

CAPÍTULO III - VARIÁVEIS E VETORES ALEATÓRIOS

- **Conceito e definição**
- **Função distribuição de probabilidade**
- **Função densidade de probabilidade**
- **Revisão: vetores, matrizes e espaços lineares**
- **Vetores aleatórios**
- **Distribuições e densidades conjuntas**
- **Distribuições e densidades condicionais**
- Transformações com variáveis aleatórias
- Médias e esperanças
- Função característica e momentos
- Vetores aleatórios gaussianos
- Funções lineares de vetores gaussianos
- Teorema do Limite Central

Variáveis Aleatórias

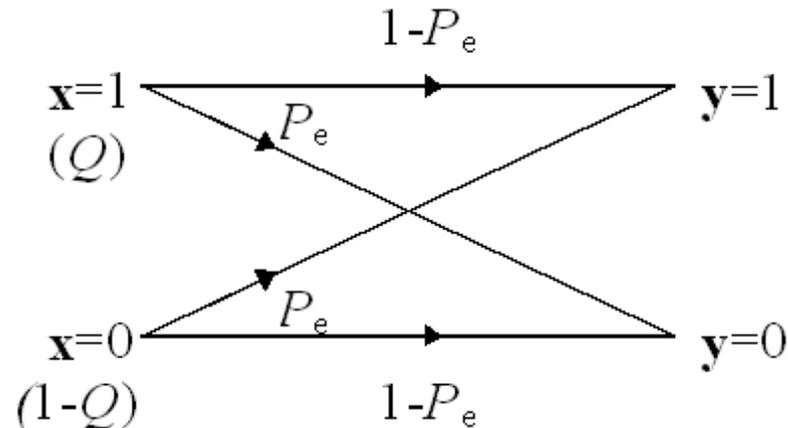
- Uma variável aleatória é um número $x(\xi)$ atribuído a cada resultado ξ de um experimento. Esse número pode ser o ganho num jogo de azar, a voltagem de uma fonte de sinais aleatórios, o custo de um componente aleatório, ou qualquer outro número que seja de interesse na realização do experimento.
- Mais precisamente, uma variável aleatória é uma função x cujo domínio é o conjunto S de todos os possíveis resultados de um experimento.
- Usaremos letras em negrito, x , para representar variáveis aleatórias e letras em itálico, x , para nos referir aos valores que essa variável assume.
- A probabilidade de uma variável aleatória x assumir o valor x será representada, portanto, por $P_x(x)$.

Exemplo: arremesso de um dado

- Ao experimento de se arremessar um dado comum e observar-se o resultado é associada a variável aleatória x , de forma que essa variável aleatória assume o valor igual a 10 vezes o número de pontos resultante. Determine a probabilidade da variável aleatória x ser maior que 15, $P(x > 15)$.
- **Solução:** A variável aleatória x pode assumir apenas os valores 10, 20, 30, 40, 50 e 60. Podemos admitir que qualquer das faces pode ocorrer com a mesma probabilidade, portanto:
- $P(x=10) = P(x=20) = P(x=30) = P(x=40) = P(x=50) = P(x=60) = 1/6$.
- Assim. $P(x > 15) = 5/6$.

Exemplo: canal binário simétrico

- Num canal binário simétrico, a probabilidade de erro é P_e .
- A probabilidade de se transmitir o dígito binário 1 é Q e a de se transmitir 0 é $1-Q$.
- Determine a probabilidade de se receber o dígito 0 e de se receber o dígito 1 no receptor.
- **Solução:** Vamos definir x como sendo a variável aleatória “dígito transmitido”, podendo assumir os valores 0 ou 1, e y como sendo a variável aleatória “dígito recebido”.



Exemplo: canal binário simétrico

- Como o canal é simétrico, $P_{y|x}(0|1)=P_{y|x}(1|0)=P_e$ (probabilidade de erro)
- Consequentemente, $P_{y|x}(0|0)=P_{y|x}(1|1)=1 - P_e$.
- As probabilidades na transmissão são $P_x(1) = Q$ e $P_x(0) = 1 - Q$.
- Desejamos calcular $P_y(1)$ e $P_y(0)$. Assim,
- $P_y(1)=P_x(1)P_{y|x}(1|1)+P_x(0)P_{y|x}(1|0) = Q(1 - P_e)+(1 - Q)P_e$
- Similarmente,
- $P_y(0)=P_x(1)P_{y|x}(0|1)+P_x(0)P_{y|x}(0|0) = QP_e+(1 - Q)(1 - P_e)$
- Note que, devido aos erros, a probabilidade de se receber o dígito 1 é diferente da de se transmitir o dígito 1 (exceto quando $Q = 0,5$).

Exemplo: canal binário simétrico

- Determine qual a probabilidade do dígito transmitido ter sido 1 quando o dígito recebido for 1, ou seja, $P_{x|y}(1|1)$.
 - Vamos usar o teorema de Bayes:
 - $P_{x|y}(1|1) = P_{y|x}(1|1) P_x(1) / P_y(1) = (1 - P_e) Q / [Q (1 - P_e) + (1 - Q) P_e]$
- Alguns exemplos numéricos:
 - $P_e = 0$: $P_{x|y}(1|1) = 1$
 - $P_e = 1$: $P_{x|y}(1|1) = 0$
 - $P_e = 0,5$: $P_{x|y}(1|1) = Q$
 - $Q = 0,5$: $P_{x|y}(1|1) = (1 - P_e)$
 - $P_e = 0,01$, $Q = 0,1$: $P_{x|y}(1|1) = 0,916667$

Função distribuição de probabilidade

- A função distribuição de probabilidade, ou probabilidade acumulada, de uma variável aleatória \mathbf{x} é a função $F_{\mathbf{x}}(x)$ definida por

- $F_{\mathbf{x}}(x) = P(\mathbf{x} \leq x)$

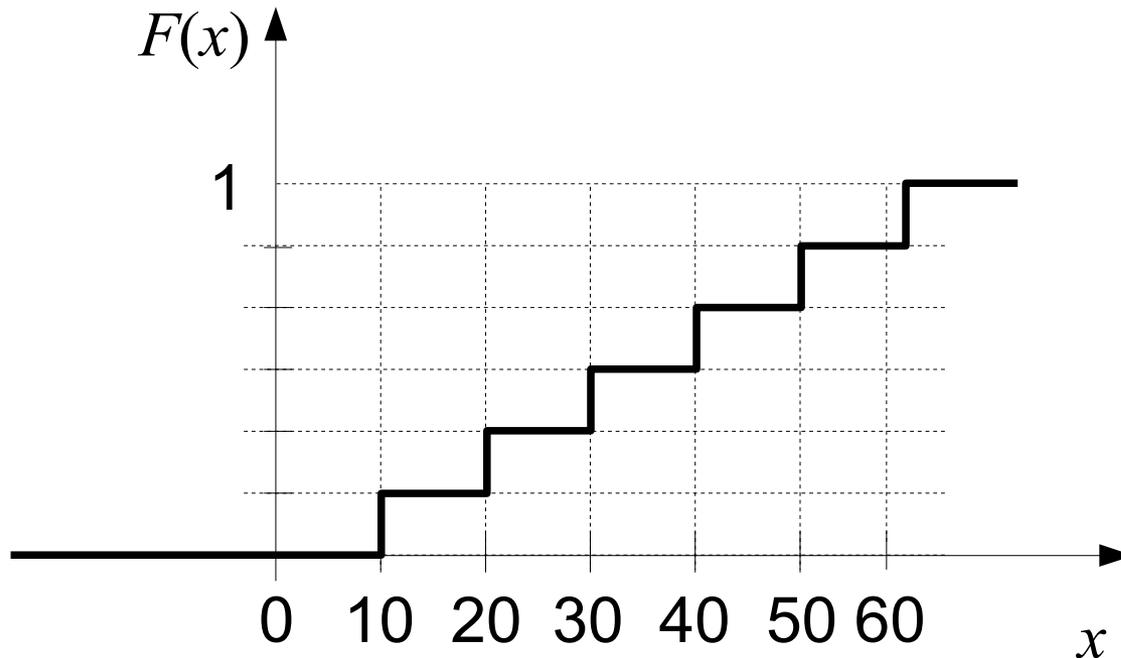
- definida para x entre $-\infty$ e $+\infty$.
- Quando não houver risco de ambiguidade, podemos utilizar simplesmente a notação $F(x)$ para representar essa função.
- Propriedades:
 - $F(x) \geq 0$
 - $F(\infty) = 1$
 - $F(-\infty) = 0$
 - $F(x_1) \leq F(x_2)$ para $x_1 < x_2$
- $P(x_1 < \mathbf{x} \leq x_2) = F(x_2) - F(x_1)$

Função distribuição de probabilidade

- Diremos que uma variável aleatória é do tipo discreto se $F(x)$ tiver a forma de uma “escada” (apresentar descontinuidade num conjunto discreto de pontos, sendo constante nos intervalos entre esses pontos);
- Diremos que uma variável aleatória é do tipo contínuo se $F(x)$ for uma função contínua de x ;
- Diremos que uma variável aleatória é do tipo misto se tiver descontinuidades mas não com a forma de uma “escada”.

Exemplo: arremesso de um dado

- Seja o experimento de se lançar um dado e observar o resultado. Vamos definir a variável aleatória x tal que $x(\text{face } i) = 10i$ (i entre 1 e 6). Sendo o dado honesto, $P(x=10)=P(x=20)=\dots=P(x=60)=1/6$. Assim, a função distribuição de probabilidade terá a forma de uma escada:



Exemplo: telefonema

- Um telefonema ocorre aleatoriamente no intervalo $(0, 1)$. Neste experimento, os resultados são instantes de tempo entre 0 e 1, e a probabilidade que esteja entre dois instantes t_1 e t_2 (pertencentes ao intervalo especificado) é dada por

$$- P(t_1 \leq \mathbf{x} \leq t_2) = t_2 - t_1$$

- Dessa forma, para $x < 0$,

- $F_{\mathbf{x}}(x) = P(\mathbf{x} \leq x, x < 0) = 0$,

- Para $x > 1$,

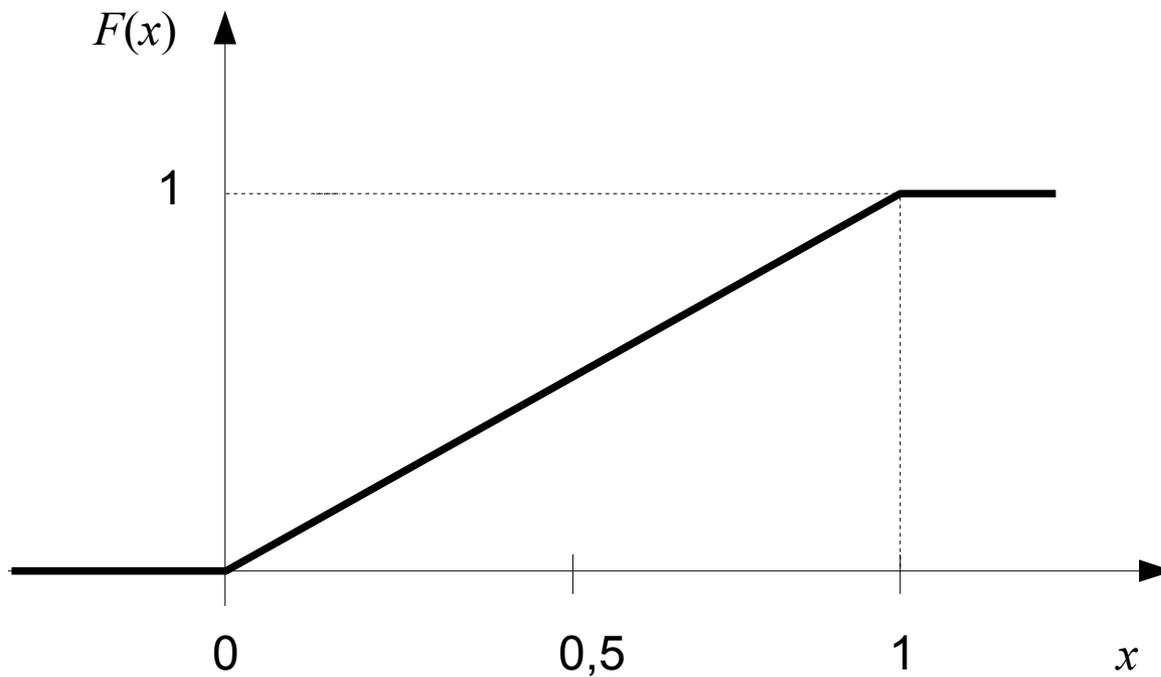
- $F_{\mathbf{x}}(x) = P(\mathbf{x} \leq x, x > 1) = 1$,

- E para $0 \leq x \leq 1$

- $F_{\mathbf{x}}(x) = P(\mathbf{x} \leq x, 0 \leq x \leq 1) = P(0 < \mathbf{x} \leq x, 0 \leq x \leq 1) = x$

Exemplo: telefonema

- Gráfico da função distribuição de probabilidade



Função densidade de probabilidade

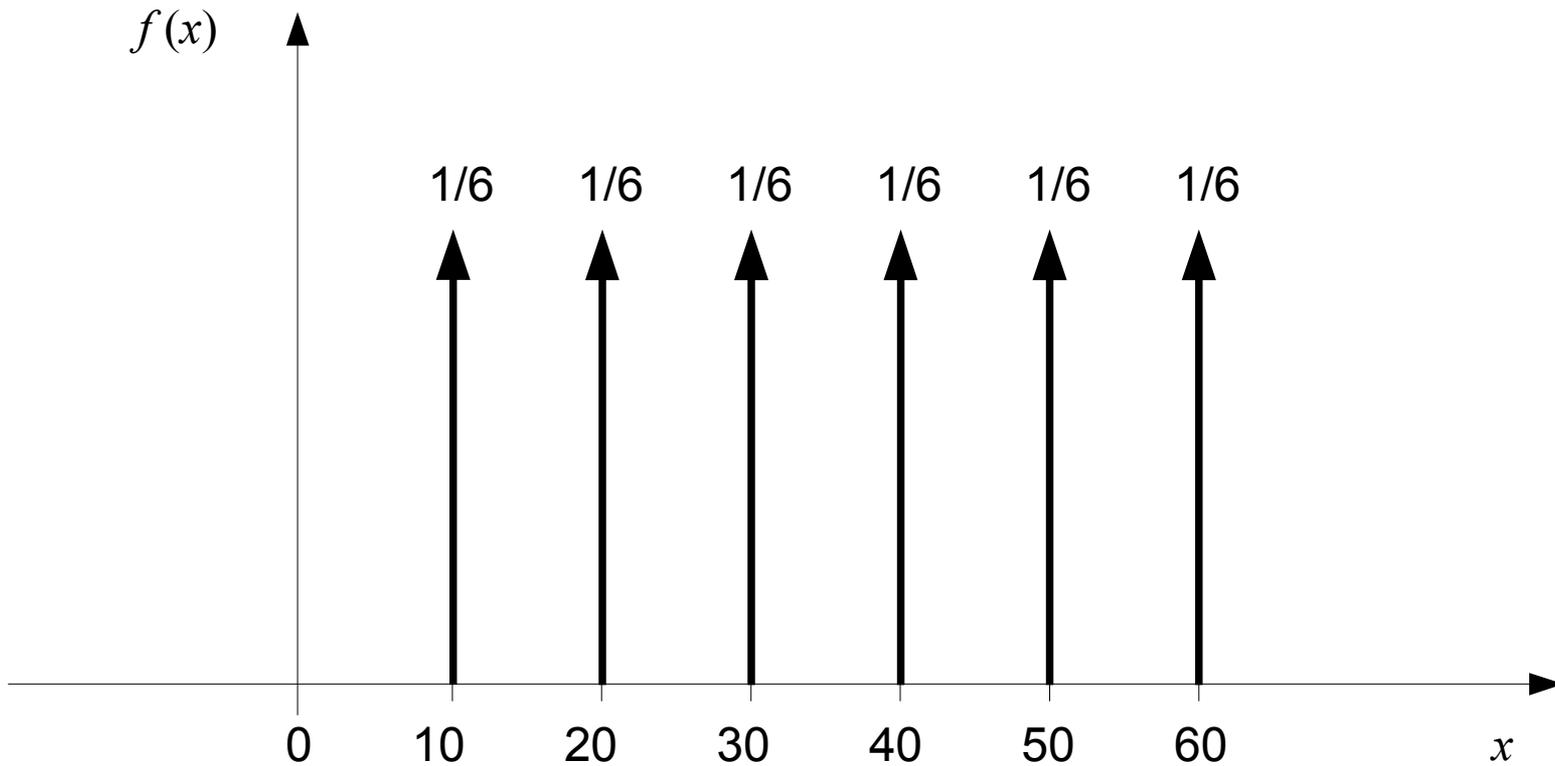
- A derivada de $F(x)$ é chamada de função densidade de probabilidade da variável aleatória \mathbf{x} :

$$f(x) = \frac{dF(x)}{dx}$$

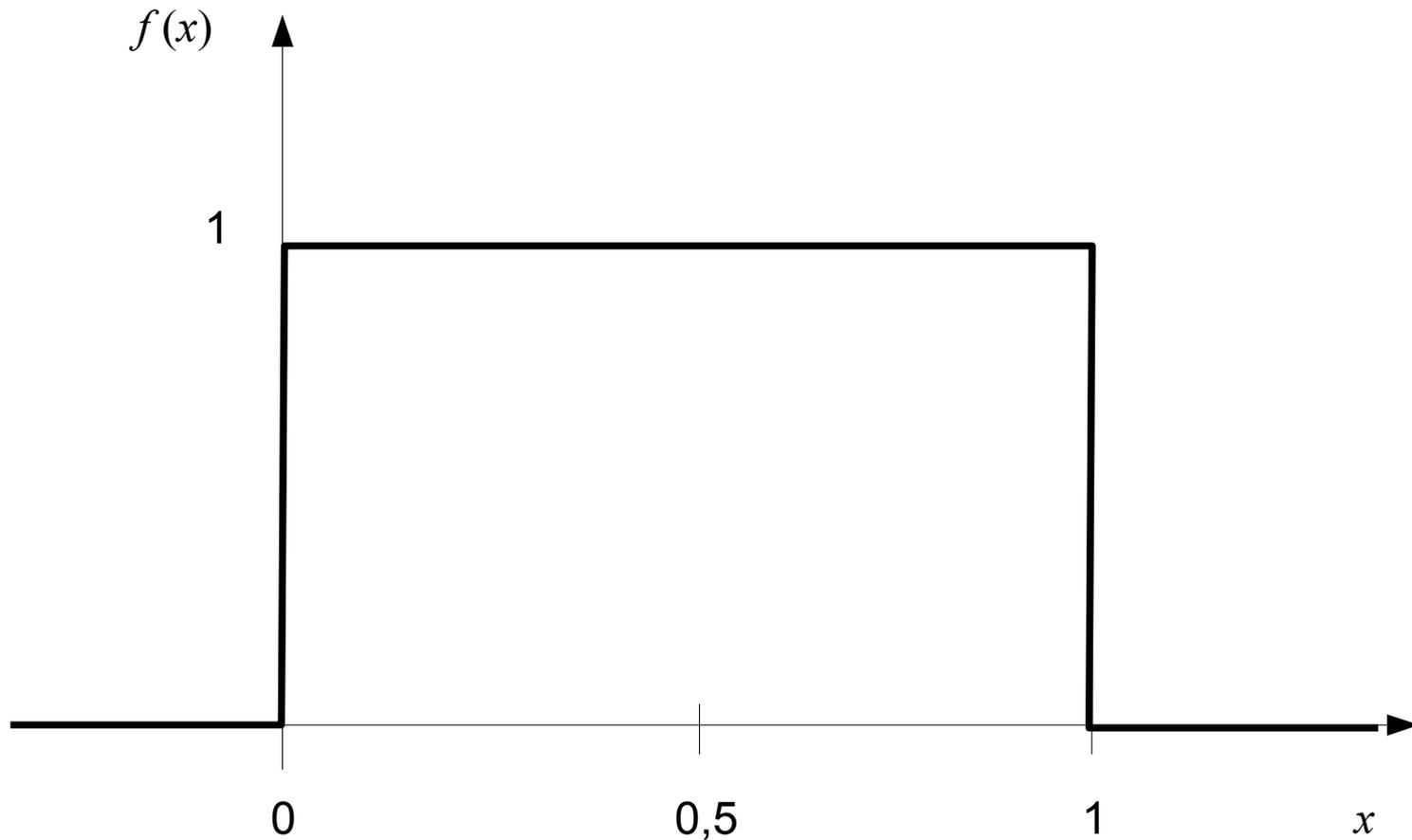
- Se a variável aleatória é do tipo discreto, com os valores x_i tendo probabilidade p_i , então

$$f(x) = \sum_i p_i \delta(x - x_i)$$

Exemplo: arremesso de um dado



Exemplo: telefonema



Propriedades

- $f(x) \geq 0$

- $F(x) = \int_{-\infty}^x f(\alpha) d\alpha$

- $\int_{-\infty}^{\infty} f(\alpha) d\alpha = 1$

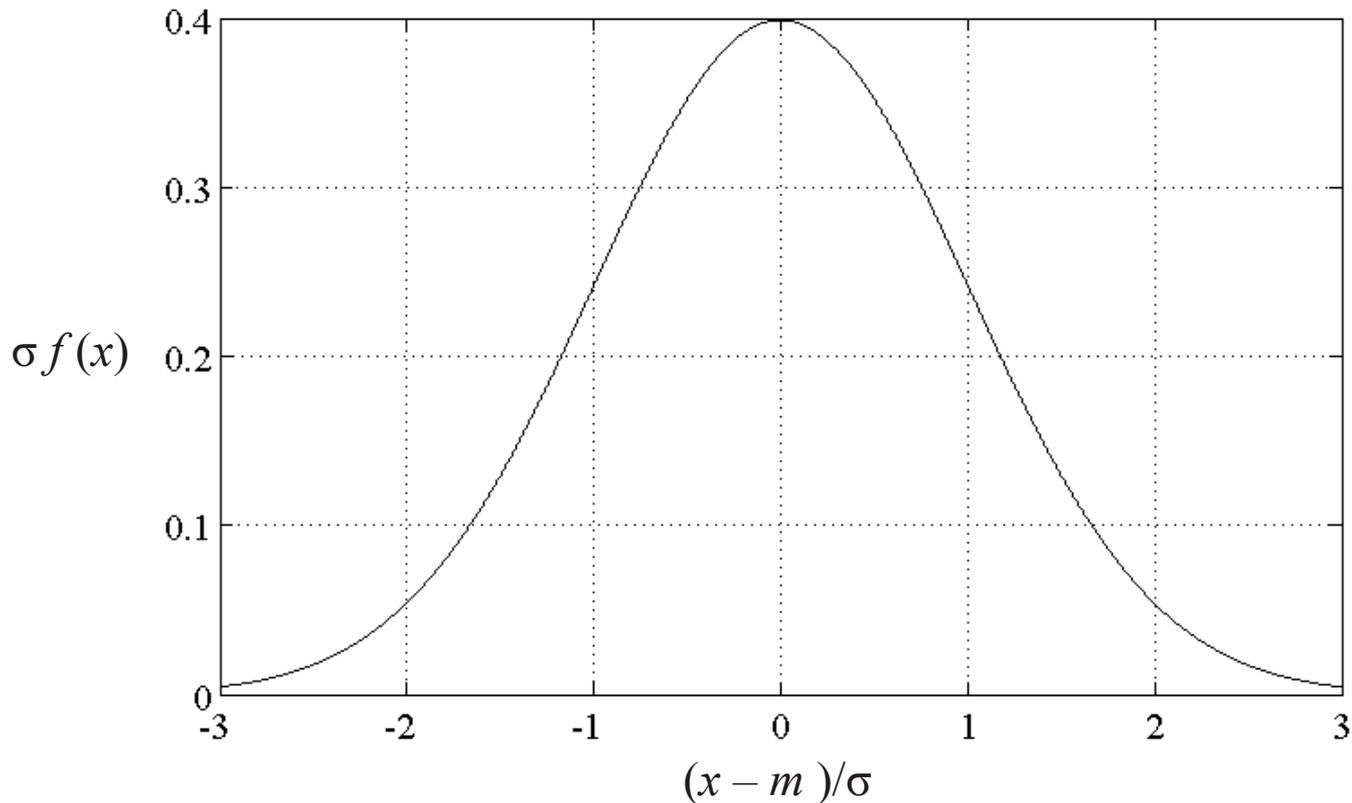
- $P(x_1 < \mathbf{x} \leq x_2) = \int_{]x_1[}^{[x_2]} f(x) dx$

- $P(x \leq \mathbf{x} < x + dx) = f(x) dx$ (para variáveis contínuas)

Normal ou gaussiana

- Uma variável aleatória x é denominada normal ou gaussiana se a sua densidade de probabilidade é dada por:

$$f(x) = \frac{1}{\sigma} g\left(\frac{x-m}{\sigma}\right) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-(x-m)^2/2\sigma^2} = N(m, \sigma)$$

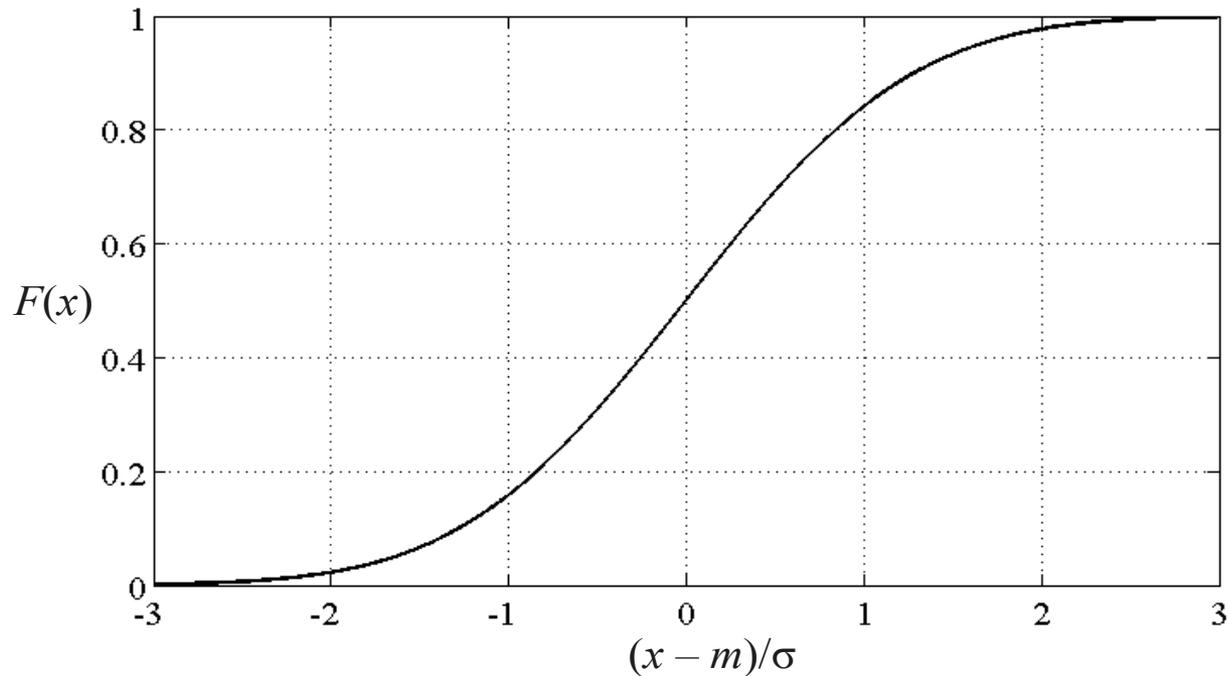


Normal ou gaussiana

- A correspondente função distribuição de probabilidade é dada por

$$F(x) = G\left(\frac{x-m}{\sigma}\right)$$

- onde $G(x)$ é a integral da função $g(x)$, cujos valores podem ser obtidos da tabela fornecida.



Normal ou gaussiana

- Essa tabela lista os valores da função $Q(x)$ na faixa de 0 a 10 em incrementos de 0,01, sendo

$$Q(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_x^{\infty} e^{-\alpha^2/2} d\alpha$$

- Para achar $Q(5,36)$, por exemplo, procure a linha que começa com $x=5,3$. A coluna correspondente a 0,06 conterá o valor desejado: $4,1611e-08$.
- A função $G(x)$, pode ser obtida por $G(x) = 1 - Q(x)$

Exemplo: distribuição gaussiana

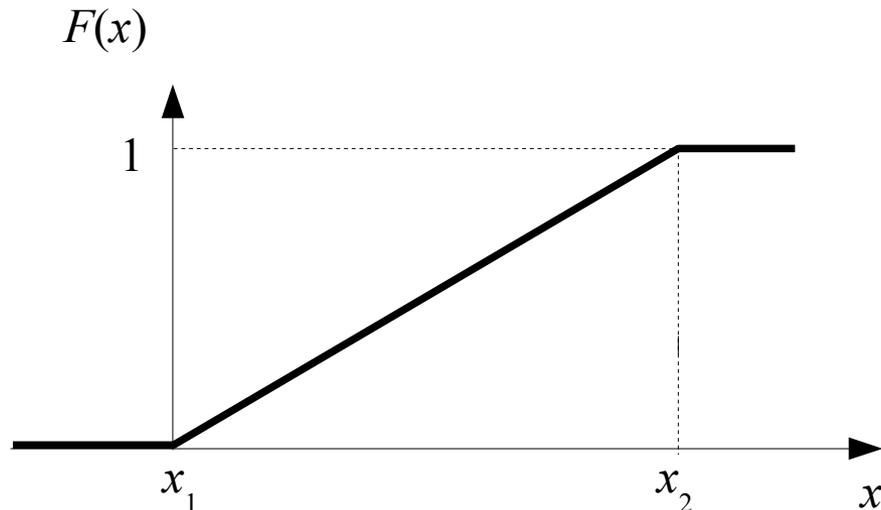
- Uma variável aleatória tem distribuição normal, com $m = 1000$ e $\sigma = 50$. Qual a probabilidade de x estar entre 900 e 1050?
 - $P(900 \leq x \leq 1050) = F(1050) - F(900) =$
 - $= G((1050 - 1000)/50) - G((900 - 1000)/50) =$
 - $= 1 - Q((1050 - 1000)/50) - [1 - Q((900 - 1000)/50)] =$
 - $= Q(-2) - Q(1) = 1 - Q(2) - Q(1) =$
 - $= 1 - 0,022750 - 0,15866 = 0,81859$

Variável aleatória uniforme

- Uma variável aleatória x é denominada uniforme entre x_1 e x_2 se sua densidade é constante no intervalo (x_1, x_2) , e zero nos outros intervalos:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{x_2 - x_1} & x_1 \leq x \leq x_2 \\ 0 & \text{outros pontos} \end{cases}$$

- A correspondente função distribuição será, portanto, uma rampa, como a mostrada no exemplo 4:



Exemplo:

- A função densidade de probabilidade da amplitude de um certo sinal é dada por

$$f_x(x) = x e^{-x} u(x)$$

- Determine a probabilidade de que $1 < \mathbf{x} < 2$.

$$\begin{aligned} P(1 < \mathbf{x} < 2) &= \int_1^2 f_x(x) dx = \int_1^2 x e^{-x} dx = \\ &= -e^{-x}(x+1) \Big|_1^2 = e^{-1}(1+1) - e^{-2}(2+1) = \\ &= 0,330 \end{aligned}$$

Revisão: vetores, matrizes e espaços lineares

- Uma matriz A ($n \times k$) é definida como uma tabela de n linhas e k colunas da seguinte forma:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nk} \end{bmatrix}$$

- O elemento a_{ij} é o elemento localizado na intersecção da linha i com a coluna j .
- A transposta de uma matriz A ($n \times k$) é a matriz A^T , obtida trocando-se as linhas por colunas em A , ou seja,

$$A^T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1k} & a_{2k} & \cdots & a_{nk} \end{bmatrix}$$

Revisão: vetores, matrizes e espaços lineares

- Chamamos uma matriz $(k \times 1)$, com apenas uma coluna, de vetor, com a notação a seguir:

$$\underline{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_k \end{bmatrix}$$

- A transposta de um vetor é denotada por \underline{b}^T , e é uma matriz $(1 \times k)$ com uma única linha.
- Duas matrizes, A e B , são iguais se e somente se elas têm as mesmas dimensões e $a_{ij} = b_{ij}$ para todo i e j .
- A soma de duas matrizes A e B ($n \times k$), é uma nova matriz C ($n \times k$) cujos elementos são dados por $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$ para todo i e j . $C = A + B$ só é definido se A e B têm as mesmas dimensões.
- O produto escalar de uma matriz por uma constante c é uma nova matriz B , $B = cA$, onde $b_{ij} = c a_{ij}$. A multiplicação é comutativa.

Revisão: vetores, matrizes e espaços lineares

- O produto de duas matrizes $A (n \times k)$ e $B (k \times m)$ é uma terceira matriz $C (n \times m)$, $C = A B$ cujos elementos são dados por

$$c_{ij} = \sum_{l=1}^k a_{il} b_{lj}$$

- Note que o número de colunas da primeira matriz deve ser igual ao número de linhas da segunda, e que o produto não é comutativo, nem mesmo para matrizes quadradas.
- Note, também, que dados 2 vetores, \underline{x} e \underline{y} de mesma dimensão n , $\underline{x} \underline{y}^T = A (n \times n)$, com $a_{ij} = x_i y_j$, e que

$$\underline{x}^T \underline{y} = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

Revisão: vetores, matrizes e espaços lineares

- $A(B+C)=AB+AC$ $(AB)C=A(BC)$ $AB \neq BA$ em geral
- $(AB)^T = B^T A^T$
- sendo \underline{x} ($k \times 1$), \underline{y} ($k \times 1$) e A ($k \times k$): $\underline{x}^T A \underline{y} = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k x_i a_{ij} y_j$
- Dada uma matriz A ($k \times k$), sua inversa A^{-1} é definida como sendo uma matriz ($k \times k$) tal que $A A^{-1} = A^{-1} A = I$, onde I é a matriz diagonal com elementos unitários em sua diagonal e elementos nulos nas outras posições. A matriz I é denominada matriz identidade pois $C I = I C = C$.
- $(A^{-1})^{-1} = A$
- $\det(A) = |A| = \sum_{i=1}^n a_{ij} C_{ij}$

onde C_{ij} é o cofator de a_{ij} definido por

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} |M_{ij}|$$

sendo M_{ij} a matriz obtida de A eliminando-se a sua i -ésima linha e a sua j -ésima coluna.

Revisão: vetores, matrizes e espaços lineares

- Se A é uma matriz real $n \times n$, então $\det(A)$ pode ser interpretado como o hiper-volume do paralelepípedo formado pelos vetores coluna dessa matriz no espaço \mathbf{R}^n , com um sinal (+ ou -) que depende da orientação relativa desses vetores.
- Quando A não admite inversa ela é denominada singular. Esta situação ocorre sempre que as linhas (ou colunas) de A forem linearmente dependentes, o que implica em $\det(A) = 0$.
- Sendo $B = A^{-1}$, temos que $b_{ij} = (-1)^{i+j} \frac{|A_{ji}|}{|A|}$
sendo A_{ji} a matriz obtida de A eliminando-se a j -ésima linha e a i -ésima coluna, e $|A_{ji}|$ o seu determinante.
- $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$, $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1}$.

Vetores aleatórios

- Dadas duas variáveis aleatórias, \mathbf{x} e \mathbf{y} , definidas como anteriormente, os eventos $\{\mathbf{x} \leq x\}$ e $\{\mathbf{y} \leq y\}$ têm probabilidades $P(\mathbf{x} \leq x) = F_{\mathbf{x}}(x)$ e $P(\mathbf{y} \leq y) = F_{\mathbf{y}}(y)$, onde $F_{\mathbf{x}}$ e $F_{\mathbf{y}}$ são as funções distribuição de probabilidade das variáveis aleatórias \mathbf{x} e \mathbf{y} .
- O produto $\{\mathbf{x} \leq x\} \{\mathbf{y} \leq y\} = \{\mathbf{x} \leq x, \mathbf{y} \leq y\}$ que consiste de todos os resultados ξ do experimento tais que $\mathbf{x}(\xi) \leq x$ e $\mathbf{y}(\xi) \leq y$ é também um evento. A probabilidade desse evento é função de x e y e é denominada função de distribuição conjunta das variáveis aleatórias \mathbf{x} e \mathbf{y} .
- O conceito anterior pode ser estendido para um número n qualquer de variáveis aleatórias, sendo a coleção dessas variáveis aleatórias \mathbf{x}_i ($i = 1, 2, \dots, n$) denominada de vetor aleatório $\underline{\mathbf{x}} \in \mathbf{R}^n$:

$$\underline{\mathbf{x}} = [\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2 \quad \cdots \quad \mathbf{x}_n]^T$$

Vetores aleatórios

- Exemplo: sorteia-se uma pessoa da população e associa-se ao resultado três variáveis aleatórias: sua idade, seu peso e sua altura.
- Obtém-se, assim, um vetor aleatório:

$$\underline{\mathbf{x}} = \left[\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2 \quad \mathbf{x}_3 \right]^T$$

- Note que essas três variáveis, ao serem analisadas de forma conjunta, nos permitem determinar relações entre elas:
 - Pessoas mais velhas são mais altas?
 - Pessoas mais altas são mais pesadas?

Distribuições e densidades conjuntas

- Para duas variáveis aleatórias \mathbf{x} e \mathbf{y} , define-se uma função distribuição de probabilidade conjunta $F_{\mathbf{xy}}(x,y)$ como

$$P(\mathbf{x} \leq x \text{ e } \mathbf{y} \leq y) = F_{\mathbf{xy}}(x, y)$$

- e a densidade conjunta como

$$f_{\mathbf{xy}}(x, y) = \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} F_{\mathbf{xy}}(x, y)$$

- Segue-se portanto que

$$P(\mathbf{x} \leq x \text{ e } \mathbf{y} \leq y) = \int_{-\infty}^x \int_{-\infty}^y f(\alpha, \beta) d\beta d\alpha$$

- e assim,

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(\alpha, \beta) d\beta d\alpha = 1$$

Distribuições e densidades conjuntas

- Para o caso de mais de duas variáveis aleatórias, podemos definir funções distribuição e densidade de probabilidade para esse vetor como

$$F_{\mathbf{x}}(x_1, x_2, \dots, x_n) = F_{\mathbf{x}}(\mathbf{x}) = P(\mathbf{X}_1 \leq x_1, \mathbf{X}_2 \leq x_2, \dots, \mathbf{X}_n \leq x_n)$$

$$f_{\mathbf{x}}(\mathbf{x}) = \frac{\partial^n F_{\mathbf{x}}(\mathbf{x})}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n}$$

- No nosso exemplo de idade/peso/altura essas funções nos permitem determinar as relações entre essas características das pessoas.

Distribuições e densidades conjuntas

- Propriedades:

- $F_{\underline{x}}(\infty, \infty, \dots, \infty) = 1$

- $\int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} f_{\underline{x}}(\underline{x}) dx_1 dx_2 \dots dx_n = 1$

- $f_{\underline{x}}(\underline{x}) \geq 0, \quad \underline{x} \in R^n$

- $F_{\underline{x}}$ é uma função não decrescente de todas as variáveis;

- dada uma região D do espaço n -dimensional, a probabilidade do ponto com coordenadas x_1, x_2, \dots, x_n estar em D é

$$P(\underline{x} \in D) = \int_D \cdots \int f(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_1 dx_2 \cdots dx_n$$

Distribuições e densidades conjuntas

- Uma sequência finita de n variáveis aleatórias estará estatisticamente determinada se a sua função de distribuição conjunta for conhecida.
- Pode-se afirmar, também, que uma sequência infinita de variáveis aleatórias estará estatisticamente determinada se a função de distribuição conjunta de quaisquer n delas for conhecida para qualquer n .
- Quando estamos usando duas ou mais variáveis aleatórias, as distribuições e densidades individuais de cada uma delas podem ser obtidas a partir da densidade conjunta.
- Essas distribuições e densidades passam, então, a se chamar distribuições e densidades marginais, podendo ser calculadas por

$$F_{x_i}(x_i) = F_{\mathbf{x}}(\infty, \dots, \infty, x_i, \infty, \dots, \infty)$$

$$f_{x_i}(x_i) = \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} f_{\mathbf{x}}(x_1, \dots, x_n) dx_1 \cdots dx_{i-1} dx_{i+1} \cdots dx_n$$

Distribuições e densidades conjuntas

- De forma análoga, pode-se obter a distribuição marginal de apenas k das n variáveis aleatórias. Por exemplo, para $n=4$,

$$F_{x_1 x_3}(x_1, x_3) = F_{\mathbf{x}}(x_1, \infty, x_3, \infty)$$

$$f_{x_1 x_3}(x_1, x_3) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f_{\mathbf{x}}(x_1, x_2, x_3, x_4) dx_2 dx_4$$

Distribuições e densidades condicionais

- A distribuição condicional de uma variável aleatória y , dado um evento M , pode ser definida por

$$F_{y|M}(y|M) = P(\mathbf{y} \leq y | M) = \frac{P(\mathbf{y} \leq y, M)}{P(M)}, \quad P(M) > 0$$

- vamos expressar M em termos da variável aleatória \mathbf{x} .
- Supondo-se, inicialmente,

$$M = \{\mathbf{x} \leq x\}$$

temos que

$$P\{M\} = P\{\mathbf{x} \leq x\} = F_{\mathbf{x}}(x)$$

e, portanto,

$$F_y(y | \mathbf{x} \leq x) = \frac{P(\mathbf{y} \leq y, \mathbf{x} \leq x)}{P(\mathbf{x} \leq x)} = \frac{F_{\mathbf{xy}}(x, y)}{F_{\mathbf{x}}(x)}$$

e

$$f_y(y | \mathbf{x} \leq x) = \frac{\partial F_{\mathbf{xy}}(x, y) / \partial y}{F_{\mathbf{x}}(x)} = \frac{\int_{-\infty}^x f_{\mathbf{xy}}(\xi, y) d\xi}{\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^x f_{\mathbf{xy}}(\xi, y) d\xi dy}$$

Distribuições e densidades condicionais

- Admitindo-se, agora,

$$M = \{x_1 < \mathbf{x} \leq x_2\} \quad P(M) = F_{\mathbf{x}}(x_2) - F_{\mathbf{x}}(x_1)$$

e então:

$$\begin{aligned} F_y(y | x_1 < \mathbf{x} \leq x_2) &= \frac{P(\mathbf{y} \leq y, x_1 < \mathbf{x} \leq x_2)}{P(x_1 < \mathbf{x} \leq x_2)} = \\ &= \frac{F_{\mathbf{xy}}(x_2, y) - F_{\mathbf{xy}}(x_1, y)}{F_{\mathbf{x}}(x_2) - F_{\mathbf{x}}(x_1)} = \frac{\int_{-\infty}^y \int_{x_1}^{x_2} f_{\mathbf{xy}}(x, \zeta) dx d\zeta}{\int_{-\infty}^{\infty} \int_{x_1}^{x_2} f_{\mathbf{xy}}(x, \xi) dx d\xi} \end{aligned}$$

$$f_y(y | x_1 < \mathbf{x} \leq x_2) = \frac{\int_{x_1}^{x_2} f_{\mathbf{xy}}(x, y) dx}{\int_{-\infty}^{\infty} \int_{x_1}^{x_2} f_{\mathbf{xy}}(x, y) dx dy}$$

Distribuições e densidades condicionais

- E para $M = \{\mathbf{x} = x\}$:

$$\begin{aligned} F_y(y | \mathbf{x} = x) &= F_{y|x}(y | x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} F_y(y | x < \mathbf{x} \leq x + \Delta x) = \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{F_{xy}(x + \Delta x, y) - F_{xy}(x, y)}{F_x(x + \Delta x) - F_x(x)} = \frac{\partial F_{xy}(x, y) / \partial x}{dF_x(x) / dx} = \frac{\int_{-\infty}^y f_{xy}(x, \zeta) d\zeta}{f_x(x)} \end{aligned}$$

- e

$$f_{y|x}(y|x) = \frac{f_{xy}(x, y)}{f_x(x)} = \frac{f_{xy}(x, y)}{\int_{-\infty}^{\infty} f_{xy}(x, y) dy}$$

- De forma análoga:

$$f_{x|y}(x|y) = \frac{f_{xy}(x, y)}{f_y(y)}$$

Distribuições e densidades condicionais

- Outras relações úteis, que podem ser obtidas das anteriores, são:

$$f_{x|y}(x|y) = \frac{f_{y|x}(y|x) f_x(x)}{f_y(y)}$$

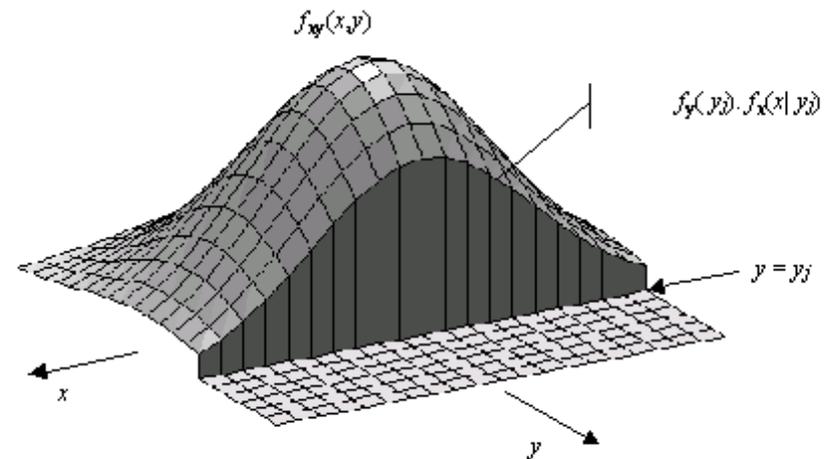
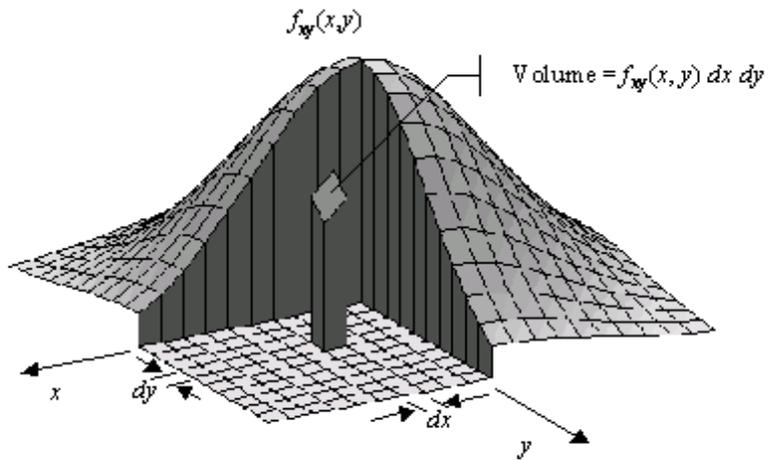
$$f_y(y) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{y|x}(y|x) f_x(x) dx$$

- No caso de mais de duas variáveis aleatórias temos:

$$f_{x_1 \cdots x_k | x_{k+1} \cdots x_n}(x_1, \cdots, x_k | x_{k+1}, \cdots, x_n) = \frac{f(x_1, \cdots, x_k, x_{k+1}, \cdots, x_n)}{f(x_{k+1}, \cdots, x_n)}$$

$$f(x_1, \cdots, x_n) = f(x_n | x_{n-1}, \cdots, x_1) f(x_{n-1} | x_{n-2}, \cdots, x_1) \cdots f(x_2 | x_1) f(x_1)$$

Distribuições e densidades condicionais



Variáveis aleatórias independentes

- As variáveis aleatórias x_1, \dots, x_n são ditas independentes se os eventos $\{x_1 \leq x_1\}, \dots, \{x_n \leq x_n\}$ são independentes para quaisquer x_1, \dots, x_n .

- Tem-se, então, que

$$F_{\underline{x}}(x_1, \dots, x_n) = F_{x_1}(x_1) \dots F_{x_n}(x_n)$$

- e

$$f_{\underline{x}}(x_1, \dots, x_n) = f_{x_1}(x_1) \dots f_{x_n}(x_n)$$

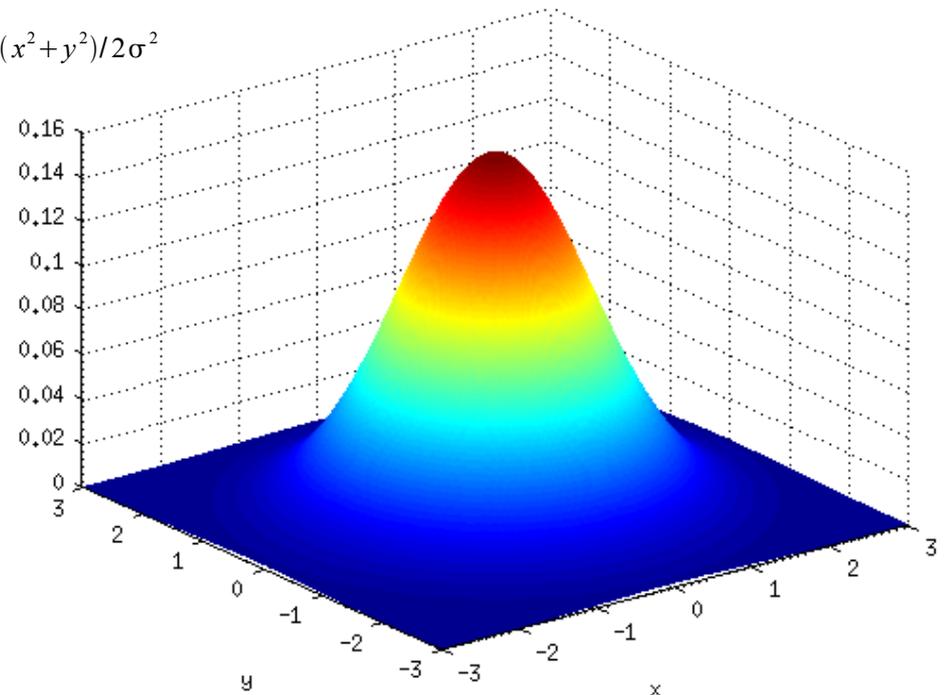
Exemplo: gaussianas e Rayleigh

- Considere duas variáveis aleatórias gaussianas independentes x e y , com mesma densidade:

$$f_x(x) = \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} e^{-x^2/2\sigma^2} \quad \text{e} \quad f_y(y) = \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} e^{-y^2/2\sigma^2}$$

- Como elas são independentes:

$$f_{xy}(x, y) = f_x(x) f_y(y) = \frac{1}{2\pi \sigma^2} e^{-(x^2+y^2)/2\sigma^2}$$

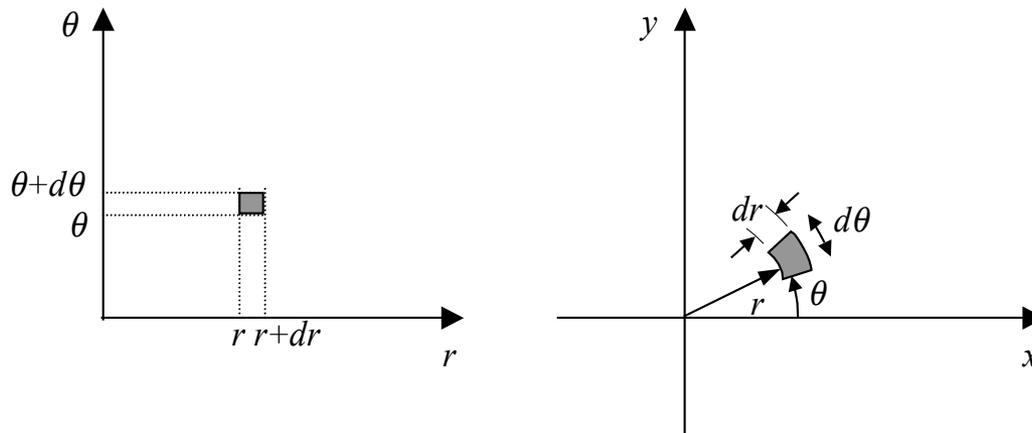


Exemplo: gaussianas e Rayleigh

- Os pontos no plano x, y podem também ser descritos em coordenadas polares (r, θ) , com

$$r = \sqrt{x^2 + y^2} \quad \text{e} \quad \theta = \tan^{-1} \frac{y}{x}$$

- Assim, podemos definir as variáveis aleatórias r e θ e calcular sua densidade de probabilidade:



$$f_{r\theta}(r, \theta) dr d\theta = f_{xy}(x, y) dr r d\theta \Rightarrow f_{r\theta}(r, \theta) = \frac{r}{2\pi\sigma^2} e^{-(x^2+y^2)/2\sigma^2} = \frac{r}{2\pi\sigma^2} e^{-r^2/2\sigma^2}$$

Exemplo: gaussianas e Rayleigh

- Dessa forma:

$$f_r(r) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{r\theta}(r, \theta) d\theta = \frac{r}{\sigma^2} e^{-r^2/2\sigma^2} \quad r \geq 0$$

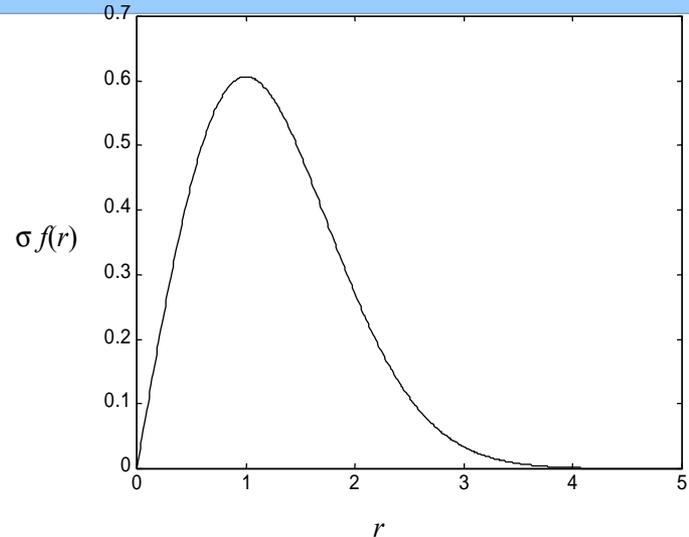
- Distribuição de Rayleigh.

- e

$$f_\theta(\theta) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{r\theta}(r, \theta) dr = \frac{1}{2\pi} \quad 0 \leq \theta \leq 2\pi$$

- Distribuição uniforme.

- Note que r e θ são, também, independentes.



Exemplo: detecção de pulsos binários

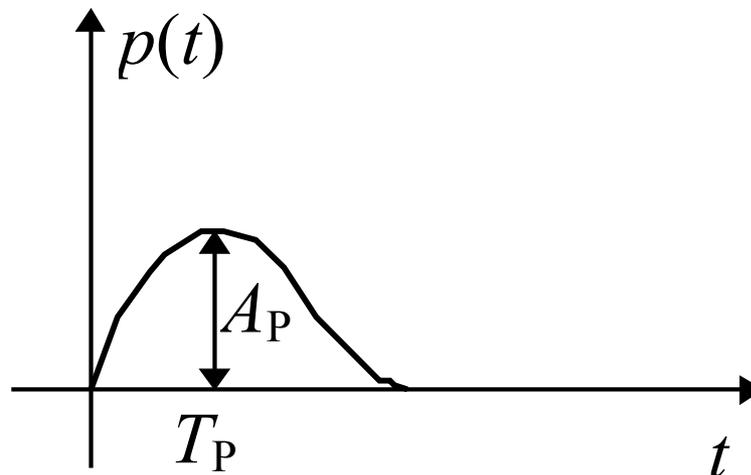
- Num certo canal binário, mensagens 1 e 0 são transmitidas com igual probabilidade usando um pulso positivo e um pulso negativo, respectivamente.
- O pulso recebido correspondente a 1 é $p(t)$, mostrado abaixo, e o correspondente pulso para 0 é $-p(t)$. Seja A_p a amplitude de $p(t)$ no instante $t = T_p$.
- Devido ao ruído no canal, os pulsos recebidos serão $(+/-) p(t) + \mathbf{n}(t)$.
- Para detectar os pulsos no receptor, cada pulso é amostrado no instante de seu pico. Na ausência de ruído, a saída do amostrador seria A_p ou $-A_p$.
- Devido ao ruído, a saída amostrada será $(+/-) A_p + \mathbf{n}$, onde \mathbf{n} , a amplitude do ruído no instante da amostragem, é uma variável aleatória.

Exemplo: detecção de pulsos binários

- Para ruído gaussiano, a função densidade de probabilidade de n é:

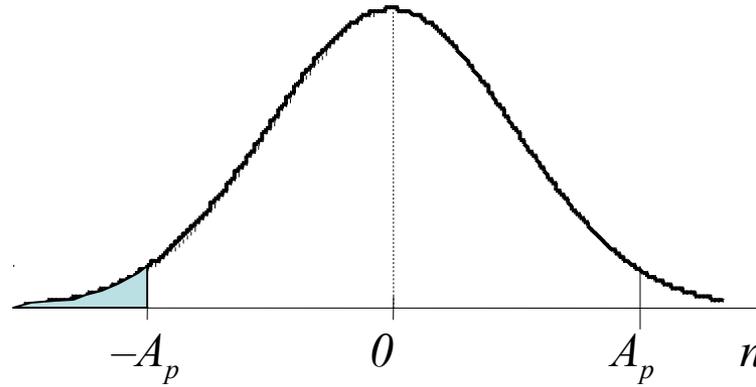
$$f_n(n) = \frac{1}{\sigma_n \sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{n^2}{2\sigma_n^2}\right)$$

- Devido à simetria, a detecção ótima é zero, ou seja, a mensagem será detectada como 1 ou 0 dependendo do valor da amostra ser positivo ou negativo.
- Determine o valor da probabilidade de erro neste canal simétrico.



Exemplo: detecção de pulsos binários

- $P_{y|x}(0|1) = P(\mathbf{n} < -A_p) = F_n(-A_p) = Q(A_p/\sigma_n)$



- Da mesma forma, $P_{y|x}(1|0) = P(\mathbf{n} > A_p) = 1 - F_n(A_p) = Q(A_p/\sigma_n)$
- Portanto, $P_e = P_{y|x}(0|1) P_x(1) + P_{y|x}(1|0) P_x(0) = Q(A_p/\sigma_n)$