

# NOTAS SOBRE A REALIZAÇÃO DA FUNÇÃO DE TRANSFERÊNCIA

PEDRO ALADAR TONELLI

## SUMÁRIO

1. Preliminares	1
2. Desenvolvimento em torno do infinito	1
3. Construção de $A$ , $B$ e $C$	2
4. Técnicas para a construção da realização	3
5. Realização da função resposta ao impulso	3
6. Um exemplo	4

## 1. PRELIMINARES

Lembramos que, por definição, a função de transferência  $T(s)$  é a transformada de Laplace da função resposta ao impulso. Desta forma  $T(s)$  é uma matriz de dimensão  $p \times m$ , cujas componentes  $T_{ij}(s)$  são funções holomorfas e tais que  $T_{ij}(s) = T_{ij}(\bar{s})$ .

Achar uma realização de  $T(s)$  significa encontrar matrizes  $A, B, C$  de dimensões apropriadas tal que

$$T(s) = C(sI - A)^{-1}B$$

## 2. DESENVOLVIMENTO EM TORNO DO INFINITO

Uma função holomorfa  $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  tem um zero no infinito quando  $\lim_{s \rightarrow 0} f(1/s) = 0$ . Neste caso a teoria de funções analíticas nos garante que podemos expressar a função como um **desenvolvimento em torno do infinito**:

$$f(s) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{a_k}{s^k}$$

para  $\|s\| > M$ .

Isto pode ser feito para expressar  $(sI - A)^{-1}$  para qualquer matriz quadrada  $A$ . Neste caso temos

$$(sI - A)^{-1} = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{A^{k-1}}{s^k}$$

Vamos admitir que  $T(s)$  também tenha um zero no infinito, e que suas componentes  $T_{ij}(s)$  sejam funções racionais.<sup>1</sup> Então também teremos

$$(1) \quad T(s) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{W_{k-1}}{s^k}$$

e para resolver o problema de realização teremos que achar as matrizes  $A, B, C$  tal que

$$(2) \quad \sum_{k=1}^{\infty} \frac{W_{k-1}}{s^k} = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{CA^{k-1}B}{s^k}$$

### 3. CONSTRUÇÃO DE $A, B$ E $C$

Em primeiro lugar notemos que existe um polinómio  $P(s) = s^n + a_1s^{n-1} + \dots + a_n$  tal que  $P(s)T(s)$  seja uma matriz com todas as componentes polinomiais. Então quando fizermos os cálculos de

$$P(s) \cdot \left( \sum_{k=1}^{\infty} \frac{W_{k-1}}{s^k} \right)$$

os coeficientes de  $1/s^k$  terão de ser zero. Isso nos trará restrições aos  $W_k$ .

Por exemplo: como o coeficiente de  $1/s$  deve ser zero teremos que

$$a_n W_0 + a_{n-1} W_1 + \dots + a_1 W_{n-1} + W_n = 0$$

de onde é fácil concluir que:

$$W_{n+r} = -a_n W_r - a_{n-1} W_{1+r} - \dots - a_1 W_{n-1+r}$$

Então para construir a realização usamos só as matrizes  $W_0, \dots, W_{n-1}$ , e podemos fazer desse jeito:

$$(3) \quad C = (I_{p \times p} \quad 0 \quad \dots \quad 0)$$

$$(4) \quad B = \begin{pmatrix} W_0 \\ \vdots \\ W_{n-1} \end{pmatrix}$$

$$(5) \quad A = \begin{pmatrix} 0 & I_{p \times p} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & I_{p \times p} \\ -a_n I_{p \times p} & -a_{n-1} I_{p \times p} & \dots & -a_1 I_{p \times p} \end{pmatrix}$$

---

<sup>1</sup>Isto é uma condição necessária para ser uma função de transferência, mas não vamos fazer a prova.

## 4. TÉCNICAS PARA A CONSTRUÇÃO DA REALIZAÇÃO

Dada a matriz  $T(s)$ , a primeira coisa que fazemos é fazer o desenvolvimento em torno do infinito de  $T(s)$  para obtermos as componentes  $W_i$ . De forma geral a primeira tentativa é comparar a forma de cada uma das componentes de  $T(s)$  com o desenvolvimento da série geométrica.

$$\frac{1}{1-x} = \sum_{k=0}^{\infty} x^k$$

Para encontrar o polinômio  $p(s)$  (e o número  $n$ ) tomamos os denominadores  $q_{ij}(s)$  de cada componente  $T_{ij}(s)$  e achamos  $p(s) = \text{mmc}(q_{ij}(s))$ .

Um exemplo, seja

$$(6) \quad T(s) = \begin{pmatrix} \frac{1}{s-1} \\ \frac{2}{s+2} \end{pmatrix}$$

neste caso temos que  $p(s) = s^2 + s - 2$ . Para obter o desenvolvimento em série fazemos primeiro:

$$\frac{1}{s-1} = \frac{1}{s} \frac{1}{1-\frac{1}{s}} = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{s^k}$$

agora

$$\frac{2}{s+2} = \frac{2}{s} \frac{1}{1-\left(-\frac{2}{s}\right)} = \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^{k-1} \frac{2^k}{s^k}$$

Então temos:

$$(7) \quad a_1 = 1 \text{ e } a_2 = -2$$

$$(8) \quad W_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \text{ e } W_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -4 \end{bmatrix}$$

Concluindo

$$(9) \quad A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$(10) \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix}$$

$$(11) \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

## 5. REALIZAÇÃO DA FUNÇÃO RESPOSTA AO IMPULSO

Vou incluir aqui a parte sobre realização da resposta ao impulso para a aula de quarta-feira ficar completa.

Seja  $\Psi(t)$  uma curva no espaço das matrizes  $p \times m$  que satisfaz as seguintes condições:

- (1)  $\Psi(t)$  é de classe  $\mathcal{C}^1$ .

(2) Existem  $H : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{M}_{p \times n}$  de classe  $\mathcal{C}^1$  e  $G : [0, \infty) \mathbb{M}_{n \times m}$  tal que  $\Psi(t - s) = H(t)G(s)$  para todo  $t > s$ .

(3) existe um  $T > 0$  tal que  $Q = \int_0^T G(s)G^t(s)ds$  é invertível.

Neste caso existe uma realização pois

$$(12) \quad \phi(t, s) = \Psi(t - s) = H(t)G(s) \implies$$

$$(13) \quad 0 = \frac{\partial \phi}{\partial t} + \frac{\partial \phi}{\partial s} = \dot{H}(t)G(s) + H(t)\dot{G}(s)$$

Multiplicando a equação acima por  $G^t(s)$  e integrando de 0 a  $T$  e usando a hipótese (3) obtemos a equação diferencial

$$(14) \quad \dot{H}(t) = -H(t) \int_0^T \dot{G}(s)G^t(s)dsQ^{-1}$$

$$(15) \quad \text{fazendo } A = -\dot{G}(s)G^t(s)dsQ^{-1}$$

$$(16) \quad \text{temos } \dot{H}(t) = H(t)A$$

(17)

para  $t > T$ .. A solução da equação acima é:

$$(18) \quad H(t) = H(T)e^{(t-T)A}$$

Agora podemos escrever, para todo  $r \in [0, \infty)$

$$(19) \quad \Psi(r) = \Psi(T + r - T) = H(T + r)G(T) = H(T)e^{rA}G(T)$$

Que fornece a realização  $A$  como definida acima,  $B = G(T)$  e  $C = H(T)$ .

## 6. UM EXEMPLO

Tomemos  $\Psi(t) = t$ . Então temos (por exemplo)

$$\Psi(t - s) = t - s = \begin{pmatrix} -1 & t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s \\ 1 \end{pmatrix}$$

Neste caso, tomando  $T = 1$

$$Q = \begin{pmatrix} 1/3 & 1/2 \\ 1/2 & 1 \end{pmatrix}$$

e

$$A = - \int_0^1 \begin{pmatrix} s & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} ds \begin{pmatrix} 1 & -1/2 \\ -1/2 & 1/3 \end{pmatrix} 12 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

e

$$B = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ e } C = (-1 \quad 1)$$