

FUNÇÕES DE UMA VARIÁVEL COMPLEXA

Ettore A. de Barros

1. INTRODUÇÃO

Seja s um número complexo qualquer pertencente a um conjunto S de números complexos. Dizemos que s é uma variável complexa. Se, para cada valor de s , o valor de outro número complexo w é determinado, então w é uma função de variável complexa s no conjunto S :

$$w = F(s) \quad (1)$$

O conjunto S é chamado de domínio de F .

A função $F(s)$ pode ser expressa pela soma das suas componentes real e imaginária:

$$F(s) = F_x + iF_y \quad (2)$$

Sendo $F(s)$ um número complexo, obedece às mesmas definições e propriedades estabelecidas no capítulo anterior. Em particular:

- Valor absoluto de $F(s)$: $|F(s)| = \sqrt{F_x^2 + F_y^2}$
- Argumento de $F(s)$: $\text{tg}^{-1}\left(\frac{F_y}{F_x}\right)$

No que segue, utilizaremos uma definição da variável complexa, mais afeita aos desenvolvimentos relativos à teoria de sistemas dinâmicos e sistemas de controle:

$$s = \sigma + i\omega \quad (3)$$

, onde σ é a parte real e $i\omega$ a parte imaginária da variável complexa.

2. EXEMPLOS DE FUNÇÕES DE VARIÁVEL COMPLEXA

2.1 FUNÇÕES POLINOMIAIS E RACIONAIS

Exemplos:

$$F(s) = s^3 + 2s - 3$$

$$F(s) = \frac{1}{s^2 + 1}$$

2.2 Função Exponencial

Definimos a função exponencial em termos de funções reais, como segue:

$$e^s = e^\sigma (\cos\omega + i\text{sen}\omega) \quad (4)$$

Como casos particulares, tem-se $e^s = e^\sigma$ que é a função exponencial real, no caso em que $\omega = \mathbf{0}$, e

$$e^{i\omega} = \cos\omega + i\sin\omega \quad (5)$$

, para $\sigma = \mathbf{0}$.

Tal resultado seria obtido na expressão da série de Maclaurin para e^t , quando t é substituído por $i\omega$:

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(i\omega)^n}{n!} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^{2n} \omega^{2n}}{(2n)!} + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^{2n+1} \omega^{2n+1}}{(2n+1)!} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{\omega^{2n}}{(2n)!} + i \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{\omega^{2n+1}}{(2n+1)!} \quad (6)$$

O valor do limite da primeira somatória é $\cos\omega$, enquanto que o limite aplicado à segunda somatória resulta em $\sin\omega$. Que a série original (extremo esquerdo de (6)) converge para $e^{i\omega}$, analogamente ao caso real de e^t , é demonstrado em [1].

3. LIMITE E DERIVADA

Vizinhança:

Uma vizinhança de um ponto z_0 é o conjunto de todos os pontos para os quais:

$$|s - z_0| < \varepsilon \quad (7)$$

, onde ε é alguma constante positiva. Portanto, uma vizinhança consiste em todos os pontos de um disco, ou região circular, no plano complexo, inclusive o centro z_0 , mas, sem incluir o círculo de contorno.

Limite:

Seja F uma função definida em todos os pontos de uma vizinhança de um ponto s_0 , exceto, eventualmente, o próprio ponto s_0 . Dizemos que o limite de F , quando s tende a s_0 , é um número w_0 , quando o valor de F é arbitrariamente próximo de w_0 para todos os pontos s de uma vizinhança de s_0 , exceto, eventualmente, $s = s_0$, quando essa vizinhança se torna suficientemente pequena. De forma mais precisa,

$$\lim_{s \rightarrow s_0} F(s) = w_0 \quad (8)$$

se, para cada número positivo ε existe um número positivo δ tal que:

$$|F(s) - w_0| < \varepsilon \quad \text{sempre que} \quad |s - s_0| < \delta \quad (s \neq s_0)$$

Teorema 1

Sejam

$$F(s) = u(\sigma, \omega) + iv(\sigma, \omega), \quad s = \sigma + i\omega \quad \text{e} \quad s_0 = \sigma_0 + i\omega_0 \quad (9)$$

Então

Existe o limite de $F(s)$ em s_0 e é igual a $u_0 + iv_0$, $\lim_{s \rightarrow s_0} F(s) = u_0 + iv_0$, se e somente se os limites de u e v existem em σ_0 e ω_0 e são iguais a u_0 e v_0 , respectivamente.

Teorema 2

Sejam, F e G funções cujos limites existam em s_0 :

$$\lim_{s \rightarrow s_0} F(s) = w_0 \quad \text{e} \quad \lim_{s \rightarrow s_0} G(s) = W_0 \quad (10)$$

Então

$$\lim_{s \rightarrow s_0} [F(s) + G(s)] = w_0 + W_0 \quad (11)$$

$$\lim_{s \rightarrow s_0} [F(s)G(s)] = w_0 W_0 \quad (12)$$

e, se $W_0 \neq 0$, então:

$$\lim_{s \rightarrow s_0} \frac{F(s)}{G(s)} = \frac{w_0}{W_0} \quad (13)$$

Continuidade:

Uma função F é contínua num ponto s_0 se, e somente se, todas as três condições abaixo são satisfeitas:

$F(s_0)$ existe.

$\lim_{s \rightarrow s_0} F(s)$ existe

$$\lim_{s \rightarrow s_0} F(s) = F(s_0) \quad (14)$$

Derivada:

Seja s um ponto arbitrário de uma vizinhança de um ponto fixo s_0 . Tal vizinhança está contida no domínio de definição de uma certa função F . Seja $\Delta s = s - s_0$ uma variável complexa. A derivada f' , ou df/ds em s_0 é definida pela fórmula:

$$f'(s_0) = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{f(s_0 + \Delta s) - f(s_0)}{\Delta s}, \quad \text{se o limite existe.} \quad (15)$$

Note que, se o limite acima existe, a função F é contínua em s_0 , pois:

$$\lim_{\Delta s \rightarrow 0} [f(s_0 + \Delta s) - f(s_0)] = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{f(s_0 + \Delta s) - f(s_0)}{\Delta s} \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \Delta s = 0 \quad (16)$$

Assim, F é necessariamente contínua em todo ponto onde sua derivada existe. Porém, a inversa não vale: a continuidade de uma função num ponto não implica em sua derivabilidade no mesmo ponto.

Fórmulas de Derivação:

$$\frac{d(cte)}{ds} = 0 \quad \frac{d(s)}{ds} = 1 \quad (17)$$

$$\frac{d(cteF)}{ds} = (cte) \cdot \frac{dF}{ds} \quad (18)$$

$$\frac{d(F + G)}{ds} = \frac{dF}{ds} + \frac{dG}{ds} \quad (19)$$

$$\frac{d(F \cdot G)}{ds} = G \cdot \frac{dF}{ds} + F \cdot \frac{dG}{ds} \quad (20)$$

$$\frac{d(F / G)}{ds} = \frac{GF' - FG'}{[G]^2} \quad (21)$$

$$\frac{d(s^n)}{ds} = n \cdot s^{n-1} \quad (22)$$

Relações de Cauchy-Rieman

Suponha que uma função tenha derivada em $s_0 = \sigma_0 + i\omega$. Sejam:

$$F(s) = u(\sigma, \omega) + iv(\sigma, \omega)$$

$$\Delta F(s) = F(s_0 + \Delta s) - F(s_0)$$

$$\Delta u = u(\sigma_0 + \Delta\sigma, \omega_0 + \Delta\omega) - u(\sigma_0, \omega_0)$$

$$\Delta v = v(\sigma_0 + \Delta\sigma, \omega_0 + \Delta\omega) - v(\sigma_0, \omega_0)$$

$$F'(s) = a + ib$$

Pela definição da derivada, temos:

$$F'(s) = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta u + i\Delta v}{\Delta\sigma + i\Delta\omega} \right) = a + ib \quad (23)$$

Pelo Teorema 1 da seção de limites, temos:

$$\lim_{\substack{\Delta\sigma \rightarrow 0 \\ \Delta\omega \rightarrow 0}} \operatorname{Re}\left(\frac{\Delta u + i\Delta v}{\Delta\sigma + i\Delta\omega}\right) = a \quad \lim_{\substack{\Delta\sigma \rightarrow 0 \\ \Delta\omega \rightarrow 0}} \operatorname{Im}\left(\frac{\Delta u + i\Delta v}{\Delta\sigma + i\Delta\omega}\right) = b \quad (24)$$

Em particular, no caso do caminho $\Delta s = \Delta\sigma$, os limites acima se reduzem a limites de funções de uma só variável, ou seja, $\Delta\sigma$. Neste caso, tem-se:

$$\lim_{\Delta\sigma \rightarrow 0} \left(\frac{u(\sigma_0 + \Delta\sigma, \omega_0) - u(\sigma_0, \omega_0)}{\Delta\sigma}\right) = a \quad \lim_{\Delta\sigma \rightarrow 0} \operatorname{Im}\left(\frac{v(\sigma_0 + \Delta\sigma, \omega_0) - v(\sigma_0, \omega_0)}{\Delta\sigma}\right) = b \quad (25)$$

Ou seja,

$$\frac{dF(s)}{ds} = \lim_{\Delta\sigma \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta u}{\Delta\sigma} + i \frac{\Delta v}{\Delta\sigma}\right) = a + ib; \quad \frac{\partial u}{\partial\sigma} = a \quad \text{e} \quad \frac{\partial v}{\partial\sigma} = b \quad (26)$$

No caso do caminho $\Delta s = i\Delta\omega$, teremos:

$$\frac{dF(s)}{ds} = \lim_{\Delta\sigma \rightarrow 0} \left(-i \frac{\Delta u}{\Delta\omega} + \frac{\Delta v}{\Delta\omega}\right) = ib + a; \quad \frac{\partial u}{\partial\omega} = -b \quad \text{e} \quad \frac{\partial v}{\partial\omega} = a \quad (27)$$

Como esses dois limites são iguais, temos:

$$\frac{\partial u}{\partial\sigma} = \frac{\partial v}{\partial\omega} \quad \text{e} \quad \frac{\partial v}{\partial\sigma} = -\frac{\partial u}{\partial\omega} \quad (28) \quad \underline{\text{Estas são as relações de Cauchy-Rieman}}$$

Obedecer às relações de Cauchy-Rieman é condição necessária e suficiente para a existência da derivada de uma função em determinado ponto:

Teorema 1:

Se a derivada $F'(s)$ de uma função $F(s) = u(\sigma, \omega) + iv(\sigma, \omega)$ existe num ponto " s_0 ", então as derivadas parciais de primeira ordem, em relação a σ e ω , de cada uma das partes u e v existem neste ponto e satisfazem às relações de Cauchy-Rieman. Além disso, $F'(s)$ é dada em termos dessas derivadas parciais de acordo com:

$$\frac{dF(s)}{ds} = \frac{\partial u}{\partial\sigma} + i \frac{\partial v}{\partial\sigma} = \frac{\partial v}{\partial\omega} - i \frac{\partial u}{\partial\omega} \quad (29)$$

Teorema 2:

Sejam u e v funções reais e univalentes das variáveis σ e ω as quais, juntamente com suas derivadas parciais primeiras, são contínuas num ponto " s_0 ". Se essas derivadas satisfazem às relações de Cauchy-Rieman neste ponto, então $F'(s_0)$ da função $F(s) = u(\sigma, \omega) + iv(\sigma, \omega)$ existe, sendo $s_0 = \sigma_0 + i\omega_0$.

4. FUNÇÕES ANALÍTICAS

Uma função F de variável complexa s se diz analítica num ponto s_0 , se sua derivada $F'(s)$ existe não só em s_0 , como também em todo ponto s da vizinhança de s_0 . F é analítica num domínio do plano complexo se ela é analítica em todo ponto desse domínio.

Se uma função é analítica em algum ponto de cada vizinhança de um ponto s_0 exceto no próprio ponto s_0 , então o mesmo é chamado ponto singular, ou singularidade da função. Um ponto singular que resulta em F e suas derivadas tendendo a infinito é chamado de polo da função. Por exemplo, para

$$F(s) = \frac{1}{s^2 + 1} \quad (30)$$

Os pontos $s = i$ e $s = -i$ são polos de $F(s)$. Veremos que os polos possuem um papel importantíssimo na análise e projeto de sistemas dinâmicos.

Desde que as hipóteses dos 2 teoremas da seção de derivadas sejam observadas num domínio D os seus resultados são suficientes para garantir que uma função F seja analítica nesse mesmo domínio.

Dadas duas funções analíticas F e G em um domínio D , sua soma é analítica em D , seu produto é analítico e D seu quociente é analítico no mesmo domínio desde que a função do denominador não se anule em D . Em particular, o quociente P/Q de dois polinômios é analítico em qualquer domínio no qual $Q(s) \neq 0$.

Referências

1. Churchill R.V. *Variáveis Complexas e suas Aplicações*. McGraw Hill. 1975.
2. Ogata, K. *Engenharia de Controle Moderno*. Prentice-Hall. 5ª. Ed. 2010.