

MAP2110 - Notas de aula e exercícios

Apostol Cap 12 - 12.8, 12.9, 12.10, 12.11

Saulo R. M. Barros

Departamento de Matemática Aplicada - IME-USP

Exercícios:

Seja $S = \{ \overset{s_1}{(1, 1, 1)}, \overset{s_2}{(0, 1, 2)}, \overset{s_3}{(1, 0, -1)} \}$ e $T = \{ \overset{t_1}{(2, 1, 0)}, \overset{t_2}{(2, 0, -2)} \}$

Mostre que $L(T) \subseteq L(S)$.

- Basta verificar que os vetores t_1 e t_2 de T se encontram em $L(S)$. De fato, $t_1 = 2s_1 - s_2$ e $t_2 = 2s_3$

Logo, se $t \in L(T)$ então $t = at_1 + bt_2$

$$\text{e } \therefore t = a(2s_1 - s_2) + b(2s_3) = 2as_1 - as_2 + 2bs_3 \in L(S).$$

Determine base de V_3 contendo $u_1 = (0, 1, 1)$, $u_2 = (1, 1, 1)$.

- Para tal basta acrescentar um vetor u_3 que não pertença a $L(\{u_1, u_2\})$.

$$v \in L(u_1, u_2) \Leftrightarrow v = au_1 + bu_2 = (b, a+b, a+b)$$

Para que $u_3 \notin L(\{u_1, u_2\})$, basta tomar:

$$u_3 = (\alpha, \beta, \gamma), \text{ com } \beta \neq \gamma.$$

Mostre que $L(A \cap B) \subseteq L(A) \cap L(B)$

Seja então $A = \{c_1, \dots, c_k, a_{k+1}, \dots, a_n\}$ e $B = \{c_1, \dots, c_k, b_{k+1}, \dots, b_m\}$

onde $A \cap B = \{c_1, \dots, c_k\}$

$$\therefore \text{portanto se } v \in L(A \cap B), v = \sum_{i=1}^k a_i c_i \in L(A) \text{ e } L(B).$$

Exemplo mostrando que não são iguais:

$$A = \{(0, 1), (1, 1)\} \quad B = \{(0, 1), (1, 0)\}.$$

$$A \cap B = \{(0, 1)\} \quad L(A \cap B) = \{(0, \alpha); \alpha \in \mathbb{R}\}, \quad L(B) = L(A) = \mathbb{R}^2.$$

Exercício: Determine subconjunto maximal L.I. de

$$S = \{ \overset{\mu_1}{(0, 1, -1, 2)}, \overset{\mu_2}{(-1, 2, 0, 1)}, \overset{\mu_3}{(1, 1, -3, 5)}, \overset{\mu_4}{(2, 1, 1, 0)} \}$$

Usando o escalonamento (por linhas):

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -3 & 5 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{2 \rightarrow 1 \\ 3 \rightarrow 1}} \begin{bmatrix} -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & -3 & 5 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{3 \rightarrow 2 \\ 4 \rightarrow 2}} \begin{bmatrix} -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & -3 & 6 \\ 0 & 5 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & -8 \end{bmatrix}$$

Concluimos que μ_3 é gerado por μ_1, μ_2

pois: $(\mu_3 + \mu_2) - 3\mu_1 = 0$

$\therefore \mu_3 = 3\mu_1 - \mu_2$

Obs. Também podemos escrever $\mu_1 = \frac{\mu_2 + \mu_3}{3}$ e $\mu_2 = 3\mu_1 - \mu_3$

Assim, subconjuntos L.I. maximais de S são:

$$\{ \mu_1, \mu_2, \mu_4 \}, \{ \mu_1, \mu_3, \mu_4 \} \text{ e } \{ \mu_2, \mu_3, \mu_4 \}$$

O processo de ortogonalização de Gram-Schmidt

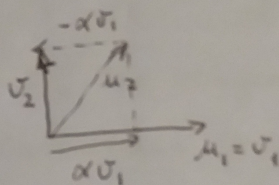
Ideia Sejam u_1, u_2, u_3 vetores L.I. Como a partir deles obter base ortogonal (ou ortonormal) do espaço gerado por u_1, u_2, u_3 ?

Tomemos $v_1 = u_1$. u_2 e u_3 são L.I. Vamos determinar v_2 em $L(\{u_1, u_2\})$ ortogonal a $u_1 = v_1$.

Tomando $v_2 = u_2 - \alpha v_1$, queremos: $v_2 \cdot v_1 = 0$

$$v_2 \cdot v_1 = u_2 \cdot v_1 - \alpha v_1 \cdot v_1 = 0 \rightarrow \alpha = \frac{u_2 \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1}$$

Geometricamente:



Note que subtraímos de u_2 sua projeção na direção de $u_1 = v_1$.

Agora, no espaço $L(\{u_1, u_2, u_3\})$ queremos determinar v_3 , ortogonal a v_1 e v_2 .

Tomamos $v_3 = u_3 - \beta v_2 - \gamma v_1$.

$$\text{De } v_3 \cdot v_1 = 0 \text{ temos } u_3 \cdot v_1 - \beta v_2 \cdot v_1 - \gamma v_1 \cdot v_1 = 0$$

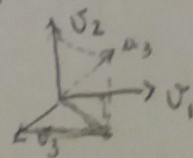
$$\text{Já temos } v_2 \cdot v_1 = 0. \text{ Assim } u_3 \cdot v_1 - \gamma v_1 \cdot v_1 = 0$$

$$\text{e portanto } \gamma = \frac{u_3 \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1}$$

$$\text{Para que } v_3 \cdot v_2 = 0 \rightarrow u_3 \cdot v_2 - \beta v_2 \cdot v_2 - \gamma v_1 \cdot v_2 = 0$$

$$\therefore \beta = \frac{u_3 \cdot v_2}{v_2 \cdot v_2}$$

Logo $v_3 = u_3 - \left(\frac{u_3 \cdot v_2}{v_2 \cdot v_2}\right)v_2 - \left(\frac{u_3 \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1}\right)v_1$. Ou seja, retiramos de v_3 suas projeções nas direções de v_1 e v_2 .



O algoritmo de Gram-Schmidt (ortogonalização)

Dados u_1, \dots, u_m L.I. determina v_1, \dots, v_m ortogonais.
(base de $L(\{u_1, \dots, u_m\})$).

$$v_1 = u_1$$

Para $i=2$ até m faça

$$\nabla v_i = u_i$$

Para $j=1$ até $i-1$ faça

$$\nabla v_i = v_i - \frac{u_i \cdot v_j}{v_j \cdot v_j} v_j$$

$$v_i = u_i - \sum_{j=1}^{i-1} \left(\frac{u_i \cdot v_j}{v_j \cdot v_j} \right) v_j$$

Verifiquemos que se v_1, \dots, v_{i-1} são ortogonais, então v_i é ortogonal a todos eles. Calculemos $v_i \cdot v_k$, com $1 \leq k \leq i-1$:

$$v_i \cdot v_k = u_i \cdot v_k - \sum_{j=1}^{i-1} \left(\frac{u_i \cdot v_j}{v_j \cdot v_j} \right) v_j \cdot v_k$$

Como $v_j \cdot v_k = 0$ se $j \neq k$ obtemos:

$$v_i \cdot v_k = u_i \cdot v_k - \left(\frac{u_i \cdot v_k}{v_k \cdot v_k} \right) v_k \cdot v_k = u_i \cdot v_k - u_i \cdot v_k = 0.$$

mostrando o resultado.

→ Base ortonormal:

$$v_1 = u_1 / \|u_1\|$$

Para $i=2$ até m faça

$$\nabla v_i = u_i$$

Para $j=1$ até $i-1$ faça

$$\nabla v_i = v_i - (u_i \cdot v_j) v_j$$

$$v_i = v_i / \|v_i\|$$

$$v_i = u_i - \sum_{j=1}^{i-1} (u_i \cdot v_j) v_j$$

$$v_i = v_i / \|v_i\|$$

Exemplo: Sejam $u_1 = (0, 1, -1, 2)$, $u_2 = (-1, 2, 0, 1)$, $u_3 = (3, 1, 1, 0)$.
 Construa base ortogonal de $L(\{u_1, u_2, u_3\})$.

$$v_1 = u_1$$

$$v_2 = u_2 - \frac{u_2 \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1} v_1 = u_2 - \frac{4}{6} v_1 = (-1, 2, 0, 1) - \left(0, \frac{2}{3}, -\frac{2}{3}, \frac{4}{3}\right)$$

$$v_2 = \left(-1, \frac{4}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{1}{3}\right)$$

$$v_3 = u_3 - \frac{u_3 \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1} v_1 - \frac{u_3 \cdot v_2}{v_2 \cdot v_2} v_2 = u_3 - 0 v_1 - \left(\frac{-1}{10/3}\right) v_2$$

$$v_3 = (3, 1, 1, 0) + \left(-\frac{3}{10}, \frac{2}{5}, \frac{1}{5}, -\frac{1}{10}\right) = \left(\frac{27}{10}, \frac{7}{5}, \frac{6}{5}, -\frac{1}{10}\right)$$

Exercício: Determine base ortonormal de $L(S)$ onde

$$S = \left\{ \underbrace{(1, -1, 1, 1)}_x, \underbrace{(1, 1, 1, 1)}_x, \underbrace{(2, 0, 1, 0)}_x \right\}$$

Exemplo: $u_1 = (0, 1, -1, 2)$, $u_2 = (-1, 2, 0, 1)$, $u_3 = (1, 1, -3, 5)$

$$v_1 = u_1 \quad v_2 = (-1, 4/3, 2/3, -1/3)$$

$$v_3 = u_3 - \frac{u_3 \cdot v_2}{v_2 \cdot v_2} v_2 - \frac{u_3 \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1} v_1 = u_3 + v_2 - \frac{7}{3} v_1$$

$$v_3 = (1, 1, -3, 5) + (-1, 4/3, 2/3, -1/3) - \left(0, \frac{7}{3}, -\frac{7}{3}, \frac{14}{3}\right)$$

$$v_3 = (0, 0, 0, 0) \quad \begin{matrix} !! \\ 00 \end{matrix}$$

$\Rightarrow u_1, u_2, u_3$ são L.D.!

Lembre: se $\{v_1, \dots, v_n\}$ base de V_n e $v \in V_n$.

$$v = \sum_{i=1}^n \left(\frac{v \cdot v_i}{v_i \cdot v_i} \right) v_i$$

Determinantes:

Definição: Dada matriz $A_{n \times n}$

$$\det A = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{i, \sigma(i)}$$

Onde S_n é o conjunto de todas as permutações de $\{1, 2, \dots, n\}$ e $\text{sgn}(\sigma)$ é o sinal da permutação

definido como $(-1)^{kt}$, onde kt é o número de inversões simples de elementos do conjunto até se obter a permutação. Por exemplo, o sinal da permutação $(2, 3, 4, 1)$ em S_4 é -1

$$(1, 2, 3, 4) \rightarrow (2, 1, 3, 4) \rightarrow (2, 3, 1, 4) \rightarrow (2, 3, 4, 1)$$

com $kt=3$.

Cálculo do determinante de $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -3 & 5 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$

Note que a soma definindo $\det A$ tem $n!$ termos!

Neste caso, são 24.

$$\begin{aligned} \det A &= (0 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 0) + (0 \cdot 0 \cdot 5 \cdot 1) + (0 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1) - (0 \cdot 1 \cdot 3 \cdot 1) - (0 \cdot 0 \cdot 1 \cdot 0) - (0 \cdot 2 \cdot 5 \cdot 1) \\ &\quad - (1 \cdot 1 \cdot 3 \cdot 0) - (1 \cdot 0 \cdot 5 \cdot 2) - (1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1) + (1 \cdot 1 \cdot 5 \cdot 1) + (1 \cdot 1 \cdot 3 \cdot 2) + (1 \cdot 0 \cdot 1 \cdot 0) \\ &\quad + (-1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 0) + (-1 \cdot 2 \cdot 5 \cdot 2) + (-1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1) - (-1 \cdot 2 \cdot 1 \cdot 0) - (-1 \cdot 1 \cdot 5 \cdot 1) - (-1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 2) \\ &\quad + (2 \cdot 0 \cdot 1 \cdot 2) + (2 \cdot 2 \cdot 1 \cdot 1) + (2 \cdot 1 \cdot 3 \cdot 1) - (2 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1) - (2 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 2) - (2 \cdot 0 \cdot 1 \cdot 1) \\ &= \underbrace{-1 - 5 - 6 - 20 - 1 - 5}_{-32} + \underbrace{2 + 4 + 6 + 2 + 24}_{34} \\ &= 0 \end{aligned}$$

Observações: a) Esta forma de cálculo é inviável!
b) $\det=0 \rightarrow$ vetores l.D.!