

UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO - USP
ESCOLA DE ENGENHARIA DE SÃO CARLOS - EESC
DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA DE PRODUÇÃO
NÚCLEO DE MANUFATURA AVANÇADA - NUMA

FORÇA E POTÊNCIA DE CORTE
EM USINAGEM

Prof. Dr. REGINALDO T. COELHO
Prof. Dr. ERALDO JANONNE DA SILVA

Abril 2018

ÍNDICE

1 - Corte Ortogonal	3
1.1 - Relações cinemáticas e geométricas no corte ortogonal	4
2 – FORÇA E POTÊNCIA DE USINAGEM	9
2.1 – Força de usinagem no corte oblíquo (tridimensional)	9
2.2 – Força de usinagem no corte ortogonal (bidimensional)	11
2.2.1 – Tensões no plano de cisalhamento secundário	14
2.3 - Determinação teórica do ângulo do plano de cisalhamento	15
2.3.1 – Teoria de Ernst e Merchant	16
2.4 - Determinação teórica da força de corte.....	17
2.4.1 – Determinação teórica da pressão específica de corte em torneamento.....	20
2.5 – Potência de usinagem	23
2.6 – Bibliografia	25

1 - Corte Ortogonal

No corte ortogonal a aresta de corte é uma reta, normal à direção de corte e à direção de avanço, de maneira que a formação do cavaco pode ser considerada um fenômeno bidimensional. Acontece em um plano normal à aresta cortante, ou seja, no plano de trabalho. A Figura 1.3 ilustra alguns exemplos de usinagem aproximando-se do corte ortogonal nos processos de torneamento e de fresamento.

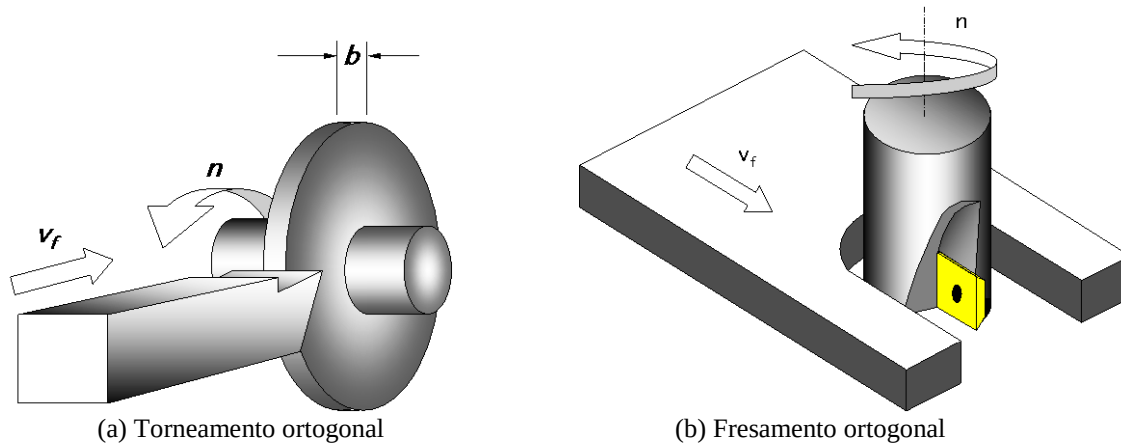


Figura 1.3 – Exemplos de Corte Ortogonal em processos de torneamento e de fresamento.

Além das simplificações citadas, são admitidas algumas outras, as quais permitem um tratamento matemático simplificado do corte ortogonal, podendo ser estendido a outras operações de usinagem:

- Os cavacos formados são contínuos, sem a formação de aresta postiça de corte (APC);
- Não há contato entre a superfície de folga da ferramenta e a superfície usinada;
- A espessura de corte, h , equivalente ao avanço f , é suficientemente pequena em relação à largura de corte b .
- A largura da aresta de corte é maior que a largura de corte, b ;
- A largura de corte b e a largura do cavaco b' são idênticas;
- A aresta de corte é idealmente afiada e perpendicular ao plano de trabalho;

Segundo esse modelo considere um volume de metal representado pela secção “klmn” movendo-se em direção à cunha cortante, conforme a Figura 1.4.

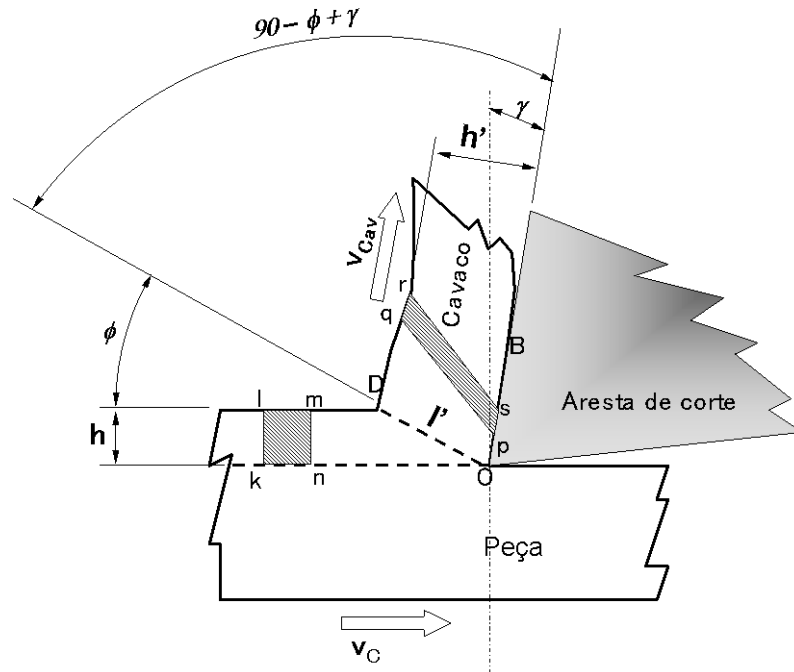


Figura 1.4 – Modelo para o mecanismo de formação de cavacos em corte ortogonal.

Ao passar pelos eventos 1, 2, 3 e 4 acima descritos para a formação de cavacos, definiu-se a zona de cisalhamento primário, a qual passa a ser representada pelo traço do **plano de cisalhamento**, segmento $\overline{OD}$ na Figura 3.4. Ainda segundo este modelo a secção “klmn”, após a total deformação plástica, se transforma na secção “pqrs” atritando sobre a superfície de saída da ferramenta. Neste caso esta região é representada pelo segmento $\overline{OB}$ na Figura 3.4.

1.1 - Relações cinemáticas e geométricas no corte ortogonal

Com estas simplificações acima descritas para o modelo bidimensional da formação de cavacos foi possível estabelecer-se planos e relações geométricas importantes para o equacionamento matemático do fenômeno. De acordo com a Figura 1.4 pode-se definir o grau de recalque como:

$$R_c = \frac{h'}{h} \quad (1.1)$$

Também se tem-se, aproximadamente, que:

$$\text{sen } \phi = \frac{h}{l'} \quad (1.2)$$

$$\text{sen}(90 - \phi + \gamma) = \frac{h'}{l'} \quad (1.3)$$

ou, reformulando-se:

$$\text{tg } \phi = \frac{\cos \gamma}{R_c - \text{sen } \gamma} \quad (1.4)$$

Esta relação, Equação (1.4), demonstra que o ângulo do plano de cisalhamento é função do grau de recalque e do ângulo de saída da ferramenta. Como o ângulo de saída tem uma pequena faixa de variação, nas aplicações práticas (entre -8 e 20°), a dependência maior do ângulo de cisalhamento, fica por conta do grau de recalque. Como sempre há atrito na superfície de saída da ferramenta, por onde o cavaco deve escoar há, conseqüentemente, uma desaceleração do volume de material a ser transformado em cavaco. Desta forma, a espessura do cavaco é sempre maior que antes de ser formado, o que resulta em um grau de recalque sempre maior que a unidade. A Figura 1.5 mostra a relação entre o ângulo do plano de cisalhamento e o grau de recalque.

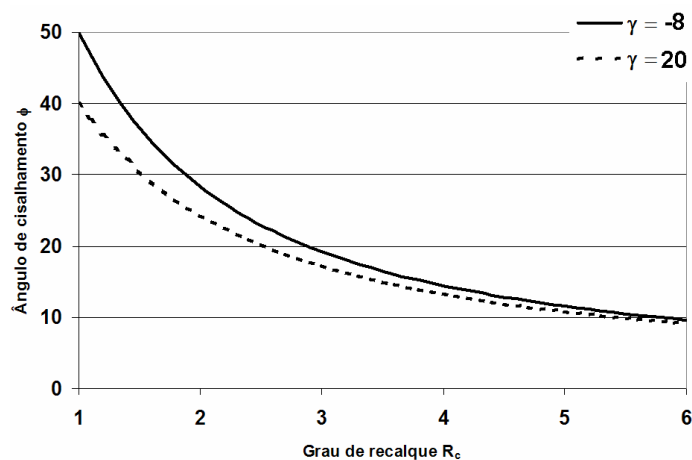


Figura 1.5 – Ângulos do plano de cisalhamento em função do grau de recalque.

Ao contrário do que possa aparentar o grau de recalque não é facilmente obtido, pois o cavaco não possui uma espessura constante. É formado por lamelas justapostas com extremidades irregularmente

conformadas, porém nos casos em que for possível sua estimativa correta, pode-se encontrar o ângulo de cisalhamento. Estimativas melhores podem ser obtidas pela medida do comprimento e da densidade, chegando-se à área da secção do cavaco.

Como o material é recalcado para que o cavaco se forme, há uma desaceleração do mesmo quando passa pela região de cisalhamento. Essa desaceleração pode ser calculada, uma vez que o volume não se altera durante o processo. A Figura 1.6 mostra a relação geométrica entre as velocidades envolvidas, ou seja, de saída do cavaco (v_{cav}) e a de cisalhamento (v_{cs}) com relação à de corte (v_c).

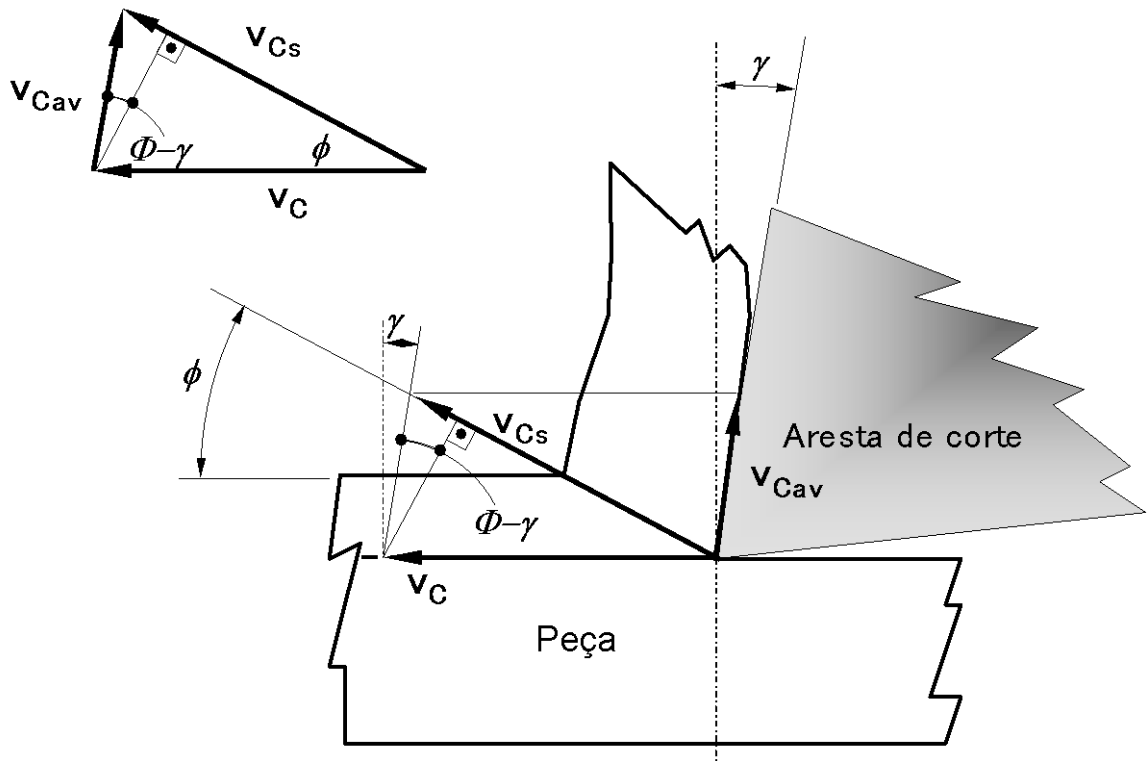


Figura 1.6 – Velocidades no corte ortogonal.

Ainda segundo o modelo idealizado, podem-se definir algumas relações entre essas velocidades, calculadas a partir da aplicação da lei dos senos no triângulo de velocidades da Figura 1.6, resultando em:

$$\frac{v_{cav}}{\sen \phi} = \frac{v_c}{\sen[90 - (\phi - \gamma)]} \Rightarrow v_{cav} = v_c \cdot \frac{\sen \phi}{\cos(\phi - \gamma)} \quad (1.5)$$

$$\frac{v_{cs}}{\sin(90 - \phi)} = \frac{v_c}{\sin[90 - (\phi - \gamma)]} \Rightarrow v_{cs} = v_c \cdot \frac{\cos \gamma}{\cos(\phi - \gamma)} \quad (1.6)$$

usando-se as Equações (1.4) e (1.5) tem-se que :

$$v_{cav} = \frac{v_c}{R_c} \quad (1.7)$$

Uma vez que os cavacos são formados por cisalhamento, o estudo da deformação em um elemento antes e depois de passar pelo plano de cisalhamento pode trazer resultados importantes, conforme esquematizado na Figura 1.7.

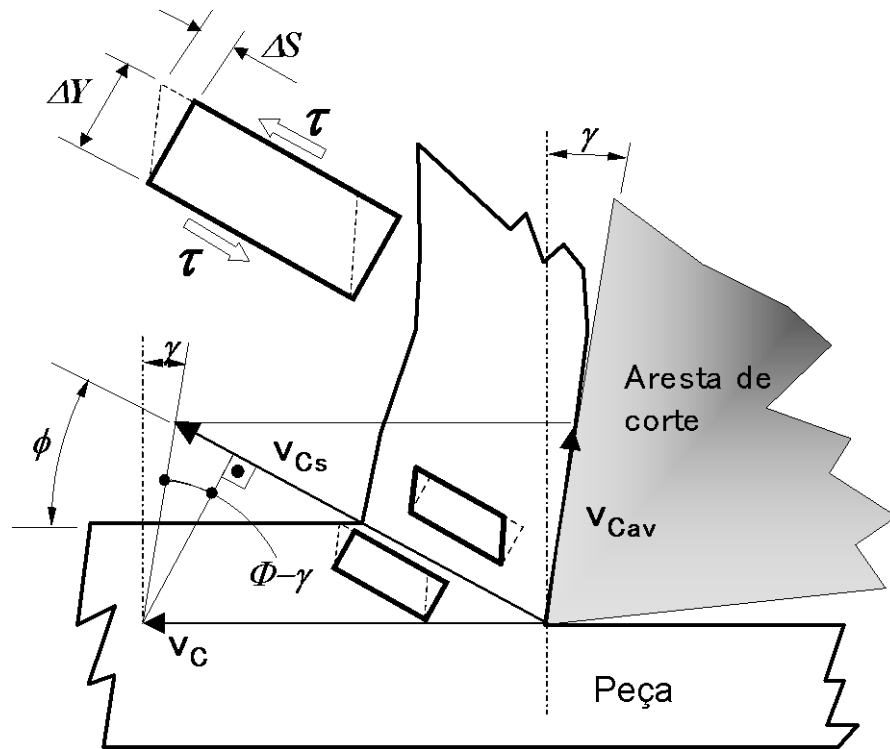


Figura 1.7 – Modelo de deformação para os cálculos relacionados ao cisalhamento.

O grau de deformação, ou deformação angular, pode ser definido como:

$$\varepsilon_0 = \frac{\Delta S}{\Delta Y} \quad (1.8)$$

que no limite poder ser definido como:

$$\varepsilon_0 = \frac{\partial S}{\partial Y} \quad (1.9)$$

segundo uma definição já comum em processos de conformação para grandes deformações. Se ambas grandezas da Equação (1.9) forem divididas pelo mesmo tempo tem-se:

$$\varepsilon_0 = \frac{v_{cs}}{v_Y} \quad (1.10)$$

Onde v_Y é a velocidade de deslocamento dos cavacos na direção perpendicular ao plano de cisalhamento. Pelas relações geométricas entre as velocidades na Figura 1.6 tem-se que:

$$v_{cs} = v_C \cos(\phi) + v_{cav} \sin(\phi - \gamma) \quad (1.11)$$

$$v_Y = v_C \sin(\phi) \quad (1.12)$$

Substituindo as Equações (1.11) e (1.12) em (1.10) tem-se:

$$\varepsilon_0 = \cot(\phi) + \frac{v_{CAV} \sin(\phi - \gamma)}{v_C \sin(\phi)} \quad (1.13)$$

Introduzindo agora a Equação (1.5) resulta em:

$$\varepsilon_0 = \cot(\phi) + \tan(\phi - \gamma) \quad (3.14)$$

Outra grandeza importante é a velocidade com que o material é cisalhado no plano de cisalhamento, dada por:

$$\dot{\varepsilon}_0 = \frac{\partial \varepsilon_0}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial S}{\partial Y} \right) = \frac{\partial}{\partial Y} \left(\frac{\partial S}{\partial t} \right) = \frac{\partial}{\partial Y} v_{cs} \quad (1.15)$$

Se a espessura do elemento de material sendo deformado for aproximada pela espessura de uma lamela de cavaco e a Equação (1.6), pode-se dar uma idéia da velocidade de deformação por cisalhamento em uma operação de usinagem da seguinte forma:

$$\dot{\varepsilon}_0 = \frac{1}{\Delta Y} \left(v_c \frac{\cos \gamma}{\cos(\phi - \gamma)} \right) \quad (1.16)$$

Portanto, em um processo de torneamento de aço em condições normais, pode-se estimar a velocidade de deformação para o processo de formação de cavacos com os seguintes valores:

$$v_c = 100 \text{ m/min}$$

$$\gamma = 10^\circ$$

$$\phi = 20^\circ$$

$$\Delta Y = 0,0025 \text{ mm},$$

resultando em $\dot{\epsilon}_0 = 6.7 \times 10^{-5} \text{ s}^{-1}$ [2]. Desta forma, pode-se dizer que a velocidade de deformação é da ordem de 10^{-5} s^{-1} , para um processo normal de usinagem. Esta velocidade de ruptura é muito superior à maioria dos processos de conformação, 5 s^{-1} , ou daquelas normalmente empregadas em testes de tração, ou de torção. Esta diferença em velocidade de ruptura é uma das responsáveis pelas diferenças encontradas quando se utilizam os valores de tensão de cisalhamento, obtidos em ensaios padronizados, no cálculo de forças de corte em usinagem.

2 – FORÇA E POTÊNCIA DE USINAGEM

2.1 – Força de usinagem no corte oblíquo (tridimensional)

O conhecimento da força de usinagem que age sobre a cunha cortante e o estudo de suas componentes são de grande importância porque possibilitam a estimativa da potência necessária para o corte, as forças atuantes nos elementos da máquina-ferramenta, além de manter relação com o desgaste das ferramentas de corte, influenciando a viabilidade econômica do processo.

A formação dos cavacos nos processos de usinagem ocorre, na maioria das operações reais, tridimensionalmente, como ilustrado na Figura 2.1.

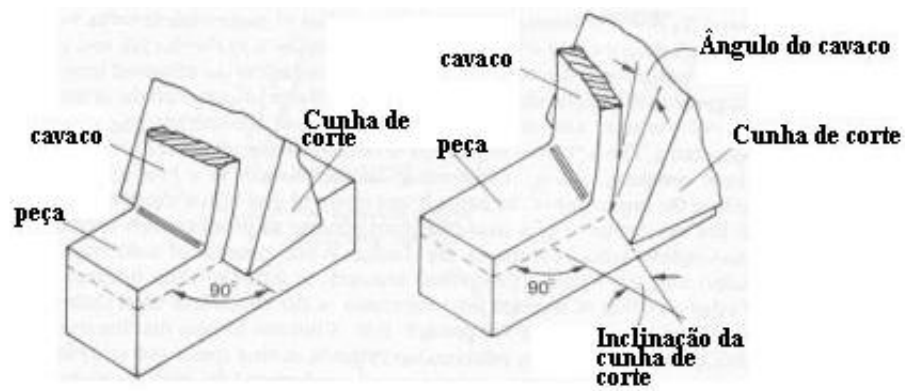


Figura 2.1 – Operação de corte tridimensional (Kalpakjian, 1995).

Por estar no espaço tridimensional a força de usinagem, F_U , possui três componentes básicas que agem diretamente na cunha cortante e, por conseguinte, na estrutura da máquina-ferramenta. A Figura 2.2 mostra a força de usinagem tridimensional e suas componentes, para os processos de torneamento e de fresamento.

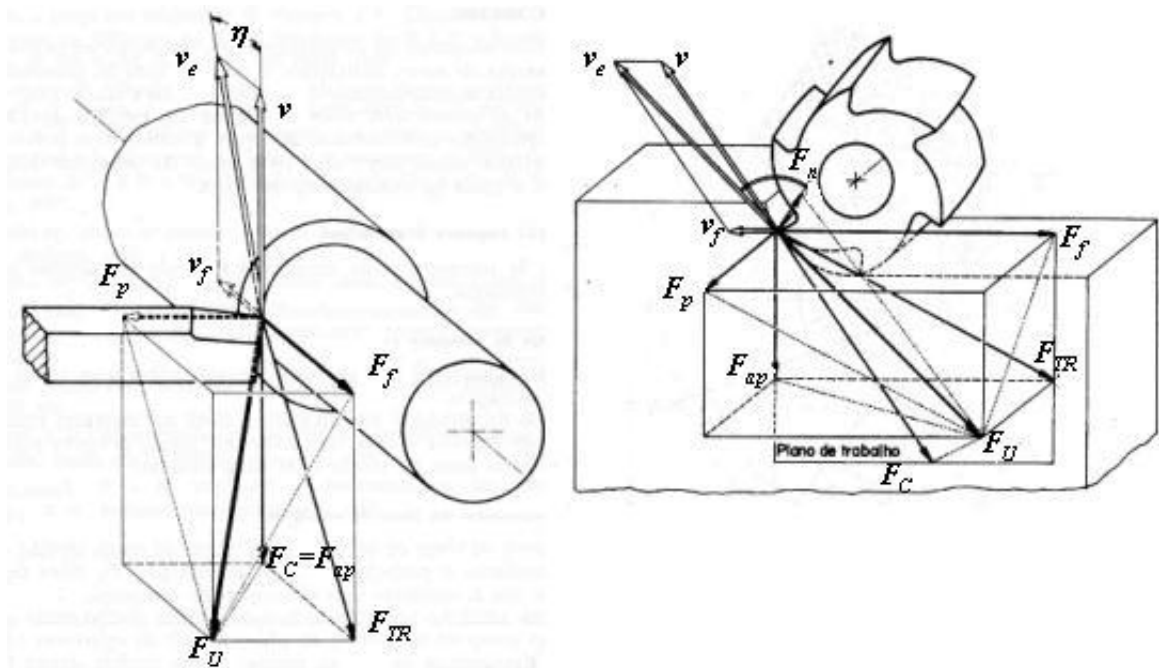


Figura 2.2 – Força de usinagem e suas componentes para os processos de torneamento e de fresamento (Ferraresi, 1977).

As três componentes básicas da força de usinagem são:

- F_c = força de corte, ou força principal de corte, é a projeção da força de usinagem sobre o plano de trabalho, na direção de corte, dada pela velocidade de corte.
- F_f = força de avanço, é a projeção da força de usinagem sobre o plano de trabalho, na direção de avanço, dada pela velocidade de avanço.
- F_p = força passiva, ou força de profundidade, é projeção da força de usinagem perpendicular ao plano de trabalho.

Além dessas componentes básicas pode-se também identificar outras três componentes importantes:

- F_{TR} = força ativa, é a projeção da força de usinagem sobre o plano de trabalho;
- F_n = força de compressão, é a projeção da força de usinagem sobre uma direção perpendicular à superfície principal de corte.
- F_{ap} = força de apoio, é a projeção da força de usinagem sobre uma direção perpendicular à direção de avanço, situada no plano de trabalho.

Como a força de usinagem é, normalmente decomposta nas suas três principais componentes, vale sempre a relação:

$$F_U^2 = F_C^2 + F_f^2 + F_p^2 \quad (2.1)$$

2.2 – Força de usinagem no corte ortogonal (bidimensional)

Para simplificar o entendimento da atuação das forças de corte na cunha cortante, pode-se usar o modelo de corte ortogonal, no qual todas as componentes atuam em um único plano. O modelo bidimensional da formação de cavacos permite uma análise vetorial das forças agindo nas partes envolvidas: ferramenta, cavaco e peça. A Figura 2.3 ilustra a força de usinagem F_U , agindo sobre a cunha cortante e sua decomposição em diversas direções.

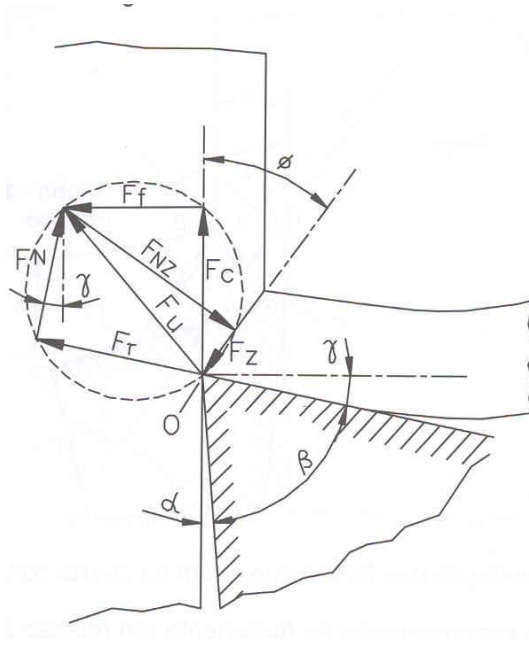


Figura 2.3 - Força de usinagem e suas decomposições no plano de cisalhamento, na superfície de saída e nas direções de corte e de avanço.

A decomposição da força de usinagem, F_U , nas diversas direções obedece a um teorema da geometria que permite representar todas as componentes em um círculo, onde F_U é o seu diâmetro. Essa representação é chamada de *círculo de Merchant*, pesquisador o qual foi seu primeiro idealizador. A Figura 2.4 ilustra melhor as relações geométricas utilizadas, com base no círculo de Merchant (Merchant, 1954).

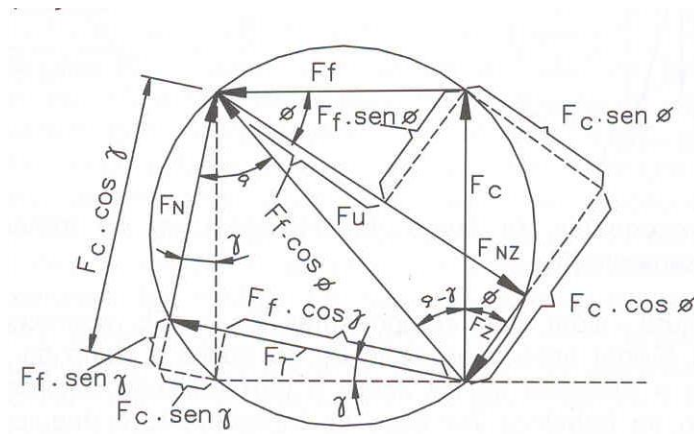


Figura 2.4 – Círculo de Merchant (Merchant, 1954).

Usando as relações geométricas permitidas pelo círculo de Merchant, pode-se estabelecer:

$$F_T = F_U \cdot \text{sen} \rho \quad (2.2)$$

$$F_N = F_U \cdot \cos \rho \quad (2.3)$$

$$F_C = F_U \cdot \cos(\rho - \gamma) \quad (2.4)$$

$$F_f = F_U \cdot \text{sen}(\rho - \gamma) \quad (2.5)$$

$$F_Z = F_U \cdot \cos(\phi + \rho - \gamma) \quad (2.6)$$

$$F_{NZ} = F_U \cdot \text{sen}(\phi + \rho - \gamma) \quad (2.7)$$

As relações acima também podem ser expressas em função das componentes de corte, F_C e de avanço, F_f as quais pode ser determinadas por um dinamômetro, já que suas direções são perpendiculares entre si. Desta forma, todas as outras componentes podem ser determinadas, em função do ângulo de saída da ferramenta (γ) e do ângulo do plano de cisalhamento (ϕ). Neste caso tem-se:

$$F_T = F_C \cdot \text{sen} \gamma + F_f \cdot \cos \gamma \quad (2.8)$$

$$F_N = F_C \cdot \cos \gamma - F_f \cdot \text{sen} \gamma \quad (2.9)$$

$$F_Z = F_C \cdot \cos \phi - F_f \cdot \text{sen} \phi \quad (2.10)$$

$$F_{NZ} = F_C \cdot \text{sen} \phi + F_f \cdot \cos \phi \quad (2.11)$$

Usando-se as componentes da força de usinagem decompostas sobre a superfície de saída da ferramenta, pode-se estabelecer um coeficiente de atrito, β , na interface cavaco-ferramenta, desta maneira dado por:

$$\beta = \frac{F_T}{F_N} = \text{tg} \rho \quad (2.11)$$

Substituindo-se os valores, segundo as Equações (4.8) e (4.9) e simplificando, tem-se:

$$\beta = \frac{F_f + F_c \cdot \operatorname{tg} \rho}{F_c - F_f \cdot \operatorname{tg} \rho} \quad (2.12)$$

Como já analisado anteriormente a interface cavaco-ferramenta envolve alta pressão normal e a superfície real em contato pode aumentar até seu limite máximo, sendo a força necessária para o deslizamento associada à menor tensão de ruptura ao cisalhamento, entre os materiais em contato. Pode-se também afirmar que a distribuição dessa tensão ao longo do comprimento de contato cavaco-ferramenta não é uniforme, uma vez que há regiões de aderência e de deslizamento.

Analogamente, no plano de cisalhamento pode-se calcular o coeficiente de atrito interno da seguinte forma:

$$\beta_z = \frac{F_z}{F_{NZ}} = \frac{F_c - F_f \cdot \operatorname{tg} \gamma}{F_f + F_c \cdot \operatorname{tg} \gamma} \quad (2.13)$$

Também no plano de cisalhamento pode-se admitir uma distribuição uniforme de tensão de cisalhamento, permitindo-se calcular as tensões de cisalhamento e normal por:

$$\tau_z = \frac{F_z}{A_z} = \frac{F_z}{A} \operatorname{sen} \phi \quad (2.14)$$

$$\sigma_z = \frac{F_{NZ}}{A_z} = \frac{F_z}{A} \operatorname{sen} \phi \quad (2.15)$$

onde A_z é a área do plano de cisalhamento e A é área do cavaco indeformado. Para o corte ortogonal tem-se:

$$A_z = \frac{S}{\operatorname{sen} \phi} = \frac{b \cdot h}{\operatorname{sen} \phi} \quad (2.16)$$

Portanto, a força necessária para formar cavacos depende da resistência ao cisalhamento do material e da área do plano de cisalhamento, nas condições particulares de corte.

2.2.1 – Tensões no plano de cisalhamento secundário

A tensão normal média que atua no plano de cisalhamento secundário é de natureza compressiva e pode ser determinada dividindo-se a força normal sobre a superfície de saída pela área de contato

cavaco-ferramenta. De maneira similar a tensão cisalhante média pode ser obtida dividindo-se a força tangencial pela mesma área de contato. A determinação das forças sobre a superfície de saída não representa grande dificuldade, sejam teóricas, ou experimentais, porém a área de contato não é facilmente determinada por nenhuma das duas maneiras, devido, principalmente às dificuldades de se estabelecer o comprimento de contato cavaco-ferramenta, sobre a superfície de saída. Sendo assim, embora seja de grande importância, a determinação das tensões normais e tangenciais sobre a superfície de saída não é tarefa fácil. Cálculos desenvolvidos por Zorev (Zorev, 1963) mostraram que a tensão normal de compressão tem uma distribuição parabólica, sendo zero no ponto onde o cavaco perde contato com a ferramenta e assumindo o valor máximo na aresta de corte (Figura 1.17). Esta pode ser representada pela equação:

$$\sigma_c = q \cdot x^y \quad (2.17)$$

Onde

x = distância da zona de contato, a partir do ponto onde o cavaco perde contato com a ferramenta.

y e q = constantes.

Foi também concluído que a tensão cisalhante na zona de aderência é igual à resistência ao cisalhamento do material naquela região. Esta tensão cai para zero na zona de escorregamento, onde o cavaco perde o contato com a ferramenta. Foi verificado experimentalmente (Childs, 1989 & Kato, 1972) que a distribuição de tensão varia com o material da peça, uma vez que depende não somente do coeficiente de atrito cavaco-ferramenta, mas também das características de deformação do material. Foi também mostrado que os valores de tensão normal máxima aumentam com o aumento da velocidade de corte e de avanço, mas os valores de tensão cisalhante máximo diminuem (Barrow, 1982).

2.3 - Determinação teórica do ângulo do plano de cisalhamento

No modelo da formação de cavacos uma das grandes incógnitas é o ângulo do plano de cisalhamento. O ângulo pelo qual o material se rompe para formar cavacos é a grandeza fundamental de todos os modelos até o presente desenvolvidos. É possível determinar-se todo o modelo matemático desde que o valor de ϕ seja conhecido, o que já foi prontamente reconhecido pelos primeiros pesquisadores a adotarem o modelo inicial de formação de cavacos. Sendo assim, diversas propostas

surgiram para a determinação do ângulo ϕ , a partir apenas de características do material, da ferramenta e de grandezas do processo.

2.3.1 – Teoria de Ernst e Merchant

O fundamento desta teoria consiste em procurar um valor do ângulo ϕ para o qual a energia necessária para a formação de cavacos seja mínima. Estes pesquisadores se basearam na teoria do corte ortogonal com formação de cavacos contínuos, e admitiram a hipótese de que a tensão de cisalhamento, no plano de cisalhamento é função apenas do material. A energia para a formação de cavacos pode ser expressa por:

$$E = v_c \cdot F_c \cdot \Delta t \quad (2.18)$$

Δt é o tempo de corte. Para uma dada operação já estabelecida, dentro das hipóteses admitidas, a energia será mínima se a força F_c for mínima. Retomando-se a Equações (2.4) e (2.6) pode-se escrever:

$$F_c = F_z \cdot \frac{\cos(\rho - \gamma)}{\cos(\phi + \rho - \gamma)} \quad (2.19)$$

Usando-se agora a Equação (2.14), tem-se:

$$F_c = \tau_z \frac{A \cdot \cos(\rho - \gamma)}{\sin \phi \cdot \cos(\phi + \rho - \gamma)} \quad (2.20)$$

Diferenciando-se em relação a ϕ e admitindo-se que τ_z , ρ e γ sejam constantes, encontra-se:

$$\frac{dF_c}{d\phi} = \tau_z \cdot \cos(\rho - \gamma) \left[\frac{\cos \phi \cdot \cos(\phi + \rho - \gamma) - \sin \phi \cdot \sin(\phi + \rho - \gamma)}{\sin^2 \phi \cdot \cos^2(\phi + \rho - \gamma)} \right] \quad (2.21)$$

$$\frac{dF_c}{d\phi} = \tau_z \cdot S \cdot \cos(\rho - \gamma) \left[\frac{\cos(2\phi + \rho - \gamma)}{\sin^2 \phi \cdot \cos^2(\phi + \rho - \gamma)} \right] \quad (2.22)$$

Igualando-se a Equação (2.22) a zero encontra-se o mínimo da energia necessária para cisalhar o material no plano de cisalhamento. Dentre os valores válidos para o ângulo ϕ tem-se:

$$\cos(2\phi + \rho - \gamma) = 0 \Leftrightarrow \phi = 45^\circ + \frac{\gamma}{2} - \frac{\rho}{2} \quad (2.23)$$

Quando a Equação (2.23) foi confrontada com resultados experimentais encontrou-se diferenças consideráveis, por exemplo, na usinagem de aços ABNT 9445 e ABNT 4340, conforme mostrado na Figura 4.13.

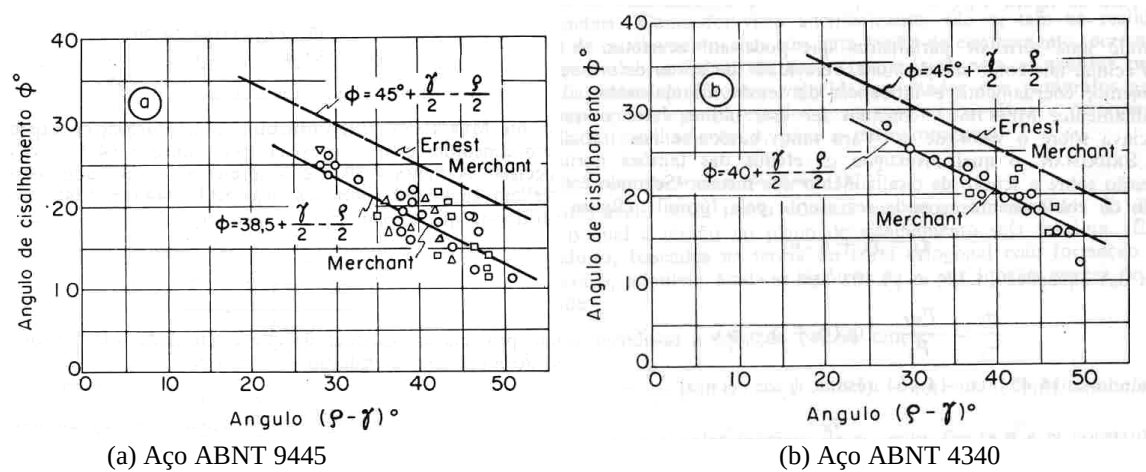


Figura 2.13 – Resultados experimentais em confronto com a Equação (4.34). $v = 60$ a 460 m/min, $f = 0,013$ a $0,2$ mm/rev, $\gamma = -10$ a 10° .

2.4 - Determinação teórica da força de corte

A determinação teórica, ou experimental, do ângulo do plano de cisalhamento permite a projeção da força de usinagem, F_U , nas diversas direções de interesse. A sua previsão teórica se faz necessária para casos onde se pretende prever potência de corte, ou esforços na estrutura e elementos da máquina-ferramenta. No início do século XX diversos pesquisadores constataram, experimentalmente, que as componentes da força de usinagem variam com a seção do cavaco numa relação quase linear. Especialmente a força de corte, F_c , a qual é a principal componente na potência de usinagem para dimensionamento do motor principal na seleção, ou projeto de máquinas-ferramentas. Da relação linear entre força de corte e área da seção de corte foi proposta a primeira equação para determinação teórica da força de corte com sendo:

$$F_c = k_s \cdot S \quad (2.24)$$

onde

k_s = pressão específica de corte e

S = área da seção de corte cujo valor é dado por:

$$S = b \cdot h = a_p \cdot f \quad (2.25)$$

admitindo-se que a ferramenta não possua raio de ponta. A pressão específica de corte é a força necessária para a remoção de uma área de corte de equivalente a 1 mm^2 . Inicialmente se imaginava como sendo uma característica somente do material, similar á tensão de ruptura. Ensaio demonstraram que a pressão específica varia segundo os seguintes fatores:

- *Material da peça:* para os aços ao carbono, principalmente, à medida que se aumenta a porcentagem de carbono, k_s aumenta. O aumento da porcentagem de fósforo Pb, de B e de MnS causa uma diminuição do valor de k_s . Durante a formação do cavaco estes elementos deformam-se plasticamente e produzem pontos de baixa resistência mecânica. Além disso, estas inclusões também funcionam como um lubrificante na interface cavaco-superfície de saída da ferramenta (Sandvik, 1994). Nos aços inoxidáveis a presença de MnS diminui sensivelmente o valor de k_s . Em geral, quando a dureza da peça cresce, k_s também cresce, mas isto não pode ser tomado como uma regra. Materiais com durezas semelhantes podem ter valores de pressão específica de corte muito diferentes, devido a diversos fatores, dentre eles a presença dos elementos de liga citados acima, os quais podem formar carbeto, cuja dureza é semelhante à da ferramenta. Dentre as propriedades de um material, a que mais pode ser correlacionada com a pressão específica de corte é a tensão de ruptura ao cisalhamento do material, uma vez que o cavaco se forma, basicamente, por ruptura ao cisalhamento. Mesmo assim, esta correlação deve ser feita com cuidados, pois esta tensão de ruptura é obtida em ensaios estáticos e a formação de cavaco acontece em velocidades de ruptura da ordem de 10^5 s^{-1} .

- *Material e Geometria da Ferramenta:* A variação do material da ferramenta, ou do acabamento na superfície de saída (com coberturas, por exemplo) causa variação do coeficiente de atrito no contato cavaco-ferramenta, e esta variação pode influir nos valores de k_s . No entanto, diversas pesquisas já realizadas mostraram que quando se varia o material da ferramenta dentro da mesma classe ISO P de Carbetos, por exemplo, a variação da pressão específica de corte é desprezível. Ferramentas com cobertura de TiN tendem a diminuir o coeficiente de atrito nas interfaces cavaco-ferramenta e ferramenta-peça e, com isso, propiciam valores de k_s menores. Os ângulos de saída (γ) (principalmente) e de inclinação (λ) provocam uma diminuição de k_s à medida que seus valores aumentam, pois a deformação do cavaco diminui. Na usinagem de materiais frágeis, como o Ferro Fundido, que se deforma bem pouco antes da

ruptura, a influência destes ângulos na pressão específica de corte é desprezível. Assim, no corte de materiais frágeis, a utilização de ângulos de saída e de inclinação negativos é recomendada, porque eles não influenciam os esforços de corte e propiciam uma maior resistência mecânica da cunha cortante. Geometrias positivas (γ e λ positivos) somente são recomendadas no corte de materiais dúcteis quando baixas forças de corte são necessárias, como nos casos em que a máquina possui potência e/ou rigidez baixa, na usinagem de peças com paredes finas, de eixos esbeltos e torneamento interno em acabamento, onde a ferramenta é pouco rígida e a obtenção de bons acabamentos superficiais é imposição do projeto do peça. Quando o ângulo de folga (α) diminui, aumenta o atrito entre a peça e a ferramenta e com isso cresce também o valor de k_s . Isto é crítico quando α é pequeno (menor que 5°). Um aumento do ângulo de folga muito acima de 5° , praticamente não tem influência no valor da pressão específica e diminui sua resistência mecânica.

- *Secção de corte (S)*: a pressão específica de corte diminui com a área da secção de corte. Essa diminuição de k_s é devida principalmente ao aumento do avanço f , como se pode constatar na Figura 2.14.

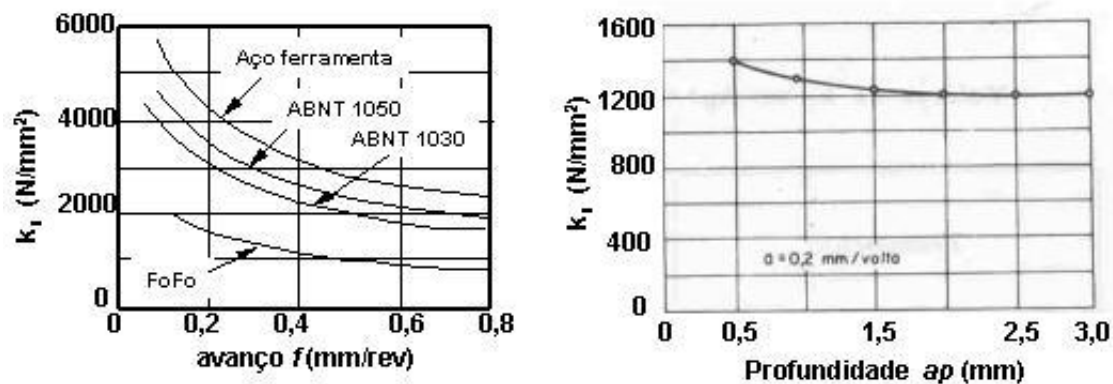


Figura 2.14 – Influência do avanço e da profundidade de corte na pressão específica (Ferraresi, 1977).

Durante a formação do cavaco, parte do volume de material deformado na peça não se transforma em cavaco, mas sim escorrega entre a peça e a superfície de folga da ferramenta, gerando o chamado fluxo lateral de cavaco. A proporção da energia gasta por este fenômeno é relativamente grande quando se tem avanço (ou espessura de corte, h) pequeno, pois o volume de material que se transforma em cavaco não é muito maior que o volume de material que flui lateralmente. À medida que f , ou h , crescem, o fluxo lateral de cavaco é relativamente menor, pois neste caso quase todo o volume de material deformado se transforma

em cavaco, fazendo com que a pressão específica de corte diminua. Outro fator que causa a diminuição de k_s com o crescimento do avanço é que, com o crescimento de f aumenta a velocidade de avanço e, conseqüentemente o coeficiente de atrito diminui, pois o avanço quase não altera o valor de k_s (Figura 4.16), a não ser para pequenos valores de a_p , pois o crescimento da profundidade de usinagem só faz aumentar o comprimento de contato ferramenta-peça, sem aumentar as velocidades envolvidas. Portanto, pode-se dizer que o crescimento da força de corte é diretamente proporcional ao da profundidade de usinagem, mas quando o avanço cresce, a força de corte também cresce, entretanto não na mesma proporção, já que ocorre diminuição do valor de k_s .

- *Velocidade de corte (v_c):* no corte de materiais dúcteis com baixas velocidades de corte pode acontecer o fenômeno da *aresta postiça de corte* (APC). Com essa aderência, há uma modificação da geometria da aresta de corte, com isso os valores de k_s variam dependendo do tamanho e geometria da APC. Em velocidades de corte usualmente utilizadas (sem APC), os valores de k_s tendem a diminuir levemente com o crescimento da velocidade de corte devido à diminuição da deformação e da dureza do cavaco, assim como também dos coeficientes de atrito que o aumento de v_c (e conseqüentemente da temperatura de corte) proporciona.

- *Condições de Lubrificação e Refrigeração:* influi sobre a pressão específica de corte modificando as condições de atrito entre cavaco e ferramenta. Quanto mais eficiente for a penetração do fluido de corte e quão maior for o seu efeito lubrificante, maior será a diminuição de k_s . Em operações onde a velocidade de corte é alta, há muito pouco efeito lubrificante na formação de cavacos.

- *Desgaste da ferramenta:* Com a utilização, mesmo em condições favoráveis, sempre haverá o desgaste da cunha cortante. Quando o desgaste ocorre na superfície de folga, denomina-se *desgaste de flanco* (representado por V_B). Neste caso a pressão específica de corte aumenta à medida que o desgaste cresce, devido ao crescimento do atrito peça-ferramenta. Quando o desgaste se dá na superfície de saída, denominado de *desgaste de cratera* aparece juntamente com o desgaste de flanco o crescimento de k_s já não é tão proeminente.

2.4.1 – Determinação teórica da pressão específica de corte em torneamento.

Vários pesquisadores tentaram estabelecer equações analíticas para exprimir a relação entre a pressão específica de corte, k_s e algumas propriedades conhecidas, ou mensuráveis através de ensaios mecânicos conhecidos (tração, cisalhamento, etc.), dos diversos materiais utilizados em usinagem. Como essa estratégia não resultou em valores teóricos de força próximos aos medidos experimentalmente, a pressão específica de corte passou a ser medida experimentalmente, para cada par ferramenta-peça, em função de parâmetros de corte. Com os valores de k_s é possível determinar-se todos os parâmetros do modelo estabelecido para a formação de cavacos. Entre os mais importantes, pesquisadores a estabelecer essas equações citam-se as equações de Kienzle, as quais têm fornecido valores mais próximos dos experimentais para a maioria dos materiais metálicos usinados:

$$k_s = k_{s1} \cdot h^{1-z} \quad (2.26)$$

Onde os valores de k_s e de $(1-z)$ são obtidos experimentalmente para materiais específicos, mediante ensaios. O Apêndice A.1 mostra tabelas com valores para os principais materiais metálicos usinados de acordo com alguns parâmetros específicos (ângulo de saída, γ , ângulo de folga, α , ângulo de inclinação, λ , ângulo de posição, χ , raio de ponta, r_e , velocidade de corte, v_c , etc.) usados durante os ensaios para obtenção dos valores de k_s . Para os casos em que as condições da aplicação são muito diferentes daquelas utilizadas nos ensaios experimentais, pode-se obter uma maior aproximação usando-se as seguintes correções:

- Correções no ângulo de saída, γ : para cada grau de diminuição (aumento), em relação aos valores tabelados, deve-se aumentar (diminuir) a:

Força de corte: de 1,5%;

Força de avanço: de 5%;

Força de profundidade: de 4%

- Ângulo de folga, α : para variações entre 4 e 11° não há correções. Valores maiores devem ser ensaiados, antes de se proceder a correções.

- Ângulo de inclinação, λ : para cada grau de diminuição (aumento), em relação aos valores tabelados, deve-se aumentar (diminuir) a:

Força de corte: de 1,5%;

Força de avanço: de 1,5%;

Força de profundidade: de 10%.

- Ângulo de posição, χ : As componentes de possuem considerações diferentes:

Força de corte: correção levada em consideração na equação;

Força de avanço: para cada grau de diminuição (aumento), em relação aos valores tabelados, deve-se diminuir (aumentar) em 2,5%;

Força de profundidade: correção levada em consideração na equação.

- Raio de ponta, r_ϵ : Para os casos em que $2r_\epsilon < a_p$, não há necessidade de correção, caso contrário ensaios devem ser efetuados.

- Velocidade de corte, v_c : quando se empregam ferramentas de aço rápido, pequenas variações não há necessidade de correção. Quando se usam ferramentas de carbeto, as velocidades devem estar acima de 30 m/min para evitar-se a APC. Com velocidades entre 50 e 300 m/min e valores usuais de avanço, verificou-se que a força específica de corte diminui aproximadamente de forma hiperbólica com o aumento da velocidade de corte, desde que não se forme APC. Para os valores intermediários aos da tabela, recomenda-se, no entanto, interpolação linear, devido à simplicidade e pequenos erros. Para valores maiores, ensaios novos ensaios devem ser efetuados.

- Fluido de corte: para valores de velocidade menores que 30 m/min o fluido de corte pode contribuir para uma diminuição da força de usinagem, em particular as componentes de avanço e de profundidade. Para velocidade maior que 70 m/min pode haver um aumento da força de corte, devido à rápida saída de calor da zona de formação de cavacos.

- Quebra-cavacos: a presença de quebra-cavacos postigos colocados sobre a superfície de saída da ferramenta pode aumentar a força de corte entre 4 e 10% e as de avanço de profundidade entre 8 e 20%.

Nos casos de quebra-cavacos com perfis especiais em insertos intercambiáveis de carbetto, esses são projetados de forma a diminuir a força de usinagem, especialmente a componente de profundidade.

- Desgaste da ferramenta: O desgaste da cunha cortante provoca modificações na geometria da ferramenta, o que, por si só já provoca alterações na força de usinagem. Adicionalmente, há aumento da superfície de contato ferramenta-peça, à medida que o desgaste se processa. Desta forma, não há ainda uma relação clara entre o desgaste e a força de usinagem, porém, experimentalmente constatou-se:

Força de corte: aumentar 7 a 12% para cada 0,1 mm de desgaste de flanco;

Força de avanço: aumentar 18 a 26% para cada 0,1 mm de desgaste de flanco;

Força de profundidade: aumentar 20 a 32% para cada 0,1 mm de desgaste de flanco;

Os valores maiores devem ser usados até 0,25 mm de desgaste e os menores para valores maiores.

2.5 – Potência de usinagem

A potência de usinagem resulta da soma das potências necessárias para cada componente da força de usinagem. Como a potência resulta do produto da velocidade pela força e pelo co-seno do ângulo entre ambas, somente as componentes de corte e de avanço contribuem para a potência de usinagem. A potência de corte é dada por:

$$P_c = \frac{F_c \cdot v_c}{60.000} \quad [\text{kW}] \quad (2.27)$$

As unidades da Equação (2.27) são as que normalmente se empregam em usinagem, ou seja, força de corte em [N] e velocidade de corte em [m/min]. Desta forma usa-se a constante 60.000 para que a unidade final seja em [kW]. Da mesma forma, a potência de avanço é dada por:

$$P_f = \frac{F_f \cdot v_f}{60 \times 10^6} \quad [\text{kW}] \quad (2.28)$$

Igualmente a unidade usual em usinagem para a velocidade de avanço é [mm/min] e a constante 60×10^6 é usada para obter-se a potência em [kW]. Se a potência deve ser expressa em [CV] multiplica-se o valor obtido acima por 0,735.

A potência do motor de acionamento em cada caso é dada pela potência obtida pelas Equações (2.27) e (2.28) dividida pelos respectivos rendimentos dos sistemas de transmissão entre os eixos dos motores e os sistema final de entrega de potência, na ferramenta, ou no carro de avanço da máquina-ferramenta. Assim tem-se:

$$P_{mc} = \frac{P_c}{\eta_c} \quad (2.29)$$

$$P_{mf} = \frac{P_f}{\eta_f} \quad (2.30)$$

Onde P_{mc} e P_{mf} são as potências dos motores de acionamento do eixo-árvore e do sistema de avanço, respectivamente. Assim como η_c e η_f são os rendimentos dos sistemas de transmissão do eixo-árvore e do sistema de avanço, respectivamente. Para sistemas de transmissão com engrenagens ou correias pode-se adotar $\eta = 0,75$ a $0,85$, para sistemas com motor acoplado $\eta = 0,9$ a $0,95$. Em máquinas-ferramentas onde um único motor é utilizado, somam-se as potências obtidas para o dimensionamento, ou seleção da máquina adequada. Há que se levar em consideração que os valores de potência obtidos para os motores de acionamento na direção do avanço são, geralmente, muito menores que aqueles na direção de corte, ou seja, no eixo-árvore das máquinas. Isso se deve ao fato de que as forças de avanço são geralmente muito menores que as de corte e, para condições de corte usuais, as velocidades de avanço são cerca de 1.000 vezes menores que as de corte. Na multiplicação de força por velocidade os valores para a potência de avanço resultam muito menores que aqueles para a de corte e, na maioria dos casos de seleção de máquina, são desprezadas.

Para exemplificar as proporções entre as componentes da força de usinagem a Figura 2.15 mostra um gráfico com medição das três componentes.

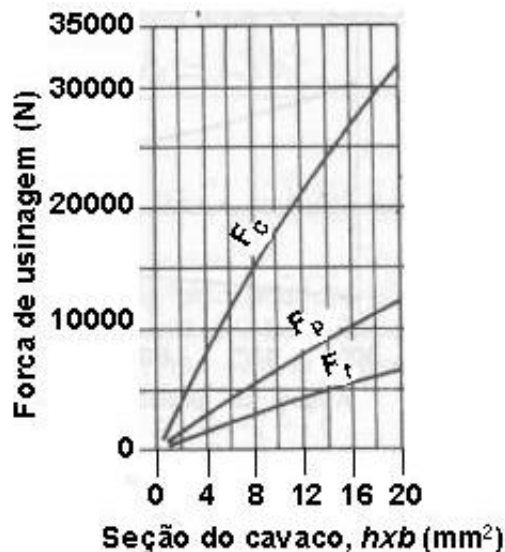


Figura 2.15 – Proporção entre as componentes da força de usinagem para torneamento.

Para usinagem de aços comuns com ferramenta de metal duro tem-se a seguinte proporção média:
 $F_c : F_p : F_f = 4,5 : 2,5 : 1$ (2.31)

Com essas proporções em mente, em geral, somente o cálculo da força de corte é suficiente para que se proceda a seleção de uma máquina-ferramenta, com base na potência requerida para uma operação de usinagem.

2.6 – Bibliografia

KALPAKJIAN, S. Manufacturing Engineering and Technology. Third Edition. Addison-Wesley Publishing Co., 1995, ISBN 0 201 84552 0.

FERRARESI, D. “Fundamentos da Usinagem dos Metais”, Editora Edgard Blücher Ltda, São Paulo, 1977, 751 pags.

MERCHANT, M.E., “Mechanics of the Metal Cutting Process. I: Orthogonal Cutting and Type 2 Chip”, J. Applied Physics, v16, n5, May, 1954, pp267-275.

ZOREV, N.M., 1963, “Interrelationship Between Shear Processes Occurring Along Tool Face and on Shear Plane in Metal Cutting, Proc. Int. Eng. Res. Conf., Pittsburgh, Pennsylvania, USA, September, pp42-49.

CHILDS, T.H.C., MAHADI, M.I., “ON the Stress Distribution Between the Chip and Tool During Metal Cutting”, Annals of CIRP, v38(1), 1989, pp55-58.

DALLAS, D.B, 1976, “Tool and Manufacturing Engineers Handbook” McGraw Hill Book Company, 3rd Ed.

KATO, S., YAMAGUSHI, K., YAMADA, M., “Stress Distribution at the Interface Between Tool and Chip in Machining”, Trans ASME, J. Eng. Industry, v94, May, 1972, pp683-89.

BARROW, G., GRAHAM, W., KURIMOTO, T., LEONG, Y.F., “Determination of Rake Face Stress Distribution in Orthogonal Machining”, Int. J. Mach. Tool Des. Res., V22(1), 1982, pp75-85.

SHAW, M., COOK, H.N., FINNIE, “The Shear Relationship in Metal Cutting, Trans. of ASME, USA 75:273,1953

TOROPOV, A.; KO, S-L. (2007). Prediction of shear angle for continuous orthogonal cutting using thermo-mechanical constants of work material and cutting conditions. Journal of Materials Processing Technology, v. 182, p. 167-173.

RUFFINO, R.T., “Algumas Considerações sobre as Forças de Usinagem no Torneamento de Aço-Carbono, Tese Doutorado Escola de Engenharia de São Carlos, USP, São Carlos, Outubro de 1971

HOFFMANN, K., 1989, “Na Introduction to Measurements Using Strain Gauges”, Publ. Hottinger Baldwin Messtechnik GmbH, Darmstadt, Germany.

NISHIER, J., MACINTYRE, A.J., Instalações Elétricas, LTC, Livros técnicos e Científicos Editora S.A., 3ª. edição, Rio e Janeiro.

www.bbautomacao.com.

www.honeywell.com/sensing.

APÊNDICE I – VALORES RECOMENDADOS PARA PARÂMETROS DE
USINAGEM, DE ACORCO COM A FERRAMENTA DE CORTE E O MATERIAL A
SER USINADO

Material	Especificação	Ferramenta	a _p (mm)	a _p (mm)	a _p (mm)	a _p (mm)	a _p (mm)
			f (mm/rev)	f (mm/rev)	f (mm/rev)	f (mm/rev)	f (mm/rev)
			0,127	0,381	2,388	4,750	9,525
			0,381	2,388	4,750	9,525	19,050
			0,051	0,127	0,381	0,762	1,270
			0,127	0,381	0,762	1,270	2,286
Aço de Corte fácil	1112	HSS	-	76	53	24	17
	1120		-	107	76	46	23
	1315	WC	229	183	137	107	53
	etc.		457	229	183	137	107
Aço de baixo Carbono	1010		-	69	46	23	14
	1015		-	91	61	38	20
	1020		213	168	122	91	46
	1025		366	213	168	122	91
Aço de médio Carbono	1030	HSS	-	61	38	21	12
	1035		-	84	53	37	18
	1040	WC	183	137	107	76	38
	1050		305	183	137	107	76
Aço alto Carbono	1060	HSS	-	53	38	20	11
	1080		-	76	53	30	17
	1090	WC	152	122	91	61	30
	1095		229	152	122	91	91
Aço Ni-Cr	3120	HSS	-	46	30	15	9
	3450		-	61	38	23	15
	5140	WC	130	99	76	53	23
	52100		168	130	99	76	53
Aço Mo	4130	HSS	-	49	34	18	11
	4615		-	64	43	24	17
		WC	145	107	84	61	30
			198	145	107	84	61
Aço Cr-V Inóx	6120	HSS	-	30	24	15	9
	6150		-	46	30	23	15
	6195	WC	114	91	76	53	23
	18Cr-Sni		152	114	91	76	53
Aço W	7260	HSS	-	37	23	12	8
	18/4/2001		-	15	37	23	12
		WC	99	76	61	46	15
			122	99	76	61	46

Material	Especificação	Ferramenta	a _p (mm)	a _p (mm)	a _p (mm)	a _p (mm)	a _p (mm)
			f (mm/rev)	f (mm/rev)	f (mm/rev)	f (mm/rev)	f (mm/rev)
			0,127	0,381	2,388	4,750	9,525
			0,381	2,388	4,750	9,525	19,050
			0,051	0,127	0,381	0,762	1,270
			0,127	0,381	0,762	1,270	2,286

			---	--	--	--	--
	Cinzentos	HSS	-	37	27	23	11
			-	46	37	27	23
		WC	137	107	76	61	30
			183	137	107	76	61
Ferro Fundido	Nodular	HSS	-	37	27	18	9
			-	46	37	27	18
		WC	107	76	61	46	23
			137	107	76	61	46
	Nudular (duro)	HSS	-	27	18	12	6
			-	38	27	18	12
		WC	76	46	30	23	15
			91	76	46	30	23
	Branco	HSS	3	-	-	-	-
			5	-	-	-	-
		WC	9	3	-	-	-
			15	9	-	-	-
Liga de Cobre	Com Pb	HSS	-	300	225	150	100
	Corte livre		-	400	300	225	150
	Latão macio	WC	305	244	198	152	91
	Bronze		381	305	244	198	152
	Latão médio	HSS	-	84	69	46	23
	Bronze médio		-	107	84	69	46
		WC	213	183	152	122	61
			244	213	183	152	122
	Cobre Duro	HSS	-	100	75	50	35
	Alto teor Sn		-	150	100	75	50
	Alto teor Mn	WC	152	122	91	61	30
	Alto teor Al		183	152	122	91	61
	Bronze duro						
Ligas Leves	Mg	HSS	152	107	84	61	38
			229	152	107	84	61
		WC	381	244	183	152	91
			610	381	244	183	152
	Al	HSS	107	69	46	30	15
			152	107	69	46	30
		WC	213	137	91	61	30
			305	213	137	91	61
Plásticos	Termoplásticos	HSS	-	-	-	-	-
	Termorígidos		-	-	-	-	-
		WC	198	122	76	46	-
			305	198	122	76	-
Abrasivos	Borracha dura	HSS	-	-	-	-	-
	Vidro		-	-	-	-	-
	Cerâmica verde	WC	46	23	-	-	-
	Granito		76	46	-	-	-
	Mármore						

APÊNDICE II – VALORES RECOMENDADOS PARA PRESSÃO ESPECÍFICA DE
CORTE.

ABNT 1015 Recozido 104 HB							DIN C15 G						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$			$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$			
$h = f \cdot sen\chi$							$b = \frac{a_p}{sen\chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						V _c m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{ft}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD P10	6	8	5	70	90	0,8	50	1570	0,603	400	-0,201	350	0,060
MD P10	6	8	5	70	90	0,8	100	1480	0,718	330	0,001	270	0,203
MD P10	6	8	5	70	90	0,8	200	1350	0,772	330	0,370	290	0,650
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	50	1630	0,414	690	-0,091	550	0,050
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	100	1690	0,749	530	0,047	460	0,216
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	200	1640	0,802	510	0,257	480	0,543
AR T8	15	8	0	70	90	0,8	25	1720	0,627	730	0,513	580	0,708

ABNT 1020 laminado 129 HB							DIN Ck20						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$			$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$			
$h = f \cdot \text{sen} \chi$							$b = \frac{a_p}{\text{sen} \chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						Vc m/min	ks1	(1-z)	kf1	(1-x)	kp1	(1-y)
	γ_0	α_0	λ_0	χ_0	ε_0	rε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	50	1480	0,790	420	0,420	350	0,420
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	100	1400	0,807	350	0,400	330	0,450
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	150	1340	0,810	320	0,430	280	0,430

ABNT 1020 Normalizado 129 HB							DIN Ck20 N						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$						
							$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$						
$h = f \cdot \text{sen} \chi$							$b = \frac{a_p}{\text{sen} \chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						Vc m/min	ks1	(1-z)	kf1	(1-x)	kp1	(1-y)
	γo	αo	λo	χo	εo	rε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	47	1400	0,710	480	0,590	330	0,520
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	70	1350	0,740	480	0,690	330	0,560
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	100	1280	0,640	470	0,530	320	0,470

ABNT 1030 laminado 161 HB		DIN St 50-2
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$	$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$	$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$

$h = f \cdot \text{sen}\chi$ $b = \frac{a_p}{\text{sen}\chi}$													
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						V _c m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{ft1}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	50	1800	0756	380	0,281	260	0,397
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	100	1770	0,828	350	0,431	250	0,489
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	200	1500	0,732	280	0,330	220	0,520
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	50	2100	0,834	760	0,555	600	0,666
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	100	2040	0,856	690	0,545	520	0,616
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	200	1820	0,820	700	0,604	490	0,642
AR VK10E VILLARES	15	8	0	70	90	0,8	25	1850	0,842	540	0,661	310	0,774

ABNT 4340 Forjado 205 HB							DIN						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$				$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$		
$h = f \cdot sen\chi$							$b = \frac{a_p}{sen\chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						Vc m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{f1}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	50	1540	0,732	520	0,390	440	0,460
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	100	1470	0,732	460	0,390	380	0,505
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	150	1430	0,735	400	0,380	360	0,500

ABNT 4340 Beneficiado 250 HB							DIN						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$						
$h = f \cdot \text{sen} \chi$							$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$						
							$b = \frac{a_p}{\text{sen} \chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						Vc m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{f1}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	50	1580	0,780	550	0,401	460	0,502
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	100	1510	0,794	480	0,404	400	0,500
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	150	1450	0,810	440	0,410	380	0,541

ABNT 5140 Recondido 165 HB	DIN 41Cr4 G
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$	$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$
	$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$

$h = f \cdot \text{sen} \chi$ $b = \frac{a_p}{\text{sen} \chi}$													
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						V _c m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{ft1}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	50	1690	0,700	370	0,217	271	0,435
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	100	1700	0,781	290	0,277	195	0,440
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	200	1650	0,837	270	0,425	347	0,928
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	50	1850	0,710	670	0,360	570	0,542
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	100	1740	0,747	580	0,405	510	0,594
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	200	1660	0,769	550	0,490	591	0,763
AR VK10E VILLARES	15	8	0	70	90	0,8	25	1900	0,620	440	0,164	413	0,494

ABNT 8640 Forjado 238 HB								DIN							
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$								$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$				$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$			
$h = f \cdot sen\chi$								$b = \frac{a_p}{sen\chi}$							
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						Vc m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{f1}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)		
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²			
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	50	1590	0,839	580	0,750	470	0,610		
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	100	1530	0,841	510	0,750	410	0,640		
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	150	1480	0,844	480	0,760	390	0,650		

ABNT 8640 Beneficiado 217 HB							DIN						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$				$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$		
$h = f \cdot \text{sen}\chi$							$b = \frac{a_p}{\text{sen}\chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						V _c m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{f1}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm ²		N/mm ²		N/mm ²	
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	50	1550	0,792	530	0,680	450	0,630
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	100	1480	0,793	480	0,682	390	0,630
MD P20	6	8	5	60	90	1,0	150	1420	0,794	420	0,685	370	0,640

ABNT 52100 Recozido 192 HB		DIN 100Cr6 G
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$	$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$	$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$

$h = f \cdot \text{sen} \chi$ $b = \frac{a_p}{\text{sen} \chi}$													
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						V _c m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{f1}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm ²		N/mm ²		N/mm ²	
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	50	1950	0,695	530	0,266	490	0,489
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	100	1720	0,716	320	0,137	360	0,470
MD P10	6	5	0	70	90	0,8	200	1630	0,790	240	0,186	270	0,493
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	50	2200	0,732	850	0,429	880	0,636
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	100	2050	0,804	600	0,345	660	0,560
MD P10	-6	6	-6	70	90	0,8	200	1850	0,781	520	0,416	570	0,639
AR VK10E VILLARES	15	8	0	70	90	0,8	25	2310	0,792	1100	0,705	790	0,754

ABNT FC15 FoFo Cinz. 180 HB							DIN GG15						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$			$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$			
$h = f \cdot sen\chi$							$b = \frac{a_p}{sen\chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						Vc m/min	k _{s1}	(1-z)	k _{f1}	(1-x)	k _{p1}	(1-y)
	γ _o	α _o	λ _o	χ _o	ε _o	r _ε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD K20	6	5	-4	60	90	1.0	100	860	0.790				

ABNT FC20 FoFo Cinz. 220 HB							DIN GG20						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$			$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$			
$h = f \cdot sen\chi$							$b = \frac{a_p}{sen\chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						Vc m/min	ks1	(1-z)	kff1	(1-x)	kpp1	(1-y)
	γo	αo	λo	χo	εo	rε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD K20	6	5	-4	60	90	1,0	100	920	0,750				

ABNT FC25 FoFo Cinz. 220 HB							DIN GG25						
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$							$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$			$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$			
$h = f \cdot sen\chi$							$b = \frac{a_p}{sen\chi}$						
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						Vc m/min	ks1	(1-z)	kf1	(1-x)	kp1	(1-y)
	γo	αo	λo	χo	εo	rε mm		N/mm²		N/mm²		N/mm²	
MD K20	6	5	-4	60	90	1.0	100	1040	0.740				

ABNT FC30 FoFo Cinz. 206 HB	DIN GG30
$F_c = k_{s1} \cdot h^{(1-z)} \cdot b$	$F_f = k_{f1} \cdot h^{(1-x)} \cdot b$
	$F_p = k_{p1} \cdot h^{(1-y)} \cdot b$

$h = f \cdot \text{sen} \chi$ $b = \frac{a_p}{\text{sen} \chi}$													
Material Ferramenta	Geometria da ferramenta						v_c m/min	k_{s1}	(1-z)	k_{f1}	(1-x)	k_{p1}	(1-y)
	γ_o	α_o	λ_o	χ_o	ϵ_o	r_ϵ mm		N/mm ²		N/mm ²		N/mm ²	
MD K10	20	10	0	45/ 90		0,5	3 a 180	115	0,71				