

Aula do dia 25/03/20

Medidas de desempenho em gráficos de controle

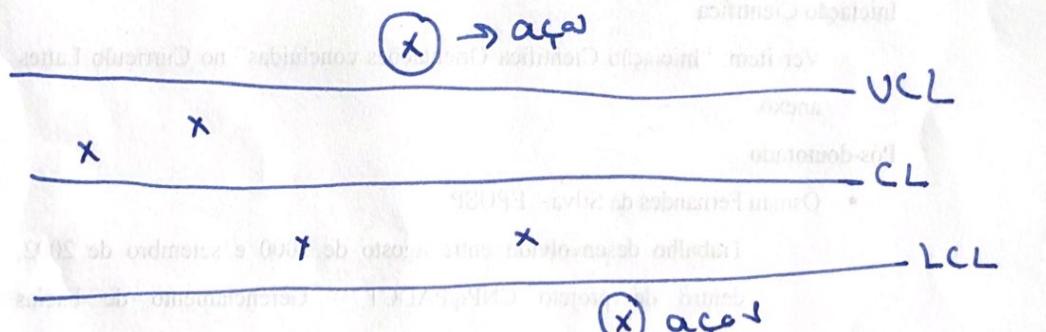
Planejamento de gráfico de controle:

$m \rightarrow$ tamanhos de amostra

$LCL, UCL \rightarrow$ limites de controle

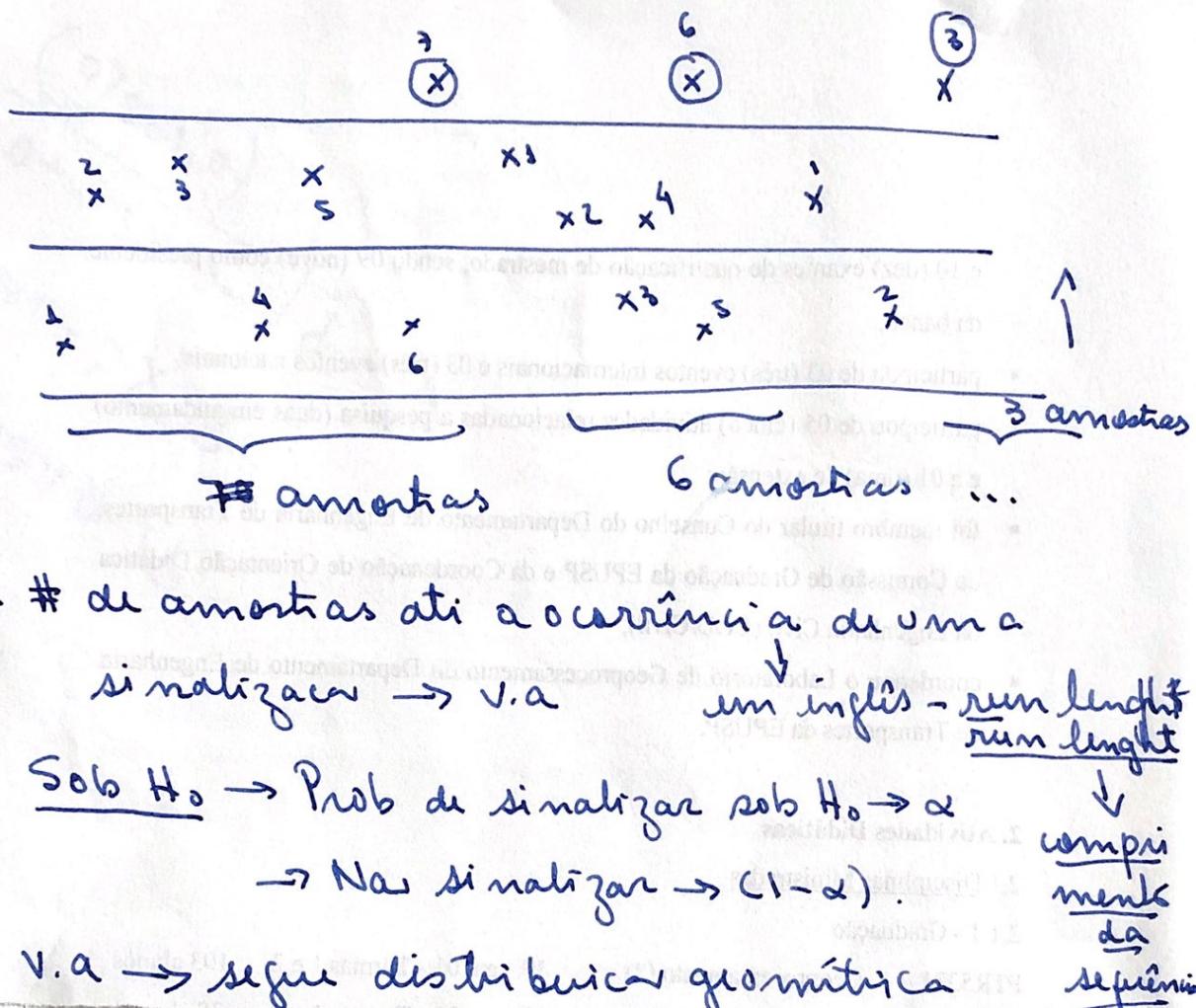
$h \rightarrow$ intervalo de inspeção (poder-se assumir por ora $h=1$).

Ação: Ocorre se a estatística plotada cair fora dos limites de controle



Uma medida de desempenho: ~~quantitas~~^{80 mínimas}
máximo de amostras → número ~~de~~ média para
ocorrência de uma sinalização





2

Vamos entender um pouco sobre a distribuição geométrica:

$Y = \#$ de amostras de sinalizar

$$P(Y=y) = p(1-p)^{y-1}, y=1, 2, \dots$$

$$P(Y=1) = p$$

$$P(Y=2) = p(1-p)$$

$$P(Y=5) = p(1-p)^4$$

↓
mais sinalizou
na 5^o sinalização.

$E(Y) = \#$ média de amostras até a sinalização \rightarrow TÉM SIDO A MEDIDA UTILIZADA

Sob $H_0 \rightarrow$ em inglês \rightarrow In-control average run length (ARL₀)

Sob $H_1 \rightarrow$ Out-of-control average run length (ARL₁)

3
DP

Sob H_0 → desejável valores altos de ARL.

→ pq cada acs - gera uma parada
gasto. → fora limites de
controle

Sob H_1 → desejável valores baixos de ARL,

↓
 $ARL_1 \approx 1 \rightarrow$ sinalizações imediatas

geralmente fixa-se valores de $ARL_0 = 370$,
ou 500

Se as observáveis (estatísticas) forem independentes

$$ARL_0 = \frac{1}{P(\text{sinalização})} = \frac{1}{\alpha}$$

Para $\alpha = 0.0027 \Rightarrow ARL_0 = 370$.

$$ARL_1 = \frac{1}{P(\text{sinalização})} = \frac{1}{1-\beta}$$

↓
 $P(\text{poder})$

$ARL_1 \approx 1 \rightarrow$ Sempre desejável

↓
uma única amostra i capaz de sinalizar.

Agora, vocês devem entender
porque a minha insistência
de obter sempre o poder.

Ou seja, conseguindo obter o
poder, obtém-se ARLs.

Exercício -

Refazer os exercícios de poder e
obter ARLs.

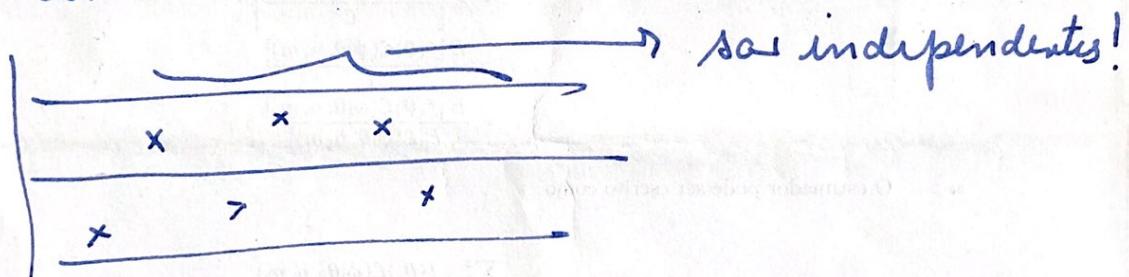
Um problema:

Esta medida de desempenho -

pode ser calculada desse modo

porém supõem independência

entre as estatísticas



Quando não independentes →

usa-se a cadeia de

Markov

Ou vamos determinar através
de simulação!