

Noções de Modelagem Biológica

Alexandre Souto Martinez¹

¹Departamento de Física (DF)
Faculdade de Filosofia, Ciências e Letras de Ribeirão Preto (FFCLRP)
Universidade de São Paulo (USP)

9 de setembro de 2020

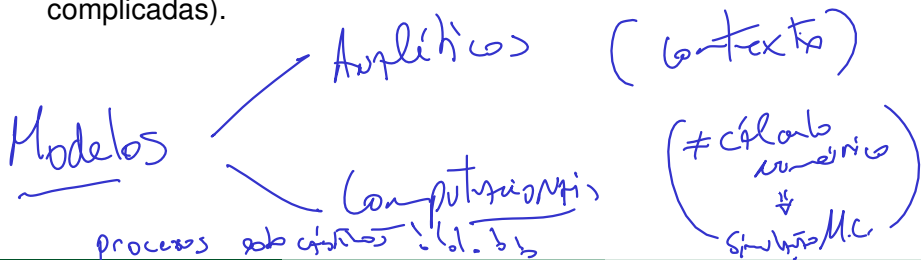
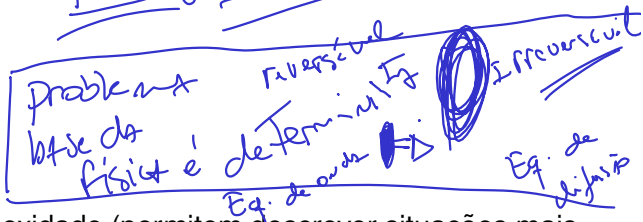
- 1 Modelos Analíticos
 - Modelos contínuos e discretos

Modelos Analíticos

5 aulas de 2 horase-disciplinasArtes Grandeza !!

Modelos

- contínuos e
- discretos com
- aumento de complexidade (permitem descrever situações mais complicadas).



Qual é a peça?

~~CONTAR~~ uma ~~história~~ |||
 ou ~~estória~~ ...
 parte estabelecida

Modelos
 Matemáticos

É matemático
 não é
 verde deiro

Grandezas:

constantes: parâmetros;

mutantes: variáveis

Relação entre as grandezas: funções, soluções de equações diferenciais ou algébricas.

Equações diferenciais, condições

iniciais: parâmetros;

contorno: funções.

Cenário:
 personagens:

todos os modelos estão
 escritos, mas
 alguns são
 temporais

estória

estória:
 funções

$f_a(t) = at^2$
 ↳ VARIÁVEL dependente
 ↳ VARIÁVELS (independentes)
 $t_0 = 0$
 $t > t_0$
 ↳ 4

Constante

(Modelagem matemática)

Variável independente

 t

(tempo)

analítica

Variável dependente
(resposta) $f(t)$

$$\frac{df(t)}{dt} = 0,$$

 $f(t)$ f_0 t_0 t

estória: variáveis

limite
 $\Delta t \rightarrow 0$

$$\frac{\Delta f}{\Delta t} = 0$$

$$f(t) = \begin{cases} f_0 & t \geq t_0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$$

parâmetros

 \Rightarrow derivadas

$$f(t) = f_0 \Theta(t - t_0) \text{ função de Heaviside}$$

Heaviside

Constante

$$\frac{df(t)}{dt} = 0 ,$$

$$f(t) = f_0 .$$

Nada acontece

Linear

$$\theta(x) = \begin{cases} 1 & x \geq 0 \\ 0 & x < 0 \end{cases}$$

$r_0 = 0 \Rightarrow$ Modelo constante

$\neq 0 \Rightarrow$ " linear

Coeficiente:

- constante ~~linear~~

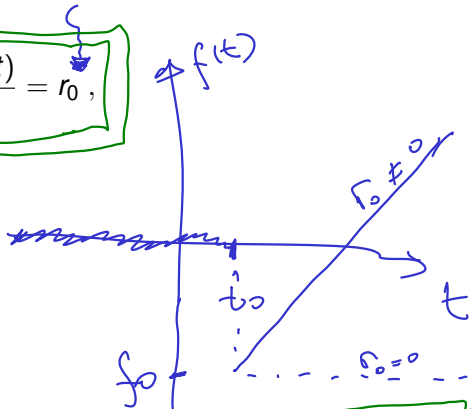
$$\frac{df(t)}{dt} = r_0,$$

$$df = r_0 dt$$

$$\int_{f_0}^{f(t)} df = r_0 \int_{t_0}^t dt$$

$$f(t) - f_0 = r_0 (t - t_0)$$

$$f(t) = r_0 t + \underbrace{f_0 - r_0 t_0}_{cte}$$



$$f(t) = [r_0 + f_0 - r_0 t_0] \theta(t - t_0)$$

Linear

Coeficiente:

- constante

$$\frac{df(t)}{dt} = r_0 ,$$

$$f(t) = f_0 + r_0(t - t_0) ;$$

Linear

Coeficiente:

- constante

$$\frac{df(t)}{dt} = r_0 ,$$

$$f(t) = f_0 + r_0(t - t_0) ;$$

- variável

$$\frac{df(t)}{dt} = r_0(t) ,$$

sempre depende do tempo
 ~
 complicação

NÃO há

NOVIDADES

NOTHING
 NEW!!

Linear

Modelos
que têm 1 função
nova...

Coeficiente:

- constante

$$\frac{df(t)}{dt} = r_0,$$

$$f(t) = f_0 + r_0(t - t_0);$$

- variável

$$df = r_0(t) dt$$

$$\int_{f_0}^{f(t)} df = \int_{t_0}^t dt' r_0(t')$$

$$\frac{df(t)}{dt} = r_0(t),$$

$$f(t) = f_0 + \int_{t_0}^t dt' r_0(t')$$

Papel não
peça e'
o de u-1
constante

~~Exponencial~~: Gompertz Modelo

Exponencial

Para $f(t) = \ln[g(t)]$

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t)$$

O interesse é

em $g(t)$

$f(t)$

Linear: Gompertz

Para $f(t) = \ln[g(t)]$

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) \implies f(t) = f_0 e^{r_1(t-t_0)},$$

Linear: Gompertz

Para $f(t) = \ln[g(t)]$

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) \implies f(t) = f_0 e^{r_1(t-t_0)},$$

$$g(t) = e^{f(t)} = e^{f_0 e^{r_1(t-t_0)}} =$$

Linear: Gompertz

Para $f(t) = \ln[g(t)]$

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) \implies f(t) = f_0 e^{r_1(t-t_0)},$$

$$g(t) = e^{f(t)} = e^{f_0 e^{r_1(t-t_0)}} =$$

Variável:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1(t)f(t),$$

Linear: Gompertz

Para $f(t) = \ln[g(t)]$

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) \implies f(t) = f_0 e^{r_1(t-t_0)},$$

$$g(t) = e^{f(t)} = e^{f_0 e^{r_1(t-t_0)}} =$$

Variável:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1(t)f(t),$$

$$f(t) = f_0 e^{\int_{t_0}^t dt' r_1(t')}.$$

Para $r_1(t) = \beta kt^{\beta-1}$, $f(t) = f_0 e^{t^\beta - t_0^\beta}$, que é a exponencial estendida.

Exponencial

Modelo Constante $\frac{df}{dt} = 0$

Coeficiente
Constante:

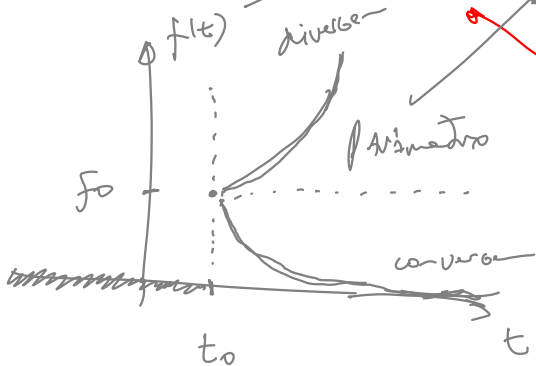
Modelo de Malthus

Linear Constante $\frac{df}{dt} = r_0$

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t)$$

$f(t) \leftarrow$
Variável dependente

Variável independente



- $r_1 > 0$ crescente
- $r_1 = 0$ estacionário
- $r_1 < 0$ decrescente

Exponencial

$$d \ln f = \frac{1}{f} dt$$

Costa nt
manca de !!!
comisa ...

Coefficiente

Constante:

$$\frac{df}{f} = r_1 dt$$

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t),$$

$$f(t) = f_0 e^{r_1(t-t_0)}$$

$$\int_{t_0}^t dt r_1(t')$$

$$\ln f(t) - \ln f_0 = r_1(t-t_0)$$

$$\ln \frac{f(t)}{f_0} = r_1(t-t_0)$$

$$\frac{f(t)}{f_0} = e^{r_1(t-t_0)}$$

Exponencial

Coeficiente

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t),$$

$$f(t) = f_0 e^{r_1(t-t_0)};$$

Variável:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1(t) f(t),$$

função da
variável independente
completa de
primeiro grau!!!

Exponencial



Algebraico

Coeficiente
Constante:

VariávelParâmetro a^x

Variável:

$e = 2,718 \dots$
Número de
Euler

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t),$$

$$f(t) = f_0 e^{r_1(t-t_0)};$$

Variável t
↑
Parâmetro

Variável
Parâmetro
 $x \in \mathbb{R}$

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1(t) f(t),$$

$$f(t) = f_0 e^{\int_{t_0}^t dt' r_1(t')}$$

crescer
estagnar
diminuir

Para $r(t) = \beta kt^{\beta-1}$, $f(t) = f_0 e^{t^\beta - t_0^\beta}$, que é a exponencial estendida.

stretched exponential

Exponencial: equação de diferenças

Coeficiente

Constante:

$$\frac{dx(t)}{dt} = rx(t)$$

~~Modelos contínuos e discretos~~ discretos ← computadores - soluções
 análise !! realidade

Conta com
medidas

mas é feita
continuamente

mas em
intervalos de
tempo !!

Exponencial: equação de diferenças

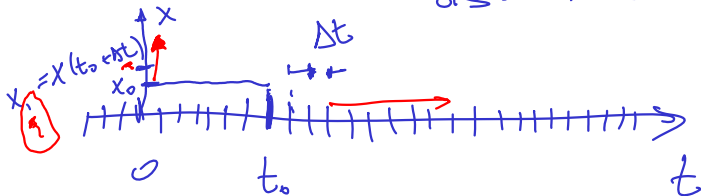
Coeficiente

Discretizar significa desprezar o processo de limite

Constante:

~~Limite~~ $\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t+\Delta t) - x(t)}{\Delta t} = rx(t) \implies \frac{x(t+\Delta t) - x(t)}{\Delta t} = rx(t)$

$\Delta t =$ intervalo típico \implies depende do sistema considerado!!!



(variável independente)

única dependente \implies

discretos!!!

Exponencial: equação de diferenças

Coeficiente

Constante:

Equação diferencial

$$\boxed{\frac{dx(t)}{dt} = rx(t)}$$

\Rightarrow

Equação de diferenças

$$\frac{\overbrace{x(t + \Delta t)}^{x_{n+1}} - \overbrace{x(t)}^{x_n}}{\Delta t} = r \overbrace{x(t)}^{x_n}$$

assim $\underbrace{x(t + \Delta t)}_{x_{n+1}} = \underbrace{(1 + r\Delta t)}_K \underbrace{x(t)}_{x_n}$. Perde-se a noção do que se passa no intervalo Δt .

Money!!!

Exponencial: equação de diferenças

$x_0 = 100$

$x_1 = 101$

$x_2 = (1,01)^2 100 = 102,01$

$r = 0,01$

$k = (1 + r \Delta t) = 1,01$

Coeficiente

Constante:

$$\frac{dx(t)}{dt} = rx(t) \implies \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} = rx(t)$$

assim $x(t + \Delta t) = \underbrace{(1 + r\Delta t)}_k x(t)$. Perde-se a noção do

que se passa no intervalo Δt . Chamando $x_i = x(i\Delta t)$, onde $i = 0, 1, 2, \dots$

parâmetro

variável

$x_n = kx_{n-1} = k^n x_0$

com x_0 sendo o valor inicial.

composição de
juros!!!

$x_n = F(x_{n-1})$

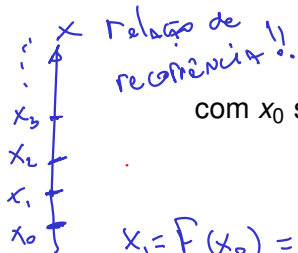
$F(x) = kx$

$x_2 = F(x_1) = kx_1 = k^2 x_0$

Mapa: Linear

$x_1 = F(x_0) = kx_0$

Geo métrico \implies exponencial



Algebra linear

Exponencial: equação de diferenças

Coeficiente

Constante:

$$\frac{dx(t)}{dt} = rx(t) \implies \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} = rx(t)$$

assim $x(t + \Delta t) = \underbrace{(1 + r\Delta t)}_{\kappa} x(t)$. Perde-se a noção do

que se passa no intervalo Δt . Chamando $x_i = x(i\Delta t)$, onde $i = 0, 1, 2, \dots$

$$x_n = \kappa x_{n-1} = \kappa^n x_0$$

com x_0 sendo o valor inicial.

Variável:

$$x(t + \Delta t) - x(t) = r(t) \Delta t x(t)$$

$$x_{n+1} = \underbrace{(1 + r_n \Delta t)}_{\kappa_{n+1}} x_n = \kappa_n \dots \kappa_2 \kappa_1 x_0$$

$$x_n = \prod_{i=1}^n \kappa_i x_0$$

Coef. constante

$$\bar{\kappa} = \left(\prod_{i=1}^n \kappa_i \right)^{1/n}$$

Média Geométrica

média aritmética!

Exponencial + Linear

Coeficientes:

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0$$

Exponencial + Linear

Coeficientes:

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0 \implies f(t) = \left(f_0 + \frac{r_1}{r_0} \right) e^{r_1(t-t_0)} - \frac{r_1}{r_0}$$

Solução

exponencial
dominante

variável dependente = parâmetro

variável ind.
parâmetro

simbria
fina para
deixar $\frac{dt}{dt} = 0$

Exponencial + Linear

Coeficientes:

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0 \implies f(t) = \left(f_0 + \frac{r_1}{r_0} \right) e^{r_1(t-t_0)} - \frac{r_1}{r_0},$$

Um Constante e Um Variável:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0(t)$$

Exponencial + Linear

Coeficientes:

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0 \implies f(t) = \left(f_0 + \frac{r_1}{r_0} \right) e^{r_1(t-t_0)} - \frac{r_1}{r_0},$$

Um Constante e Um Variável:

Complicação

*ÁREA de III
NOSSO = 00*

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0(t) \implies f(t) = e^{r_1 t} [f_0 e^{-r_1 t_0} + \int_{t_0}^t dt' e^{-r_1 t'} r_0(t')].$$

≡

Exponencial + Linear

Coeficientes:

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0 \implies f(t) = \left(f_0 + \frac{r_1}{r_0} \right) e^{r_1(t-t_0)} - \frac{r_1}{r_0},$$

Um Constante e Um Variável:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0(t) \implies f(t) = e^{r_1 t} \left[f_0 e^{-r_1 t_0} + \int_{t_0}^t dt' e^{-r_1 t'} r_0(t') \right].$$

Variáveis:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1(t) f(t) + r_0(t)$$

Exponencial + Linear

Coeficientes:

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0 \implies f(t) = \left(f_0 + \frac{r_1}{r_0} \right) e^{r_1(t-t_0)} - \frac{r_1}{r_0},$$

Um Constante e Um Variável:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0(t) \implies f(t) = e^{r_1 t} \left[f_0 e^{-r_1 t_0} + \int_{t_0}^t dt' e^{-r_1 t'} r_0(t') \right].$$

Variáveis:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1(t) f(t) + r_0(t) \implies f(t) = g[r_1(t)] \left[f_0 + \int_{t_0}^t dt' g[-r_1(t')] r_0(t') \right].$$

Exponencial + Linear

Coeficientes:

Constante:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0 \implies f(t) = \left(f_0 + \frac{r_1}{r_0} \right) e^{r_1(t-t_0)} - \frac{r_1}{r_0},$$

Um Constante e Um Variável:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1 f(t) + r_0(t) \implies f(t) = e^{r_1 t} \left[f_0 e^{-r_1 t_0} + \int_{t_0}^t dt' e^{-r_1 t'} r_0(t') \right].$$

Variáveis:

$$\frac{df(t)}{dt} = r_1(t) f(t) + r_0(t) \implies f(t) = g[r_1(t)] \left[f_0 + \int_{t_0}^t dt' g[-r_1(t')] r_0(t') \right].$$

$g[r(t)] = e^{\int_{t_0}^t dt'' r(t'')}$

Handwritten notes:
 - Red circles around $g[r_1(t)]$ and $g[-r_1(t')]$
 - Red arrows pointing to $r_1(t)$ and $r_0(t)$ in the first equation.
 - Red arrows pointing to $r(t'')$ and $r(t')$ in the second equation.
 - Red text: "Variável (Exp!!)" pointing to the integral term.
 - Red text: "parâmetro" pointing to the $r(t'')$ term in the integral.