

# ACH2024

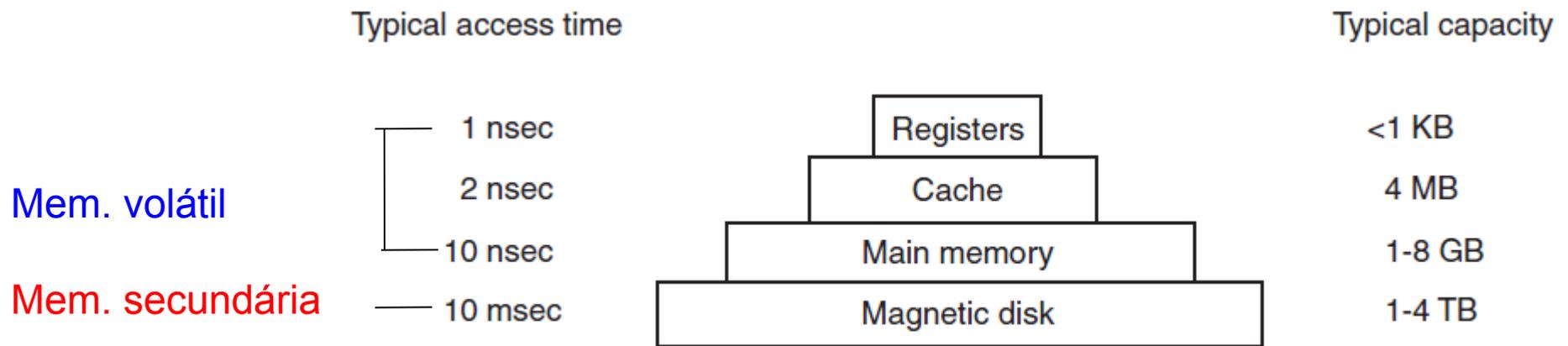
## Organização de arquivos: alocação sequencial (parte 1)

Prof Helton Hideraldo Biscaro

# Aula passadas

- Organização interna de arquivos (delimitação de campos e registros)
  - Aproveitamento de espaço interno
  - Tempo para localizar um campo ou registro
- Estrutura física de discos rígidos

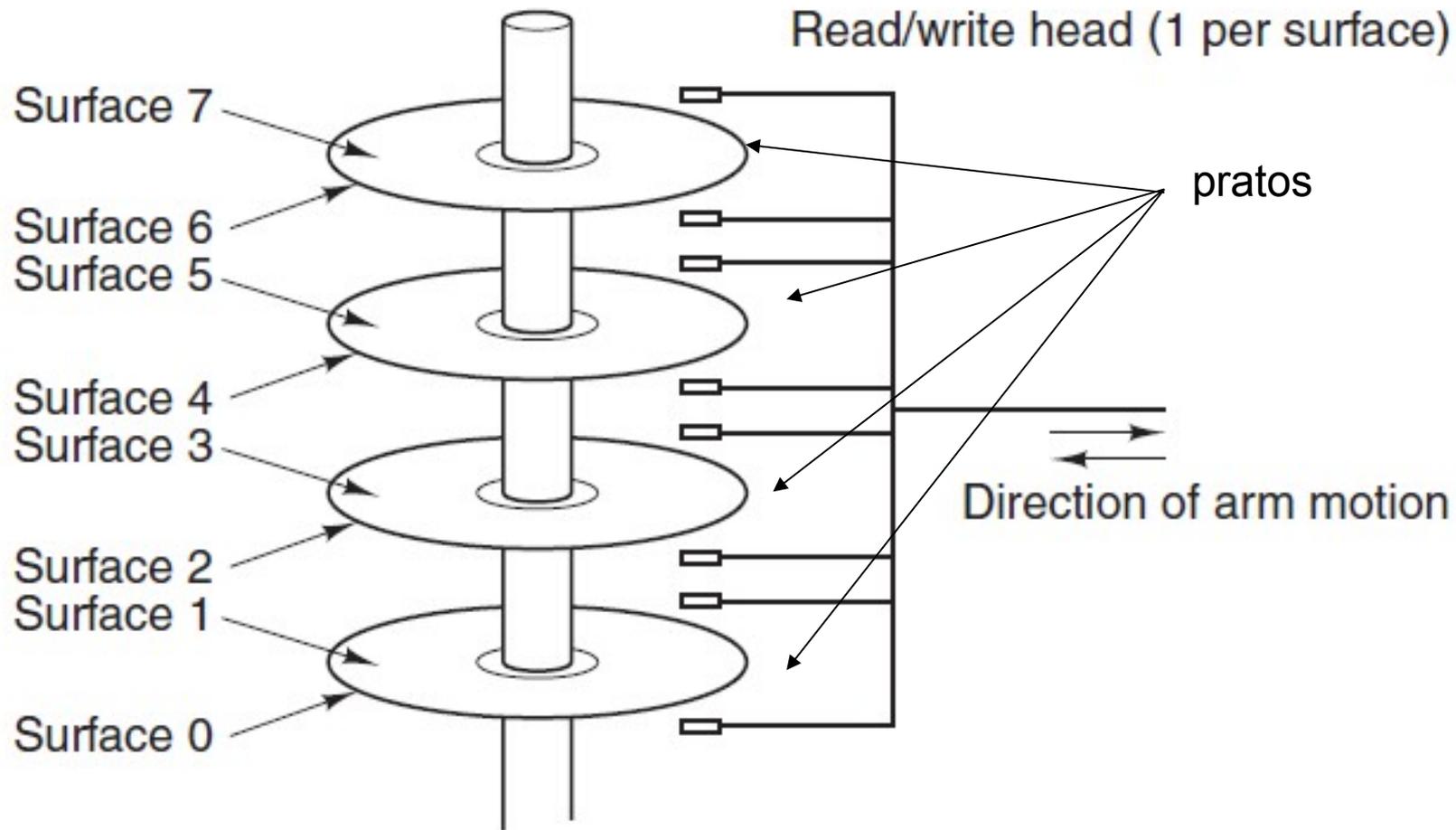
# Memória primária x secundária



**Figure 1-9.** A typical memory hierarchy. The numbers are very rough approximations.

(TANEMBAUM & BOS, 2015)

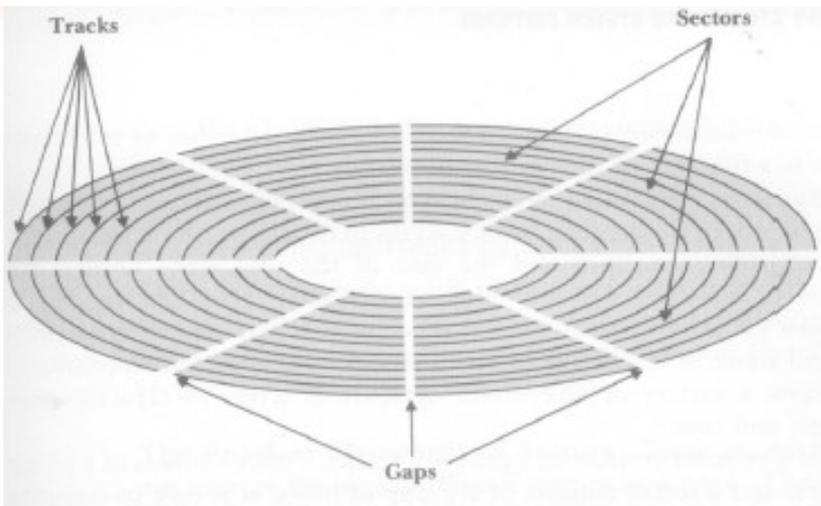
# Estrutura de um HD



**Figure 1-10.** Structure of a disk drive.

(TANEMBAUM & BOS, 2015)

# Organização da informação no disco



- **Disco:** conjunto de 'pratos' empilhados
  - Dados são gravados nas superfícies desses pratos

- **Superfícies:** são organizadas em trilhas

- **Trilhas:** são organizadas em setores

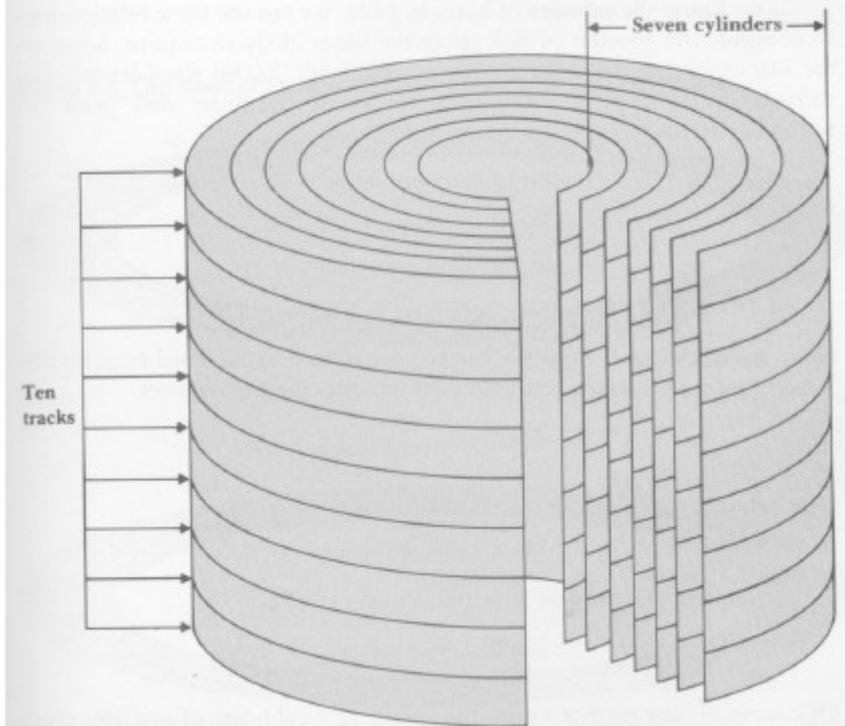
- **Cilindro:** conjunto de trilhas na mesma posição

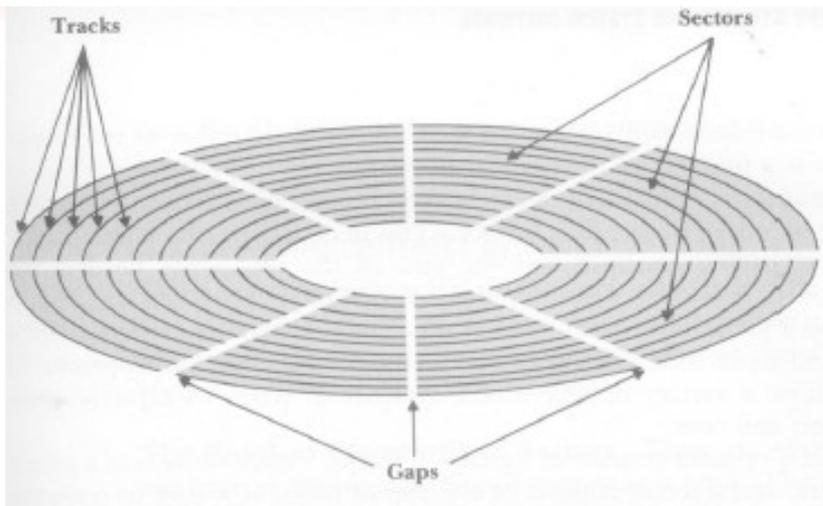
Um **setor** é a menor porção endereçável do disco

A divisão de uma trilha em setores é definida pelo disco, e não pode ser mudada.

O você acha que o computador deve fazer para ler algum dado do HD?

FIGURE 3.3 Schematic illustration of disk drive viewed as a set of seven cylinders.

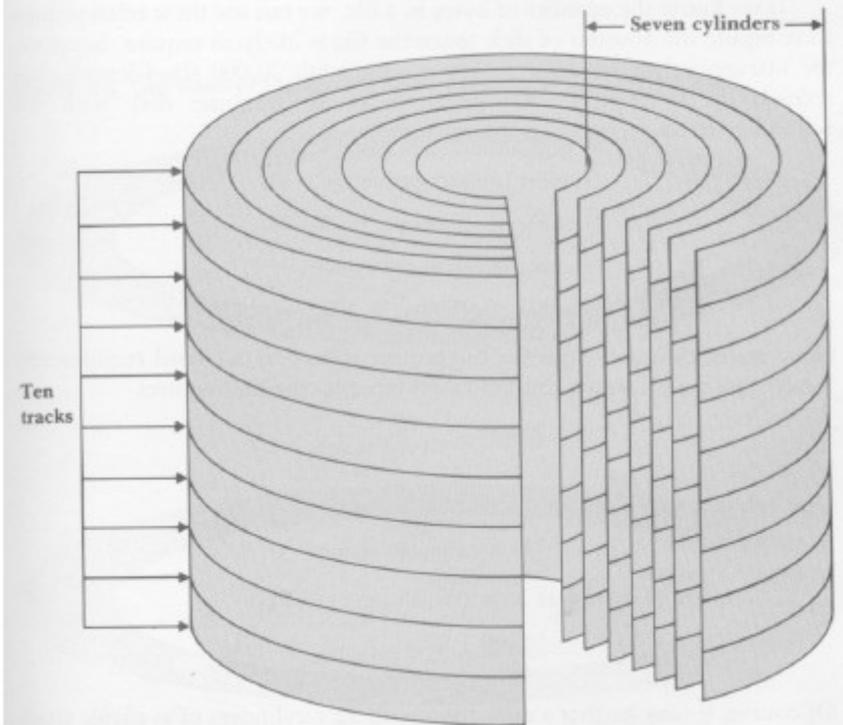




## O você acha que o computador deve fazer para ler algum dado do HD?

- 1) Identifica em que setor/trilha/superfície está a informação
- 2) Movimenta o braço de leitura para o cilindro correto (para poder acessar a trilha correta)
- 3) Rotaciona o prato para posicionar a cabeça de leitura sobre o setor correto
- 4) Faz a leitura de um certo nr de bytes

FIGURE 3.3 Schematic illustration of disk drive viewed as a set of seven cylinders.



Passos 2 e 3 (chamados SEEK) são mecânicos! Por isso demora tanto!

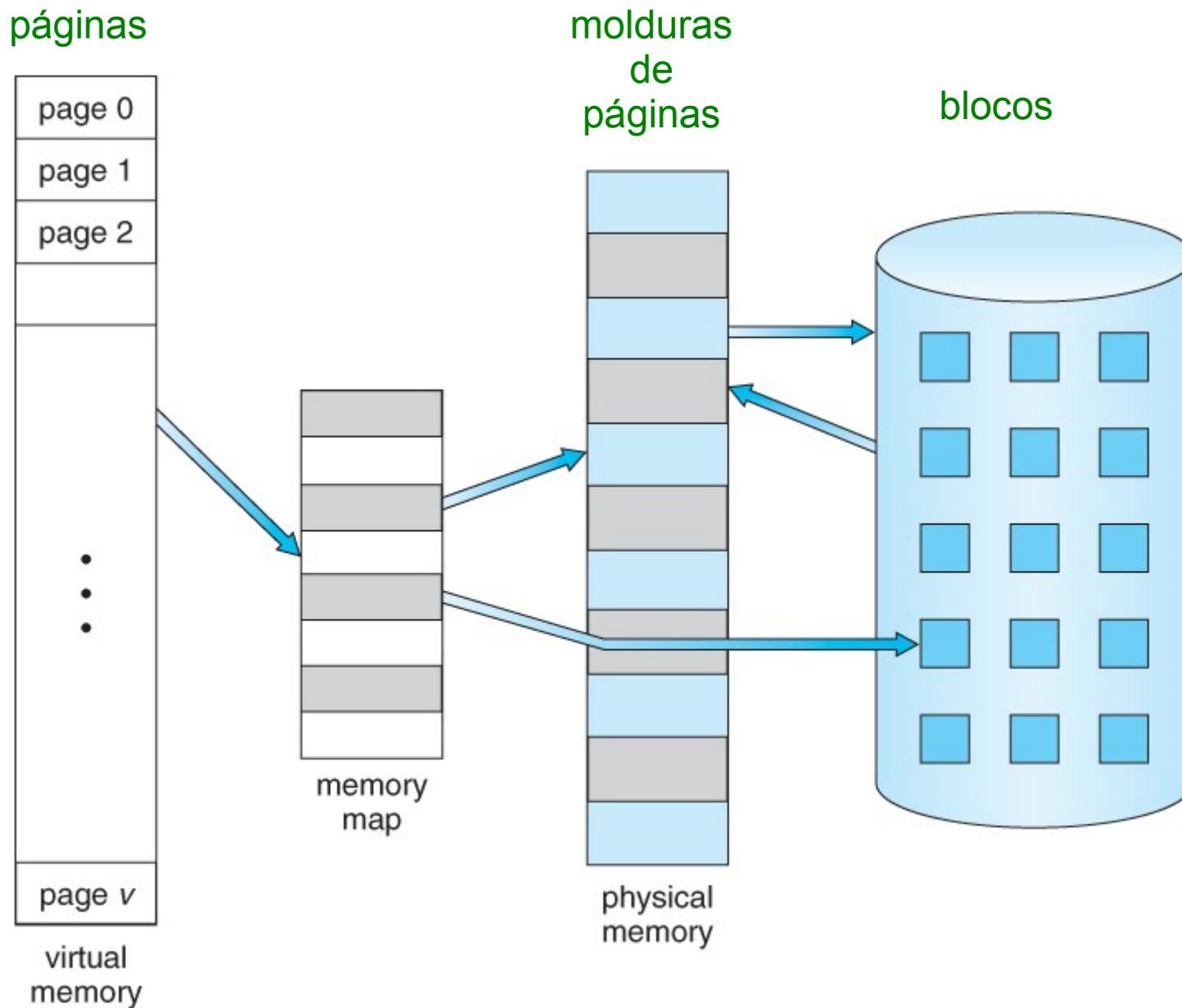
# Como calcular tempo de acesso

- Se acesso a disco é caro e queremos escolher estruturas de dados que diminuam o tempo de acesso, precisamos poder calcular (ou estimar) o tempo de acesso de uma forma não muito complicada, pelo menos:
  - independente da distribuição e localização do arquivo em disco
  - independente da tecnologia
- Para simplificar os cálculos, podemos fazer a seguinte aproximação (pior caso):
  - considera-se que é necessário um *seek* por “pedaço” de arquivo a ser lido:
    - 1) considerando que eu não preciso ler o arquivo inteiro em um dado instante, pois posso estar interessado em apenas um “pedaço”
    - 2) como há outros processos sendo executados, quando eu quiser ler outro “pedaço” do meu arquivo a cabeça de leitura do disco pode não estar no mesmo lugar onde parou a última leitura desse meu arquivo
  - **tempo de acesso total = nr de acessos (seeks) \* tempo de um acesso**

De que tamanho tem que ser esse pedaço?

Pode ser um byte? E se meu programa quiser ler um byte de cada vez?

E quando eu leio um “pedaço”, armazeno onde essa informação?



# Aula de hoje

# Memória virtual – mapeamento de endereços

Seja  $N$  o espaço de endereçamento (lógico – tudo o que eu quero endereçar) e  $M$  o espaço de memória principal (física)

$f : N \rightarrow M$  é um mapeamento podendo  $N \gg M$

Como fazer esse mapeamento de endereço lógico (do programa) a um endereço físico da memória principal?

# Memória virtual – mapeamento de endereços

Lembrando que pode  $|N| \gg |M|$

Um endereço de N (lógico, virtual): parte dos bits é o **número** da página ( $p$ ) e a outra parte é a posição (*offset*) dentro da página ( $b$ )

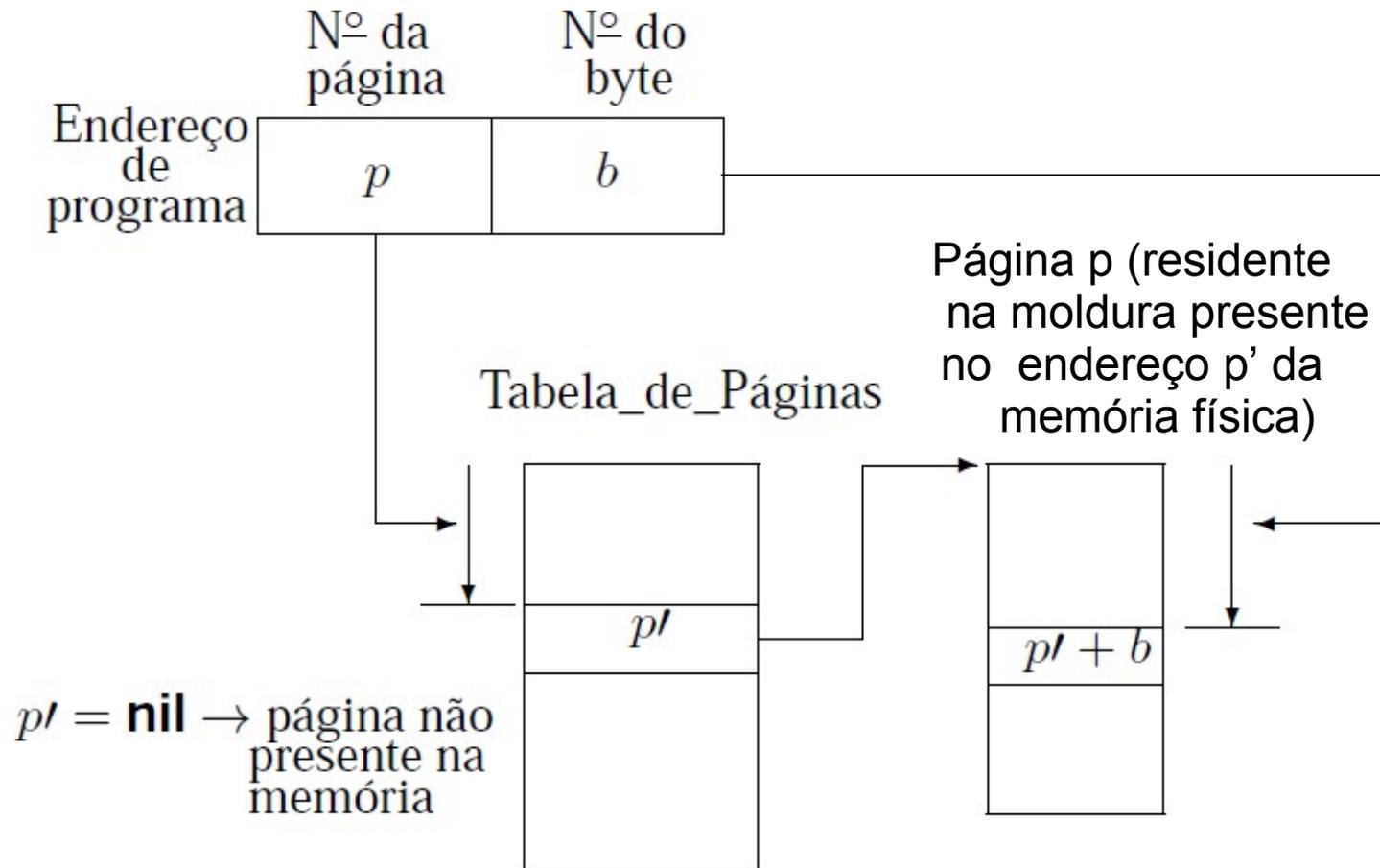
Lembrando que pode haver tantas páginas quanto forem necessárias para cobrir N

**Tabela de Páginas:** se a página de **número**  $p$  estiver na memória principal, a  $p$ -ésima entrada da Tabela de Páginas contém o **endereço da moldura**  $p'$  (na memória principal) que contém a página  $p$

Isto é, um endereço  $n$  pertencente a N é  $pb$  ( $p$  concatenado com  $b$ ) e o mapeamento  $f$  é:

$$f(n) = f(pb) = \text{PageTable}[p] + b = p' + b$$

# Memória virtual – mapeamento de endereços



---

## Memória Virtual: Reposição de Páginas

---

- Se não houver uma moldura de página vazia → uma página deverá ser removida da memória principal.
- Ideal → remover a página que não será referenciada pelo período de tempo mais longo no futuro.
  - tentamos inferir o futuro a partir do comportamento passado.

---

## Memória Virtual: Políticas de Reposição de Páginas

---

- **Menos Recentemente Utilizada (LRU):**
  - um dos algoritmos mais utilizados,
  - remove a página menos recentemente utilizada,
  - parte do princípio que o comportamento futuro deve seguir o passado recente.
- **Menos Frequentemente Utilizada (LFU):**
  - remove a página menos frequentemente utilizada,
  - inconveniente: uma página recentemente trazida da memória secundária tem um baixo número de acessos e pode ser removida.
- **Ordem de Chegada (FIFO):**
  - remove a página que está residente há mais tempo,
  - algoritmo mais simples e barato de manter,
  - desvantagem: ignora o fato de que a página mais antiga pode ser a mais referenciada.

# Organização de arquivos na memória secundária

- **Bloco:** unidade de transferência de dados entre memória principal e a memória secundária
  - Obs: Em sistema gerenciador de banco de dados (SGBD), um bloco é formado uma ou mais páginas (definido nos parâmetros de configurador de um SGBD)
  - Usaremos aqui o termo bloco de forma genérica, a não ser quando especificado (podemos simplificar aqui que um bloco tem o tamanho de uma página)

# Cabeçalhos de arquivos

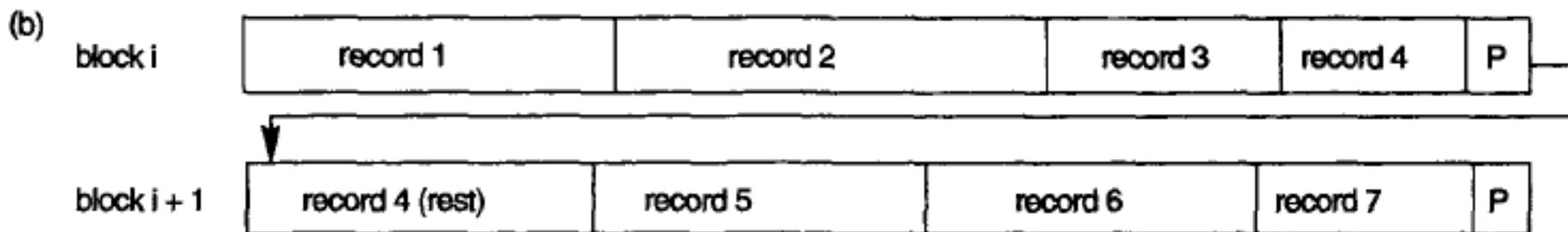
- Cabeçalho do arquivo (descriptor) pode conter informações como:
  - Descrição dos formatos dos campos de um registro
  - Códigos de tipos de registros para registros de tamanho variável
  - Primeiro e último bloco
  - Informações para determinar os endereços dos seus blocos
- Abrir um arquivo significa trazer para a memória o cabeçalho do arquivo (blocos contendo essas informações que ficarão em memória até o arquivo ser fechado)

# Organização de arquivos na memória secundária

- É comum considerar que em cada bloco pode haver vários registros
- Se  $R$  (tamanho fixo do registro, para simplificar) e  $B$  (tamanho do bloco) e  $R \leq B$ :
  - fator de blocagem  $fb = \text{floor}(B/R)$
  - = número de registros inteiros que cabem em um bloco

# Organização de arquivos na memória secundária

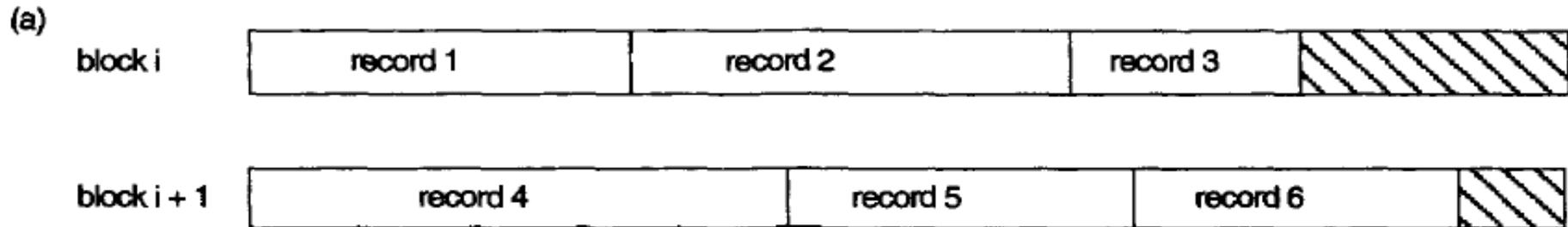
- **Organização *espalhada***: os blocos são totalmente preenchidos; se um registro não cabe inteiramente na parte vazia do bloco, coloca o que couber e um ponteiro para o próximo bloco



(ELSMARI & NATATHE)

# Organização de arquivos na memória secundária

- **Organização não *espalhada***: registros não podem ser divididos. Cada bloco pode conter até  $fb$  registros.



(ELSMARI & NATATHE)

# Organização de arquivos na memória secundária

- **Organização não *espalhada***: registros não podem ser divididos. Cada bloco pode conter até  $fb$  registros.
  - Se os registros tiverem tamanho fixo =  $R$ , blocos de tamanho  $B$  e taxa de blocagem =  $fb$ :  
Perda de espaço em cada bloco:

# Organização de arquivos na memória secundária

- **Organização não *espalhada***: registros não podem ser divididos. Cada bloco pode conter até  $fb$  registros.
  - Se os registros tiverem tamanho fixo =  $R$ , blocos de tamanho  $B$  e taxa de blocagem =  $fb$ :  
Perda de espaço em cada bloco:  $B - (fb * R)$

# Alocação de blocos

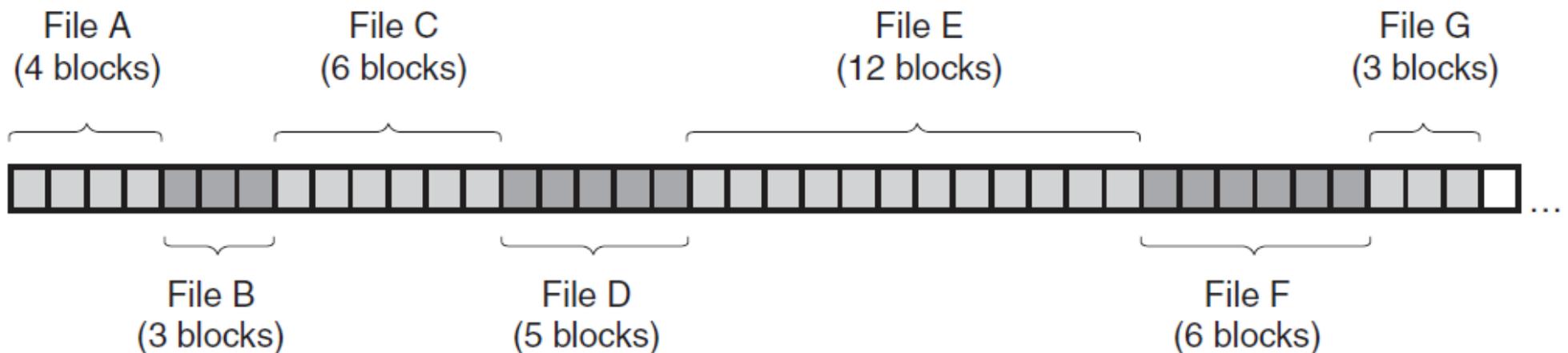
- Leitura, escrita, buscas, etc., são realizadas por blocos.
- Os arquivos não são estáticos, eles crescem e diminuem
- Estratégias de alocação de blocos no disco devem considerar esse fato
- Vamos estudar várias estratégias até o fim do semestre
- Para cada estratégia analisaremos complexidade de leitura sequencial, leitura aleatória (busca), inserção e remoção de registros
  - Complexidade em termos de número de ...

# Alocação de blocos

- Leitura, escrita, buscas, etc., são realizadas por blocos.
- Os arquivos não são estáticos, eles crescem e diminuem
- Estratégias de alocação de blocos no disco devem considerar esse fato
- Vamos estudar várias estratégias até o fim do semestre
- Para cada estratégia analisaremos complexidade de leitura sequencial, leitura aleatória (busca), inserção e remoção de registros
  - Complexidade em termos de número de seeks (estimado no pior caso pelo número de blocos a serem lidos)

# Alocação sequencial

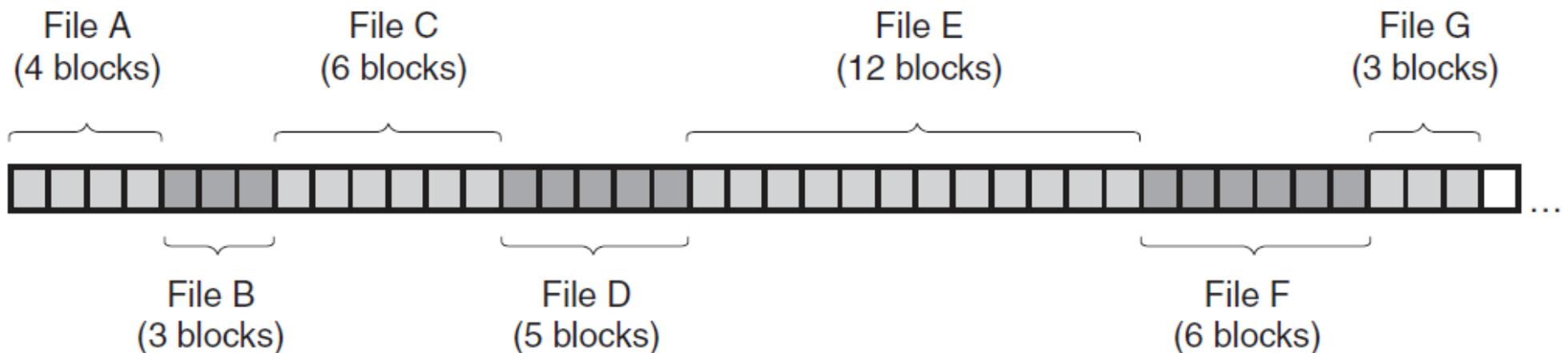
- Blocos alocados sequencialmente no disco (pelos cilindros)



- Vantagens e desvantagens?

# Alocação sequencial

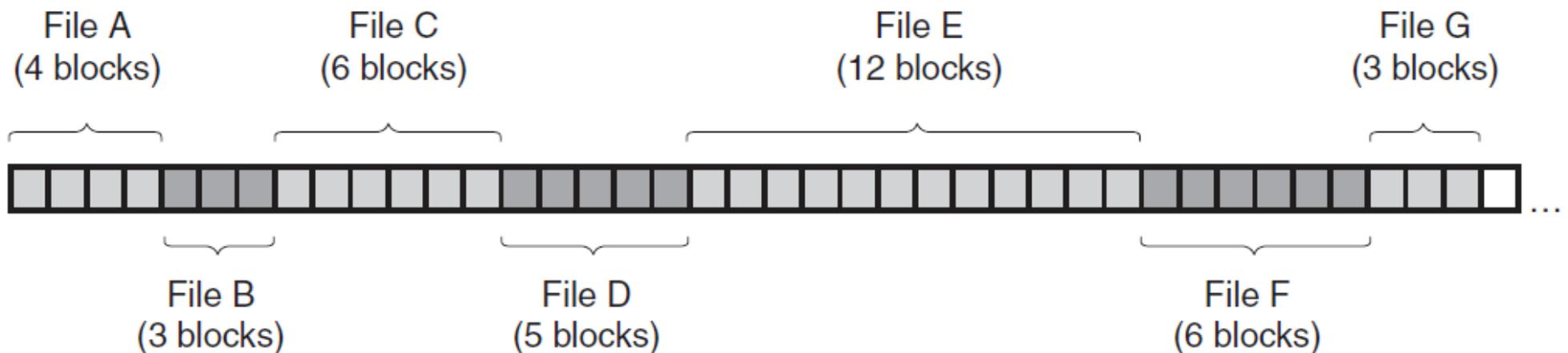
- Blocos alocados sequencialmente no disco (pelos cilindros)



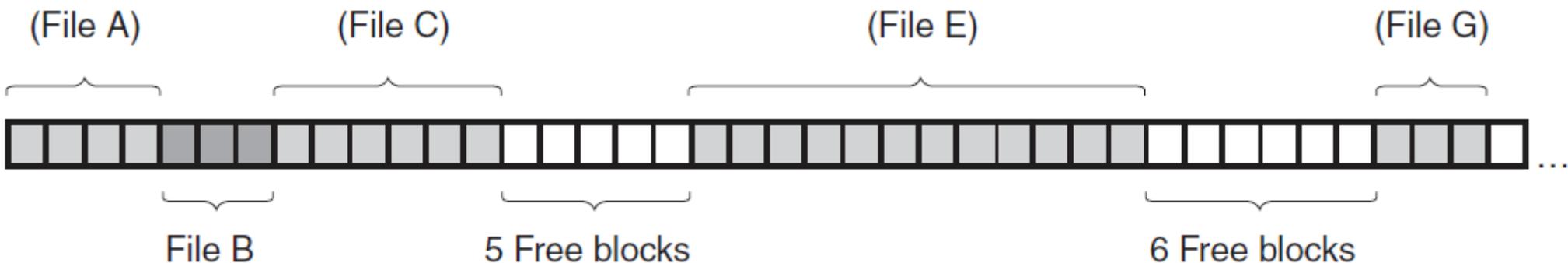
- Vantagens e desvantagens?
  - Leitura fácil (leitura sequencial é ótima, e na leitura aleatória depende da facilidade de localização do deslocamento do registro dentro do arquivo)
  - Expansão complicada: se não houver espaço disponível até o próximo arquivo tem que ser removido para outro local
  - Fragmentação externa (buracos entre os arquivos): maior ou menor dependendo da política de alocação

# Alocação sequencial

- Blocos alocados sequencialmente no disco (pelos cilindros)



- Após algumas remoções



# Alocação sequencial

## Fragmentação externa:

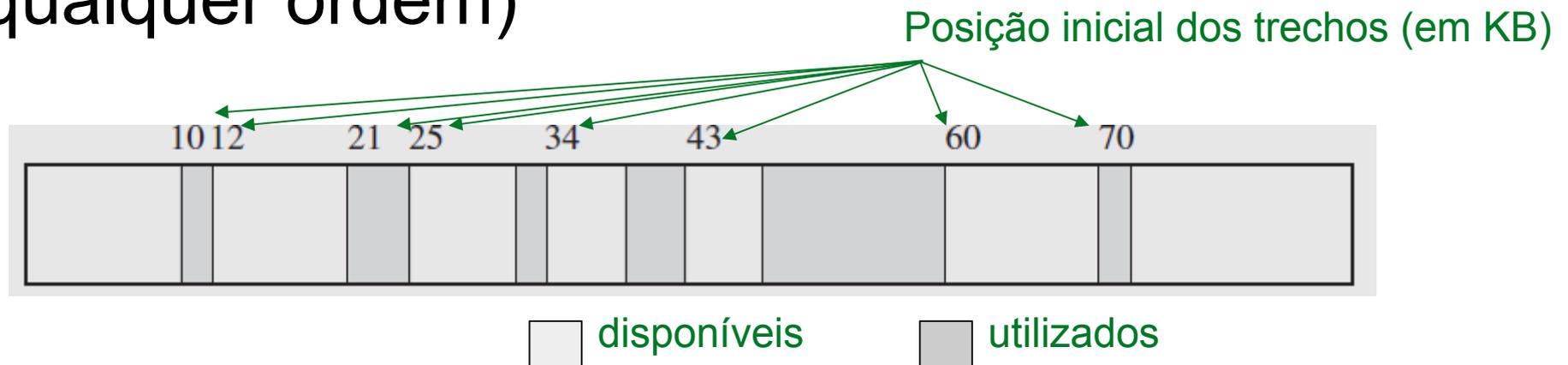
- Com o tempo (após alocações/desalocações sucessivas), o disco pode ficar fragmentado, isto é, com vários trechos disponíveis intercortados por trechos utilizados



Allocation request 

# Alocação sequencial - Métodos de ajuste sequencial

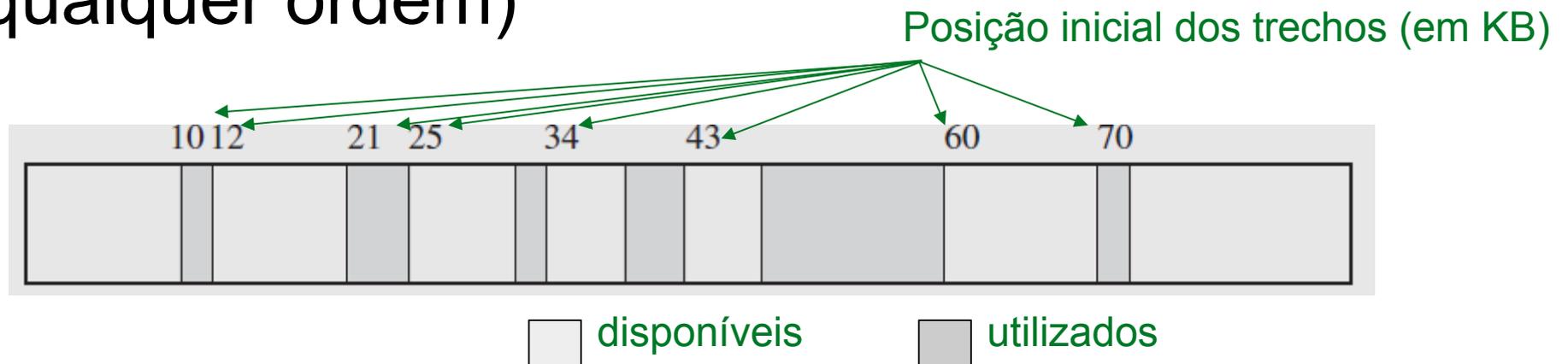
Vetor sequencial contendo trechos contíguos de memória utilizada e disponível (intercalados em qualquer ordem)



Se um trecho de tamanho  $R$  for requisitado (por exemplo 8 KB), onde ele será alocado?

# Alocação sequencial - Métodos de ajuste sequencial

Vetor sequencial contendo trechos contíguos de memória utilizada e disponível (intercalados em qualquer ordem)



Se um trecho de tamanho  $R$  for requisitado (por exemplo 8 KB), onde ele será alocado?

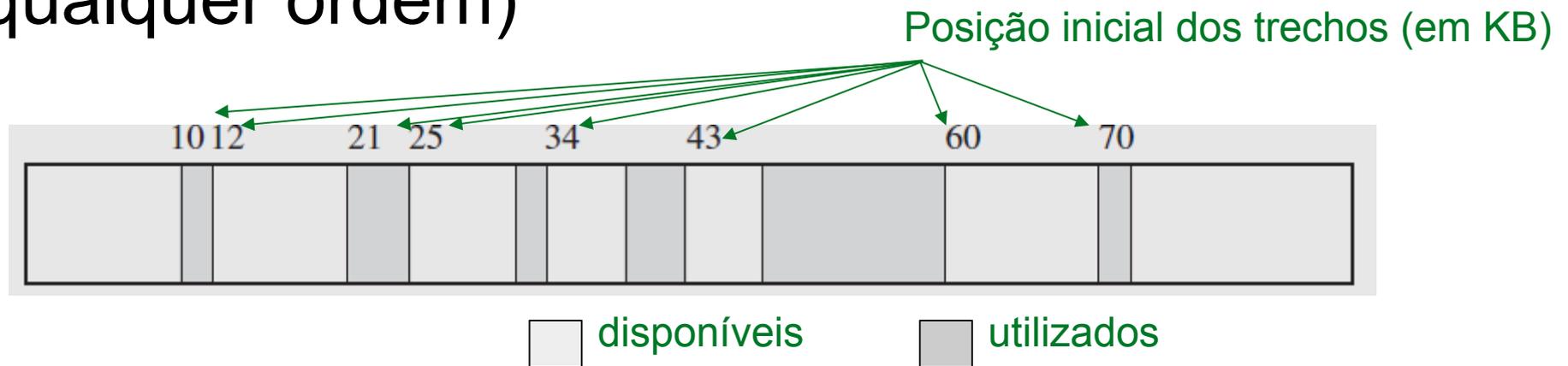
Depende de qual variação do método de ajuste sequencial está sendo utilizado...

# Métodos de ajuste sequencial

- Primeiro ajuste: seleciona o primeiro trecho encontrado (a partir do início da lista) grande o suficiente
- Próximo ajuste: seleciona o próximo trecho grande o suficiente (a partir do índice “corrente”, ajustado após a última alocação)
- Melhor ajuste: seleciona o menor trecho dentre os trechos grandes o suficiente
- Pior ajuste: seleciona o maior trecho de todos

# Métodos de ajuste sequencial

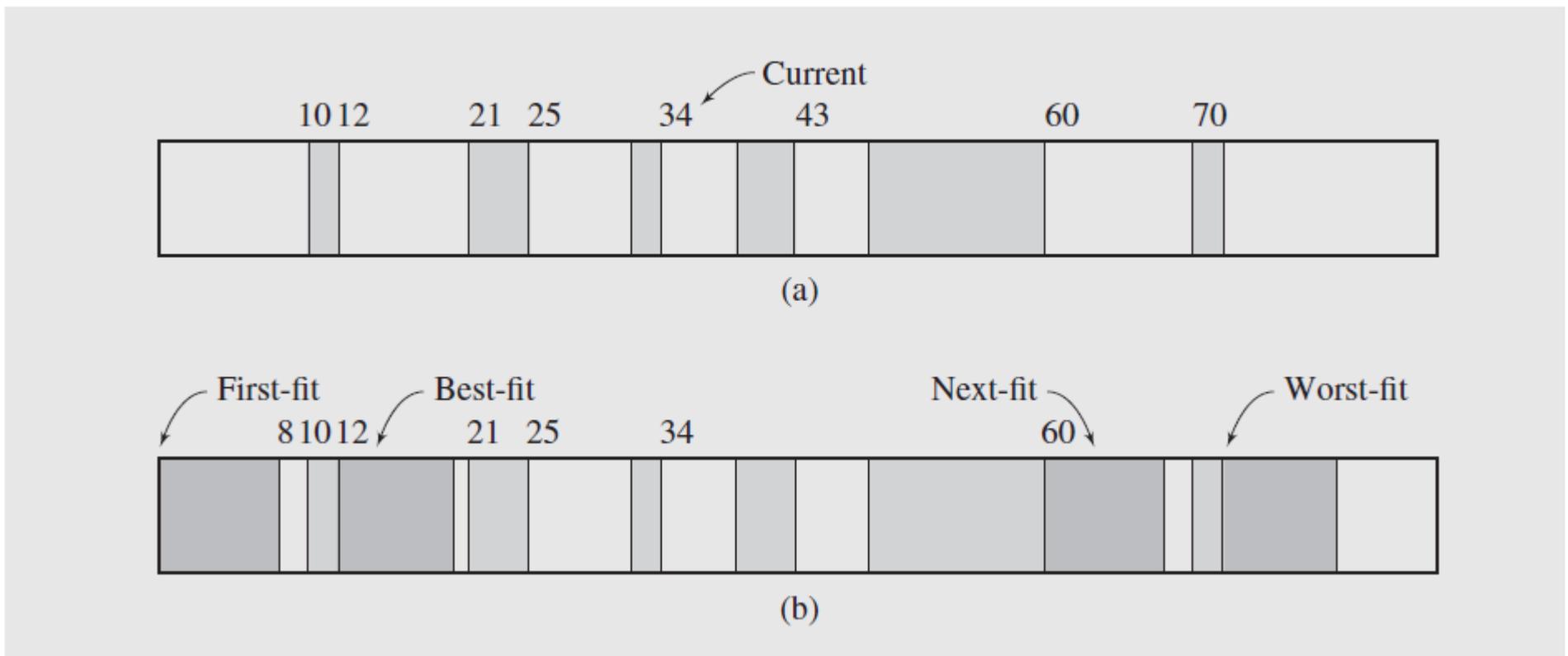
Vetor sequencial contendo trechos contíguos de memória utilizada e disponível (intercalados em qualquer ordem)



Se um trecho de tamanho  $R$  for requisitado (por exemplo 8 KB), onde ele será alocado?

# Métodos de ajuste sequencial variações

**FIGURE 12.1** Memory allocation using sequential-fit methods.



# Métodos de ajuste sequencial: variações

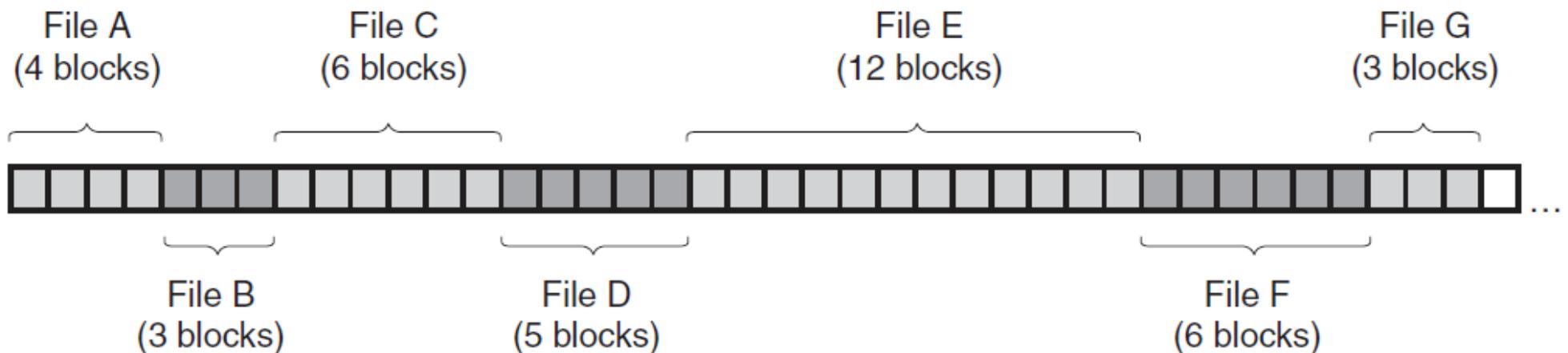
- Qual vocês acham que é melhor?

# Métodos de ajuste sequencial: variações

- Qual vocês acham que é melhor?
- Melhor ajuste pode ser o pior: gasta tempo analisando tudo e, a menos que o ajuste seja perfeito, deixa sobrar normalmente trechos pequenos que não podem ser reutilizados
- Pior ajuste tenta evitar esse desperdício, deixando sobrar trechos maiores que podem ser ainda utilizados, e assim posterga a criação de blocos pequenos
- Primeiro ajuste é o mais eficiente: balanço entre tempo de achar um bloco de tamanho suficiente (retorna assim que achar o primeiro) e fragmentação (não deixa sobrar sistematicamente o menor ou maior trecho)
- Próximo ajuste, similar ao primeiro ajuste, mas chega mais rápido ao fim do heap. Nesse caso:
  - Ou gastará mais tempo tendo que rever todo o heap para ver se há trecho disponível
  - Ou considera-se que acabou a memória, e portanto pode ter fragmentado mais.

# Alocação sequencial

- Blocos alocados sequencialmente no disco (pelos cilindros)



- Pode ter seus registros ordenados por uma chave de ordenação (sorted files) ou não (heap files)
- Vantagens e desvantagens de cada um?

# Alocação sequencial (não ordenado)

- O arquivo, de  $r$  registros espalhados em  $b$  blocos, não está ordenado nem indexado
- **Inserção** : no final do arquivo. Há espaço disponível (dentro do último bloco ou após ele até o próximo arquivo)?
  - SIM: Eficiente:  $O(1)$ 
    - Copia último bloco no buffer de memória
    - Insere registro
    - Reescreve bloco no disco
  - NÃO: Ineficiente:  $O(b)$  – tem que realocar todo o arquivo em outro lugar no disco

# Alocação sequencial (não ordenado)

- **Busca:** sequencial não ordenada
  - Tenho que olhar todos os blocos –  $O(b)$
  - Lembrando que a busca é por registros, não por blocos
- **Remoção:**
  - Precisa achar onde está o registro –  $O(b)$
  - Exclui registro do bloco (que está no buffer) ou resetar bit para inválido
  - Reescrever bloco de volta ao disco (com um espaço vazio) –  $O(1)$ 
    - => Demanda uma reorganização periódica

# Alocação sequencial (não ordenado)

- **Modificação de registro de tamanho variável:**
  - Pode exigir a remoção de outros registros a serem inseridos em outros blocos
- **Leitura ordenada: MUITO INEFICIENTE**
  - Exige uma ordenação primeiro! (exigirá ordenação externa se o arquivo inteiro não couber na memória)

# Referências

- Slides da Profa. Graça (ICMC) - [http://wiki.icmc.usp.br/index.php/SCC-203\\_\(gracan\)](http://wiki.icmc.usp.br/index.php/SCC-203_(gracan)) (Arquivos 8, 9 e 12)
- Slides do cap 6 do Ziviani
- GOODRICH et al, **Data Structures and Algorithms in C++**. Ed. John Wiley & Sons, Inc. 2nd ed. 2011. Seção 14.2
- ELMASRI, R.; NAVATHE, S. B. **Fundamentals of Database Systems**. 4 ed. Ed. Pearson-Addison Wesley. Cap 13 (até a seção 13.7).
- TANEMBAUM, A. S. & BOS, H. **Modern Operating Systems**. Pearson, 4th ed. 2015. Cap 4
- RAMAKRISHNAN & GEHRKE. **Data Management Systems**. 3ed. McGrawHill. 2003 Cap 8 e 9.