

$$V = G(B)$$

↳ $\circ \in V$ V é gerado pelo conjunto B ou B gera V .

* Se B gera V isso significa que qualquer $\vec{v} \in V$ pode ser escrito como CL dos vetores de B .

* Se $B = \{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n\}$, então $\forall \vec{v} \in V \exists a_i \in \mathbb{R}$ tal que:

$$\vec{v} = a_1 \vec{v}_1 + \dots + a_n \vec{v}_n$$

Conjunto LD ou LI

Seja $B = \{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n\}$. Para verificar se B é LD ou LI, resolver a equação:

$$a_1 \vec{v}_1 + \dots + a_n \vec{v}_n = \vec{0} \quad \rightarrow \text{vetor nulo do referido EV}$$

* Se $\begin{cases} a_1 = \dots = a_n = 0 \rightarrow \text{LI (solução trivial)} \\ \exists a_i \neq 0 \rightarrow \text{LD} \end{cases}$

Slide 29 - Exemplos

1) B será base se $\begin{cases} (i) B \text{ é LI} \\ (ii) B \text{ gera } V \end{cases}$, $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$.

(i) LI: $\alpha_1 \vec{v}_1 + \alpha_2 \vec{v}_2 = \vec{0}$

$$\alpha_1 (1, 1) + \alpha_2 (-1, 0) = (0, 0)$$

$$(\alpha_1 - \alpha_2, \alpha_1) = (0, 0) \rightarrow \begin{cases} \alpha_1 - \alpha_2 = 0 \\ \alpha_1 = 0 \end{cases} \quad \begin{matrix} \rightarrow (\alpha_1, \alpha_1) + (-\alpha_2, 0) = (0, 0) \\ \therefore \alpha_1 = \alpha_2 = 0 \end{matrix}$$

O sistema só admite solução trivial; logo, B é LI.

(ii) Seja um vetor arbitrário $\vec{v} = (x, y) \in V$. $V = G(B)$

se, e somente se, $\forall \vec{v} \in V$ for possível escrever:

$$\vec{v} = \alpha_1 \vec{v}_1 + \alpha_2 \vec{v}_2 \quad (\vec{v} \text{ como CL dos vetores de } B)$$

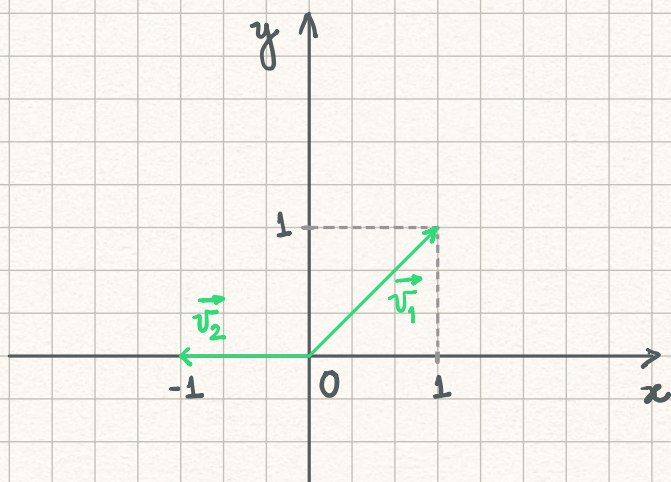
$$(x, y) = \alpha_1 (1, 1) + \alpha_2 (-1, 0)$$

$$(\alpha_1 - \alpha_2, \alpha_1) = (x, y) \longrightarrow \begin{cases} \alpha_1 - \alpha_2 = x \\ \alpha_1 = y \end{cases} \therefore \begin{cases} \alpha_1 = y \\ \alpha_2 = y - x \end{cases}$$

Como $\forall \vec{v} \in V \exists \alpha_i \in \mathbb{R}$ tal que

$$\vec{v} = \underbrace{y}_{\alpha_1} (1, 1) + \underbrace{(y-x)}_{\alpha_2} (-1, 0), \text{ então } B \text{ gera } V = \mathbb{R}^2.$$

Assim, $B = \{(1, 1), (-1, 0)\}$ é base de $V = \mathbb{R}^2$. //



Quaisquer dois vetores não colineares (LI) de $\mathbb{R}^2$ formam uma base de $\mathbb{R}^2$.

2) B será base se $\begin{cases} \text{(i)} B \text{ é LI} \\ \text{(ii)} B \text{ gera } V \end{cases}, B = \{M_1, M_2, M_3, M_4\}.$

$$\text{(i) LI: } \alpha_1 M_1 + \alpha_2 M_2 + \alpha_3 M_3 + \alpha_4 M_4 = \vec{0} \quad \xrightarrow{\mathbb{O}_{2 \times 2}}$$

$$\alpha_1 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \alpha_2 \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \alpha_3 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \alpha_4 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 \\ \alpha_3 & \alpha_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \therefore \alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = \alpha_4 = 0$$

O sistema só admite solução trivial; logo, B é L.I.

(ii) Seja uma matriz arbitrária $M = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in V$. $V = G(B)$

se, e somente se, $\forall M \in V$ for possível escrever:

$$M = \alpha_1 M_1 + \alpha_2 M_2 + \alpha_3 M_3 + \alpha_4 M_4 \quad \left(\begin{array}{l} M \text{ como CL} \\ \text{dos vetores de } B \end{array} \right)$$

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \alpha_1 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \alpha_2 \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \alpha_3 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \alpha_4 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} \alpha_1 & & & = & a \\ & \alpha_2 & & = & b \\ & & \alpha_3 & = & c \\ & & & \alpha_4 & = & d \end{cases} \quad \rightarrow \quad \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 \\ \alpha_3 & \alpha_4 \end{bmatrix}$$

Como $\forall M \in V \exists \alpha_i \in \mathbb{R}$ tal que

$$M = \underset{\alpha_1}{a} M_1 + \underset{\alpha_2}{b} M_2 + \underset{\alpha_3}{c} M_3 + \underset{\alpha_4}{d} M_4, \text{ então } B \text{ gera } V = M(2,2).$$

Assim, B é base de $V = M(2,2)$.

Slide 30 - Exemplo da Proposição

$$C = \{ 1, x, x^2, x^3 \}$$

$$\hookrightarrow \text{é a base canônica de } V = P_3(x) \quad \therefore \begin{cases} C \text{ é L.I.} \\ V = P_3(x) = G(C) \end{cases}$$

$\in C'$? É L.D ou L.I.???

De acordo com a Proposição, se C' tem 5 elementos e C tem 4 elementos e gera V , então C' é L.D.

** Verificando se $C' = \{ p_1, p_2, p_3, p_4, p_5 \}$ é L.D ou L.I.

$$b_1 p_1 + b_2 p_2 + b_3 p_3 + b_4 p_4 + b_5 p_5 = 0 \rightarrow \text{polinômio nulo}$$

$$0 + 0x + 0x^2 + 0x^3$$

$$b_1(1+x) + b_2(1-x^2) + b_3(4+x+3x^2-x^3) + b_4(2x^2-x^3) + b_5(8-2x^2+x^3) = 0$$

$$\begin{cases} b_1 + b_2 + 4b_3 + 8b_5 = 0 & (1) \\ b_1 + b_3 = 0 & (2) \\ -b_2 + 3b_3 + 2b_4 - 2b_5 = 0 & (3) \\ -b_3 - b_4 + b_5 = 0 & (4) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \rightarrow \left. \begin{array}{l} 4 \text{ eqs} \\ 5 \text{ incógs} \end{array} \right\} & \rightarrow \text{SLH} \rightarrow \text{SP Indeterminado} \\ & \text{Sistema Linear Homôgeneo} \downarrow \\ & \text{Infinitas soluções } (\exists b_i \neq 0) \end{aligned}$$

Logo, C' é LD. //

Slide 30 - Teorema III

Todas as bases de um EV têm o mesmo n. elementos.

$$\rightarrow \text{Considere duas bases A e B} \begin{cases} A \dots n \text{ elementos} < \begin{matrix} \text{LI} \\ v=G(A) \end{matrix} \\ B \dots m \text{ elementos} < \begin{matrix} \text{LI} \\ v=G(B) \end{matrix} \end{cases}$$

Decorre da Proposição que:

- 1) Se A é base, $v = G(A) \therefore m \leq n$, pois B é LI.
- 2) Se B é base, $v = G(B) \therefore n \leq m$, pois A é LI.

Portanto: $m = n$, de onde se conclui que todas as bases têm o mesmo n. elementos.

Slide 31 - Exemplos

* $\mathbb{R}$: grau de $\mathbb{R}$ indica a dimensão de V .

• $V = \mathbb{R}^2 \longrightarrow \dim(V) = 2$

• $V = \mathbb{R}^n \longrightarrow \dim(V) = n$

* M : multiplicação do n. linhas pelo n. colunas indica a dimensão de V .

• $V = M(m, n) \xrightarrow{\text{matriz retangular}} \dim(V) = mn$

• $V = M(n, n) \xrightarrow{\text{matriz quadrada}} \dim(V) = n^2$

* $P(x)$: grau do polinômio + 1 indica a dimensão de V .

• $P_n(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i \longrightarrow \dim(V) = n+1$

• $P(x) = \sum_{i=0}^{\infty} a_i x^i \longrightarrow \dim(V) = \infty$

Slide 32 - Exemplo

$V = P_3(x)$, $\dim(V) = 4 \longrightarrow B = \left\{ \underset{p_1}{1}, \underset{p_2}{1-x}, \underset{p_3}{x-x^2}, \underset{p_4}{x^3} \right\}$

$P_3(x) = \sum_{i=0}^3 a_i x^i = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3$

UTILIZANDO DEFINIÇÃO DE BASE

B será base de V se $\begin{cases} \text{i)} B \text{ é LI} \\ \text{ii)} V = G(B) \end{cases}$

$$\alpha p_1 + \beta p_2 + \delta p_3 + \delta p_4 \begin{cases} = 0 \longrightarrow \text{LI?} \\ = p, p \in V \longrightarrow V = G(B)? \end{cases}$$

UTILIZANDO O CONCEITO DE DIMENSÃO

$$\dim(V) = 4 \longrightarrow B \text{ tem } \underline{4} \text{ elementos} \therefore B \text{ é LI ou } V = G(B)$$

Verificando se $B \in LI$:

$$\alpha p_1 + \beta p_2 + \gamma p_3 + \delta p_4 = 0 \xrightarrow{p(0)}$$

$$\alpha(1) + \beta(1-x) + \gamma(x-x^2) + \delta(x^3) = 0 \xrightarrow{0+0x+0x^2+0x^3}$$

$$(\alpha + \beta) + (-\beta + \gamma)x + (-\gamma)x^2 + (\delta)x^3 = 0$$

$$\begin{cases} \alpha + \beta = 0 \\ -\beta + \gamma = 0 \\ -\gamma = 0 \\ \delta = 0 \end{cases} \longrightarrow \alpha = \beta = \gamma = \delta = 0 \therefore B \text{ é LI}$$

Se $B \in LI$, possui 4 elementos e $\dim(V) = 4$,
então $B \in \text{base de } V$!

Slide 33 - Exemplo

$p = 8 + 6x - 3x^2$. Componentes de p em relação à cada base?

Base A: $p = \alpha_1 p_1 + \alpha_2 p_2 + \alpha_3 p_3$

$$8 + 6x - 3x^2 = \alpha_1(1) + \alpha_2(x) + \alpha_3(x^2) \quad \begin{cases} \alpha_1 = 8 \\ \alpha_2 = 6 \\ \alpha_3 = -3 \end{cases}$$

$\therefore p_A = (\overset{p_1}{8}, \overset{p_2}{6}, \overset{p_3}{-3})$

Base B: $p = \beta_1 p_1 + \beta_2 p_2 + \beta_3 p_3$

$$8 + 6x - 3x^2 = \beta_1(1+x+x^2) + \beta_2(x+x^2) + \beta_3(x^2)$$

$$\begin{cases} \beta_1 = 8 \\ \beta_1 + \beta_2 = 6 \\ \beta_1 + \beta_2 + \beta_3 = -3 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} \beta_1 = 8 \\ \beta_2 = -2 \\ \beta_3 = -9 \end{cases} \therefore p_B = (8, -2, -9)$$

Base C: $p = \hat{t}_1 p_1 + \hat{t}_2 p_2 + \hat{t}_3 p_3$

$$8 + 6x - 3x^2 = \hat{t}_1 (2) + \hat{t}_2 (1-x) + \hat{t}_3 (1+x^2)$$

$$\begin{cases} 2\hat{t}_1 + \hat{t}_2 + \hat{t}_3 = 8 \\ -\hat{t}_2 = 6 \\ \hat{t}_3 = -3 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} \hat{t}_1 = 17/2 \\ \hat{t}_2 = -6 \\ \hat{t}_3 = -3 \end{cases}$$

$$\therefore p_C = \left(\frac{17}{2}, -6, -3\right)$$

Slide 34 - Exercícios

1) $\vec{v}_1 = (1, 2, 3)$; $\vec{v}_2 = (0, 1, 2)$; $\vec{v}_3 = (0, 0, 1)$

a) $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ é base? Por def. base.

B será base de V se $\begin{cases} \text{i) } B \text{ é LI} \\ \text{ii) } V = G(B) \end{cases}$

$$\alpha \vec{v}_1 + \beta \vec{v}_2 + \hat{t} \vec{v}_3 \begin{cases} = \vec{0} \longrightarrow \text{LI?} \\ = \vec{v}, \vec{v} \in V \longrightarrow V = G(B)? \end{cases}$$

i) $\alpha (1, 2, 3) + \beta (0, 1, 2) + \hat{t} (0, 0, 1) = (0, 0, 0)$

$$\begin{cases} \alpha = 0 \\ 2\alpha + \beta = 0 \\ 3\alpha + 2\beta + \hat{t} = 0 \end{cases} \longrightarrow \alpha = \beta = \hat{t} = 0 \longrightarrow B \text{ é LI}$$

ii) $V = G(B)$ se $\forall \vec{v} = (x, y, z) \in V \exists \alpha, \beta, \hat{t} \in \mathbb{R}$ tal que:

$$\vec{v} = \alpha \vec{v}_1 + \beta \vec{v}_2 + \hat{t} \vec{v}_3$$

$$(x, y, z) = \alpha(1, 2, 3) + \beta(0, 1, 2) + \delta(0, 0, 1)$$

$$\begin{cases} \alpha = x \\ 2\alpha + \beta = y \\ 3\alpha + 2\beta + \delta = z \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} \alpha = x \\ \beta = y - 2x \\ \delta = z - 3x - 2y \end{cases}$$

Como $\exists \alpha, \beta, \delta \in \mathbb{R} \forall \vec{v} \in V$, $V = G(B)$.

Logo, B é base de V .

2) $B = \{ \underbrace{x^3}_{p_1}, \underbrace{3-x+2x^2}_{p_2}, \underbrace{-1+4x-3x^2}_{p_3} \}$ é base de $V = P_3(x)$?

$V = P_3(x) \therefore \dim(V) = 4 \longrightarrow$ há 4 vetores em uma base de V .

O conjunto B possui 3 vetores; portanto, não é base de V , uma vez que as bases de V têm 4 elementos. Como $3 < 4$, B não gera V , isto é, $V \neq G(B)$.

3) $S = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / \underbrace{2x + y + z = 0} \}$. $\dim(S)$?
base de S ?

$\exists$ uma relação de dependência entre essas variáveis no $\mathbb{R}^3$, que definem um plano que passa pela origem.

** Um plano possui 2 graus de liberdade $\therefore$ 2 variáveis independentes, desta forma, $\dim(S) = 2$ e a base de S possui 2 vetores LI.

1) A partir da restrição, escrever uma das variáveis em função das outras:

$$2x + y + z = 0 \longrightarrow y = -2x - z \quad x, z \dots \text{variáveis livres}$$

2) Substituindo y em qualquer vetor de S , tem-se:

$$(x, y, z) = (x, -2x - z, z)$$

3) Reescrevendo o vetor acima como uma soma de dois vetores (separar x e z):

$$(x, y, z) = (x, -2x, 0) + (0, -z, z)$$

4) Aplicando a multiplicação de um vetor por um escalar:

$$(x, y, z) = x(1, -2, 0) + z(0, -1, 1)$$

Da expressão acima conclui-se que:

a) Qualquer $\vec{v} \in S$ é CL de $(1, -2, 0)$ e $(0, -1, 1)$
 $\therefore \vec{v}_1$ e $\vec{v}_2$ são geradores de $S \longrightarrow S = [\vec{v}_1, \vec{v}_2]$

b) Os vetores $(1, -2, 0)$ e $(0, -1, 1)$ são LI
($\nexists k \in \mathbb{R} / \vec{v}_1 = k \vec{v}_2$)

Se $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ é $\begin{cases} \text{LI} \\ \text{gera } V \end{cases}$ então

B é base de S e $\dim(S) = 2$.

4) Matrizes Simétricas: $A = A^T \xrightarrow{(2,2)} M = \begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix}$

$\dim(V) = 3 \Leftrightarrow B \begin{cases} \text{(i) LI} \\ \text{(ii) } V = G(B) \end{cases}, B \dots \text{conjunto com } \underline{3} \text{ elementos}$

$$B = \left\{ \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}}_{M_1}; \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}}_{M_2}; \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}}_{M_3} \right\}$$

$$(i) \alpha M_1 + \beta M_2 + \delta M_3 = 0 \rightarrow O_{2 \times 2}$$

$$\alpha \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \delta \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \delta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \alpha = \beta = \delta = 0 \therefore B \in LI.$$

(ii) $V = G(B)$ $\Leftrightarrow \forall M = \begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix} \in V \exists \alpha, \beta, \delta \in \mathbb{R}$ tal que:

$$M = \alpha M_1 + \beta M_2 + \delta M_3$$

$$\begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix} = \alpha \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \delta \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \delta \end{bmatrix} \rightarrow \alpha = a; \beta = b; \delta = c$$

Como $\exists \alpha, \beta, \delta \in \mathbb{R} \forall M \in V$, $V = G(B)$.

Logo, B é base de V e $\dim(V) = 3$

c.q.d.