

Domínio da Frequência

. Transformada de Laplace

- Motivação*
- Definição*
- Propriedades*
- Pares de Transformada*
- Teoremas*
- Transformada Inversa*
- Teoremas de Heaviside*
 - Expansão em frações parciais*

Motivação

EDO

difícil!!

Solução

\mathcal{L}

Equação Algébrica

fácil!!

Solução

\mathcal{L}^{-1}



$$y(t) = u * g = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau)g(t-\tau)d\tau$$

\mathcal{L}

$$Y(s) = G(s) \cdot U(s)$$

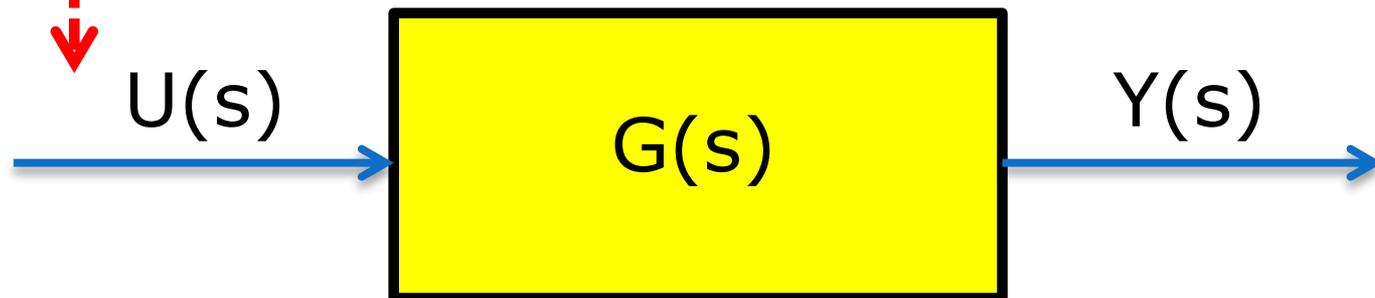
Domínio do tempo

Domínio da frequência



$$y(t) = \int_0^{\infty} g(t - \tau)u(\tau)d\tau = u * g$$

\mathcal{L}



$$Y(s) = G(s) \cdot U(s) \Rightarrow \mathcal{L}^{-1}(Y(s)) = y(t)$$

Definição

$$s = \sigma + \omega j$$

$$F(s) = \mathcal{L}[f(t)] = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-st} dt$$

$$f(t) = \mathcal{L}^{-1}[F(s)] = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s)e^{st} ds$$

$$F(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-(\sigma+\omega j)t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-(\sigma)t} f(t)e^{-(\omega t)j} dt$$

$\sigma \rightarrow$ fator de amortecimento

obs: Fórmula de Euler

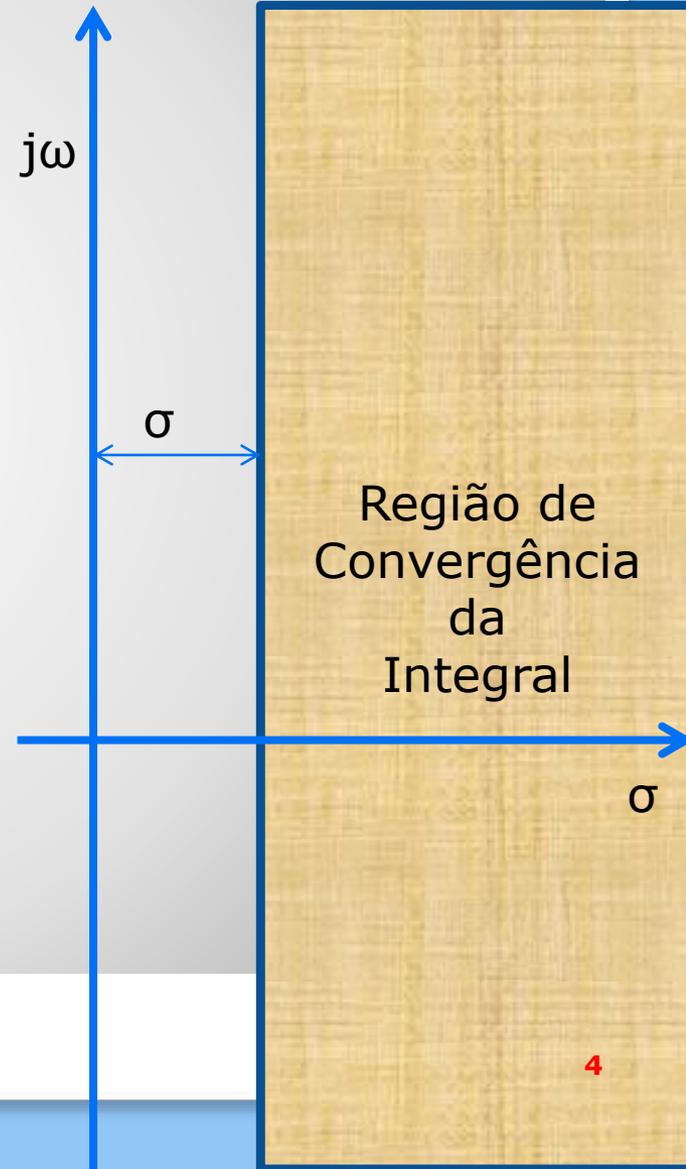
$$e^{j\theta} = \cos\theta + j\text{sen}\theta$$

$$e^{-j\theta} = \cos\theta - j\text{sen}\theta$$

$$\sigma > 0 \Rightarrow \begin{cases} t > 0 \Rightarrow \text{convergência} \\ t < 0 \Rightarrow \text{pode haver divergência} \end{cases}$$

Transformada Unilateral:

$$F(s) = \mathcal{L}_1[f(t)] = \int_0^{+\infty} f(t)e^{-st} dt$$



Exemplos de transformadas e Propriedades

$$\mathcal{L}(1) = \frac{1}{s}$$

$$\mathcal{L}[\delta(t)] = 1$$

$$\mathcal{L}[\dot{f}(t)] = sF(s) - f(0)$$

$$\mathcal{L}[\ddot{f}(t)] = s^2 F(s) - sf(0) - \dot{f}(0)$$

$$\mathcal{L}\left[\int_0^\infty f(t-\tau)g(\tau)d\tau\right] = \mathcal{L}[f * g] = F(s) \cdot G(s)$$

$$\mathcal{L}[f(t)g(t)] = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s)G(\tau-s)ds = \frac{1}{2\pi j} F * G$$

Transformadas de sinais elementares

$$F(s) = \mathcal{L}[f(t)] = \int_0^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

1) Degrau unitário: $f(t) = u(t - \tau) = 1(t - \tau)$

$$F(s) = \int_{\tau}^{\infty} 1 \cdot e^{-st} dt = \frac{-1}{s} e^{-st} \Big|_{\tau}^{\infty} = 0 + \frac{1}{s} e^{-s\tau}$$



Se $\tau=0 \rightarrow F(s) = \frac{1}{s}$

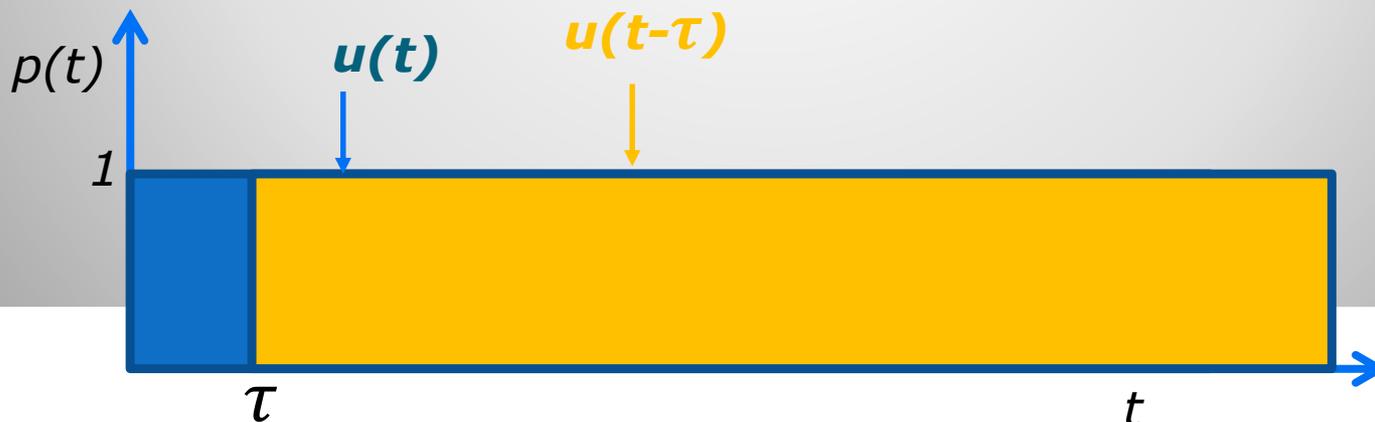
Transformadas de sinais elementares

- Pulso unitário na origem: $p(t)$

$$F(s) = \int_0^{\infty} \underbrace{\frac{u(t) - u(t - \tau)}{\tau}}_{p(t)} e^{-st} dt =$$

$$\therefore F(s) = \frac{1}{\tau} \left[\int_0^{\infty} e^{-st} dt - \frac{1}{s} e^{-st} \Big|_{\tau}^{\infty} \right] = \frac{1}{\tau} \left[\frac{1}{s} - \frac{1}{s} e^{-s\tau} \right]$$

$$F(s) = \frac{1 - e^{-s\tau}}{\tau s}$$

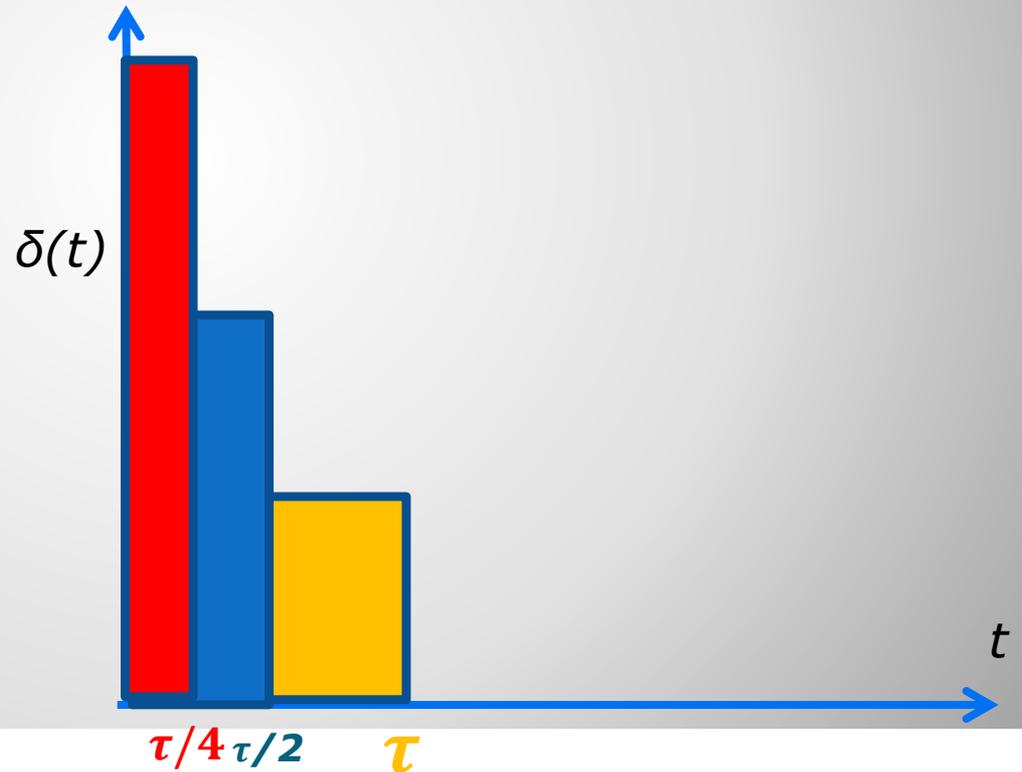


Transformadas de sinais elementares

Impulso unitário na origem: $f(t) = \delta(t)$

$$F(s) = \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{1 - e^{-s\tau}}{\tau s} = \frac{1 - 1}{0} \quad \xrightarrow{L'Hospital}$$

$$\lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{+se^{-s\tau}}{s} = 1$$



Transformadas de funções elementares

$$F(s) = \mathcal{L}[\dot{f}(t)] = \int_0^{\infty} \dot{f}(t)e^{-st} dt$$

Integral por partes: $\int u dv = uv - \int v du$

$$u = e^{-st} \rightarrow \frac{du}{dt} = -se^{-st}$$

$$\int_0^{\infty} \dot{f}(t)e^{-st} dt = e^{-st} f(t) \Big|_0^{\infty} - \int_0^{\infty} f(t)(-se^{-st}) dt$$

$$F(s) = \mathcal{L}[\dot{f}(t)] = -f(0) + s \int_0^{\infty} f(t)(e^{-st}) dt$$

$$F(s) = \mathcal{L}[\dot{f}(t)] = -f(0) + sF(s)$$

Transformadas de funções elementares

$$F(s) = \mathcal{L}[\ddot{f}(t)] = \int_0^{\infty} \ddot{f}(t)e^{-st} dt$$

$$\text{Seja } \dot{f}(t) = g(t) \Rightarrow F(s) = \mathcal{L}[\ddot{f}(t)] = \mathcal{L}[\dot{g}(t)] = -g(0) + sG(s)$$

$$F(s) = \mathcal{L}[\ddot{f}(t)] = -\dot{f}(0) + s \int_0^{\infty} g(t)(e^{-st}) dt$$

$$F(s) = \mathcal{L}[\ddot{f}(t)] = -\dot{f}(0) + s \int_0^{\infty} \dot{f}(t)(e^{-st}) dt$$

$$F(s) = \mathcal{L}[\ddot{f}(t)] = -\dot{f}(0) + s[-f(0) + sF(s)]$$

$$F(s) = \mathcal{L}[\ddot{f}(t)] = -\dot{f}(0) - sf(0) + s^2 F(s)$$

$$\Rightarrow F(s) = \mathcal{L}\left[\binom{n}{f}(t)\right] = \int_0^{\infty} \binom{n}{f}(t)e^{-st} dt = s^n F(s) - s^{n-1} f(0) - \dots$$
$$\dots - s \binom{n-2}{f}(0) - \binom{n-1}{f}(0)$$

1	$\mathcal{L}[Af(t)] = AF(s)$	<i>Ex. 1 casa</i>
2	$\mathcal{L}[f_1(t) \pm f_2(t)] = F_1(s) \pm F_2(s)$	<i>Ex. 2 casa</i>
3	$\mathcal{L}_{\pm} \left[\frac{d}{dt} f(t) \right] = sF(s) - f(0\pm)$	
4	$\mathcal{L}_{\pm} \left[\frac{d^2}{dt^2} f(t) \right] = s^2F(s) - sf(0\pm) - \dot{f}(0\pm)$	
5	$\mathcal{L}_{\pm} \left[\frac{d^n}{dt^n} f(t) \right] = s^n F(s) - \sum_{k=1}^n s^{n-k} f^{(k-1)}(0\pm)$ onde $f^{(k-1)}(t) = \frac{d^{k-1}}{dt^{k-1}} f(t)$	
6	$\mathcal{L}_{\pm} \left[\int f(t) dt \right] = \frac{F(s)}{s} + \frac{1}{s} \left[\int f(t) dt \right]_{t=0\pm}$	<i>Ex. 3 casa</i>
7	$\mathcal{L}_{\pm} \left[\int \cdots \int f(t) (dt)^n \right] = \frac{F(s)}{s^n} + \sum_{k=1}^n \frac{1}{s^{n-k+1}} \left[\int \cdots \int f(t) (dt)^k \right]_{t=0\pm}$	
8	$\mathcal{L} \left[\int_0^t f(t) dt \right] = \frac{F(s)}{s}$	
9	$\int_0^{\infty} f(t) dt = \lim_{s \rightarrow 0} F(s)$ se $\int_0^{\infty} f(t) dt$ existir	
10	$\mathcal{L}[e^{-at} f(t)] = F(s + a)$	<i>Ex. 4 casa</i>
11	$\mathcal{L}[f(t - \alpha)1(t - \alpha)] = e^{-\alpha s} F(s) \quad \alpha \geq 0$	
12	$\mathcal{L}[tf(t)] = -\frac{dF(s)}{ds}$	

7	$\mathcal{L}_{\pm} \left[\int \cdots \int f(t)(dt)^n \right] = \frac{F(s)}{s^n} + \sum_{k=1}^n \frac{1}{s^{n-k+1}} \left[\int \cdots \int f(t)(dt)^k \right]_{t=0^{\pm}}$	
8	$\mathcal{L} \left[\int_0^t f(t) dt \right] = \frac{F(s)}{s}$	
9	$\int_0^{\infty} f(t) dt = \lim_{s \rightarrow 0} F(s)$ se $\int_0^{\infty} f(t) dt$ existir	
10	$\mathcal{L}[e^{-at} f(t)] = F(s + a)$	
11	$\mathcal{L}[f(t - \alpha)1(t - \alpha)] = e^{-\alpha s} F(s) \quad \alpha \geq 0$	
12	$\mathcal{L}[tf(t)] = -\frac{dF(s)}{ds}$	
13	$\mathcal{L}[t^2 f(t)] = \frac{d^2}{ds^2} F(s)$	
14	$\mathcal{L}[t^n f(t)] = (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} F(s) \quad n = 1, 2, 3, \dots$	
15	$\mathcal{L} \left[\frac{1}{t} f(t) \right] = \int_s^{\infty} F(s) ds$ se $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} f(t)$ existir	
16	$\mathcal{L} \left[f \left(\frac{t}{a} \right) \right] = aF(as)$	<i>Ex. 5 casa</i>
17	$\mathcal{L} \left[\int_0^t f_1(t - \tau) f_2(\tau) d\tau \right] = F_1(s) F_2(s)$	<i>Ex. 6 casa</i>
18	$\mathcal{L}[f(t)g(t)] = \frac{1}{2\pi j} \int_{c-j\infty}^{c+j\infty} F(p)G(s-p) dp$	

Teorema do Valor Final e Teorema do Valor Inicial

Multiplicação por t:

Seja $g(t) = tf(t) \Rightarrow \mathcal{L}(g(t)) = \mathcal{L}(t \cdot f(t)) = G(s)$

$$\mathcal{L}(t \cdot f(t)) = - \frac{dF(s)}{ds}$$

$$\therefore \frac{dF(s)}{ds} = \frac{d}{ds} \int_0^{\infty} f(t) e^{-st} dt = \int_0^{\infty} f(t) \frac{d(e^{-st})}{ds} dt$$

$$\therefore \frac{dF(s)}{ds} = - \int_0^{\infty} \underbrace{f(t) t}_{g(t)} e^{-st} dt = - \underbrace{\int_0^{\infty} g(t) e^{-st} dt}_{G(s)}$$
$$G(s) = - \frac{dF(s)}{ds}$$

Teorema do Valor Final

$$\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s)$$

- sempre que: i) $\exists \mathcal{L}(f(t))$ e $\mathcal{L}(f'(t))$
ii) $\exists \lim_{t \rightarrow \infty} f(t)$
iii) $sF(s)$ NÃO tenha POLOS no plano direito
(semi-plano DIREITO e eixo imaginário)

DEMONSTRAÇÃO

Sabemos que: $\mathcal{L}(f') \stackrel{\text{iff}}{=} sF(s) - f(0) \Rightarrow \lim_{s \rightarrow 0} \mathcal{L}(f') = \lim_{s \rightarrow 0} [sF(s) - f(0)]$

$$\therefore \lim_{s \rightarrow 0} \left[\int_0^{\infty} f' e^{-st} dt \right] = -f(0) + \lim_{s \rightarrow 0} sF(s)$$

$$\therefore \int_0^{\infty} f(t) \lim_{s \rightarrow 0} e^{-st} dt \stackrel{\text{iff}}{=} -f(0) + \lim_{s \rightarrow 0} sF(s)$$

$$\therefore \lim_{s \rightarrow 0} sF(s) - f(0) \stackrel{\text{iff}}{=} f(t) \Big|_0^{\infty} = f(\infty) - f(0)$$

$$\lim_{s \rightarrow 0} sF(s) = f(\infty) \stackrel{\text{iff}}{=} \lim_{t \rightarrow \infty} f(t)$$

c.q.d.

DEGRAU →

$$1) f(t) = 1 \Rightarrow F(s) = \frac{1}{s}$$

RAMPA →

$$2) g(t) = t \cdot f(t) = t \Rightarrow G(s) = -\frac{dF(s)}{ds} = -\left(-\frac{1}{s^2}\right) = \frac{1}{s^2}$$

PARÁBOLA →

$$3) h(t) = t \cdot g(t) = t^2 \cdot f(t)$$

$$H(s) = -\frac{dG(s)}{ds} = -\left(-\frac{2s}{s^4}\right) = \frac{2}{s^3}$$

$$4) x(t) = t^k \cdot f(t)$$

$$\Rightarrow x(s) = \frac{k!}{s^{k+1}}$$

	$f(t)$	$F(s)$
1	Impulso unitário $\delta(t)$	1
2	Degrau unitário $1(t)$	$\frac{1}{s}$
3	t	$\frac{1}{s^2}$
4	$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!} \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{1}{s^n}$
5	$t^n \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
6	e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$
7	te^{-at}	$\frac{1}{(s+a)^2}$
8	$\frac{1}{(n-1)!} t^{n-1} e^{-at} \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{1}{(s+a)^n}$
9	$t^n e^{-at} \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{n!}{(s+a)^{n+1}}$
10	$\text{sen } \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
11	$\text{cos } \omega t$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
12	$\text{senh } \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 - \omega^2}$
13	$\text{cosh } \omega t$	$\frac{s}{s^2 - \omega^2}$

Ex. 7 casa

Ex. 8 casa

Ex. 9 casa

6	e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$
7	te^{-at}	$\frac{1}{(s+a)^2}$
8	$\frac{1}{(n-1)!} t^{n-1} e^{-at} \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{1}{(s+a)^n}$
9	$t^n e^{-at} \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{n!}{(s+a)^{n+1}}$
10	$\text{sen } \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
11	$\text{cos } \omega t$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
12	$\text{senh } \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 - \omega^2}$
13	$\text{cosh } \omega t$	$\frac{s}{s^2 - \omega^2}$
14	$\frac{1}{a} (1 - e^{-at})$	$\frac{1}{s(s+a)}$
15	$\frac{1}{b-a} (e^{-at} - e^{-bt})$	$\frac{1}{(s+a)(s+b)}$
16	$\frac{1}{b-a} (be^{-bt} - ae^{-at})$	$\frac{s}{(s+a)(s+b)}$
17	$\frac{1}{ab} \left[1 + \frac{1}{a-b} (be^{-at} - ae^{-bt}) \right]$	$\frac{1}{s(s+a)(s+b)}$

$$F(s) = \mathcal{L}[f(t)] = \int_0^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

20	$e^{-at} \operatorname{sen} \omega t$	$\frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2}$
21	$e^{-at} \cos \omega t$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$
22	$\frac{\omega_n}{\sqrt{1-\xi^2}} e^{-\xi\omega_n t} \operatorname{sen} \omega_n \sqrt{1-\xi^2} t$	$\frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2}$
23	$-\frac{1}{\sqrt{1-\xi^2}} e^{-\xi\omega_n t} \operatorname{sen}(\omega_n \sqrt{1-\xi^2} t - \phi)$ $\phi = \tan^{-1} \frac{\sqrt{1-\xi^2}}{\xi}$	$\frac{s}{s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2}$
24	$1 - \frac{1}{\sqrt{1-\xi^2}} e^{-\xi\omega_n t} \operatorname{sen}(\omega_n \sqrt{1-\xi^2} t + \phi)$ $\phi = \tan^{-1} \frac{\sqrt{1-\xi^2}}{\xi}$	$\frac{\omega_n^2}{s(s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2)}$
25	$1 - \cos \omega t$	$\frac{\omega^2}{s(s^2 + \omega^2)}$
26	$\omega t - \operatorname{sen} \omega t$	$\frac{\omega^3}{s^2(s^2 + \omega^2)}$
27	$\operatorname{sen} \omega t - \omega t \cos \omega t$	$\frac{2\omega^3}{(s^2 + \omega^2)^2}$
28	$\frac{1}{2\omega} t \operatorname{sen} \omega t$	$\frac{s}{(s^2 + \omega^2)^2}$
29	$t \cos \omega t$	$\frac{s^2 - \omega^2}{(s^2 + \omega^2)^2}$

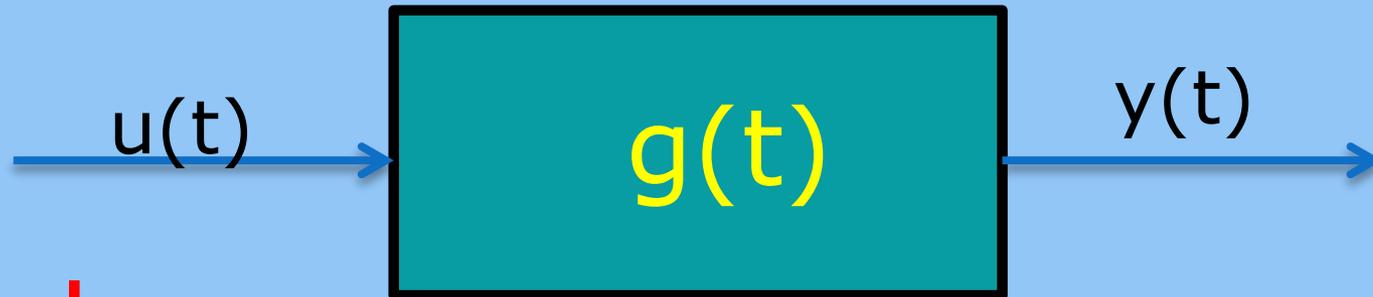
Transformada da Convolução

Ex. 10 para casa:

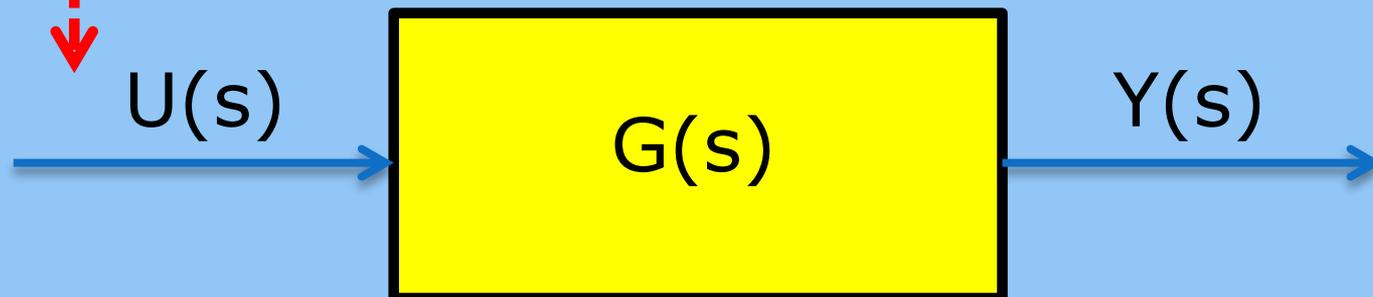
Mostre que:

$$F(s) = \mathcal{L}\left[\int_0^{\infty} f(t - \tau)g(\tau) d\tau\right] = \mathcal{L}[f * g] = F(s)G(s)$$

Definição de Função de Transferência



$$y(t) = \int_0^{\infty} g(t - \tau)u(\tau)d\tau = u * g$$



$$Y(s) = G(s) \cdot U(s) \quad \longrightarrow \quad G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{\mathcal{L}[y(t)]}{\mathcal{L}[u(t)]} \Big|_{CI \equiv 0}$$

Definição de Função de Transferência



Considere o SLIT descrito pela EDO:

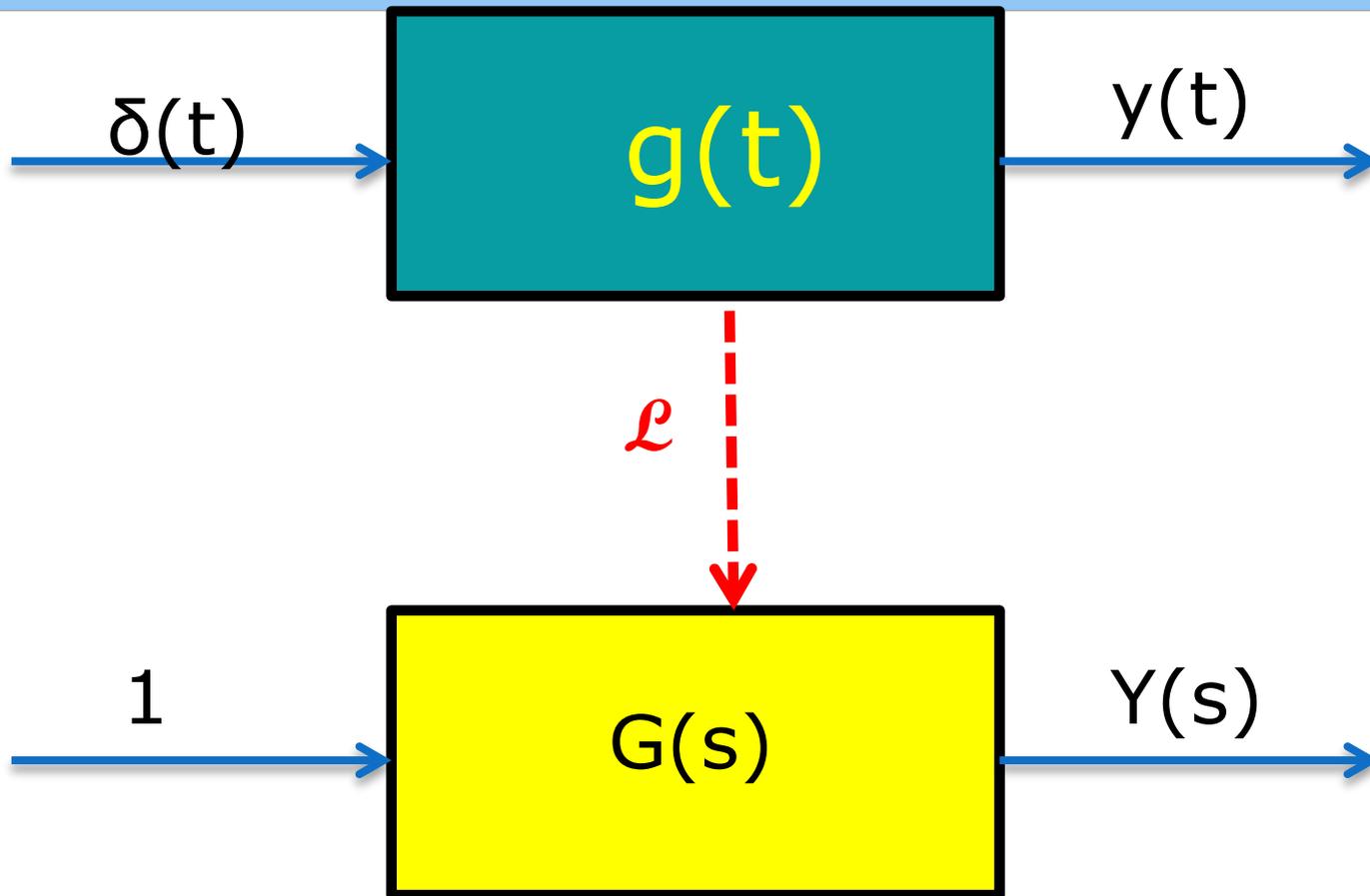
$$\frac{d^n y}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \dots + a_{n-1} \dot{y} + a_n y(t) = b_1 \frac{d^{n-1} u}{dt^{n-1}} + \dots + b_{n-1} \dot{u} + b_n u(t)$$

Aplicando a Transformada de Laplace com $CI \equiv 0$:

$$\mathcal{L}\left[\frac{d^n y}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \dots\right] = \mathcal{L}\left[b_1 \frac{d^{n-1} u}{dt^{n-1}} + \dots + b_{n-1} \dot{u} + b_n u(t)\right]$$
$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{\mathcal{L}[y(t)]}{\mathcal{L}[u(t)]} = \frac{b_n + b_{n-1}s + \dots + b_1 s^{n-1}}{a_n + a_{n-1}s + \dots + a_1 s^{n-1} + s^n}$$

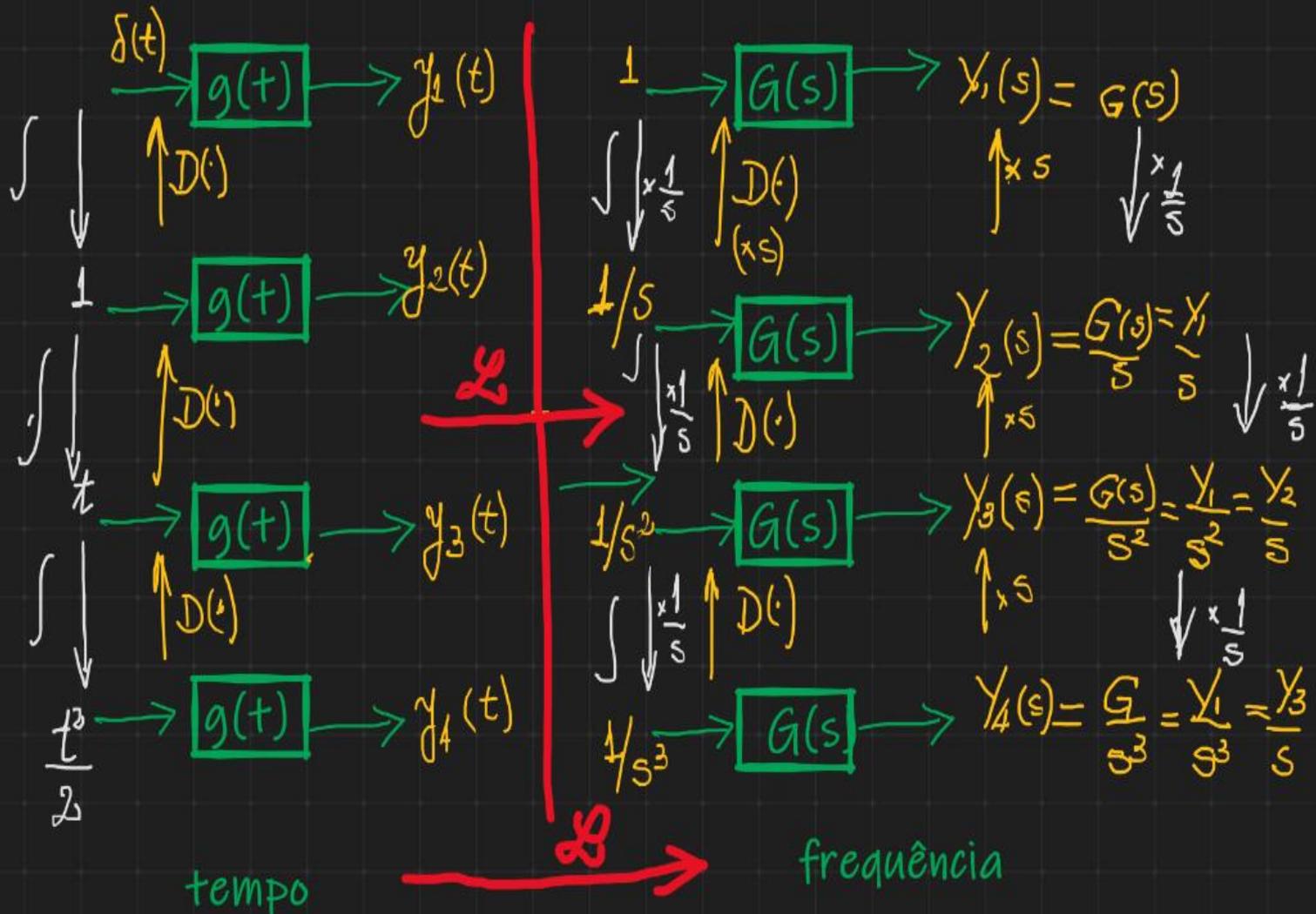
FUNÇÃO DE TRANSFERÊNCIA

- Usando a FT é possível representar um SLIT por uma equação algébrica em s , cuja ordem é dada pela maior potência do denominador (n);
- A FT é uma característica dos sistema e independe da magnitude e da natureza do sinal de entrada;
- Sistemas diferentes podem ter a mesma FT (não há informação física numa FT);
- A FT pode ser determinada experimentalmente.



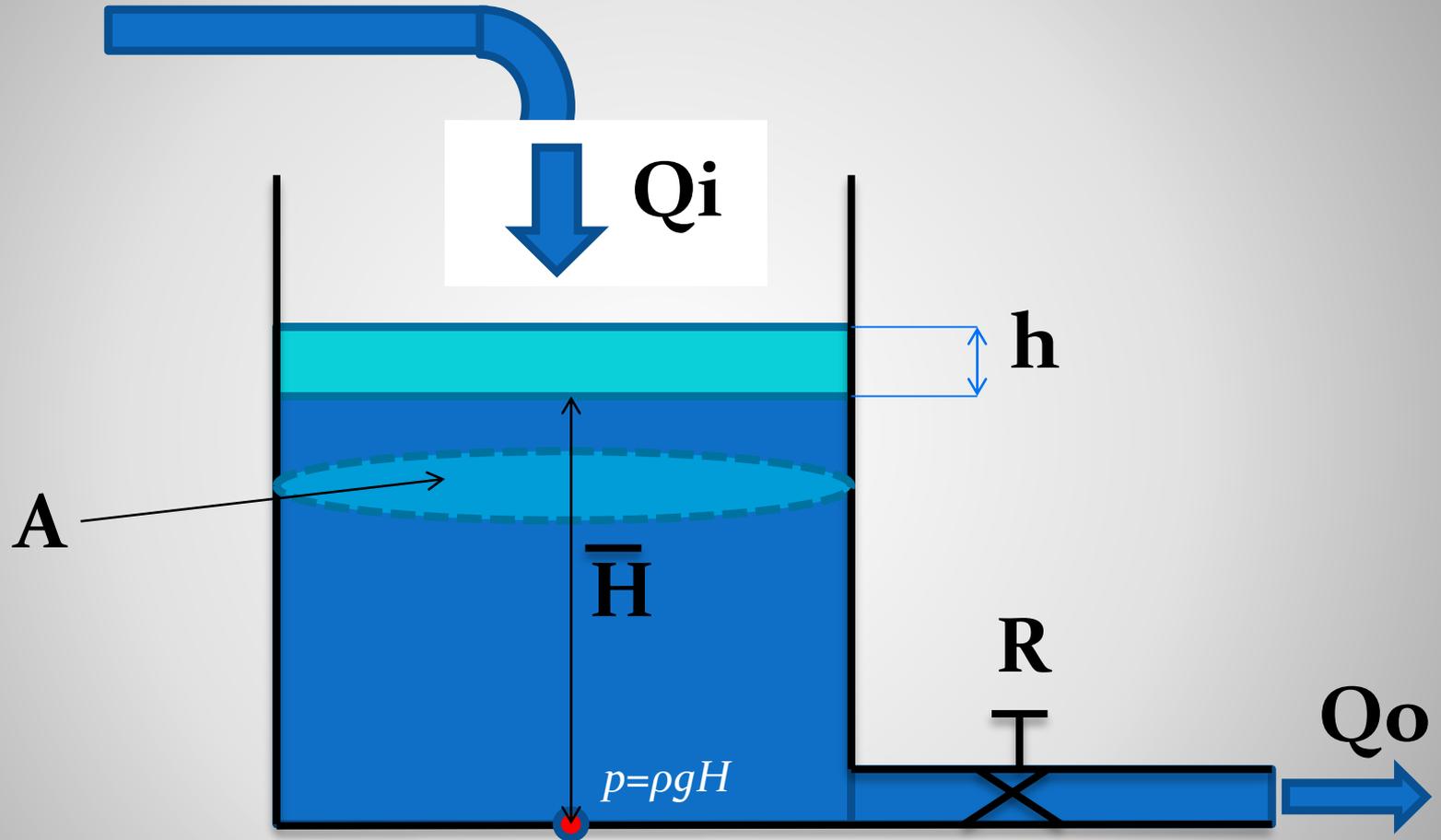
$$Y(s) = G(s) * 1 = G(s) \rightarrow Y(s) = G(s) \rightarrow \text{A saída é a própria FT.}$$

O IMPULSO IDENTIFICA O SISTEMA!!!



Integrando o sinal de entrada \rightarrow integral do sinal de saída

Tanque com fluido incompressível



Escoamento turbulento na válvula

$$Q_i = \bar{Q} + q(t)$$

$$H = \bar{H} + h(t)$$

$$Q_o = K\sqrt{H}$$

Lei da conservação da massa, fluido incompressível.

$$Q_i - Q_o = A \frac{dH}{dt} \Rightarrow A \frac{dh}{dt} = Q_i - K\sqrt{H}$$

$$\therefore \dot{h} = \frac{1}{A} (Q_i - K\sqrt{H})$$

$$\dot{h} = \frac{1}{A} (Qi - K\sqrt{H})$$

$$\therefore \dot{h} = f(Qi, H)$$

$$\dot{h} \cong f(\bar{Q}, \bar{H}) + \left. \frac{\partial f}{\partial Qi} \right|_{\bar{Q}, \bar{H}} (Qi - \bar{Q}) + \left. \frac{\partial f}{\partial H} \right|_{\bar{Q}, \bar{H}} (H - \bar{H})$$

$$\text{Obs.: } f(\bar{Q}, \bar{H}) \rightarrow R.P. \rightarrow \dot{h} = 0 \Rightarrow \bar{Q} = K\sqrt{\bar{H}}$$

$$\therefore f(\bar{Q}, \bar{H}) = \frac{1}{A} (\bar{Q} - K\sqrt{\bar{H}}) = 0$$

$$\therefore \dot{h} \cong \frac{1}{A} \left(q(t) - \left. \frac{K}{2\sqrt{H}} \right|_{\bar{Q}, \bar{H}} h(t) \right) = \frac{1}{A} \left(q(t) - \frac{K}{2\sqrt{\bar{H}}} h(t) \right)$$

$$K = ?$$

$$R \triangleq \frac{dH}{dQ}$$

$$Q_0 = K\sqrt{H} \Rightarrow \frac{dQ_0}{dH} = \frac{K}{2\sqrt{H}} \Rightarrow R = \frac{2\sqrt{H}}{K}$$

$$\therefore K = \frac{2\sqrt{H}}{R} \text{ em R.P.} \Rightarrow K = \frac{2\sqrt{H}}{R}$$

$$\dot{h} = \frac{1}{A} \left(q(t) - \frac{K}{2\sqrt{H}} h(t) \right) = \frac{1}{A} \left(q(t) - \frac{2\sqrt{H}}{R \cdot 2\sqrt{H}} h(t) \right)$$

$$\dot{h} + \frac{h}{RA} = \frac{q}{A} \Rightarrow \text{EDO Linear!}$$

$$\dot{h} = \frac{1}{A} (Q_i - K\sqrt{H}) \Rightarrow \text{EDO Não-linear!}$$

Função de transferência usando o operador $D(\cdot)$

$$\dot{h} + \frac{h}{RA} = \frac{q}{A}$$

usando o operador $D[\bullet]$:



$$\left(D + \frac{1}{RA} \right) h = \frac{q}{A}$$

$$\frac{\textit{saída}}{\textit{entrada}} = \frac{h}{q} = \frac{1}{\left(AD + \frac{1}{R} \right)} = \frac{R}{ARD + 1}$$

$$[AR] = \textit{cte de tempo} \Rightarrow AR = \tau$$

$$\frac{h}{q} = \frac{R}{\tau D + 1}$$

\Rightarrow se τ é grande \Rightarrow sistema lento!

Função de transferência usando o operador D(.)



$$\frac{\textit{saída}}{\textit{entrada}} = \frac{h}{q_i} = \frac{1}{\left(AD + \frac{1}{R}\right)} = \frac{R}{ARD + 1}$$

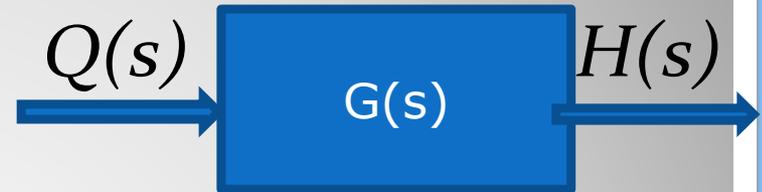
$$q_o = Kh = \frac{h}{R_f} \Rightarrow h = Rq_o$$

$$\frac{Rq_o}{q_i} = \frac{R}{ARD + 1}$$

$$\frac{q_o}{q_i} = \frac{1}{ARD + 1} = \frac{1}{\tau D + 1}$$

Função de transferência usando a Transf. de Laplace

$$\dot{h} + \frac{h}{RA} = \frac{q}{A}$$



Transf. de Laplace com condições iniciais nulas :

$$\left(s + \frac{1}{RA} \right) H(s) = \frac{Q(s)}{A}$$

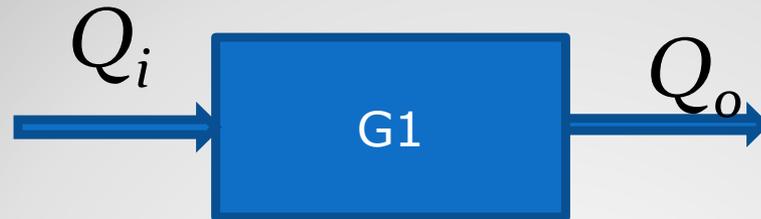
$$\frac{\text{saída}}{\text{entrada}} = \frac{H(s)}{Q(s)} = \frac{1}{\left(As + \frac{1}{R} \right)} = \frac{R}{ARs + 1}$$

$$[AR] = \text{cte de tempo} \Rightarrow AR = \tau$$

$$\frac{H}{Q} = G(s) = \frac{R}{\tau s + 1}$$

\Rightarrow se τ é grande \Rightarrow sistema lento!

Função de transferência usando a Transf. de Laplace



$$\frac{\text{saída}}{\text{entrada}} = \frac{H}{Q_i} = \frac{1}{\left(As + \frac{1}{R}\right)} = \frac{R}{ARs + 1}$$

$$Q_o = KH = \frac{H}{R_f} \Rightarrow H = RQ_o$$

$$\frac{RQ_o}{Q_i} = \frac{R}{ARs + 1}$$

$$\frac{Q_o}{Q_i} = G1 = \frac{1}{ARs + 1} = \frac{1}{\tau s + 1}$$

1) A resposta de um sistema ao impulso é:

$$y(t) = \frac{7}{3}e^{-t} + \frac{3}{2}e^{-2t} - \frac{1}{6}e^{-4t}$$

Qual sua Função de Transferência (FT)?

2) A resposta de um sistema ao degrau é:

$$y(t) = 1 - \frac{7}{3}e^{-t} + \frac{3}{2}e^{-2t} - \frac{1}{6}e^{-4t}$$

Qual sua Função de Transferência (FT)?

3) Dado o sistema no Espaço de Estado (E):

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -100 & 0 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 0 \\ 10 \end{bmatrix} \quad C = [1 \quad 0] \quad D = 0$$

$$\mathbf{x}(0) = [0 \quad 0]^T \quad \Delta t = 0,1 \quad t_f = 1,0$$

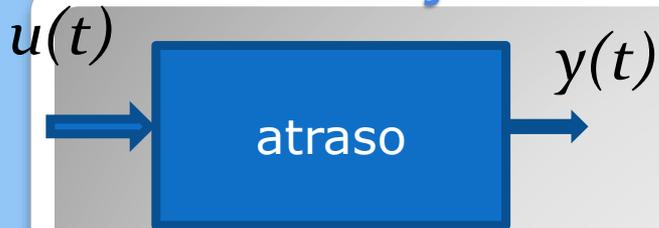
Simule e determine a resposta. Qual é FT?

4) Dado o sistema no EE:

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 4 & 0 \\ 5 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & -3 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad C = [0 \quad 0 \quad 1] \quad D = 0$$

Determine a Equação Característica e verifique a estabilidade do sistema. Há polos dominantes?

Função de transferência transcendentais



$$y(t) = u(t - \tau) \rightarrow \tau \text{ tempo de atraso (delay)}$$

$$\mathcal{L} \downarrow$$

$$Y(s) = \int_0^{\infty} u(t - \tau) e^{-st} dt$$

$$\text{seja : } t - \tau = \xi$$

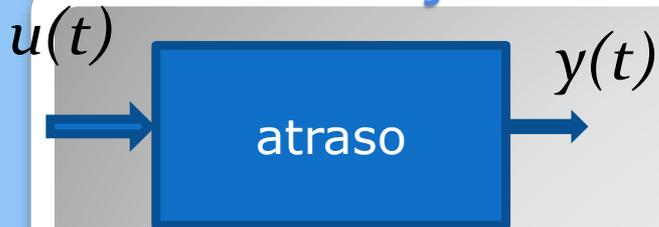
$$Y(s) = \int_{-\tau}^{\infty} u(\xi) e^{-s(\xi+\tau)} d\xi = \int_0^{\infty} u(\xi) e^{-s(\xi)} e^{-s(\tau)} d\xi$$

$$Y(s) = e^{-s(\tau)} \int_0^{\infty} u(\xi) e^{-s(\xi)} d\xi$$

$$Y(s) = e^{-s(\tau)} U(s)$$

$$\therefore G(s) = e^{-s\tau} = 1 - s\tau + \frac{(s\tau)^2}{2!} - \frac{(s\tau)^3}{3!} \dots$$

Função de transferência transcendentais



$$G(s) = e^{-s\tau} = 1 - s\tau + \frac{(s\tau)^2}{2!} - \frac{(s\tau)^3}{3!} \dots$$

$$G(s) = \frac{1}{e^{s\tau}} = \frac{1}{1 + s\tau + \frac{(s\tau)^2}{2!} + \frac{(s\tau)^3}{3!} \dots}$$

$\Rightarrow FT$ com infinitos polos!

Se τ for pequeno:

Aproximação de 1ª ordem:

$$G(s) = e^{-s\tau} = \frac{1}{e^{s\tau}} \cong \frac{1}{1 + s\tau} = 1 - s\tau$$

Função de transferência transcendentais

Aproximação Padé de 1ª ordem:

$$G(s) = e^{-s\tau} = \frac{1}{e^{s\tau}} \cong \frac{1 - s\tau / 2}{1 + s\tau / 2}$$

Aproximação Padé de 2ª ordem:

$$G(s) = e^{-s\tau} = \frac{1}{e^{s\tau}} \cong \frac{1 - s\tau / 2 + (s\tau)^2 / 12}{1 + s\tau / 2 + (s\tau)^2 / 12}$$