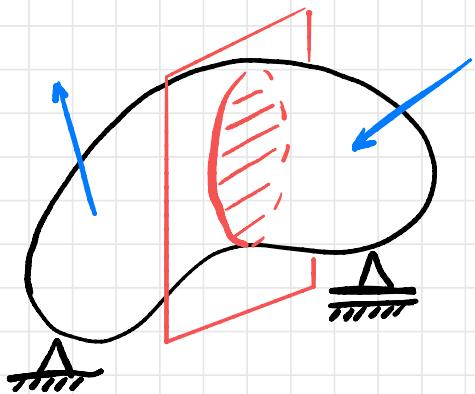
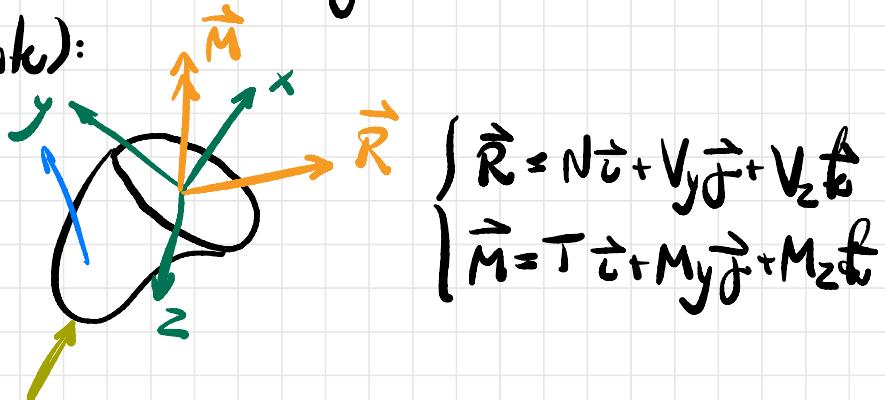


# Tensões e Deformações

Relembrando do que foi visto anteriormente:



No corte, as tensões foram representadas como esforços solicitantes (cargaamento mecânico equivalente):

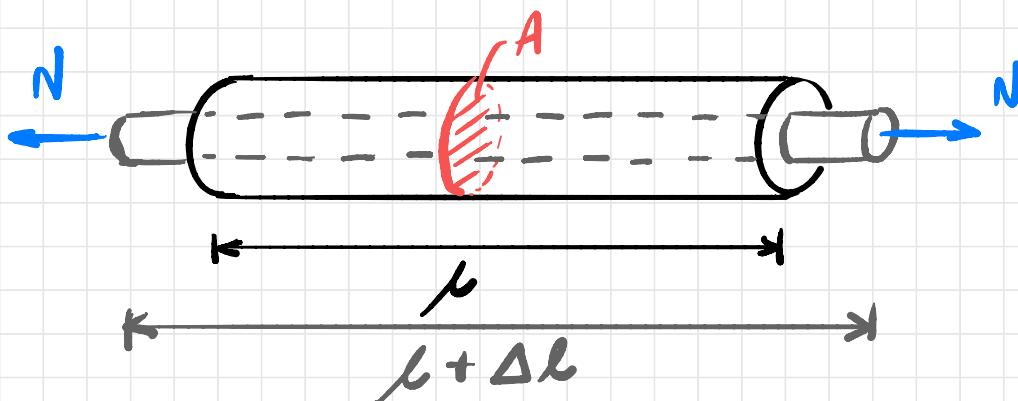


$$\begin{cases} \vec{R} = N\hat{i} + V_y\hat{j} + V_z\hat{k} \\ \vec{M} = T\hat{i} + M_y\hat{j} + M_z\hat{k} \end{cases}$$

O que será visto nesse tópico é como as tensões e os esforços solicitantes se relacionam.

## Lei de Hooke

Considera o cilindro de área transversal  $A$  e comprimento  $l$  submetido a ação de uma força de tração  $N$ :



Existem relações de proporcionalidade entre  $\frac{N}{A}$  e  $\frac{\Delta l}{l}$ , que depende do material.

Define-se tensão normal como:

$$\sigma_N = \frac{N}{A}$$
$$\left[ \frac{N}{m^2} \right] = [Pa] \text{ Pascal}$$

E deformação longitudinal como:

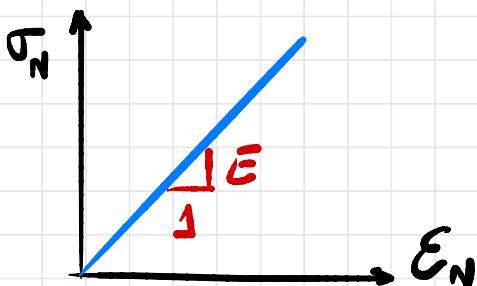
$$\epsilon_N = \frac{\Delta l}{l} \quad [\text{m/m}] \text{ ou } [-] \text{ adimensional}$$

A relação de proporcionalidade entre essas duas grandezas pode ser expressa por:

$$\sigma_N = E \cdot \epsilon_N \quad \text{lei de Hooke}$$

$$E = \sigma_N / \epsilon_N$$

módulo da elasticidade



# Alguns módulos de elasticidade:

Material	$E$ [GPa]	$\nu$ [-]
Aço	210	0,30
Alumínio	70	0,25
Concreto	$\approx 25$	0,15
Madeira	$\approx 10$	?
Nylon	$\approx 2$	0,42

$$1 \text{ GPa} = 10^9 \text{ Pa} = 10^3 \text{ MPa}$$

$\nu$ : coeficiente de Poisson

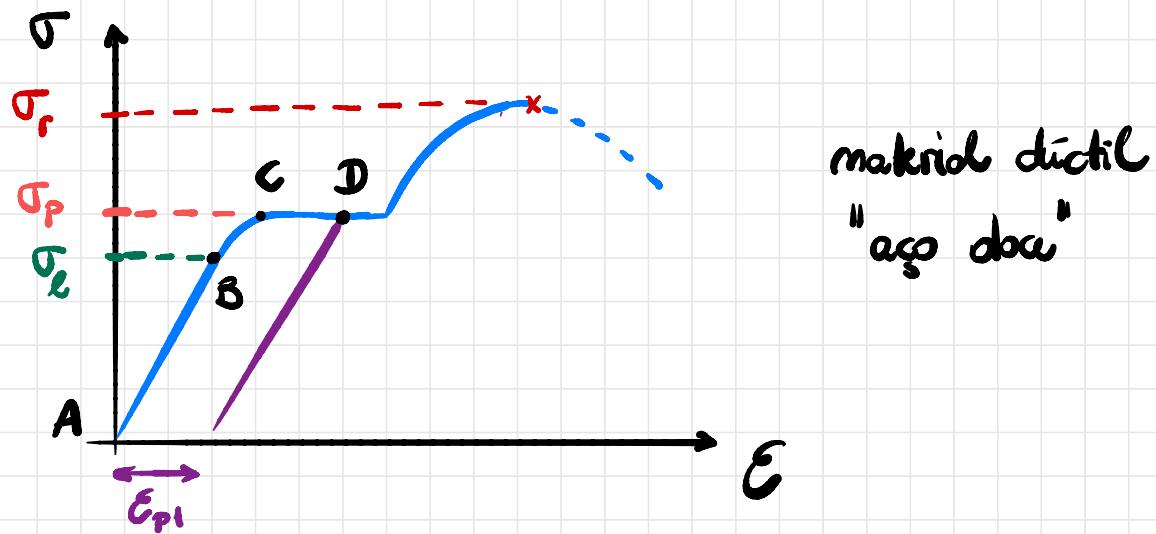
Definindo deformação transversal como:

$$\epsilon_T = \frac{\Delta \phi}{\phi}, \quad \phi: \text{diâmetro}$$

Observa-se que:

$$\underline{\epsilon_T = -\nu \epsilon_N}$$

A lei de Hooke vale apenas em uma certa limitação de deformações/tensões. A curva de tensão-deformação possui diversas regiões:



$\sigma_c$ : tensão limite da proporcionalidade

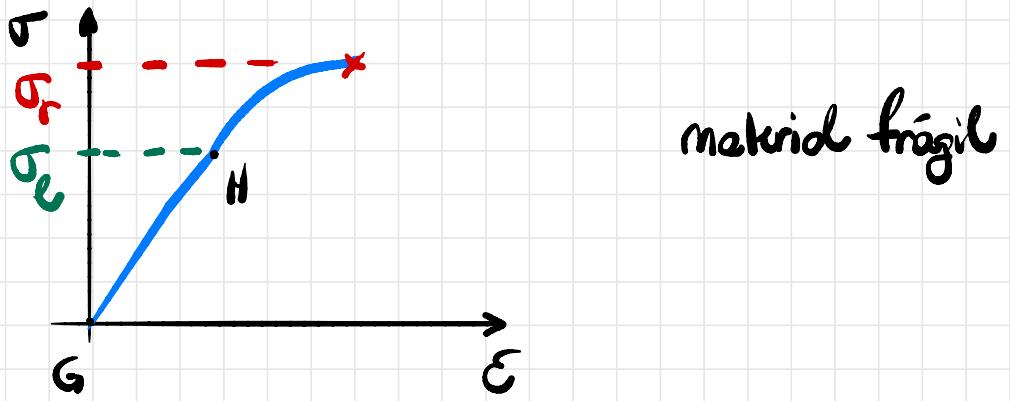
$\sigma_p$ : tensão de escoramento (plastificação)

$\sigma_r$ : tensão de ruptura.

- A lei de Hooke é válida até o limite da proporcionalidade ( $\sigma_c$ )

- A partir desse ponto, há deformações permanentes (ou seja, ocorre plastificação do material)
- Em um ensaio ABCD, após o óbvio da carga, há deformações permanentes na estrutura ( $\epsilon_p$ )

Outros materiais não apresentam plastificações antes de ruptura. São materiais frágeis:



GH : trecho linear

Uma vez compreendida a validade do lei de Hooke, pode-se reformar a formulação:

$$\sigma_N = E \cdot \epsilon_N \rightarrow \epsilon_N = \frac{\sigma_N}{E}$$

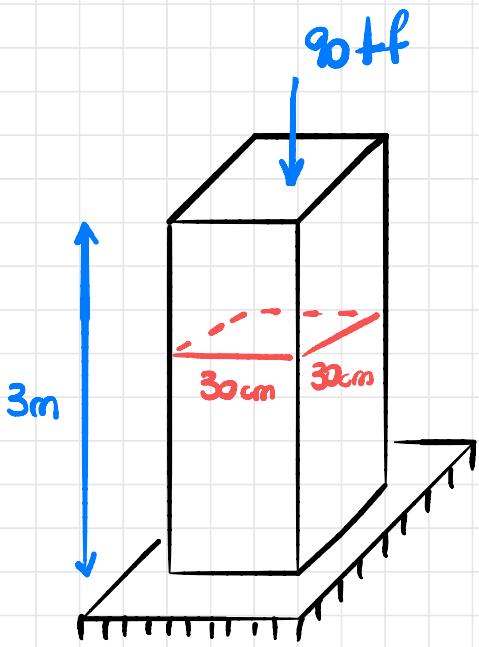
Mas  $\sigma_N = N/A$  e  $\epsilon_N = \Delta l/l$ , então:

$$\frac{\Delta l}{l} = \frac{N}{A} \cdot \frac{1}{E} \rightarrow \boxed{\Delta l = \frac{Nl}{EA}}$$

EA: módulo de rigidez axial [N]

Com a expressão anterior, é possível calcular o alongamento (ou encurtamento) de uma barra ou pilor conhecidos o carregamento, comprimento inicial, módulo de elasticidade do material e área da sua transversal.

Exemplo: calcular o encurtamento do pilar de concreto da figura:



Considere uma força compressiva de 90tf e que o módulo de elasticidade do concreto é 25 GPa.

Solução:

$$N = -90 \text{ t} f = -90 \cdot 10^3 \text{ kNf} \approx -90 \cdot 10^4 \text{ N}$$

$$E = 25 \text{ GPa} = 25 \cdot 10^9 \text{ Pa}$$

$$A = 30 \text{ cm} \cdot 30 \text{ cm} = 0,3 \text{ m} \cdot 0,3 \text{ m} = 0,09 \text{ m}^2$$

$$l = 3 \text{ m}$$

Logo:

$$\Delta l = \frac{Nl}{EA} \rightarrow \Delta l = -\frac{90 \cdot 10^4 \cdot 3}{25 \cdot 10^9 \cdot 0,09} \frac{\text{N} \cdot \text{m}}{\text{N/m}^2 \cdot \text{m}^2}$$

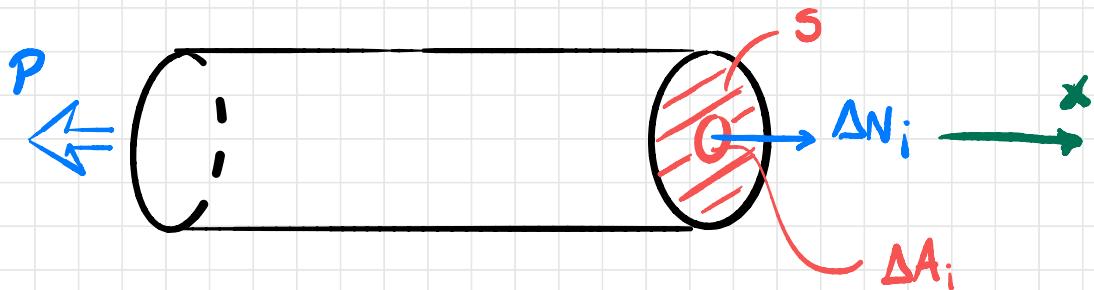
↑                                  ↑  
encurtamento                      (sinal)

$$\Delta l = -0,12 \cdot 10^{-2} \text{ m}$$

$$\therefore \boxed{\Delta l = -1,2 \text{ mm}}$$

**Importante:** a tensão  $\sigma_N$  é uma tensão média!

Considero o seguinte exemplo:



$$A = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \Delta A_i \rightarrow A = \int_S dA$$

Analogamente:

$$P = \int_S dN$$

Considerando a área infinitesimal  $dA$ :

$$\sigma_x = \frac{dN}{dA} \rightarrow dN = \sigma_x dA$$

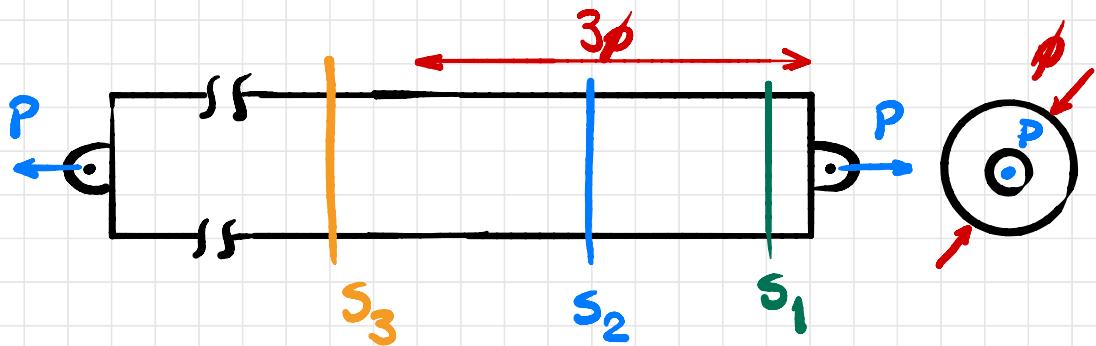
Assim:

$$N = \int_S \sigma_n dA$$

Se, por hipótese,  $\sigma_x = \sigma_N$ ,  $\forall P \in S$ , então:

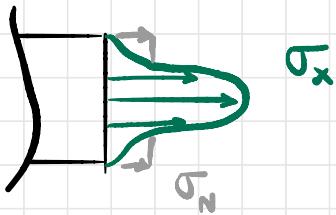
$$N = \int_S \sigma_N dA \rightarrow N = \sigma_N \int_S dA \rightarrow \boxed{N = \sigma_N A}$$

Para ficar mais claro, considere o exemplo:



A distribuição de tensões em cada seção fica:

Segundo S1:



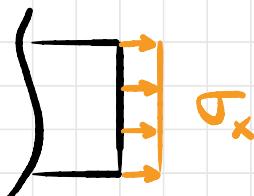
$$\sigma_x \gg \sigma_N$$

Segundo S2:



$$\sigma_x > \sigma_N$$

Segundo S3:



$$\sigma_x \approx \sigma_N$$

\* Princípio de Saint-Venant.

## Coeficiente de Segurança

Para garantir que a estrutura em análise não falhe, deve-se ter certeza que os limites de tensões não são atingidos. Por exemplo:

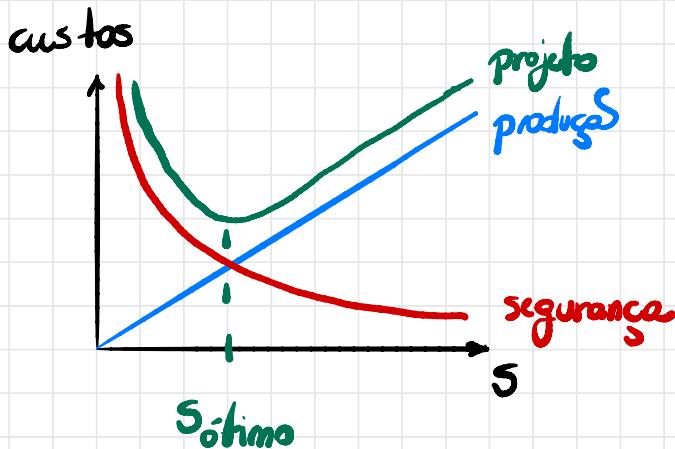
$$\sigma_{lim} = \begin{cases} \sigma_e & (\text{tensões de escoamento, materiais duros}) \\ \sigma_r & (\text{tensões de ruptura, materiais frágeis}) \end{cases}$$

Porém, qualquer coisa não prevista no projeto ocorre, pode ser que a tensão na estrutura seja maior que a tensão limite e falhar. Por isso, utiliza-se um coeficiente de segurança. Dessa forma, a estrutura tem como novo limite uma tensão admissível:

$$\bar{\sigma} = \frac{\sigma_{lim}}{S}$$

*tensões admissíveis*  *coeficiente de segurança* 

# Qual coeficiente de segurança utilizar?



- Depende da experiência!

Alguns coeficientes de segurança usuais:

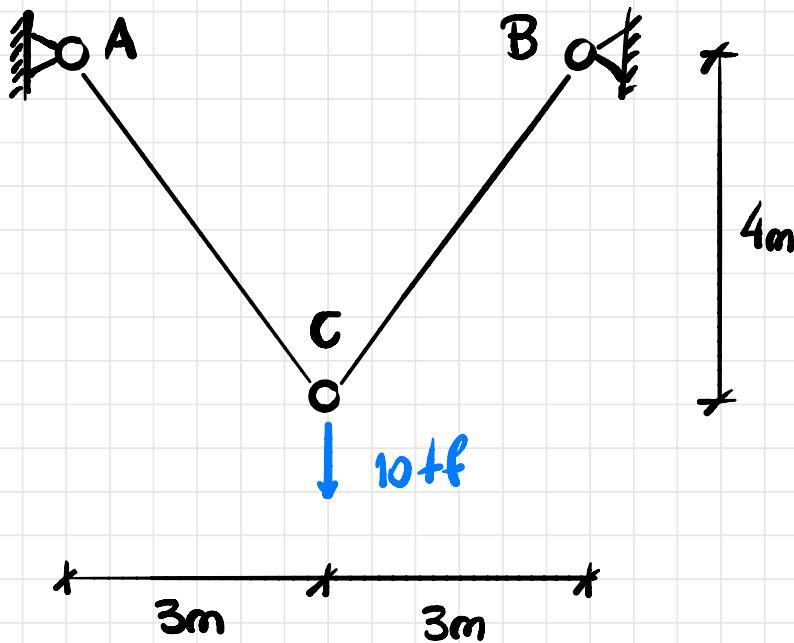
$$\text{aço: } S = 1,5 - 2$$

$$\text{concreto: } S = 2 - 3$$

$$\text{madeira: } S = 3 - 4$$

- Depende do conhecimento do problema
- Depende das hipóteses utilizadas.

Exemplo: Determinar o diâmetro do fio para que o coeficiente de segurança seja igual a 2. Considere que a tensão de escoamento ( $\tau_e$ ) é 600 MPa e o módulo da elasticidade ( $E$ ) dos fios é 210 GPa.

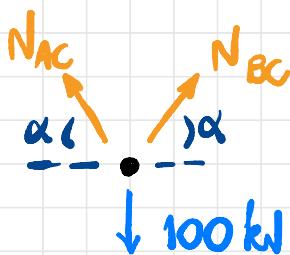


$$10\text{tf} = 10 \cdot 10^3 \text{kgf} = 100 \cdot 10^3 \text{N} = 100\text{kN}$$

$\curvearrowright$

$1\text{kgf} \approx 10\text{N} (\text{gN})$

Observando o nó C:



$$\sin \alpha = \frac{4}{5}$$
$$\cos \alpha = \frac{3}{5}$$

$$\sum F_H = 0: -N_{AC} \cos \alpha + N_{BC} \cos \alpha = 0$$

$$N_{AC} = N_{BC} = N$$

$$\sum F_V = 0: -100 + N_{AC} \sin \alpha + N_{BC} \sin \alpha = 0$$

$$2N \sin \alpha = 100 \rightarrow N = \frac{50}{\sin \alpha}$$

$$\therefore N = 62,5 \text{ kN}$$

Calculando a tensão admissível:

$$\bar{\sigma} = \frac{\sigma_{lim}}{s} = \frac{\sigma_e}{s} = \frac{600}{2} = 300 \text{ MPa}$$

Assim, a tensão na estrutura deve ser menor, ou no máximo a tensão admissível:

$$\sigma \leq \bar{\sigma} \rightarrow \frac{N}{A} \leq \bar{\sigma}$$

Logo:

$$A \geq \frac{N}{\bar{\sigma}}$$

Sabendo que a área do fio é dada por:

$$A_{\text{fio}} = \frac{\pi \phi^2}{4}$$

Então:

$$\frac{\pi \phi^2}{4} \geq \frac{N}{\bar{\sigma}} \rightarrow \phi \geq \sqrt{\frac{4N}{\pi \bar{\sigma}}}$$

Substituindo:

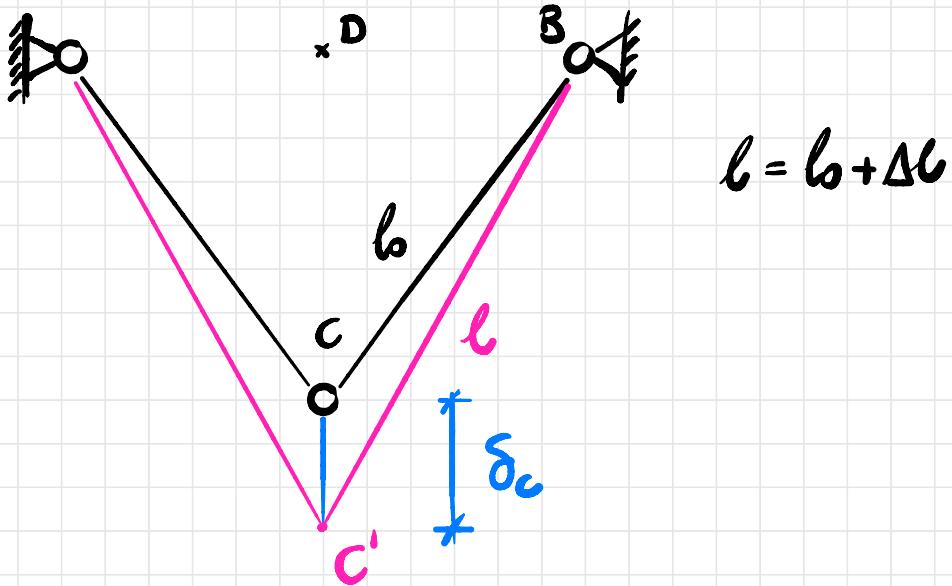
$$\phi \geq \sqrt{\frac{4.62,5.10^3}{\pi \cdot 300.10^6}} \quad \left. \begin{array}{l} N \\ Pa (N/m^2) \end{array} \right\} m$$

até às unidades:

$$\phi \geq 0,0163m = 1,63\text{cm.}$$

Assim, o menor diâmetro que atende às condições é 1,63 cm.

Para o problema exibido, pode-se determinar o deslocamento vertical do ponto C:



Como  $\varepsilon = \Delta l / l_0$ , então  $\Delta l = \varepsilon l_0$  e assim:

$$l = (1 + \varepsilon) l_0.$$

A deformação pode ser obtida através da lei de Hooke:

$$\sigma = E \varepsilon \rightarrow \varepsilon = \sigma/E$$

Considerando que o arco terá o raio mínimo, então  $\sigma = \bar{\sigma}$ . Assim:

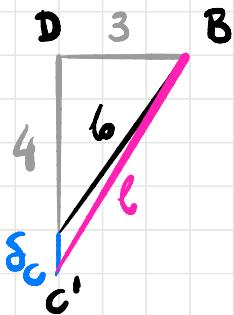
$$\varepsilon = \frac{300 \cdot 10^6}{210 \cdot 10^9} \rightarrow \varepsilon = 1,43 \cdot 10^{-3} \text{ m/m} [-]$$

Assim, o comprimento final é:

$$l = (1 + \varepsilon) l_0 = (1,00143) \cdot 5$$

$$l = 5,0071 \text{ m}$$

Considerando o triângulo  $BDC$ :



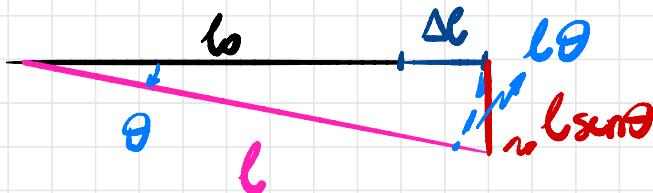
$$3^2 + (4 + \delta_c)^2 = l^2$$

$$(4 + \delta_c)^2 = l^2 - 3^2$$

$$\delta_c = \sqrt{l^2 - 3^2} - 4$$

$$\therefore \delta_c = 0,0089\text{m}$$

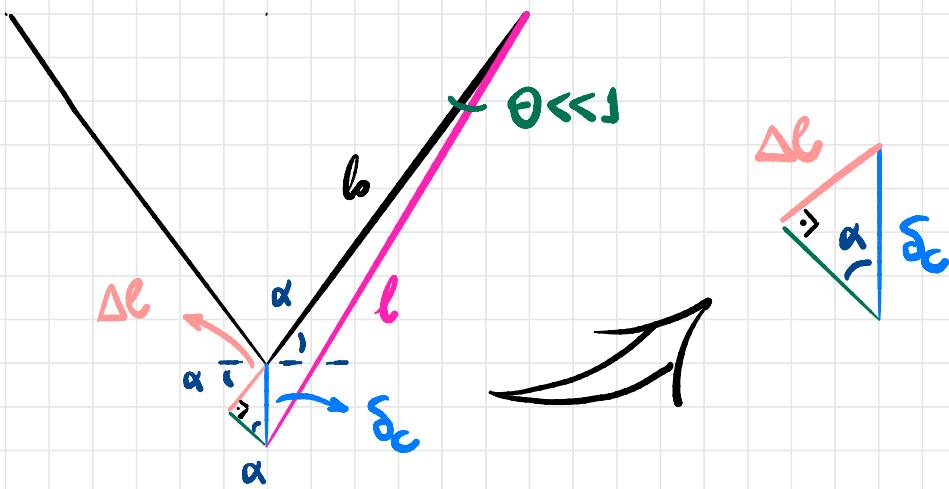
Uma maneira mais simples para calcular  $\delta_c$  é usar uma solução aproximada, haja visto que deslocamentos e deformações na estrutura são pequenos:



Se  $\theta$  é pequeno ( $\theta \ll 1$ ), então  $\theta \approx \operatorname{sen}\theta$  e assim:  
 $l\theta \approx l\operatorname{sen}\theta$ .

# Diagrama de Willist

O diagrama de Willist é válido para pequenas variações do ângulo. Utiliza-se a estrutura deformada para os cálculos:



Assim:

$$\operatorname{sen} \alpha = \frac{\Delta l}{\delta_c} \rightarrow \delta_c = \frac{\Delta l}{\operatorname{sen} \alpha} = \frac{0,0071}{4/5}$$

$$\therefore \delta_c = 0,0089 \text{ m}$$