

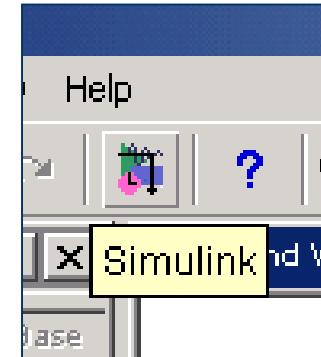
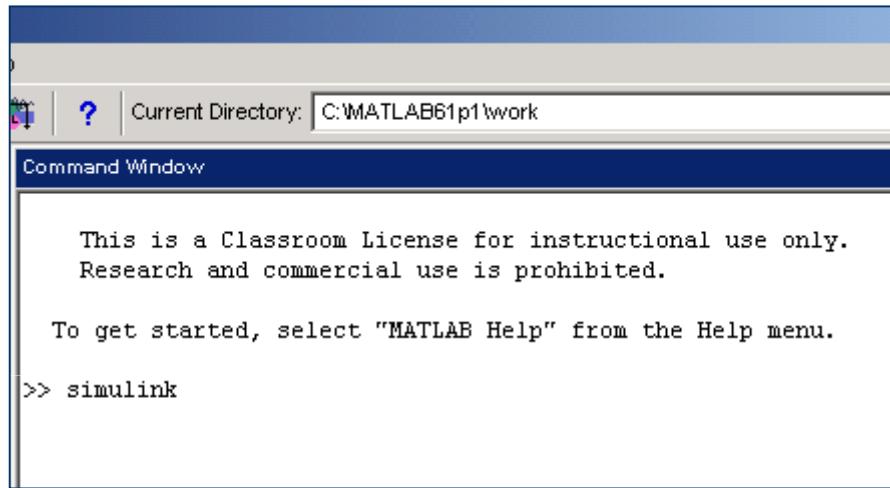
Simulink

Carlos André Vaz Junior

cavazjunior@gmail.com

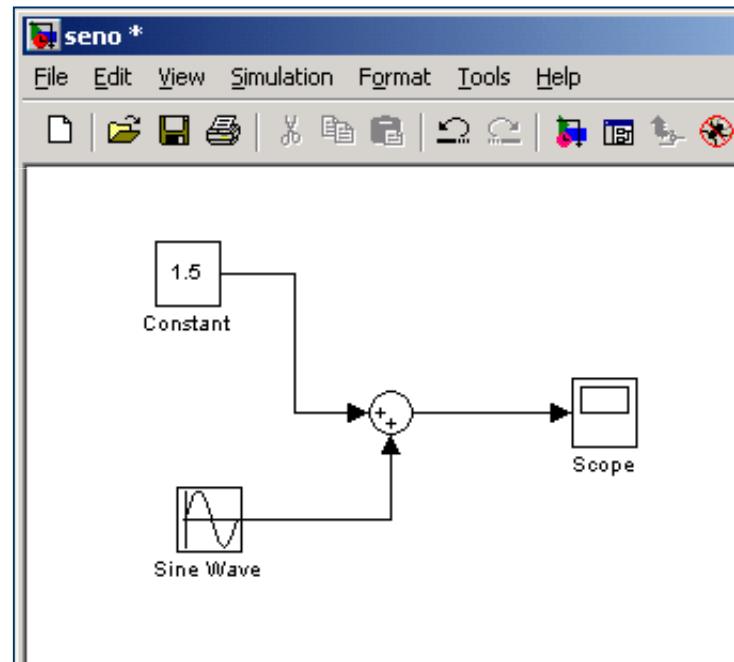
<http://www.eq.ufrj.br/links/h2cin/carlosandre>

Acessando o Simulink



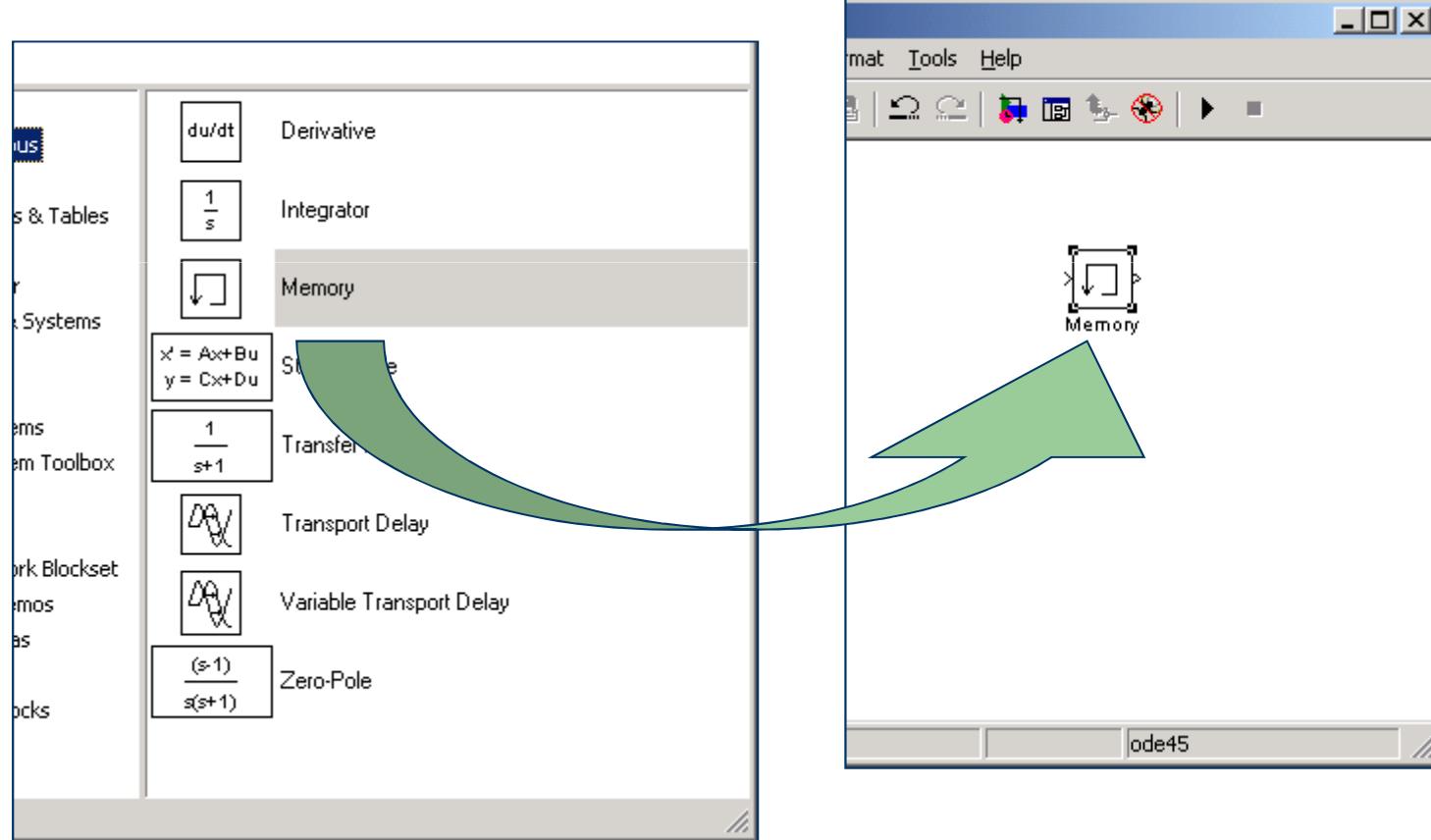


A programação no Simulink segue uma interface gráfica muito mais intuitiva e fácil de usar:





Ambiente de Trabalho Simulink



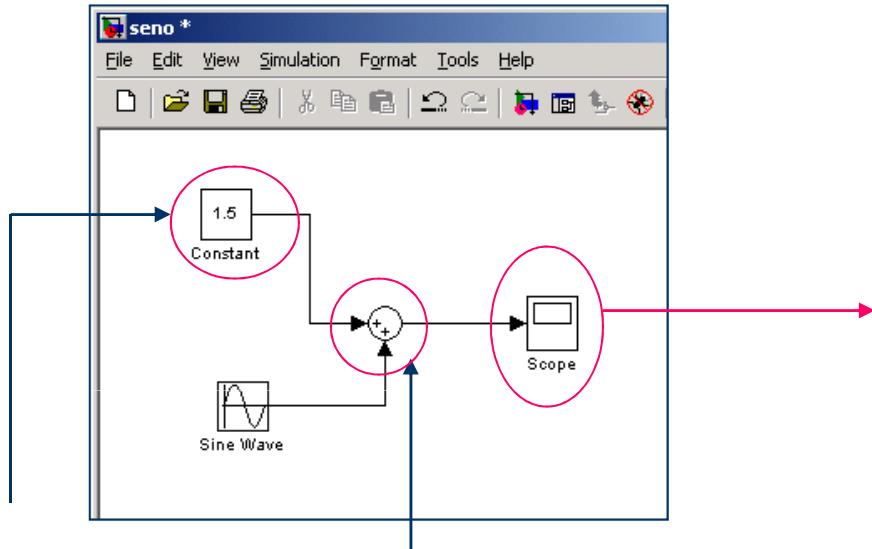


Exemplos

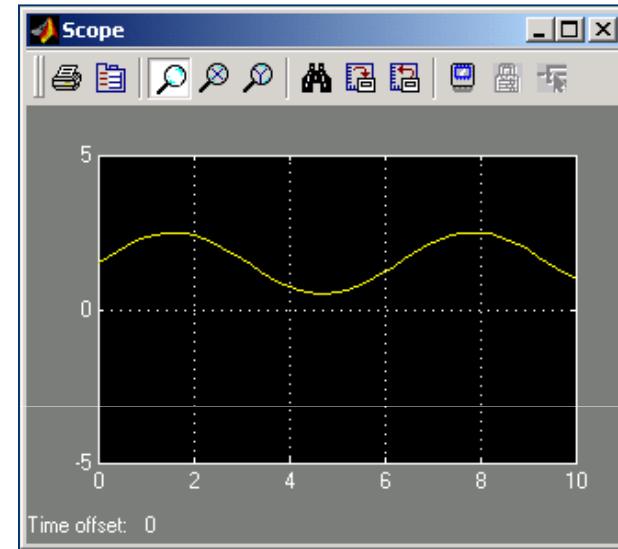
Exemplo

1

Exemplo 1 – Comportamento Senoidal



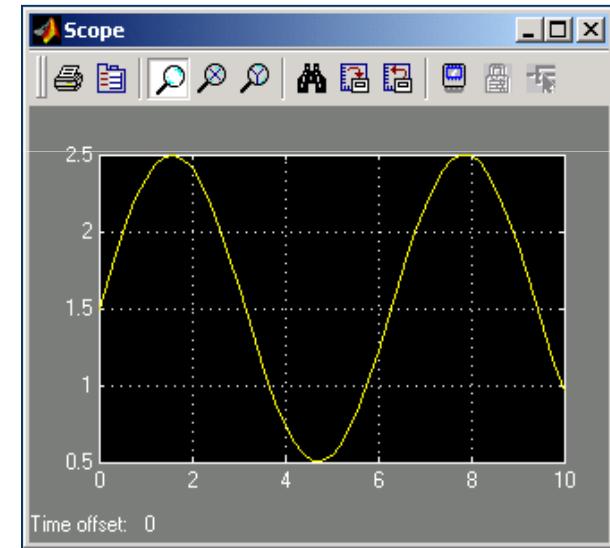
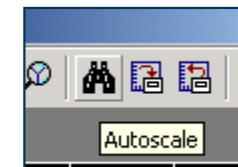
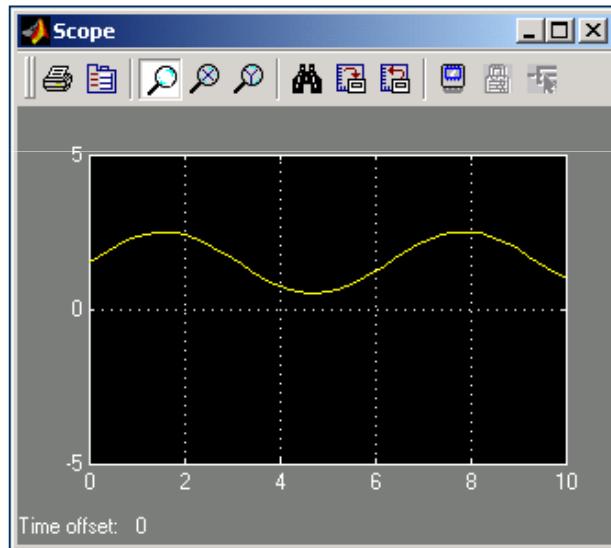
Biblioteca
Sources



Biblioteca
Math

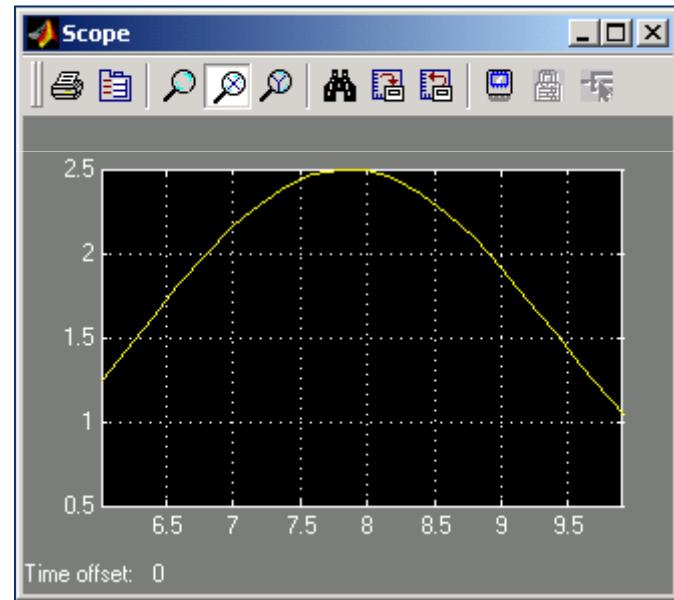
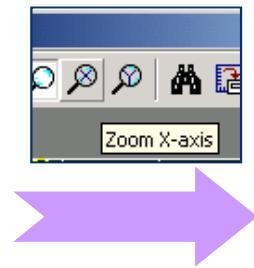
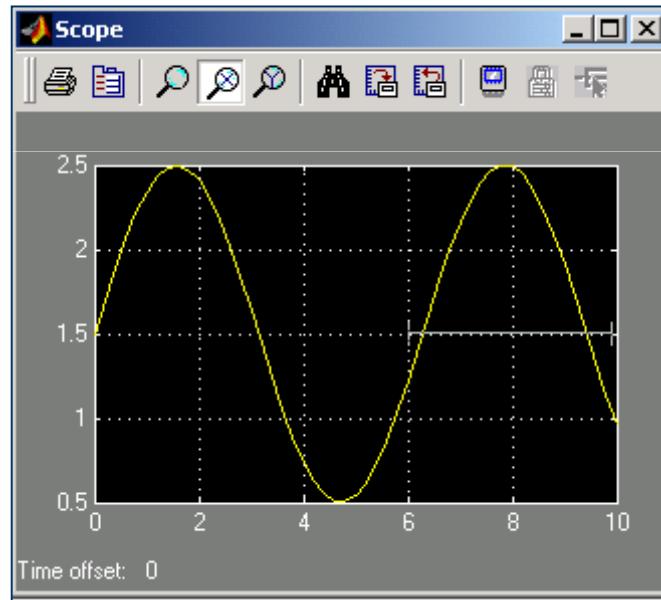


Ajuste automático da escala do gráfico:





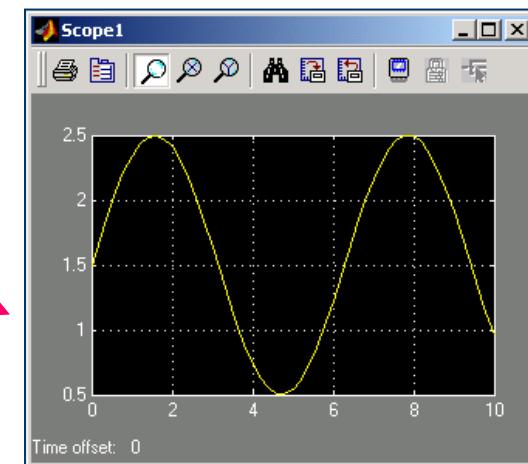
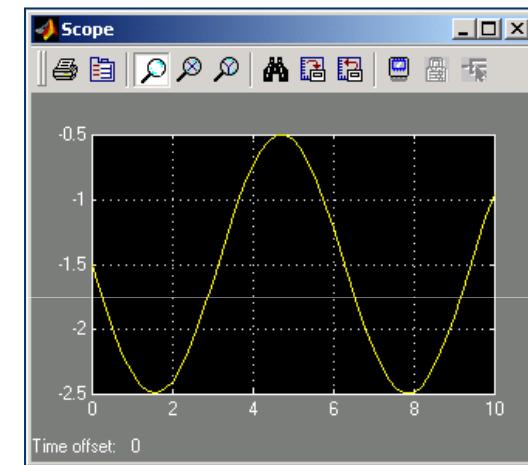
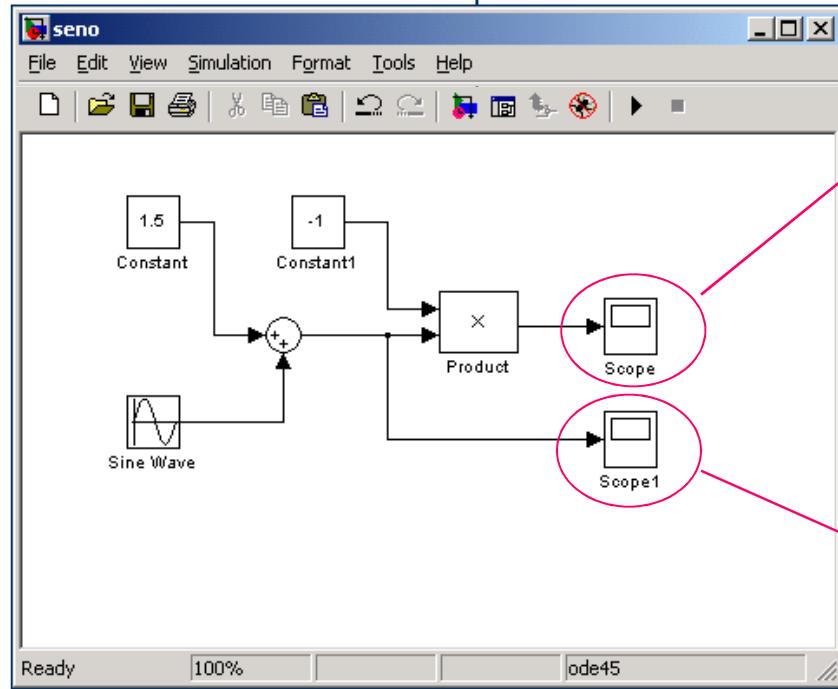
Ajuste manual da escala do gráfico:





Agora quero multiplicar o resultado por -1:

Biblioteca
Math

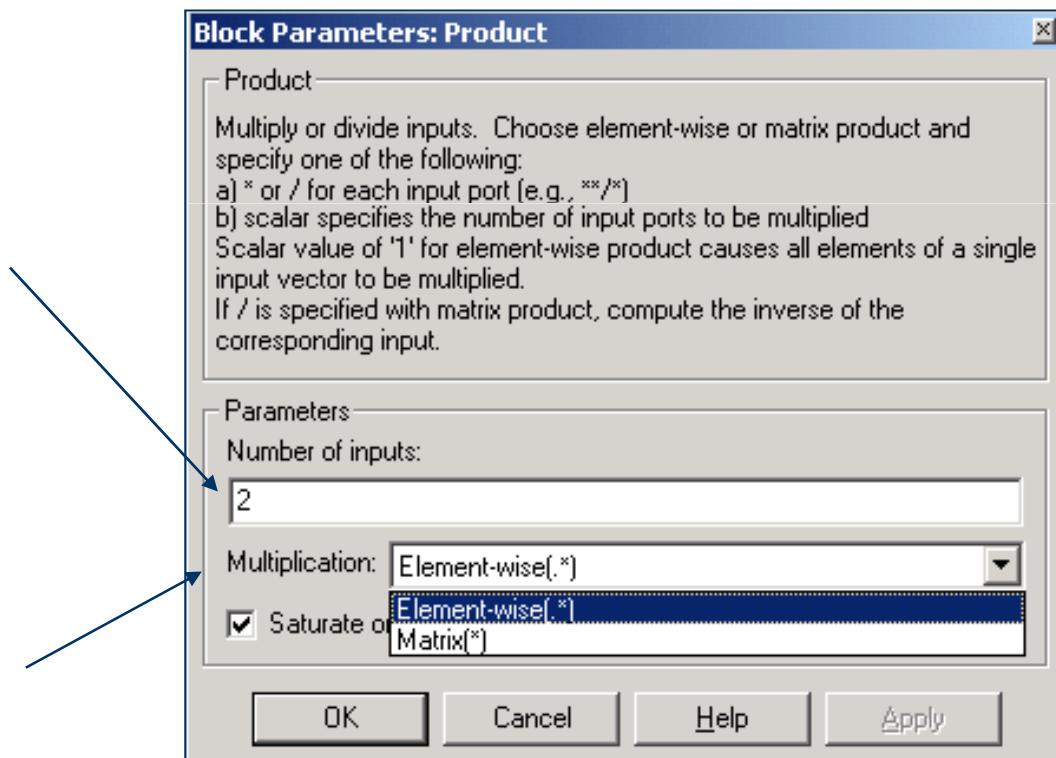




Configuração do bloco Product:

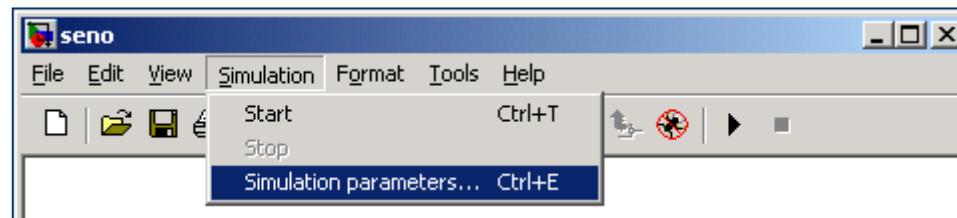
Número de termos da multiplicação.

Multiplicação de matrizes ou termo a termo.



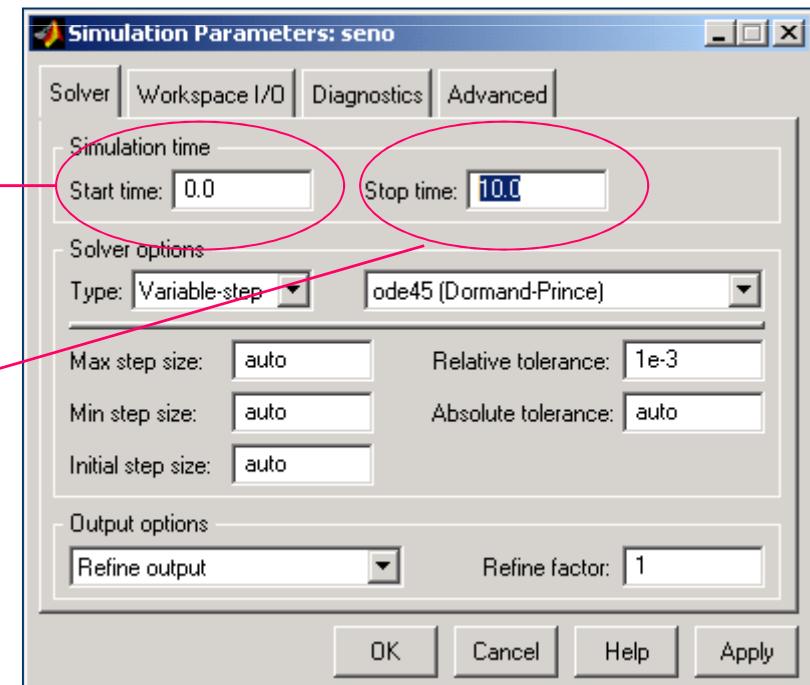


Alterando os parâmetros de simulação:



Tempo inicial

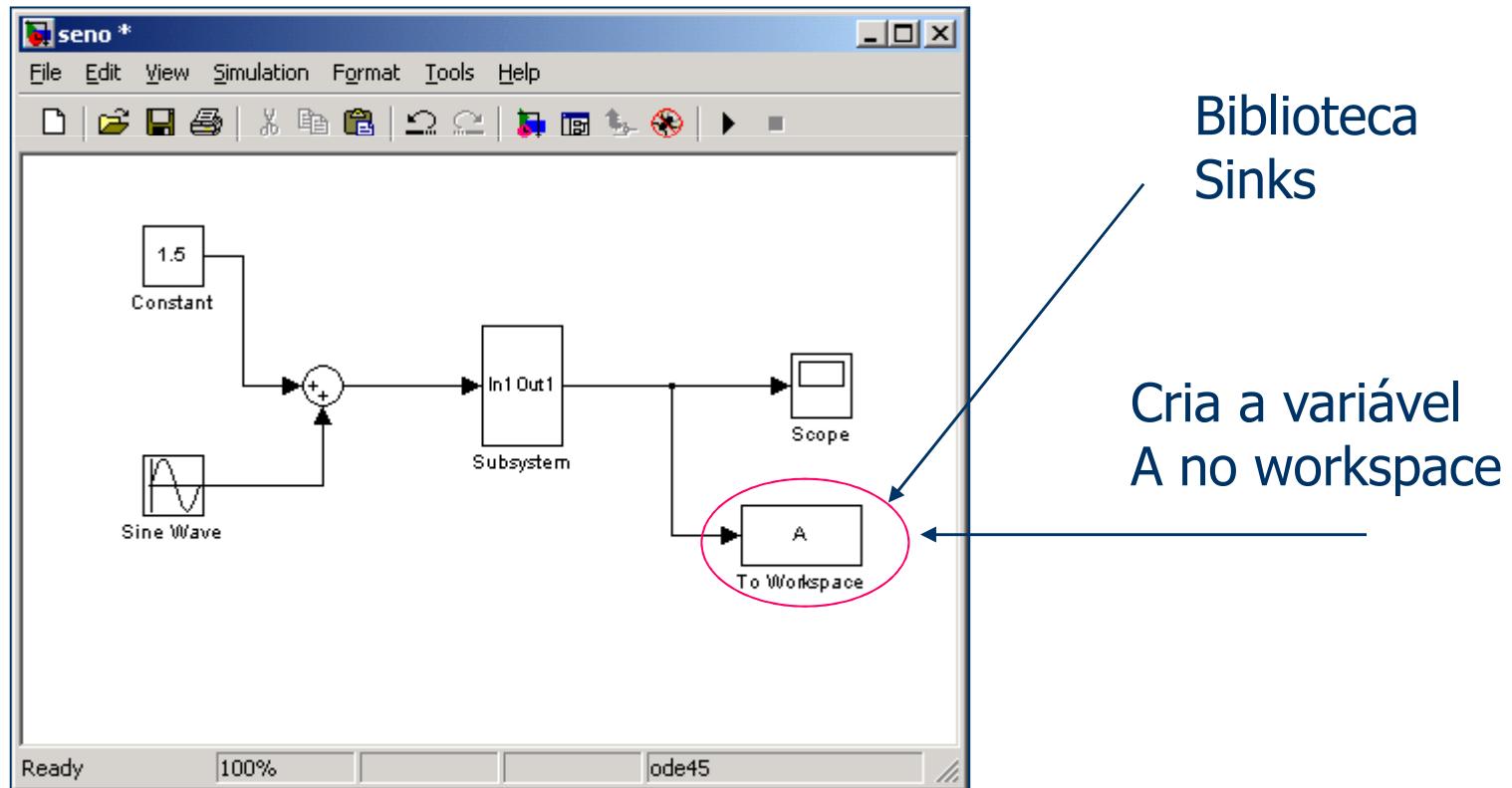
Tempo final





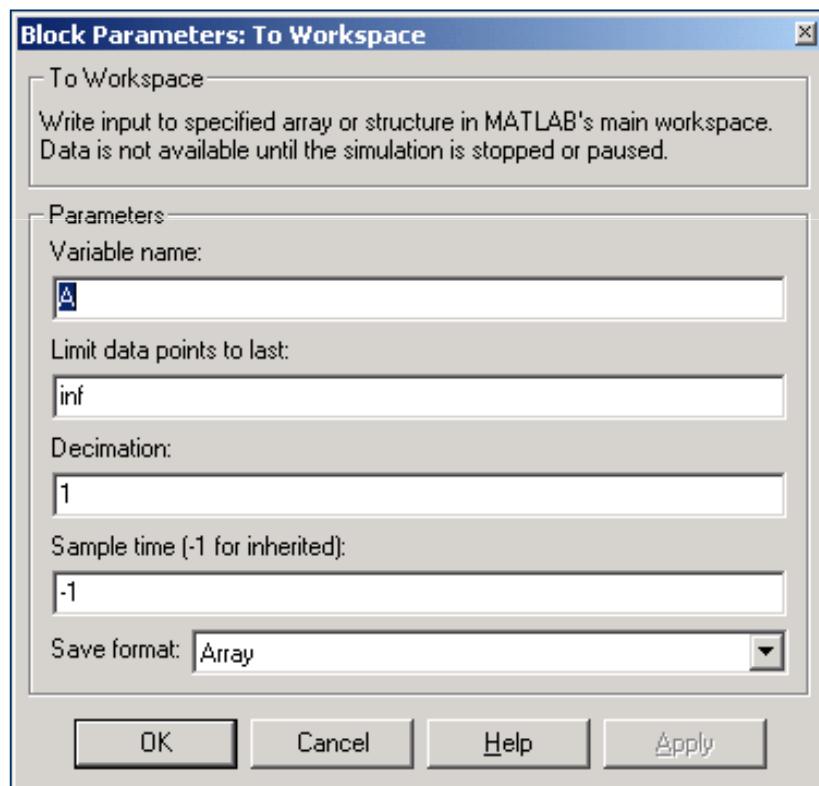
Algumas vezes é mais fácil tratar os dados gerados no ambiente Matlab.

Usamos o bloco “to workspace”:





Configuração do bloco “To Workspace”:



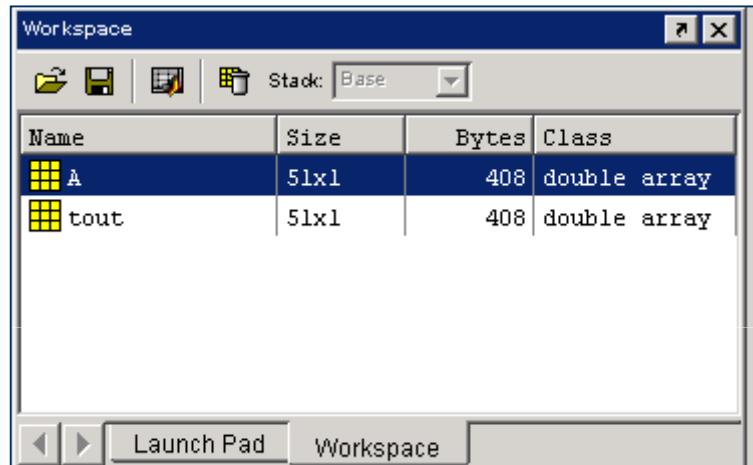
Cria a variável
A no workspace

Formato da variável

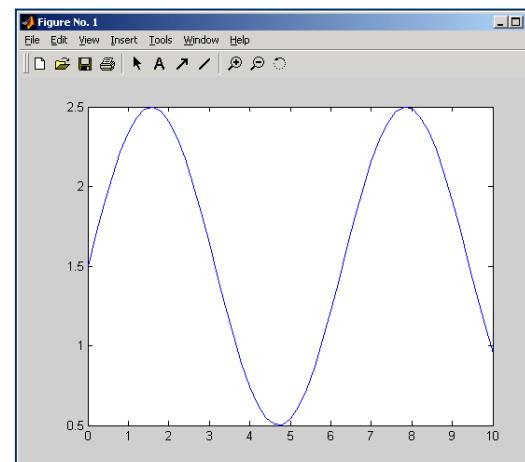
Exemplo 1 – Comportamento Senoidal



No Workspace...

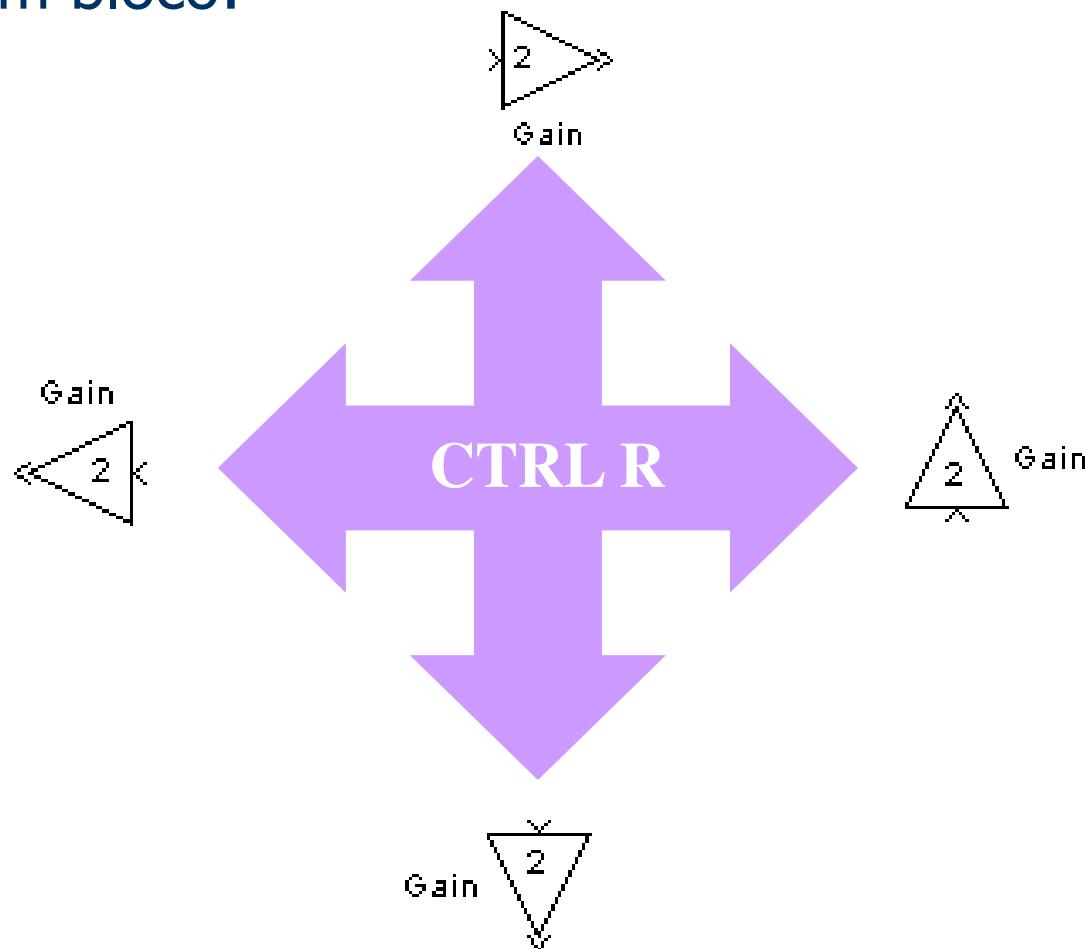


```
>> plot(tout,A)
```





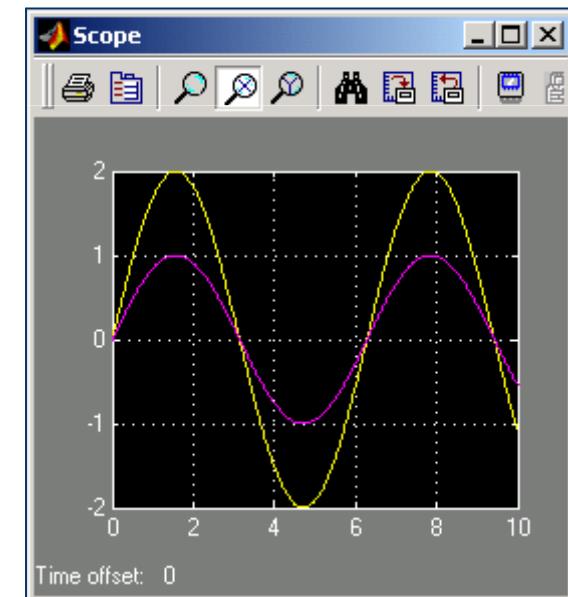
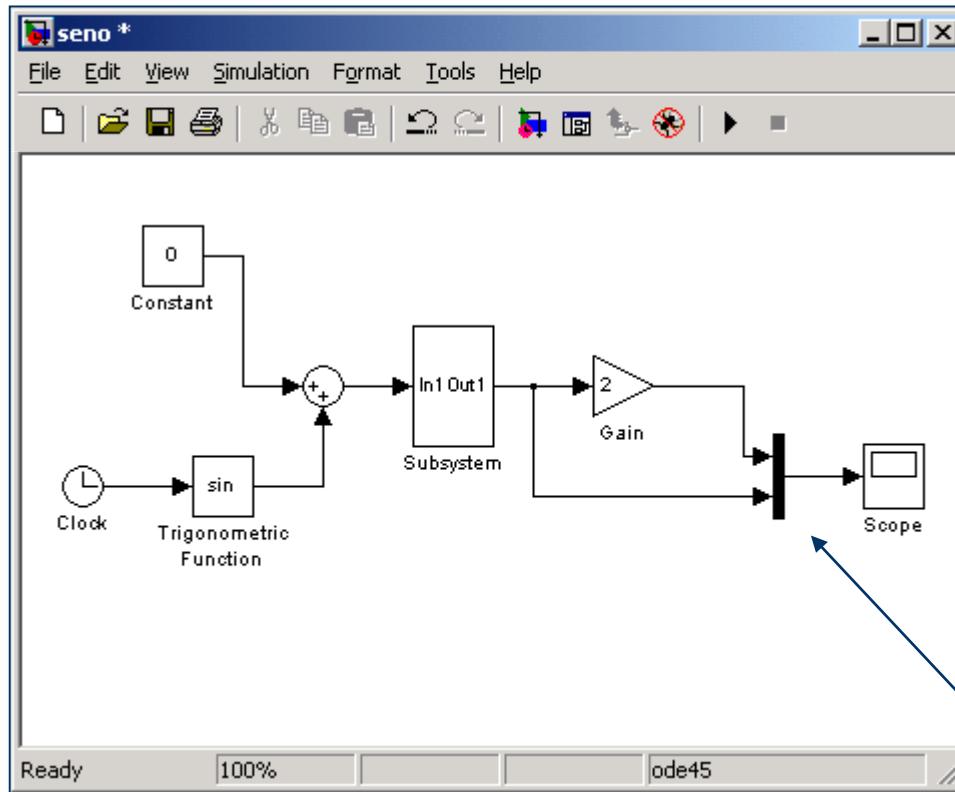
Rodando um bloco:





Combinando dois sinais:

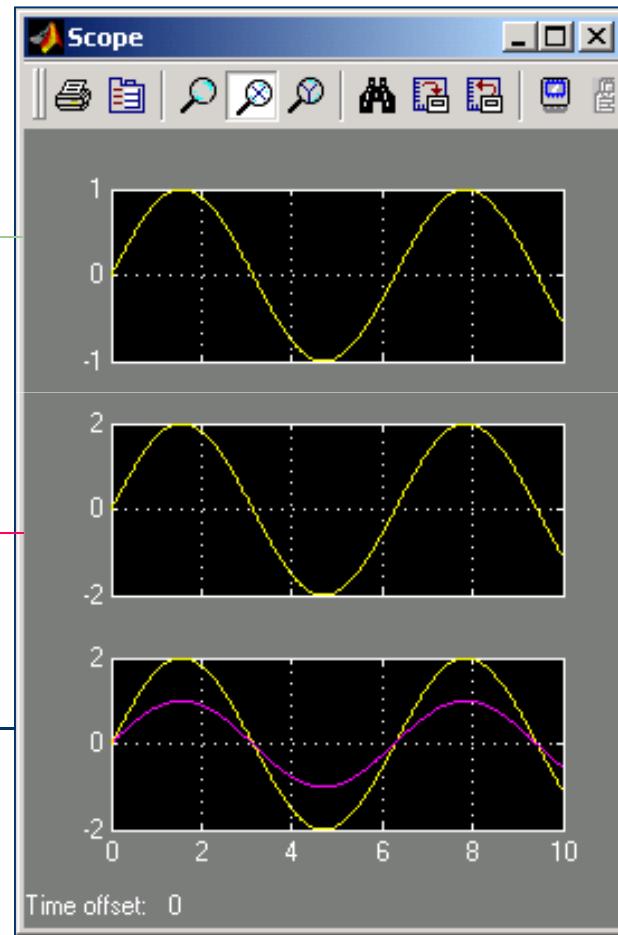
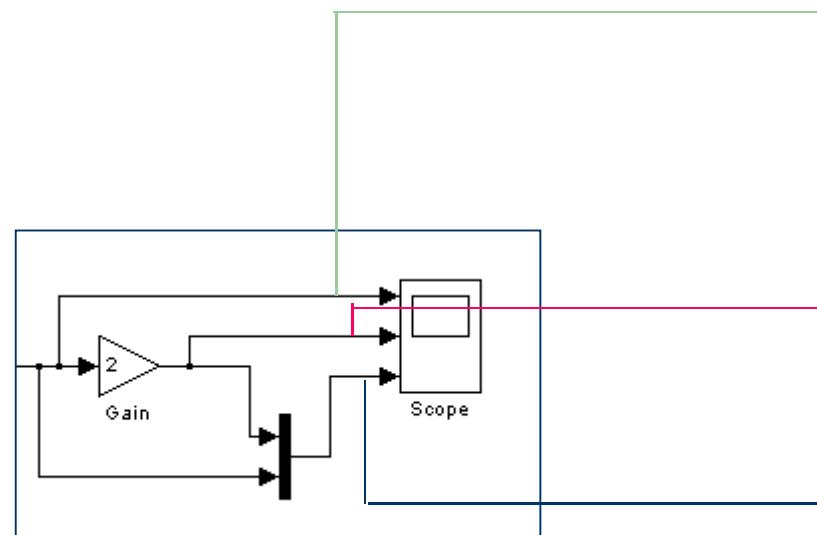
Entre outras aplicações, permite exibir duas ou mais curvas no mesmo gráfico.



Bloco MUX
Biblioteca Signals & Sys.

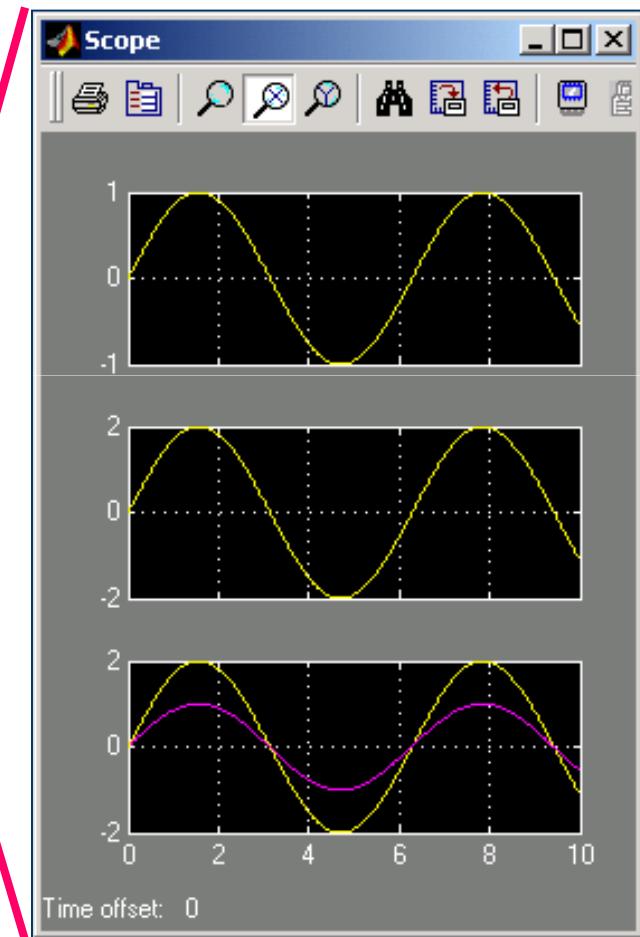
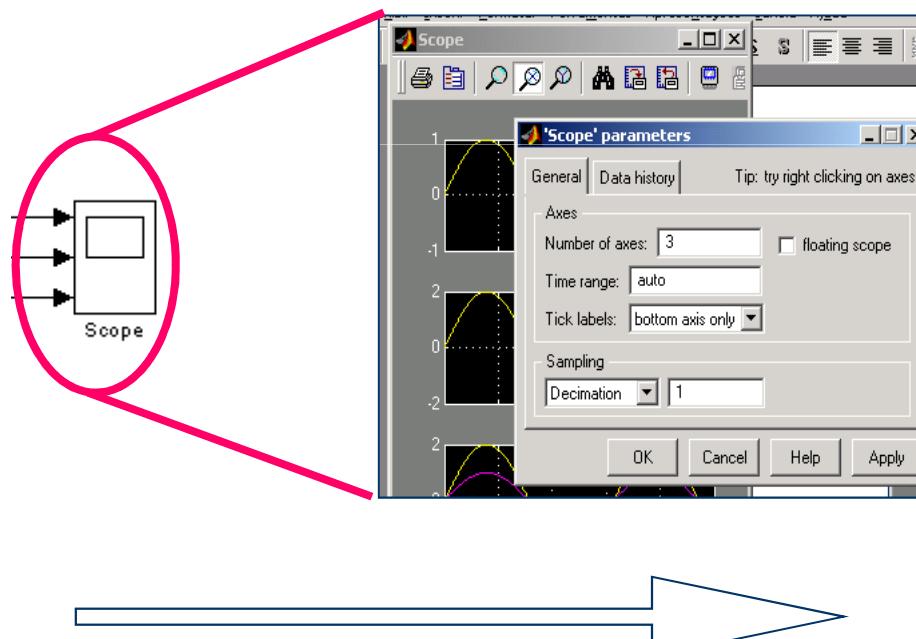


Dois ou mais gráficos:





Dois ou mais gráficos:
Configurando...





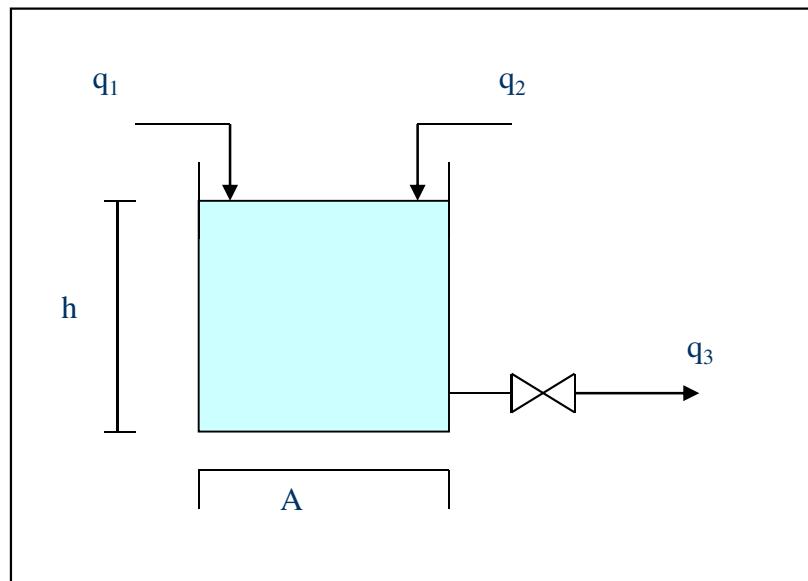
Exemplo

2

Exemplo 2 – Simulação de um modelo dinâmico



Temos a simulação de um tanque de nível sob a influência de uma perturbação degrau na vazão da alimentação. A figura descreve o sistema físico que será simulado.





Deduzindo o modelo matemático que descreve o tanque:

Assumindo que:

- a densidade do líquido e a área da seção transversal do tanque A são constantes.
- a relação entre a vazão e a carga é linear:

$$q_3 = h / R$$

Exemplo 2 – Simulação de um modelo dinâmico



O modelo é descrito por uma equação de balanço transiente de massa no tanque:

$$\rho A \frac{dh}{dt} = \rho q_1 + \rho q_2 - \rho q_3$$

Substituindo a hipótese ii na equação anterior ficamos com:

$$\rho A \frac{dh}{dt} = \rho q_1 + \rho q_2 - \rho \frac{h}{R}$$

Exemplo 2 – Simulação de um modelo dinâmico



Introduzindo as variáveis-desvio e aplicando a Transformada de Laplace, chegamos as funções de transferência:

$$\frac{h'(s)}{q_1(s)} = G_1(s) = \frac{K_p}{\tau s + 1} \quad \leftarrow$$

$$\frac{h'(s)}{q_2(s)} = G_2(s) = \frac{K_p}{\tau s + 1} \quad \leftarrow$$

onde:

$$K_p = R$$

$$\tau = AR$$

Exemplo 2 – Simulação de um modelo dinâmico



Para o exemplo em questão considere um tanque de 0.5 m de diâmetro e uma válvula na saída na linha atuando sob uma resistência linear (R) de 6.37 min/m².

Serão simulados um degrau de 1 ft³ na vazão q_1 a partir do tempo igual a 0 min (step) e um degrau de 1 ft³ na vazão q_2 a partir do tempo igual a 10 min(step1).

$$A = 3.1415 * (0.5/2)^2$$

$$A = 0.196$$

$$R = 6.37$$

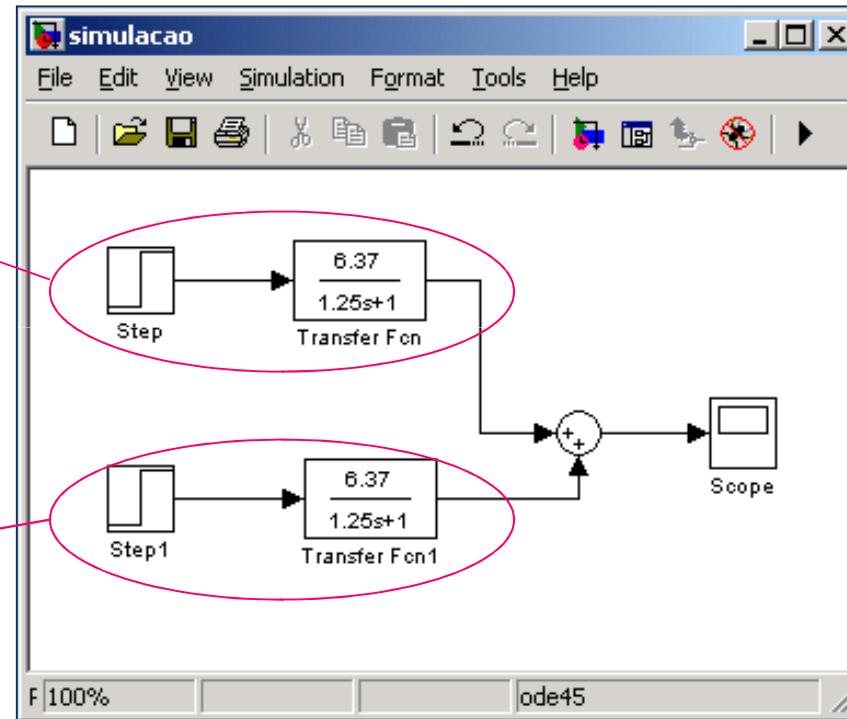
$$K_p = R = 6.37$$

$$\tau = AR = 1.25$$

Exemplo 2 – Simulação de um modelo dinâmico

Corrente q1

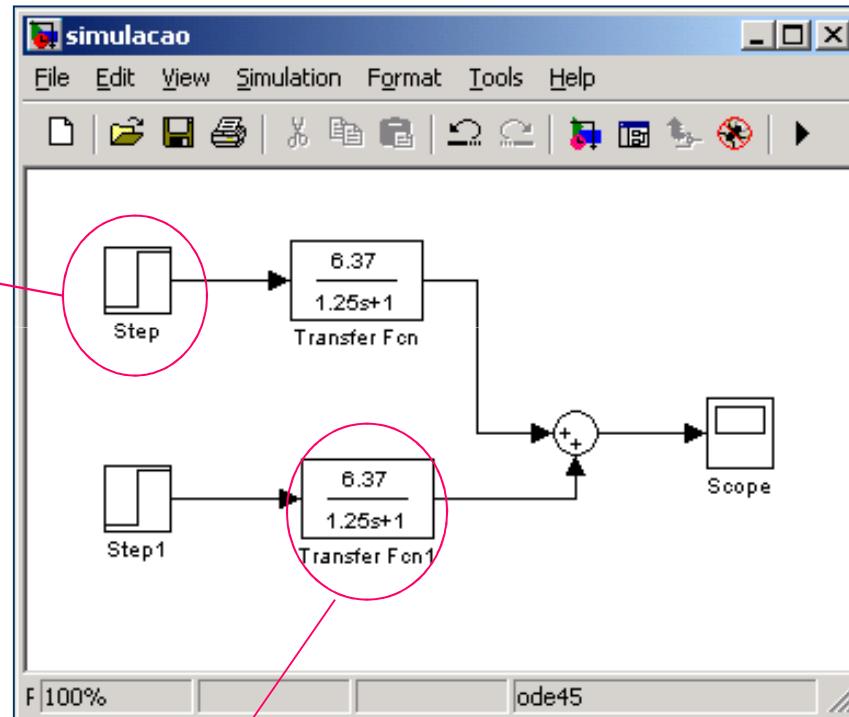
Corrente q2



Exemplo 2 – Simulação de um modelo dinâmico

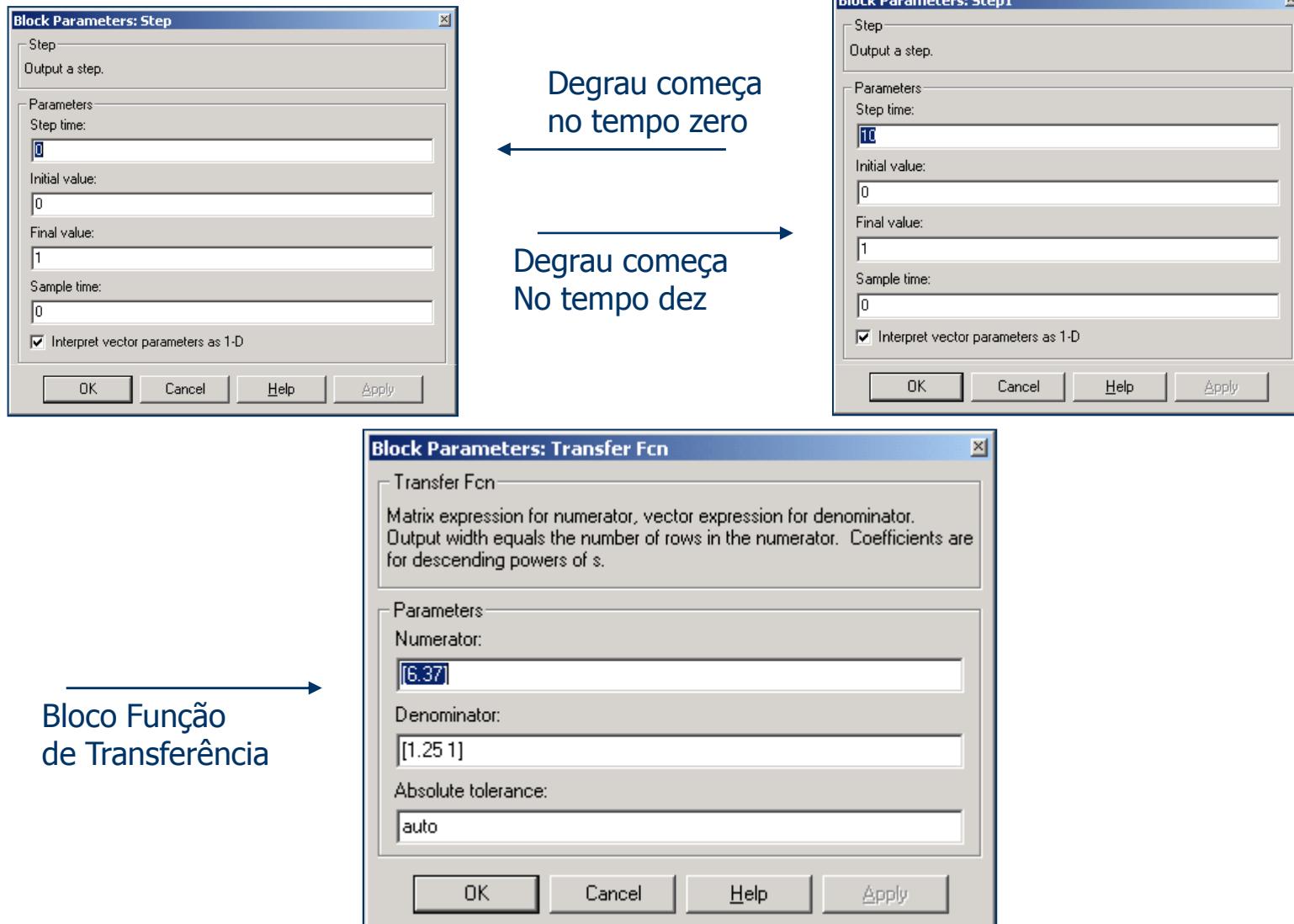


Biblioteca
Source

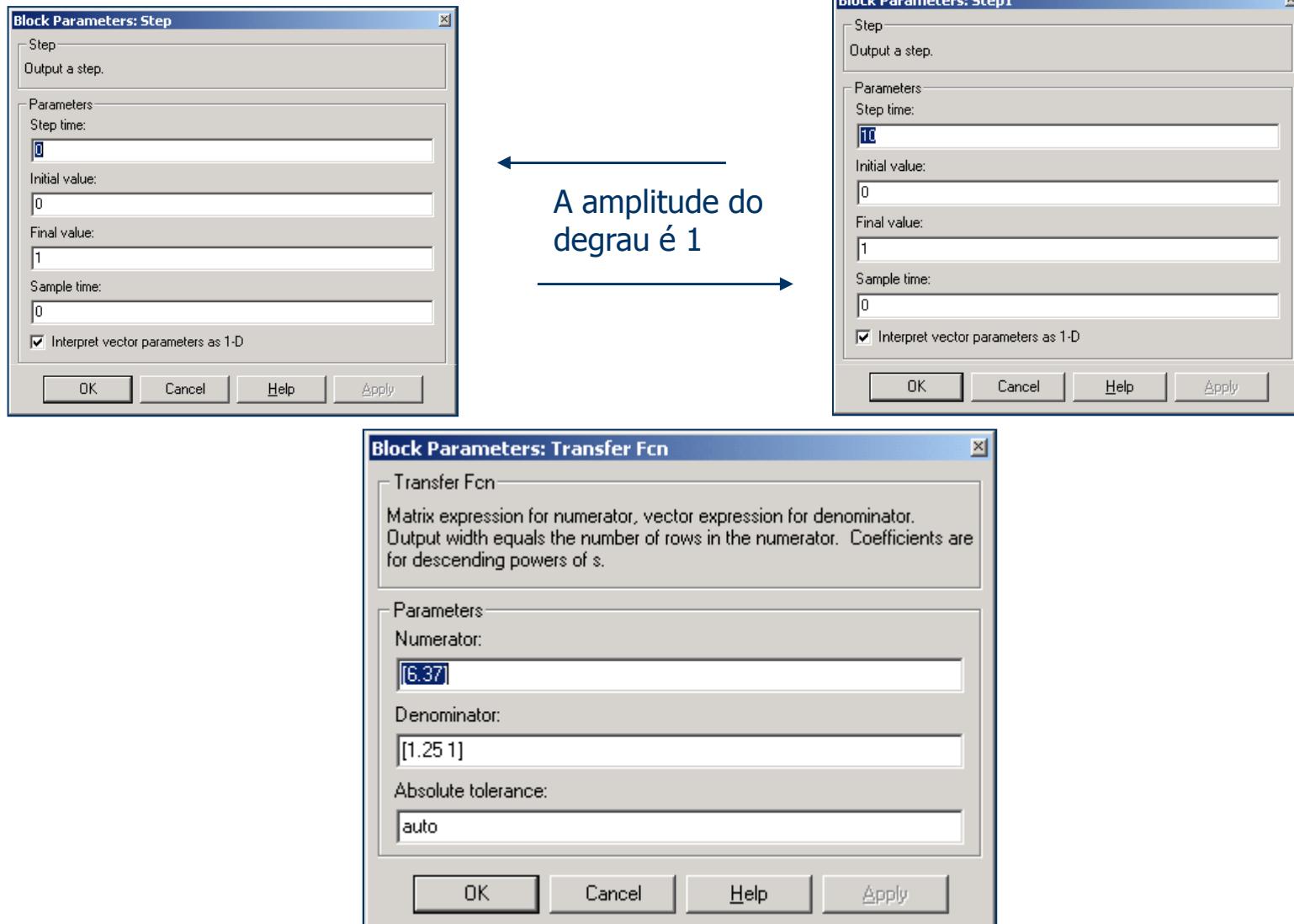


Biblioteca
Continuous

Exemplo 2 – Simulação de um modelo dinâmico

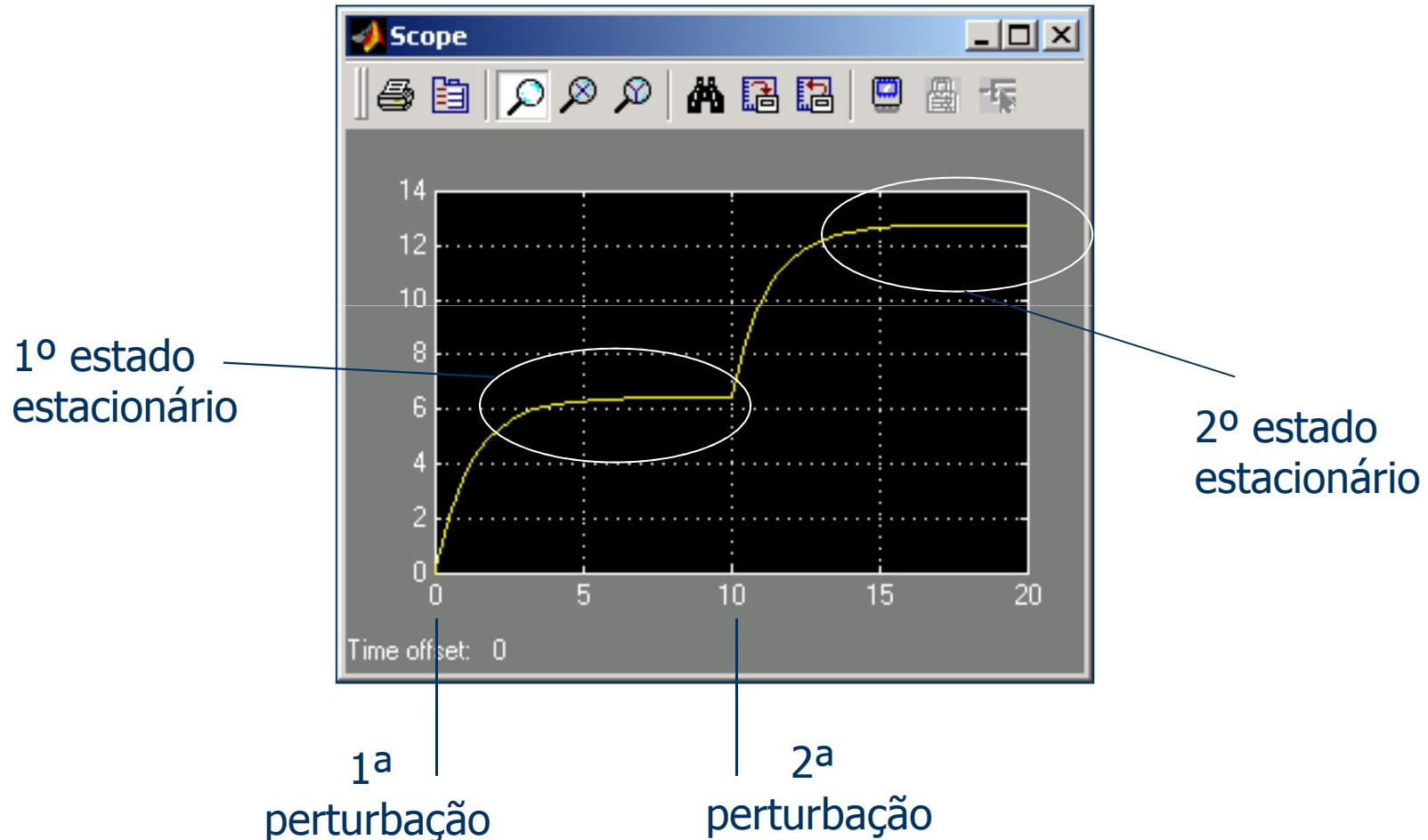


Exemplo 2 – Simulação de um modelo dinâmico





Resultado obtido:





Exemplo

3



Equações para modelar um CSTR:

$$\frac{dV}{dt} = F^A - F$$

$$\frac{dC_A}{dt} = \frac{F^A}{V} (C_A^A - C_A) - k_0 e^{-\frac{E}{RT}} C_A$$

$$\frac{dT}{dt} = \frac{\rho F^A C_P (T^A - T) + \Delta H V k_0 e^{-\frac{E}{RT}} C_A - U A (T - T_c)}{\rho V C_P}$$



Passando as equações para o formato Matlab:

$$dC_a = (F_i * (c_{ai} - C_a) / V) - k * C_a;$$

$$dV = F_i - F;$$

$$dT = (F_i * C_p * \rho * (T_i - T) + \Delta H * k * C_a * V - U * A * (T - T_c)) / (V * \rho * C_p);$$



onde:

F_i : vazão de alimentação do reator (ft³/h)

C_{ai} : concentração da alimentação do reator (lbm/ft³)

C_a : concentração no reator (variável)

k : é dado pela equação $k = k_0 \cdot \exp(-E/(R \cdot T))$

V : volume do reator

F : vazão de saída (ft³/h)

C_p : calor específico = 0.75 btu/lbm.R

ρ_o : densidade = 50 lb/ft³

T_i : temperatura de alimentação (R)

T : temperatura do reator

ΔH : calor de reação = -30000 BTU/ lbm

U : coeficiente de troca térmica = 150 BTU/(h.ft².R)

continua...



onde:

A: área de troca térmica = 250 ft²

T_c: temperatura do fluido de alimentação (R)

E: energia de ativação = 30000 BTU/lbm

R: constante dos gases = 1.99 BTU/lbm.R

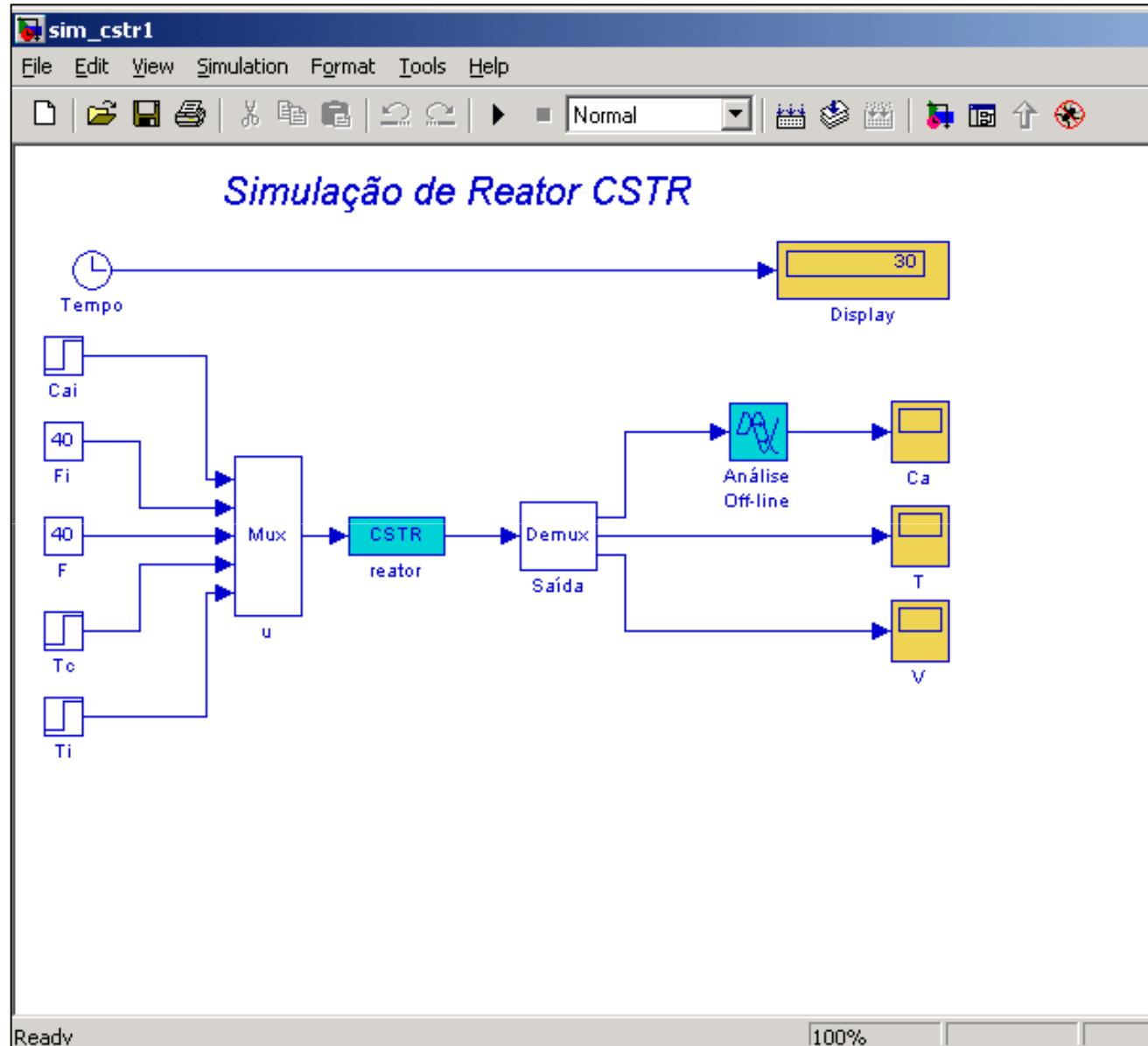
Legenda:

parâmetros freqüentemente alterados

parâmetros raramente alterados

parâmetros calculados

Exemplo 3 – Bloco S-function

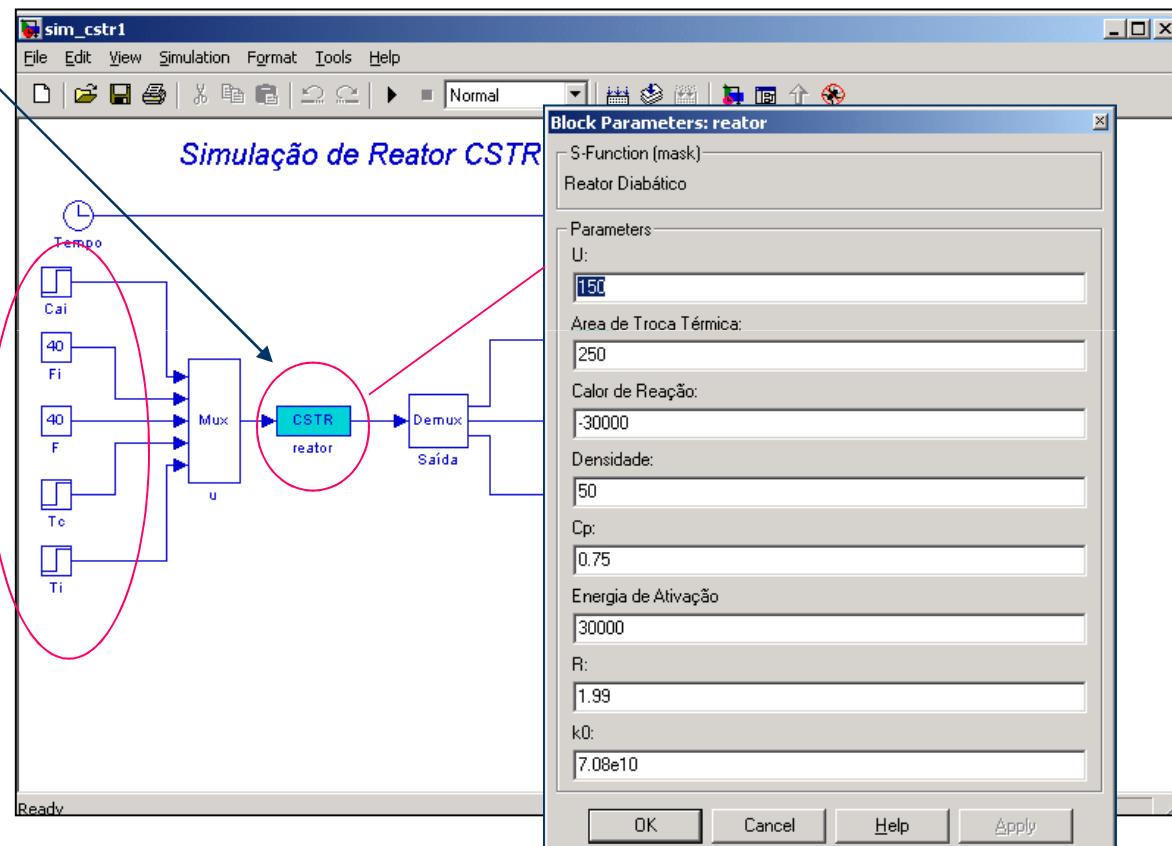


Exemplo 3 – Bloco S-function



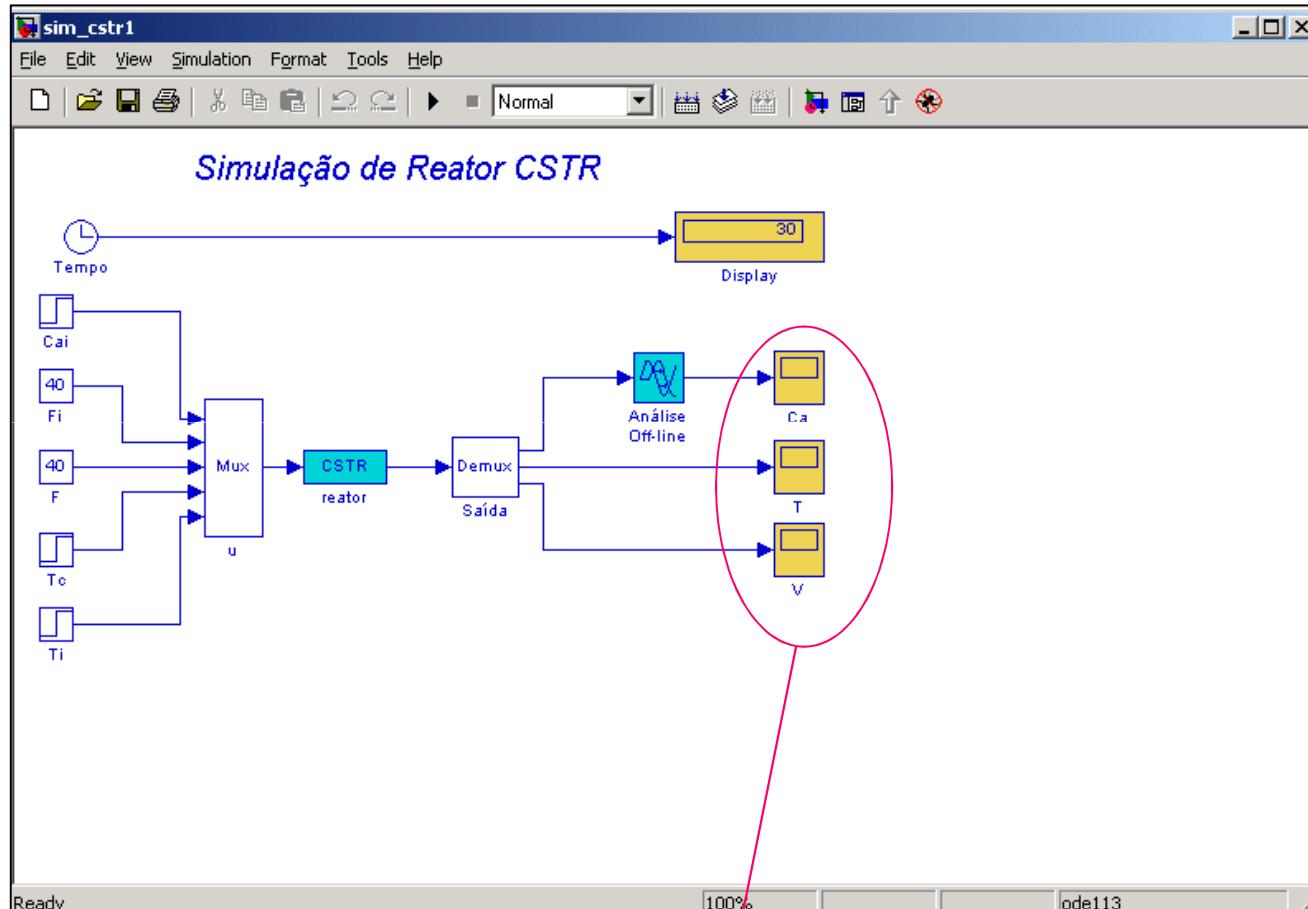
Biblioteca
Functions & Tables

Parâmetros
frequentemente
alterados



Parâmetros raramente alterados
(máscara)

Exemplo 3 – Bloco S-function



Parâmetros calculados



Em resumo:

Fi

T

Cai

DeltaH

Ca

U

Ko

A

V

Tc

F

E

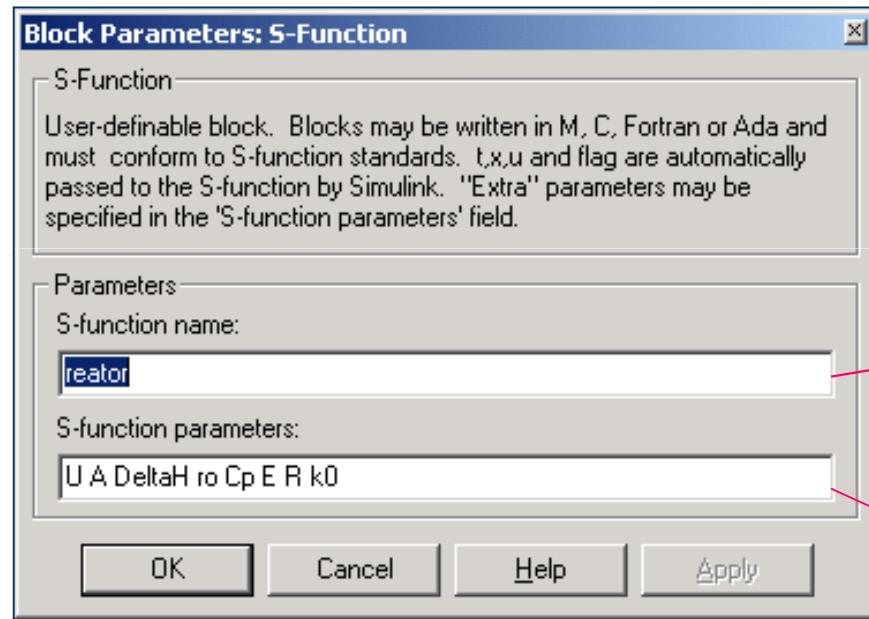
Cp

R

ro



Configurando o bloco S-function:

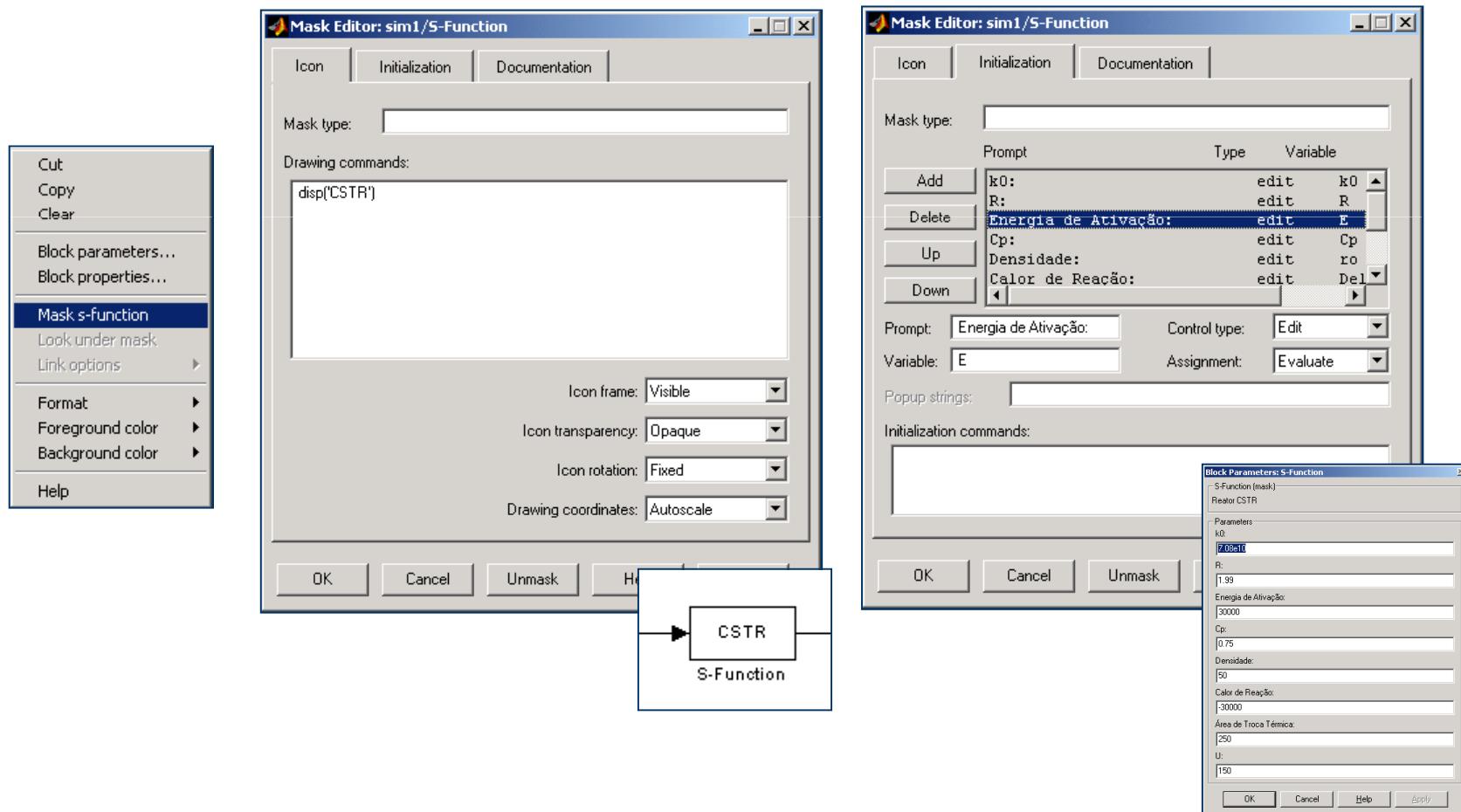


Nome do arquivo com as equações

Parâmetros alterados pela máscara



Criando uma máscara:

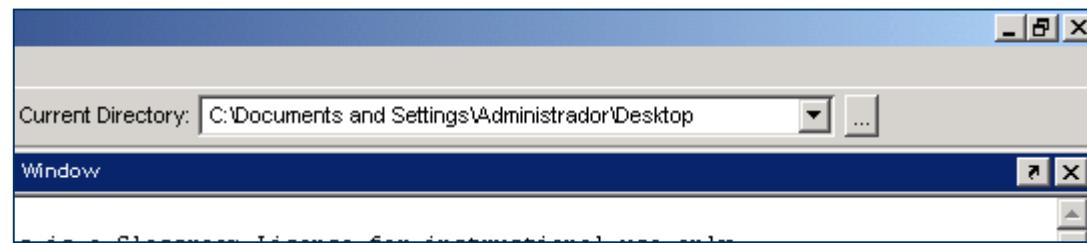




Localização do arquivo com as equações:

O arquivo com as equações deve estar localizado no mesmo local dos arquivos Simulink!

O Current Directory do Matlab deve apontar para esse local!





Criando o arquivo com as equações:

```
function [sys,x0] = reator(t,x,u,flag,U,A,DeltaH,ro,Cp,E,R,k0)
%
% Simula um reator CSTR (mistura perfeita) no qual se conduz uma
% reação exotérmica (A->B), resfriado por serpentina

%
switch flag

case 0 % Dimensiona o sistema e inicializa os estados

    % sys=[estados,0,saídas,entradas,0,0]
    sys = [3,0,3,5,0,0];
    % Condições iniciais
    ca  = 0.1315;           %lbm/ft3, concentração inicial no reator
    T   = 584.4115;         %R,      temperatura do reator
    V   = 200;               %ft3,    volume do reator
    x0 = [ca T V]';
```

continua...



Criando o arquivo com as equações:

```
function [sys,x0] = reator(t,x,u,flag,U,A,DeltaH,ro,Cp,E,R,k0)
%
% Simula um reator CSTR (mistura perfeita) no qual se conduz uma
% reação exotérmica (A->B), resfriado por serpentina
```

- **sys** é a saída do modelo, cujo significado depende de flag
- **x0** é o vetor de condições iniciais (funciona apenas quando flag = 0)
- **t** é o tempo de simulação
- **x** é o vetor de estados do modelo
- **u** é o vetor de entradas do modelo (recebido do bloco Mux)
- **flag** é um parâmetro que informa o tipo de informação que o integrador espera receber a cada chamado
- **U,...,k0** são os parâmetros adicionais que podem ser passados à função através de uma mascara (devem estar declarados na configuração do bloco S-function).



Criando o arquivo com as equações:

```
function [sys,x0] = reator(t,x,u,flag,U,A,DeltaH,ro,Cp,E,R,k0)
%
% Simula um reator CSTR (mistura perfeita) no qual se conduz uma
% reação exotérmica (A->B), resfriado por serpentina

%
switch flag

    case 0 % Dimensiona o sistema e inicializa os estados

        % sys=[estados,0,saídas,entradas,0,0]
        sys = [3,0,3,5,0,0];
        % Condições iniciais
        ca  = 0.1315;           %lbm/ft3, concentração inicial no reator
        T   = 584.4115;         %R,      temperatura do reator
        V   = 200;               %ft3,    volume do reator
        x0  = [ca T V]';
```

continua...

Exemplo 3 – Bloco S-function



```
sys = [ número de estados contínuos  
        número de estados discretos  
        número de saídas  
        número de entradas  
        marcador de alimentação direta  
        tempo de amostragem ]
```

```
case 0 % Dimensiona o sistema e inicializa os estados
```

```
% sys=[estados,0,saídas,entradas,0,0]  
sys = [3,0,3,5,0,0];  
% Condições iniciais  
ca = 0.1315; %lbm/ft3, concentração inicial no reator  
T = 584.4115; %R, temperatura do reator  
V = 200; %ft3, volume do reator  
x0 = [ca T V]';
```

continua...



Estimativas iniciais para o cálculo do sistema de equações diferenciais
(cálculo numérico)

case 0 % Dimensiona o sistema e inicializa os estados

```
% sys=[estados,0,saídas,entradas,0,0]
sys = [3,0,3,5,0,0];
% Condições iniciais
ca  = 0.1315;           %lbm/ft3, concentração inicial no reator
T   = 584.4115;         %R,      temperatura do reator
V   = 200;               %ft3,    volume do reator
x0  = [ca T V]';
```

continua...

Exemplo 3 – Bloco S-function



case 1 % Calcula as derivadas

% Atualiza entradas

```
ca = u(1);          %lbm/ft3, concentração da alimentação=0.5;
fi = u(2);          %ft3/hr, vazão de alimentação=40
f  = u(3);          %vazão de retirada=40
tc = u(4);          %R, temperatura do fluido de refrigeração=594.6
ti = u(5);          %R, temperatura da alimentação=530
```

% Cálculo das derivadas

```
ca = x(1);
T  = x(2);
V  = x(3);
```

```
k  = k0*exp(-E/(R*T));
```

```
dca = (fi*(ca-ca)/V) - k*ca;
dV  = fi-f;
dT  = (fi*Cp*ro*(ti-T) + DeltaH*k*ca*V - U*A*(T-tc)) /(V*ro*Cp);
```

```
sys = [dca; dT; dV];
```

continua...

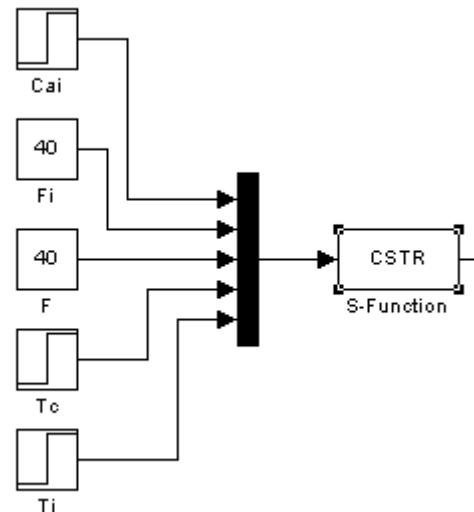
Exemplo 3 – Bloco S-function



case 1 % Calcula as derivadas

% Atualiza entradas

caí = u(1);	%lbm/ft ³ , concentração da alimentação=0.5;
Fi = u(2);	%ft ³ /hr, vazão de alimentação=40
F = u(3);	%vazão de retirada=40
Tc = u(4);	%R, temperatura do fluido de refrigeração=594.6
Ti = u(5);	%R, temperatura da alimentação=530



Exemplo 3 – Bloco S-function



case 1 % Calcula as derivadas

% Atualiza entradas

```
ca = u(1);          %lbm/ft3, concentração da alimentação=0.5;
F = u(2);           %ft3/hr, vazão de alimentação=40
F = u(3);           %vazão de retirada=40
Tc = u(4);          %R, temperatura do fluido de refrigeração=594.6
Ti = u(5);          %R, temperatura da alimentação=530
```

% Cálculo das derivadas

```
Ca = x(1);
T = x(2);
V = x(3);
```

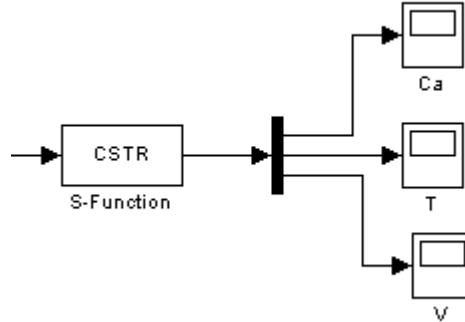
```
k = k0*exp(-E/(R*T));
```

```
dCa = (F*(ca-Ca)/V) - k*Ca;
dV = F-F;
dT = (F*Cp*ro*(Ti-T) + DeltaH*k*Ca*V - U*A*(T-Tc)) /(V*ro*Cp);
```

```
sys = [dCa; dT; dV];
```

continua...

Exemplo 3 – Bloco S-function



% Cálculo das derivadas

$$Ca = x(1);$$

$$T = x(2);$$

$$V = x(3);$$

$$k = k_0 \cdot \exp(-E/(R \cdot T));$$

$$dCa = (F_i \cdot (c_{ai} - Ca)/V) - k \cdot Ca;$$

$$dV = F_i - F;$$

$$dT = (F_i \cdot C_p \cdot \rho_o \cdot (T_i - T) + \Delta H \cdot k \cdot Ca \cdot V - U \cdot A \cdot (T - T_c)) / (V \cdot \rho_o \cdot C_p);$$

$$sys = [dCa; dT; dV];$$

continua...

Exemplo 3 – Bloco S-function



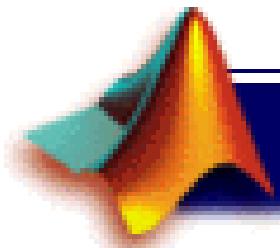
case 3 % Calcula as saídas

```
sys = [x(1) x(2) x(3)];
```

otherwise

```
sys = [];
```

end



Simulink

Carlos André Vaz Junior

cavazjunior@gmail.com

<http://www.eq.ufrj.br/links/h2cin/carlosandre>