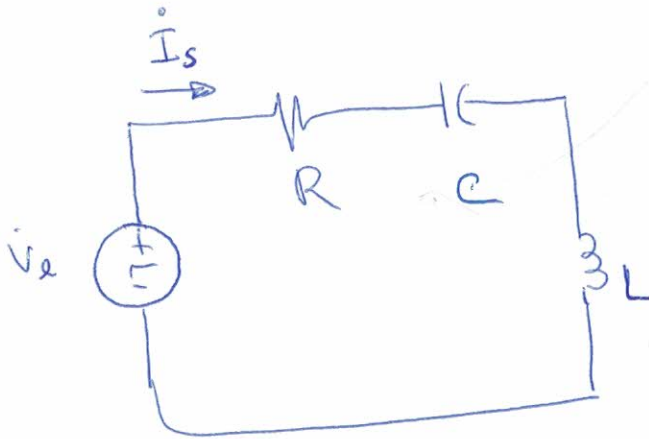
circuito RLC ||





$$H(s) = \frac{V_s(s)}{V_e(s)}$$

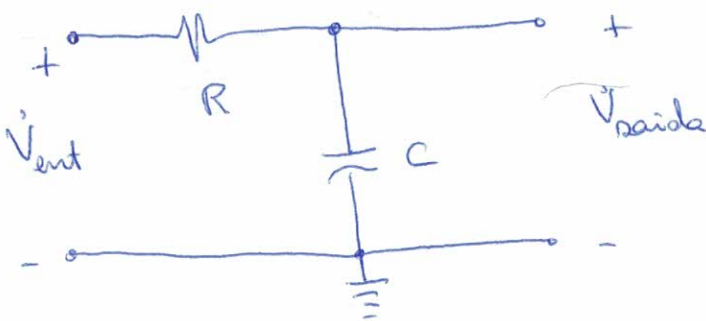
circuito RLC série (passa faixa ou alta-faixa)



$$H(s) = \frac{I_s(s)}{V_e(s)}$$

circuito RLC série

2) Filtro passa-baixas



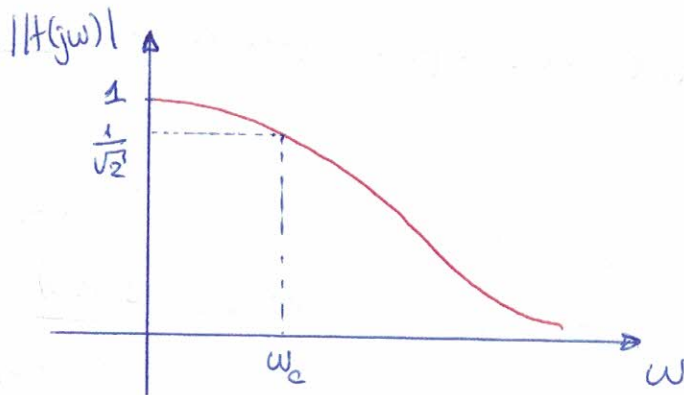
$$H(s) = \frac{V_{saida}}{V_{entrada}} = \frac{1}{1 + RCs}$$

$H(s)$ tem uma única frequência de corte em $\omega = \frac{1}{RC}$ e

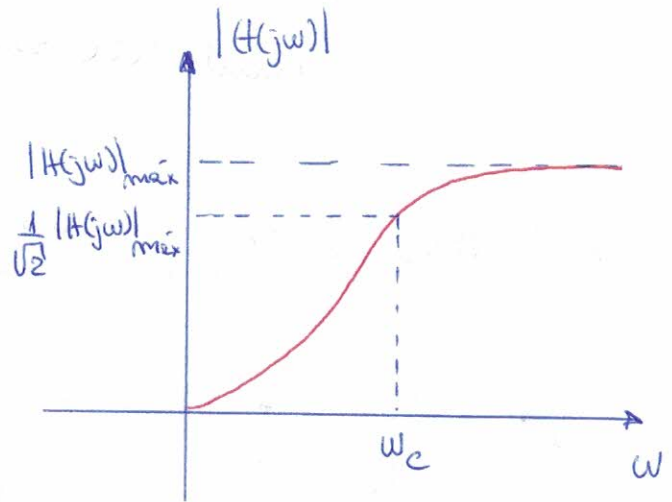
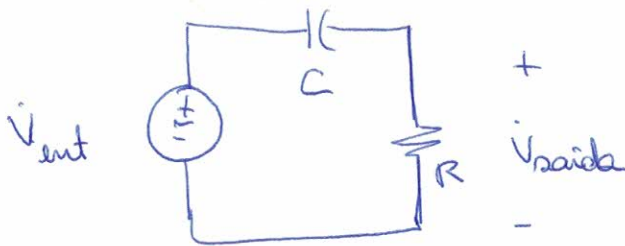
em zero em $s = \infty$, o que leva a seu comportamento de filtro "passa-baixas".

* Baixas frequências ($s \rightarrow 0$) resulta em $H(s)$ próximo ao seu valor máximo (unitário ou 0 dB).

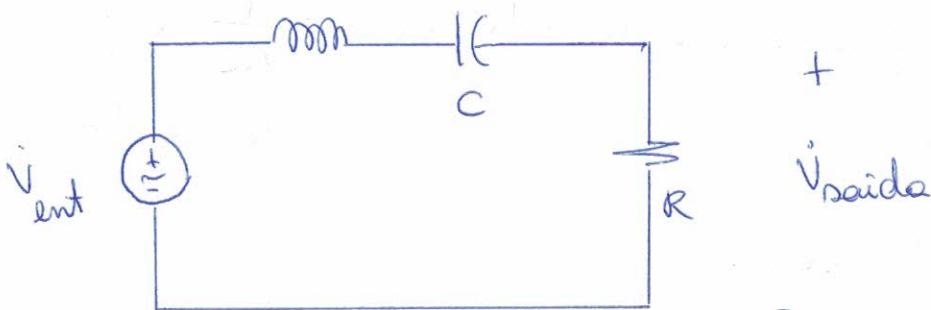
* Altas frequências ($s \rightarrow \infty$) resulta em $H(s) \rightarrow 0$.

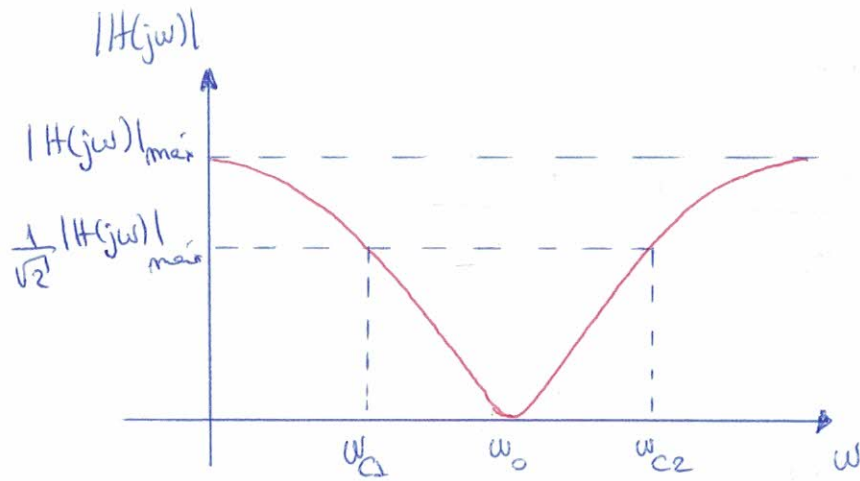


3) Filtro passa-altas



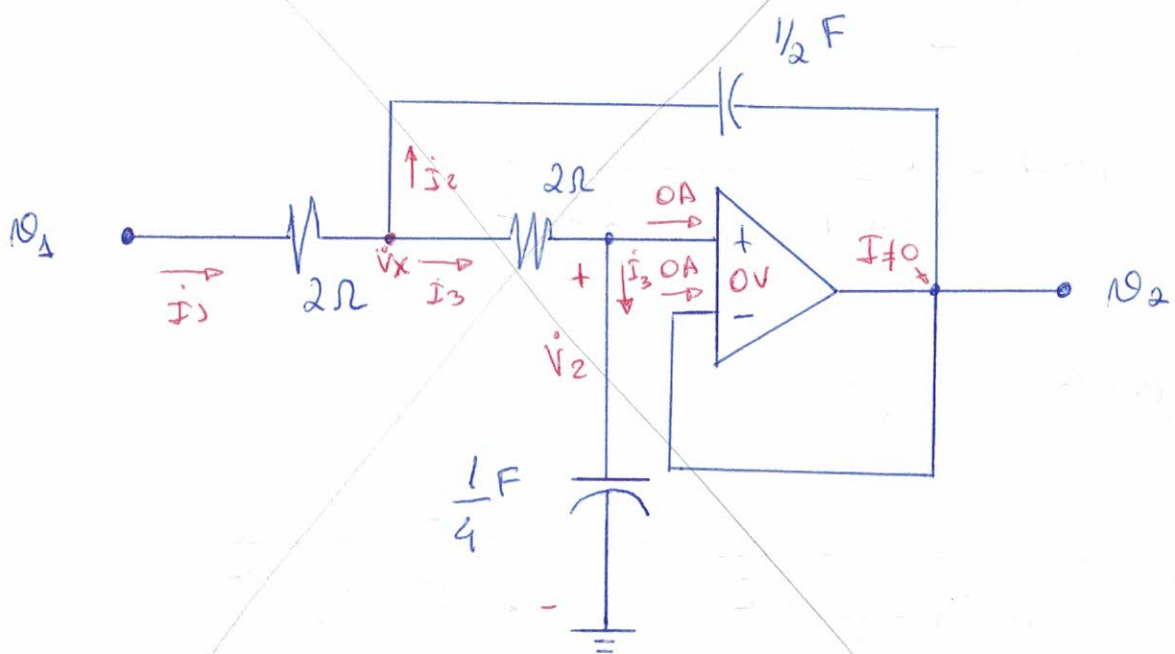
4) Filtro corta-faixa





Filtros ATIVOS

Exemplo: filtro passa-baixas



$$\dot{I}_1 = \dot{I}_2 + \dot{I}_3$$

$$\frac{\dot{V}_1 - \dot{V}_x}{2} = \frac{\dot{V}_x - \dot{V}_e}{2/s} + \frac{\dot{V}_x - \dot{V}_e}{2}$$

⋮

$$\dot{V}_x = p(\dot{V}_1, \dot{V}_e)$$

⋮

$$\dot{I}_3 = \frac{\dot{V}_x - \dot{V}_e}{2}$$

⋮

$$\dot{I}_3 = f(\dot{V}_1, \dot{V}_e)$$

⋮

$$\dot{V}_e = \frac{4}{s} \cdot \dot{I}_3$$

⋮

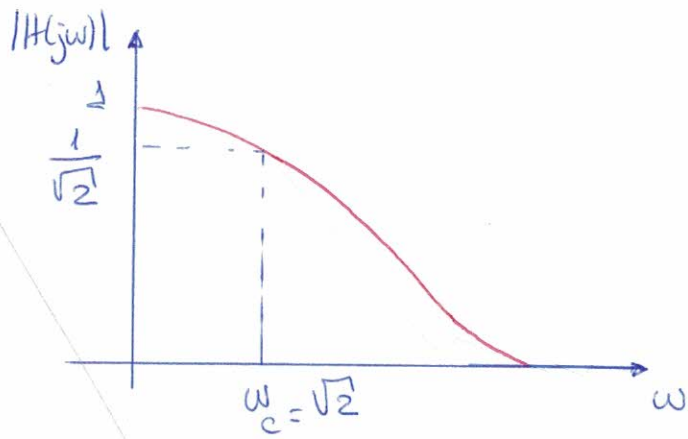
$$H(s) = \frac{\dot{V}_2(s)}{\dot{V}_1(s)} = \frac{2}{s^2 + 2s + 2}$$

Fazendo $s = j\omega$

$$H(j\omega) = \frac{2}{-\omega^2 + 2j\omega + 2} = \frac{2}{(2 - \omega^2) + j\omega^2}$$

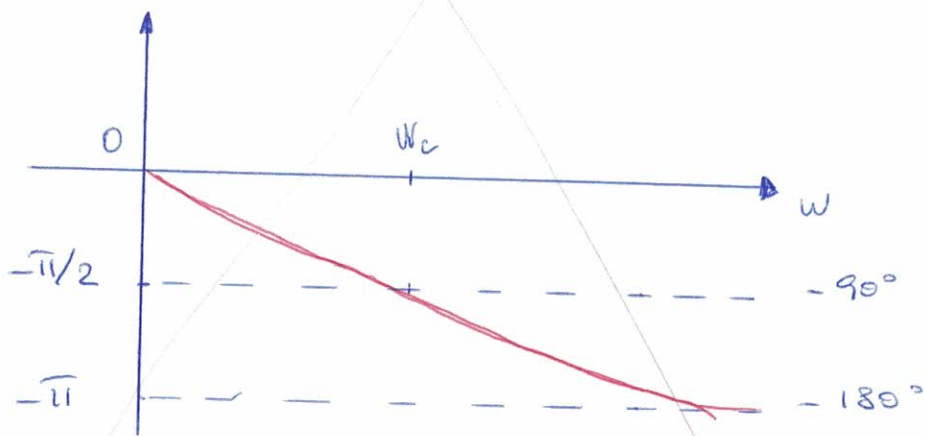
$$|H(j\omega)| = \frac{2}{\sqrt{(2 - \omega^2)^2 + 4\omega^2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega^4/4)}}$$

resposta de amplitude



$$\frac{1}{\sqrt{2}} |H(j\omega)|_{\max} = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\omega_c^4}{4}}}$$

$$\phi(\omega) = -\tan^{-1} \frac{2\omega}{2 - \omega^2} \quad \therefore \text{respuesta de fase}$$



Fator de Qualidade (complemento)

$Q = \text{fator de qualidade} = 2\pi \frac{\text{quantidade máxima de energia que pode ser armazenada no circuito}}{\text{energia perdida durante um período completo de resposta}}$

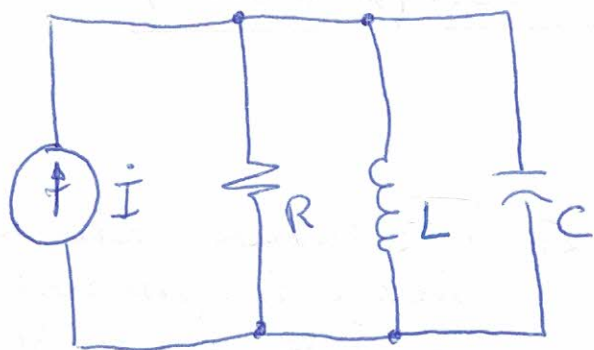
* A constante 2π é incluída na definição para simplificar as expressões mais úteis.

* Como energia pode ser armazenada apenas no indutor e no capacitor, e perdida apenas no resistor, podemos expressar Q em termos da energia instantânea associada a cada um dos elementos reativos e da potência média P_R dissipada no resistor:

$$Q = 2\pi \frac{[W_L(t) + W_C(t)]_{\max}}{P_R T}$$

sendo T o período da frequência senoidal na qual se avalia Q .

Voltando ao circuito RLC paralelo inicial:



+
v(t)
-

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\omega_0^2 = \frac{1}{LC}$$

sendo $i(t) = I_m \cos \omega_0 t$, obtemos a resposta de tensão correspondente na ressonância, como:

$$v(t) = R i(t) = R I_m \cos \omega_0 t$$

A energia armazenada no capacitor é:

$$w_c(t) = \frac{1}{2} C v^2 = \frac{I_m^2 R^2 C}{2} \cos^2 \omega_0 t$$

$$v_L = L \frac{di_L}{dt}$$

Já a energia instantânea armazenada no indutor é:

$$w_L(t) = \frac{1}{2} L i^2 = \frac{1}{2} L \left(\underbrace{\frac{1}{L} \int v dt}_{i^2} \right)^2 = \frac{1}{2L} \left[\frac{R I_m}{\underbrace{\omega_0}_{= \frac{1}{\sqrt{LC}}}} \sin \omega_0 t \right]^2$$

de modo que:

$$w_L(t) = \frac{I_m^2 R^2 C}{2} \sin^2 \omega_0 t$$

A energia armazenada instantânea total é:

$$w(t) = w_L(t) + w_C(t) = \frac{I_m^2 R^2 C}{2}$$

É esse valor constante deve ser o valor máximo!

A energia perdida no resistor durante um período
é a potência média por ele absorvida:

$$P_R = \frac{1}{2} I_m^2 R$$

$$P_R \cdot T = \frac{1}{2f_0} I_m^2 R$$

Determinamos então Q na ressonância (ω_0):

$$Q_0 = 2\pi \frac{\frac{I_m^2 R^2 C}{2}}{\frac{I_m^2 R}{2f_0}}$$

$$Q_0 = \underbrace{2\pi f_0}_{\omega_0} RC = \omega_0 RC$$

∴ Válida apenas
para o circuito
RLC simples!

1. $\frac{1}{x^2} = x^{-2}$
 $\frac{d}{dx} x^{-2} = -2x^{-3} = -\frac{2}{x^3}$

$$\frac{d}{dx} \frac{1}{x^2} = -\frac{2}{x^3}$$

$$\frac{d}{dx} x^{-2} = -2x^{-3}$$

2. $\frac{d}{dx} \frac{1}{x^3} = -\frac{3}{x^4}$

$$\frac{d}{dx} x^{-3} = -3x^{-4} = -\frac{3}{x^4}$$

3. $\frac{d}{dx} \frac{1}{x^4} = -\frac{4}{x^5}$

$$\frac{d}{dx} x^{-4} = -4x^{-5} = -\frac{4}{x^5}$$