

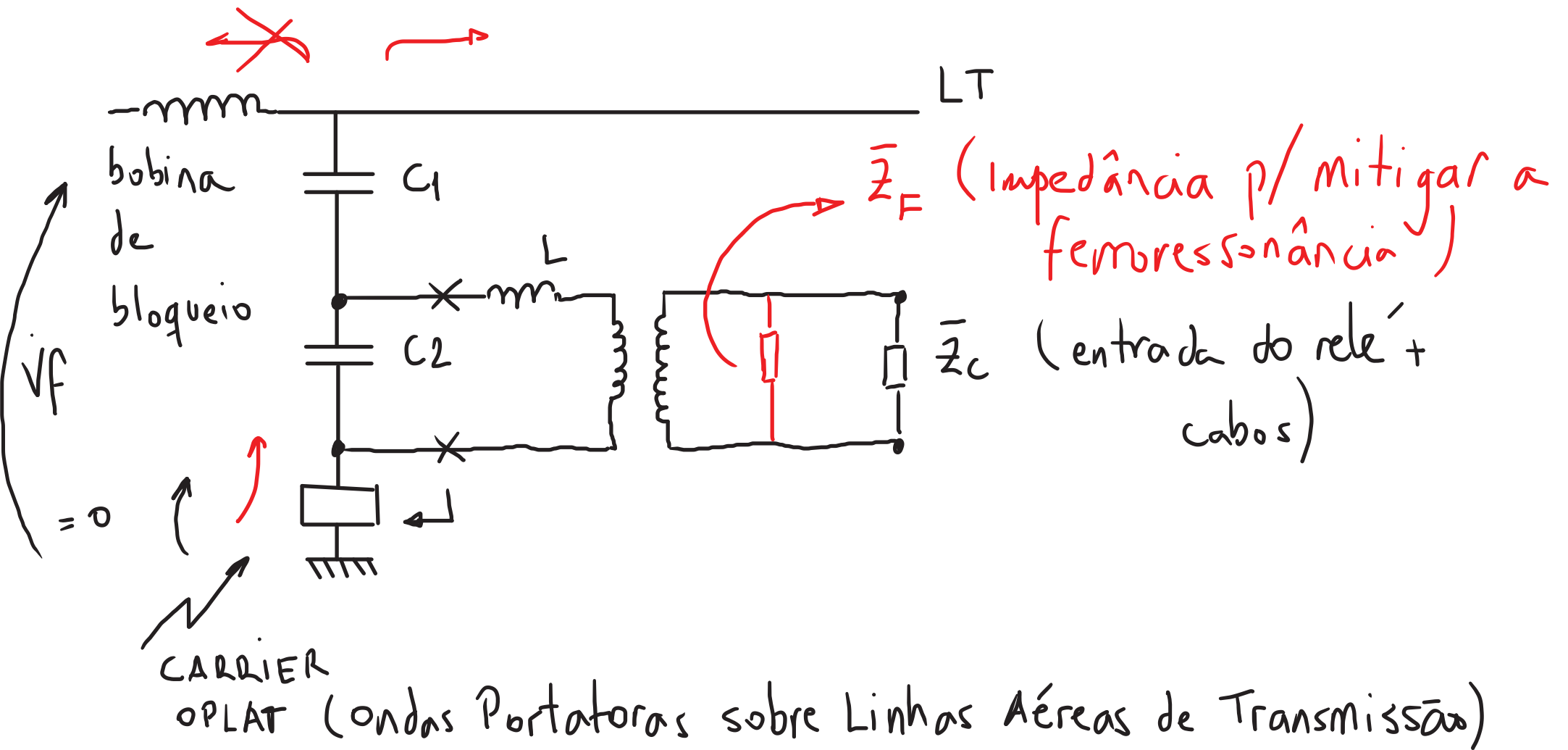
2) Transformadores de instrumentação

2.1) Transformadores de potencial

Transformadores de potencial indutivos são utilizados até certo nível de tensão (provavelmente até cerca de 230 kV) e para maiores valores de tensão são utilizados os transformadores de potencial capacitivos.

O comportamento dinâmico do transformador de potencial indutivo não é muito diferente do seu comportamento de regime (no que se refere à forma de onda do secundário por efeito de saturação), no entanto, no caso do transformador de potencial capacitivo não se pode dizer o mesmo, isto é, seu comportamento dinâmico afeta a forma de onda de tensão no secundário e pode comprometer o tempo de resposta da proteção, sua seletividade, coordenação, etc.

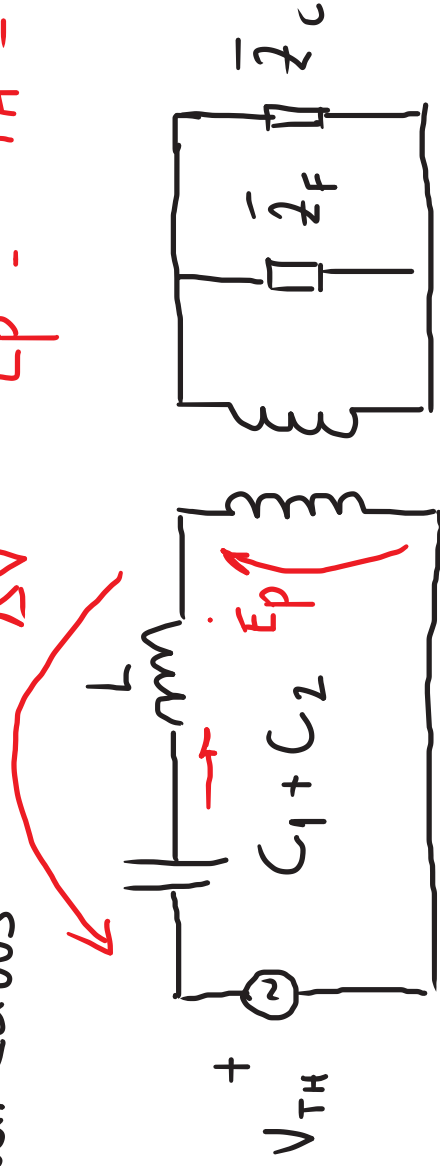
O transformador de potencial capacitivo pode ser exemplificado com o circuito abaixo:



O circuito simplificado (sem considerar a ferroresonância) com o equivalente de Thevenin visto pelos pontos

marcados

$$E_p = V_{TH} - \Delta V, \quad \Delta V = I \cdot j \left(\omega L - \frac{1}{\omega(C_1 + C_2)} \right)$$



Caso: $\omega L = \frac{1}{\omega(C_1 + C_2)}$

$$\Delta V = 0$$

$$V_{TH} = V_F \cdot \frac{C_1}{C_1 + C_2}$$

Conforme já mencionado, durante o curto-circuito, resposta dinâmica do TPC pode modificar a forma de onda do primário, ou seja, a forma de onda do secundário é diferente da forma de onda do primário. Um TP capacitivo bem sintonizado não deve produzir erro de regime, mas produzirá erro durante eventos de curto-circuito.

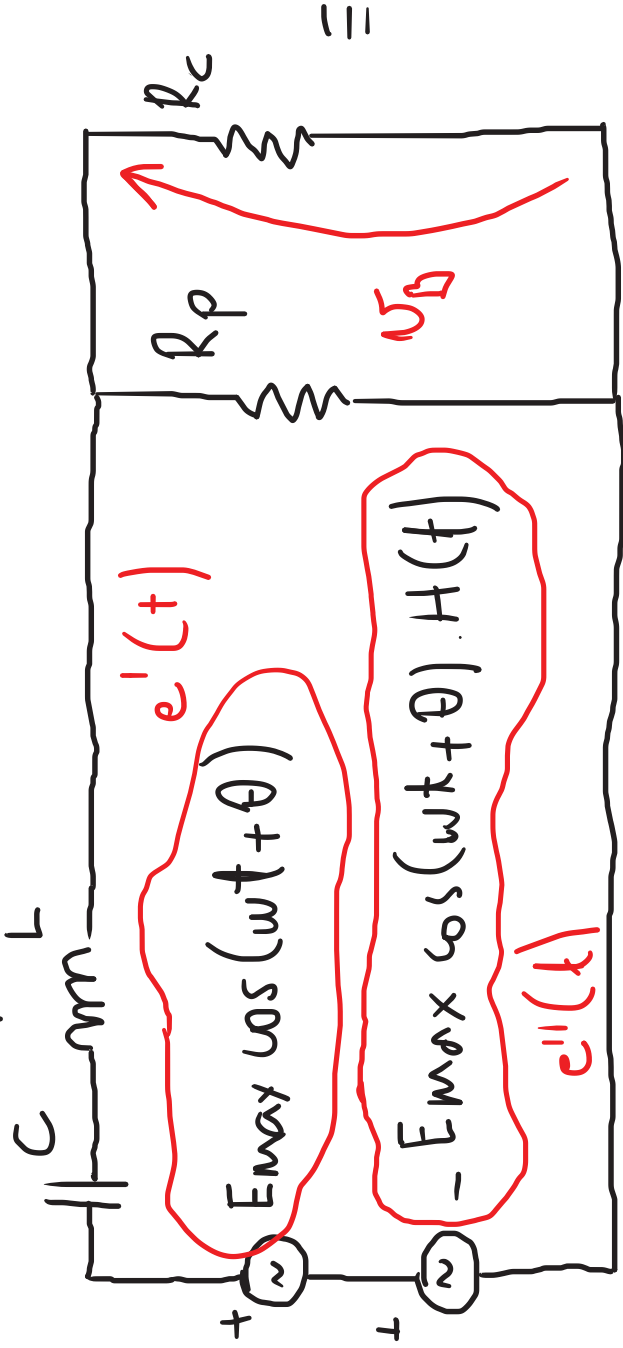
Pra simplificar essa análise: desconsidero Z_f , a indutância de magnetização e considero que a carga é puramente resistiva.

Cenário: curto-circuito franco próximo ao TPC

$$\begin{cases} e(t) = E_{\max} \cos(\omega t + \theta), & \text{para } t < 0 \\ e(t) = 0, & \text{para } t \geq 0 \end{cases}$$

$$\leadsto e(t) = e'(t) + e''(t)$$

Dado que L e C estão sintonizados, a tensão sobre a carga é exatamente a mesma de $t=0$. Pelo princípio da superposição

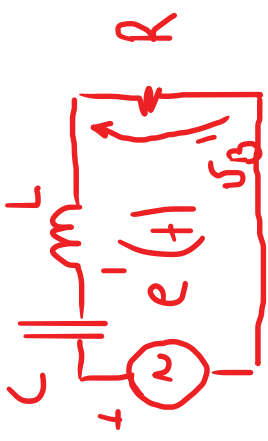


$$e'(t)$$

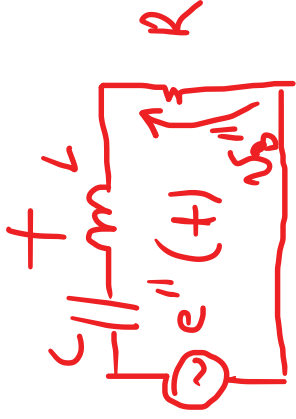
$$E_{max} \cos(\omega t + \theta)$$

$$- E_{max} \cos(\omega t + \theta) \cdot H(t)$$

$$e''(t)$$



$$R = R_c \parallel R_p$$



$$\begin{cases} v_{\theta}' = E_{\max} \cos(\omega t + \theta) \\ v_{\theta}'' = ? \end{cases}$$

A transf. de Laplace de $e''(t)$ é:

$$\mathcal{L}\{e''(t)\} = E''(s) = -E_{\max} \cos \theta \cdot \frac{s - \omega + j\omega_2}{s^2 + \omega_2^2} \quad (1)$$

$$\text{Logo } V_{\theta}''(s) = E''(s) \cdot \frac{R}{R + sL + 1/sC} \quad (2)$$

Substituindo (1) em (2), fazemos $\mathcal{L}^{-1}\{\}$ e somando a $v_{\theta}'(t)$, tem-se: $v_{\theta}(t)$

$$v_B(t) = \cos \theta \cdot \sqrt{1 + (\cos \varphi + \cos \sec \varphi + g \theta)^2} \cdot e^{-wt \cos \varphi} \cdot \sin (wt \cdot \sec \varphi + \psi)$$

$$\sec \varphi = 2wZ, \quad Z = \frac{L(R_p + R_c)}{R_p \cdot R_c}$$

$$\psi = +g^{-1} \left\{ \frac{-\sec \varphi}{\cos \varphi + g \theta} \right\}$$