Nome: No. USP:

Prova I (7600028)

- ① Um observador inercial \mathcal{O} envia um sinal de rádio para um outro observador inercial, $\widetilde{\mathcal{O}}$, avisando-o que estão em rota de colisão. Apesar do aviso, nem observador $\widetilde{\mathcal{O}}$, nem observador \mathcal{O} , alteram suas velocidades. Sejam p, q e r respectivamente os eventos "emissão do sinal por \mathcal{O} ", "recepção do sinal por $\widetilde{\mathcal{O}}$ " e "colisão".
 - (a) Represente essa sitação física num diagrama espaço-tempo, deixando claros os eventos p, q e r e os elementos (linhas-de-mundo, raios de luz) que os determinam; (1,0 ponto)
 - (b) Se τ é o tempo decorrido para \mathcal{O} entre a emissão do sinal e a colisão e $\tilde{\tau}$ é o tempo decorrido para $\widetilde{\mathcal{O}}$ entre a recepção do sinal e a colisão, calcule a velocidade relativa entre \mathcal{O} e $\widetilde{\mathcal{O}}$ em termos de τ e $\tilde{\tau}$ (e c). (1,0 ponto)
- ② Considere os observadores inerciais \mathcal{O} e $\widetilde{\mathcal{O}}$ padrões, caracterizados pelas tetradas $\{\mathbf{e}_{\mu}^{a}\}$ e $\{\widetilde{\mathbf{e}}_{\mu}^{a}\}$, respectivamente relacionadas pelas equações do Formulário. No evento p em que as linhas-de-mundo de \mathcal{O} e $\widetilde{\mathcal{O}}$ se cruzam, ambos observam um fóton que \mathcal{O} descreve como tendo vindo da direção (espacial) alinhada com \mathbf{e}_{2}^{a} . Sendo ℓ^{a} o 4-vetor que representa a direção de propagação desse fóton no espaço-tempo, pede-se:
 - (a) Escreva ℓ^a em termos da base tetrada que caracteriza \mathcal{O} ; (0,5 ponto)
 - (b) Calcule o ângulo $\widetilde{\theta}$ que o observador $\widetilde{\mathcal{O}}$ mede entre a direção (espacial) de onde esse fóton chegou e a direção dada por $\widetilde{\mathbf{e}}_1^a$; (1,0 ponto)
 - (c) A frequência do fóton medida por um observador qualquer é proporcional à projeção de ℓ^a na direção puramente temporal do observador: $f \propto g_{ab} \mathbf{e}_0^a \ell^b$ (e a constante de proporcionalidade independe de observador). Sendo assim, obtenha a relação entre as frequências f e \tilde{f} que os observadores \mathcal{O} e $\widetilde{\mathcal{O}}$ atribuem para esse fóton. (1,0 ponto)

 $\ensuremath{\mathfrak{J}}$ Considere a família de linhas-de-mundo dada, em relação a um evento $o\in \mathbb{M}$ arbitrário, por

$$x^a(t; \sigma, \lambda, \zeta) := t \left(\mathbf{e}_0^a + \sigma \mathbf{e}_1^a + \lambda \mathbf{e}_2^a + \zeta \mathbf{e}_3^a \right),$$

onde $\{\mathbf{e}_{\mu}^{a}\}_{\mu=0,\dots,3}$ é uma base tetrada de \mathbb{V} e t é o parâmetro ao longo de cada linha-de-mundo indexada por valores fixos de (σ, λ, ζ) .

- (a) Qual a restrição que se deve impor nos parâmetros σ, λ, ζ para que as linhas-de-mundo acima representem observadores físicos? (0,5 ponto)
- (b) Reparametrize essas linhas-de-mundo de modo que o parâmetro sobre cada linha-de-mundo seja seu tempo-próprio τ ; (1,0 ponto)
- (c) Calcule a 4-velocidade e a 4-aceleração de cada linha-de-mundo; (0,5 ponto)
- (d) Mostre que a hipersuperfície $\Sigma_{\tau} := \{ p \in \mathbb{M} / \mathcal{I}(p, o) = -c^2 \tau^2 \}$ (onde \mathcal{I} é o intervalo invariante) é localmente espacial para todos os membros dessa família de observadores. (1,0 ponto)
- 4 Dois irmãos gêmeos, A e B, se separam num certo instante, sendo que A parte numa viagem espacial, enquanto que B permanece inercial. Decorrido um intervalo de tempo T para B, ambos voltam a se encontrar. Considere que a linha-de-mundo de A seja dada por

$$x_A^a(\tau) = k \left[\sinh(b\tau) \mathbf{e}_0^a + \cosh(b\tau) \mathbf{e}_1^a \right]$$

em termos de uma base tetrada fixa $\{\mathbf{e}_{\mu}^{a}\}$, com k e b constantes.

- (a) Se τ é o tempo próprio de A, determine o vínculo entre k e b? (1,0 ponto)
- (b) Calcule a aceleração-própria $a = \sqrt{a^a a_a}$ de A; (0,5 ponto)
- (c) Calcule o tempo de viagem decorrido para A? (1,0 ponto)

• Formulário:

$$\begin{pmatrix} \widetilde{\mathbf{e}}_{0}^{a} \\ \widetilde{\mathbf{e}}_{1}^{a} \\ \widetilde{\mathbf{e}}_{2}^{a} \\ \widetilde{\mathbf{e}}_{3}^{a} \end{pmatrix} \ = \ \begin{pmatrix} \gamma & \gamma V/c & 0 & 0 \\ \gamma V/c & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{e}_{0}^{a} \\ \mathbf{e}_{1}^{a} \\ \mathbf{e}_{2}^{a} \\ \mathbf{e}_{3}^{a} \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} \mathbf{e}_{0}^{a} \\ \mathbf{e}_{1}^{a} \\ \mathbf{e}_{2}^{a} \\ \mathbf{e}_{3}^{a} \end{pmatrix} \ = \ \begin{pmatrix} \gamma & -\gamma V/c & 0 & 0 \\ -\gamma V/c & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \widetilde{\mathbf{e}}_{0}^{a} \\ \widetilde{\mathbf{e}}_{1}^{a} \\ \widetilde{\mathbf{e}}_{2}^{a} \\ \widetilde{\mathbf{e}}_{3}^{a} \end{pmatrix}.$$