Notas de Aula da Disciplina Física Computacional

Alexandre Souto Martinez Universidade de São Paulo - USP Faculdade de Filosofia, Ciências e Letras de Ribeirão Preto - FFCLRP Departamento de Física - DF

> tel.: 0xy16 3315-3720 email: asmartinez@ffclrp.usp.br

1 de Junho de 2018

Resumo

hla

Palavras-Chave:

Conteúdo

1	Caminhadas Aleatórias			2
	1.1	1 Difusão Clássica		2
	1.2			3
		1.2.1	Estatística de Um Único Passo	3
		1.2.2	Estatística de Alguns Passos	4
			Estatística de Muitos Muitos Passos	
		1.2.4	Algumas Aplicações	1
	1.3		hadas Aleatórias Persistentes	

Capítulo 1

Caminhadas Aleatórias

1.1 Difusão Clássica

A teoria da difusão clássica está baseada em dois princípios físicos: (i) o transporte total de matéria através de uma superfície unitária é proporcional ao gradiente da densidade do material na direção perpendicular à área unitária, e (ii) no espaço livre, o material é conservado de modo que durante o movimento, unidades difusivas não são nem criadas nem destruídas.

A lei de Fick

$$\vec{J} = -D\vec{\nabla}n(\vec{r}, t) \ . \tag{1.1}$$

e a equação da continuidade

$$\partial_t n + \vec{\nabla} \cdot \vec{J} = 0 \ . \tag{1.2}$$

são as duas equações que modelam estes conceitos na teoria da difusão clássica. Aqui, $n(\vec{r},t)$ é a densidade de número de partículas de interesse na posição \vec{r} e no instante t, $D[\vec{r},n(\vec{r},t)]$ é o coeficiente de difusão, que pode ser função tanto de \vec{r} quanto de $n(\vec{r},t)$ e finalmente $\vec{J}(\vec{r},t)$ é a densidade de corrente de partículas, que é definida em termos da velocidade local, $\vec{v}(\vec{r},t)$

$$\vec{J}(\vec{r},t) = n(\vec{r},t)\vec{v}(\vec{r},t) . \tag{1.3}$$

Destas três equações básicas pode-se derivar duas equações diferenciais básicas, uma para a densidade de partículas e a outra para a velocidade local da partícula. A teoria tradicional enfatiza que a equação de difusão é obtida pela substituição da Eq. 1.1 na Eq. 1.2

$$\partial_t n = \vec{\nabla} \cdot (D\vec{\nabla}n) \ . \tag{1.4}$$

Quando o coeficiente de difusão for uma constante independente da posição e densidade de partículas a Eq. 1.4 se torna:

$$\partial_t n = D\vec{\nabla}^2 n \,, \tag{1.5}$$

que em uma dimensão é escrita como:

$$\partial_t n = D\partial_r^2 n \ . \tag{1.6}$$

Quando a densidade de partículas for conhecida, a densidade de corrente \vec{J} é obtida da Eq. 1.1.

Um problema frequentemente discutido na teoria de difusão é o problema $de\ valor\ inicial,$ i.e., determinar a distribuição de concentração n(x,t), no instante t, quando a distribuição inicial n(x,0) for conhecida. Uma vez que parte considerável de nossa discussão será relativa aos domínios espaciais sem fronteiras, apresentamos a solução para o problema do valor inicial em um domínio unidimensional infinito.

1.2 Caminhadas Aleatórias

Considere uma rede unidimensional com espaçamento regular ℓ . Da posição x_0 , sai um caminhante, que em cada intervalo de tempo Δt , pode dar um passo à direita (+), com probabilidade p, ou à esquerda (-), com probabilidade q=1-p. Para descrever este processo consideramos a variável aleatória $\Delta x=\pm \ell$.

1.2.1 Estatística de Um Único Passo

O tamanho de passo médio é dado por:

$$\langle \Delta x \rangle = \ell p - \ell (1 - p) = (2p - 1)\ell . \tag{1.7}$$

Para calcular a variância, vamos primeiro calcular o segundo momento do comprimento dos passos, que é dado por:

$$\langle (\Delta x)^2 \rangle = \ell^2 p + (-\ell)^2 (1-p) = \ell^2 .$$
 (1.8)

 $^{^1}$ Um modo alternativo para descrever a difusão é encontrar a equação diferencial para o campo de velocidade \vec{v} . Quando \vec{v} for conhecido, a densidade de partícula é obtida combinando as Eqs. 1.1 e 1.3. Nós nos restringimos ao caso de coeficiente de difusão constante. Assim: $\vec{v} = -D\vec{\nabla}(\log n)$. Uma equação diferencial para \vec{v} é obtida notando que das Eqs. 1.2 e 1.3 que $\partial_t \vec{v} = -D\vec{\nabla}(\partial_t \log n) = D\vec{\nabla}[\vec{\nabla} \cdot (n\vec{v})/n] = -D\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{v} + \vec{v} \cdot \vec{\nabla} \log n)$. Portanto, incorporando $\vec{v} = -D\vec{\nabla}(\log n)$ nesta expressão obtem-se a equação a derivadas parciais para o campo de velocidade: $\partial_t \vec{v} = \vec{\nabla}(D\vec{\nabla} \cdot \vec{v} - \vec{v}^2)$. Portanto, até mesmo a teoria de diffusão elementar é não-linear se formulada em termos da variável errada.

A variância é dada por:

$$\sigma_{\Delta x}^2 = \langle (\Delta x)^2 \rangle - \langle \Delta x \rangle^2 = 4\ell p(1-p) . \tag{1.9}$$

1.2.2 Estatística de Alguns Passos

Para descrever a trajetória de um caminhante, considere que ele avançou n_{+} passos à direita e n_{-} passos à esquerda. O número total de passos é:

$$n = n_{+} + n_{-} (1.10)$$

A posição do caminhante no instante de tempo $t = n\Delta t$, é:

$$x_n = x_0 + \sum_{i=1}^n \Delta x_i = x_0 + \ell(n_+ - n_-),$$
 (1.11)

e seu deslocamento:

$$\Delta s_n = x_n - x_0 = \sum_{i=1}^n \Delta x_i = \ell(n_+ - n_-)$$

$$= 2\ell(n_+ - n). \tag{1.12}$$

Uma vez que a probabilidade p não se altera e os passos são independentes, a probabilidade do viajante dar n_+ ? direita em n passos é dada pela distribuição binomial:

$$b_{n,p}(n_{+}) = {n \choose n_{+}} p^{n_{+}} (1-p)^{1-n_{+}}$$

$$= \frac{n! \ p^{n_{+}} (1-p)^{n-n_{+}}}{n_{+}! (n-n_{+})!}.$$
(1.13)

Esta distribuição tem média: $\langle n_+ \rangle = np$ e $\sigma_{n_+}^2 = np(1-p)$. Assim, a probabilidade do caminhante se deslocar Δs_n em n passos é dada pela distribuição binomial negativa:

$$\tilde{b}_{n,p}(\Delta s_n) = \frac{n! p^{(\Delta s_n - n)/2} (1 - p)^{(\Delta s_n + n)/2}}{[(\Delta s_n - n)/2]! [(\Delta s_n + n)/2]!} , \qquad (1.14)$$

que tem média:

$$\langle \Delta s_n \rangle = 2\ell(\langle n_+ \rangle - n) = n\ell(2p - 1),$$
 (1.15)

e variância $(Var(ax + b) = a^2Var(x))$:

$$\sigma_{\Delta s_n}^2 = 4\ell^2 \sigma_{n\perp}^2 = 4\ell^2 n p (1-p) . \tag{1.16}$$

1.2.3 Estatística de Muitos Muitos Passos

Para $n \gg 1$, a Eq. 1.14 se torna uma distribuição normal:

$$G_{\langle \Delta s_n \rangle, \sigma_{\Delta s_n}^2}(\Delta s_n) = \frac{e^{(\Delta s_n - \langle \Delta s_n \rangle)^2/(2\sigma_{\Delta s_n}^2)}}{\sqrt{2\pi\sigma_{\Delta s_n}^2}} . \tag{1.17}$$

Poderíamos de um modo muito simples chegar no resultado acima utilizando o teorema do limite central na Eq. 1.12. Para isto considere a Eq. 1.12, onde o deslocamento do caminhante é dado por: $\Delta s_n = \sum_{i=1}^n \Delta x_i$. Como o comprimento dos passos é uma variável aleatória, que não depende dos passos anteriores e tem variância finita, a distribuição de Δs_n se aproxima de uma gaussiana a medida que n aumenta. Esta gaussiana está centrada em $\langle \Delta s_n \rangle = \sum_{i=1}^n \langle \Delta x \rangle = n\ell(2p-1)$ e tem variância $\sigma_{\Delta s}^2 = \sum_{i=1}^n \sigma_{\Delta x}^2 = 4n\ell^2 p(1-p)$.

1.2.4 Algumas Aplicações

Paramagnetismo: Spins de Ising Independentes

Considere N partículas localizadas de spin 1/2 e momento magnético $\tilde{\mu}_0$ e independentes. Na presença de um campo magnético H, o hamiltoniano é dado por:

$$\mathcal{H} = -HM \tag{1.18}$$

$$M = \tilde{\mu}_0 \sum_{i=1}^{N} \sigma_i \tag{1.19}$$

$$\sigma_i = \pm 1 \,, \tag{1.20}$$

onde identifica-se o estado $\sigma = 1$ como spin up e o estado $\sigma = -1$ como spin down e M é a magnetização do sistema.

Fixada a energia em E, o sistema apresenta grande degenerescência com N_+ representando o número de spins +1 e N_- o número de spins -1. Assim:

$$N = N_{+} + N_{-} \tag{1.21}$$

$$E = -(N_{+} - N_{-})\tilde{\mu}_{0}H \tag{1.22}$$

com

$$N_{\pm} = \frac{N}{2} (1 \mp x)$$
 (1.23)

$$x = \frac{E/N}{\tilde{\mu}_0 H} \,. \tag{1.24}$$

O número de configurações de N spins com energia E vale:

$$\Omega(E, N) = \frac{N!}{N_{+}!N_{-}!}
= \frac{N!}{\left[\frac{N}{2}(1-x)\right]! \left[\frac{N}{2}(1+x)\right]!}$$
(1.25)

Portanto:

$$\ln \Omega(E, N) = \ln N! - \ln \left[\frac{N}{2} (1 - x) \right]! - \ln \left[\frac{N}{2} (1 + x) \right]!$$

$$(1.26)$$

A entropia é calculada no limite termodinâmico $(N \gg 1 \text{ e } E \gg \tilde{\mu}_0 H, \text{ com } E/N \text{ fixo})$. Deste modo, devemos imperativamente utilizar a aproximação de Stirling $(\ln N! = N \ln N)$ que resulta na entropia:

$$\frac{S(E,N)}{K_B N} = \frac{1}{2} [\ln 4 - (1-x)\ln(1-x) - (1+x)\ln(1+x)]$$
 (1.27)

Observe que poderíamos ter considerado a aproximação de Stirling mais completa $\ln N! = N \ln N - N$ o que leva ao mesmo resultado pois os termos que não tem o logaritmo se anulam.

A entropia quando escrita em função de grandezas extensivas é uma equação fundamental, ou seja, ela contém toda a informação termodinâmica de equilíbrio.

O inverso da temperatura é dada por: $1/T = \partial_E S|_N$ e definindo:

$$\beta = \frac{1}{K_B T} = \frac{1}{K_B} \partial_E S \Big|_{N}$$

$$= \frac{1}{2\tilde{\mu}_0 H} \ln \left(\frac{1-x}{1+x} \right)$$
(1.28)

A entropia é uma função côncava da energia e a região física, correspondente a temperaturas positivas, se verifica apenas para E<0. Para $E=-N\tilde{\mu}_0H$, todos os spins devem estar alinhados com o campo. Existe um único estado microscópico acessível ao sistema e a entropia deve ser nula. Quando E=0, a entropia é máxima, nesta situação metade dos spins estão orientados para cima e a outra metade para baixo.

Da Eq. 1.28 obtemos a energia por partícula em função da temperatura:

$$\frac{E}{N} = -\tilde{\mu}_0 H \tanh(\beta H \tilde{\mu}_0) . \tag{1.29}$$

A magnetização do sistema é escrita como M=-E/H assim a magnetização por partícula é escrita como:

$$m = \frac{M}{N} = \frac{-E/N}{H} = \tilde{\mu}_0 \tanh(\beta \tilde{\mu}_0 H) , \qquad (1.30)$$

o que revela a saturação $m/\tilde{\mu}_0 = 1$ para baixas temperaturas $(\beta \gg \tilde{\mu}_0 H)$ e o comportamento linear $m = \beta H$ para altas temperaturas $(\beta \ll \tilde{\mu}_0 H)$.

A susceptibilidade magnética vale:

$$\chi_m(\beta, H) = \partial_H m|_{\beta} = \frac{\beta \tilde{\mu}_0^2}{\cosh^2(\beta \tilde{\mu}_0 H)}. \tag{1.31}$$

É interessante considerar o comportamento a campo nulo H=0

$$\chi_{m,0}(\beta) = \beta \tilde{\mu}_0^2 = \frac{\tilde{\mu}_0}{K_B T} ,$$
(1.32)

que é a lei de Curie para o magnetismo e verificada experimentalmente para uma grande variedade de sais paramagnéticos. Nota-se que a campo nulo a magnetização é nula, mas não a susceptibilidade.

Efeito Schottky: Spins de Bernoulli Independentes

Considere N partículas que podem ser encontradas em dois estados, com energia 0 ou $\tilde{\epsilon}$. O hamiltoniano do sistema vale:

$$\mathcal{H} = \tilde{\epsilon} \sum_{i=1}^{N} b_i \tag{1.33}$$

$$b_i = \begin{cases} 1 \\ 0 \end{cases}, \tag{1.34}$$

onde chamamos b_i como sendo o spin de Bernoulli em contraste ao spin de Ising $\sigma_i = \pm 1$. Estes dois spins estão relacionados pela transformação:

$$\sigma_i = 2b_i - 1 \ . \tag{1.35}$$

O número de partículas no estado 0? N_0 e o número de partículas nos estado $\tilde{\epsilon}$ é N_1 . A energia e o número de partículas estão relacionados por:

$$N = N_0 + N_1 \tag{1.36}$$

$$E = N_0 \times 0 + N_1 \times \tilde{\epsilon} \tag{1.37}$$

o que implica em:

$$N_0 = N(1-x) (1.38)$$

$$N_1 = Nx \tag{1.39}$$

$$x = \frac{E/N}{\tilde{\epsilon}} \,. \tag{1.40}$$

Para uma energia fixa E, o número de configurações para N spins é:

$$\Omega(E, N) = \frac{N!}{N_0! N_1!}
= \frac{N!}{(Nx)! [N(1-x)]!}.$$
(1.41)

No limite termodinâmico ($N\gg 1,\; E\gg \tilde{\epsilon}$ de modo que E/N fixo), é possível calcular a entropia:

$$\frac{S(E,N)}{K_B N} = -[(1-x)\ln(1-x) + x\ln x] \tag{1.42}$$

que é a equação fundamental do sistema termodinâmico. Uma equação de estado é:

$$\beta = \frac{1}{K_B T} = \frac{1}{\tilde{\epsilon}} \ln \left(\frac{1 - x}{x} \right) . \tag{1.43}$$

Isolando a energia por partícula temos:

$$\frac{E}{N} = \frac{\tilde{\epsilon}e^{-\beta\tilde{\epsilon}}}{1 + e^{-\beta\tilde{\epsilon}}} \,. \tag{1.44}$$

O calor específico é dado por:

$$c = \partial_T(E/N) = \frac{K_B(\beta \tilde{\epsilon})^2 e^{-\beta \tilde{\epsilon}}}{(1 + e^{-\beta \tilde{\epsilon}})^2} . \tag{1.45}$$

O calor específico se anula para altas ($\beta \tilde{\epsilon} \ll 1$) e baixas ($\beta \tilde{\epsilon} \gg 1$) temperaturas. O valor máximo do calor específico ocorre quando $\beta \tilde{\epsilon} \sim 1$ que é conhecido como efeito Schottky.

1.3 Caminhadas Aleatórias Persistentes

Como na seção anterior, considere uma rede unidimensional com espaçamento regular ℓ . Da posição x_0 , sai um caminhante, que em cada intervalo de tempo Δt , pode dar um passo para a direita (+) com probabilidade p_0 ou para

à esquerda (-) com probabilidade $q_0 = 1 - p_0$. Nos passos subsequentes (também de tamanho ℓ), a probabilidade do caminhante manter o sentido da caminhada? p e a probabilidade do caminhante reverter o sentido da caminhada é q = 1 - p. Para descrever este processo consideramos a variável aleatória $\sigma = \pm 1$, assim $\sigma_{i+1} = \sigma_i$ com probabilidade p e σ

$$\langle \sigma \rangle = p - (1 - p) = 2p - 1$$
, (1.46)

e $\langle \sigma^2 \rangle = 1$, assim:

$$Var(\sigma) = \langle \sigma^2 \rangle - \langle \sigma \rangle^2 = 4p(1-p) . \tag{1.47}$$

A posição do caminhante no instante de tempo $t = n\Delta t$, é:

$$x_n = x_0 + \ell \sum_{i=1}^n \prod_{j=1}^i \sigma_j , \qquad (1.48)$$

O deslocamento do caminhante?:

$$\Delta s_n = x_n - x_0 = \ell \sum_{i=1}^n \prod_{j=1}^i \sigma_j .$$
 (1.49)

O deslocamento médio do caminhante após n passos vale: $\langle \Delta s_n \rangle = \ell \sum_{i=1}^n \langle \prod_{j=1}^i \sigma_j \rangle$. Como os passos são independentes: $\langle \prod_{j=1}^i \sigma_j \rangle = \langle \sigma \rangle^i = (2p-1)^i$, o que leva a:

$$\langle \Delta s_n \rangle = \ell \sum_{i=1}^n \langle \sigma \rangle^i$$

$$= \ell \langle \sigma \rangle \frac{1 - \langle \sigma \rangle^n}{1 - \langle \sigma \rangle}. \tag{1.50}$$

Para $n \gg 1$, $\langle \Delta s_n \rangle = \ell \langle \sigma \rangle / (1 - \ell \langle \sigma \rangle)$.

Para calcular o segundo momento do deslocamento do caminhante após n passos, considere primeiramente o segundo momento do deslocamento para o primeiro passo: $\langle (\Delta s_1)^2 \rangle = \ell^2 \langle \sigma_1^2 \rangle = \ell^2$. Para o segundo passo tem-se: $\langle (\Delta s_2)^2 \rangle = \ell^2 \langle [\sigma_1(1+\sigma_2)]^2 \rangle = 2\ell^2(1+\langle \sigma \rangle)$. Para o terceiro passo: $\langle (\Delta s_3)^2 \rangle = \ell^2 \langle \{\sigma_1[1+\sigma_2(1+\sigma_3)]\}^2 \rangle = \ell^2(1+2\langle \Delta s_2 \rangle/\ell + \langle (\Delta s_2)^2 \rangle/\ell^2)$. É possível mostrar

que para n arbitrário:

$$\frac{\langle (\Delta s_n)^2 \rangle}{\ell^2} = 1 + 2 \frac{\langle \Delta s_{n-1} \rangle}{\ell} + \frac{\langle (\Delta s_{n-1})^2 \rangle}{\ell^2}$$

$$= 1 + 2 \frac{\langle \Delta s_{n-1} \rangle}{\ell} + 1 + 2 \frac{\langle \Delta s_{n-2} \rangle}{\ell} + \frac{\langle (\Delta s_{n-2})^2 \rangle}{\ell^2}$$

$$= n - 1 + \frac{2}{\ell} \sum_{j=1}^{n-1} \langle \Delta s_{n-j} \rangle + \frac{\langle (\Delta s_1)^2 \rangle}{\ell^2}$$

$$= n + \frac{2\langle \sigma \rangle}{1 - \langle \sigma \rangle} \sum_{j=1}^{n-1} (1 - \langle \sigma \rangle^{n-j})$$

$$= n + \frac{2(n-1)\langle \sigma \rangle}{1 - \langle \sigma \rangle} - \frac{2\langle \sigma \rangle}{1 - \langle \sigma \rangle} \sum_{j=1}^{n-1} \langle \sigma \rangle^{n-j}$$

$$= n + \frac{2(n-1)\langle \sigma \rangle}{1 - \langle \sigma \rangle} - \frac{2\langle \sigma \rangle^2}{1 - \langle \sigma \rangle} \sum_{j=0}^{n-2} \langle \sigma \rangle^{n-j}$$

$$= n + \frac{2(n-1)\langle \sigma \rangle}{1 - \langle \sigma \rangle} - \frac{2\langle \sigma \rangle^2}{1 - \langle \sigma \rangle} \frac{1 - \langle \sigma \rangle^{n-1}}{1 - \langle \sigma \rangle}$$

$$= \frac{n(1 - \langle \sigma \rangle^2) - 2\langle \sigma \rangle(1 - \langle \sigma \rangle^n)}{(1 - \langle \sigma \rangle)^2}.$$
(1.51)

Para $n \gg 1$, expressão simplifica para

$$\langle (\Delta s_n)^2 \rangle \approx \ell^2 n (1 + \langle \sigma \rangle) / (1 - \langle \sigma \rangle) .$$
 (1.52)

A variância de do deslocamento do caminhante após n passos é dado por:

$$\sigma_{\Delta s_n}^2 = \langle (\Delta s_n)^2 \rangle - \langle \Delta s_n \rangle^2
\frac{\sigma_{\Delta s_n}^2}{\ell^2} = \frac{n(1 - \langle \sigma \rangle^2) - 2\langle \sigma \rangle (1 - \langle \sigma \rangle^n) - \langle \sigma \rangle^2 (1 - \langle \sigma \rangle^n)^2}{(1 - \langle \sigma \rangle)^2} .$$
(1.53)

Assim se $n/\langle \sigma \rangle \gg 1$, então:

$$\sigma_{\Delta s_n}^2 = \langle (\Delta s_n)^2 \rangle = \ell^2 n \, \frac{1 + \langle \sigma \rangle}{1 - \langle \sigma \rangle} \,. \tag{1.54}$$

Problemas

1. Considere um caminhante que a partir do sítio x_0 da um passo de comprimento ℓ com probabilidade p para a direita e com probabilidade

q=1-p para a esquerda. Assim este processo é modelado pela recorrência:

$$x_{i+1} = x_i + \Delta x_i$$

com

$$\Delta x = \begin{cases} +\ell & p \\ -\ell & q = 1 - p \end{cases}$$

de modo que $E(\Delta x) = (2p-1)\ell$ e $Var(\Delta x) = E[(\Delta x)^2] - E^2(\Delta x) = 4npq\ell^2$. Sabemos que para $n \gg 1$, a variável deslocamento $d_n = x_n - x_0$ segue uma distribuição normal com média $E(d) = (2p-1)\ell n$ e variância $Var(d) = 4npq\ell^2$.

Implemente o código abaixo e verique as afirmações acima

```
clear;
    = 100;
                  // # max de passos
    = 1000;
               // # de realizacoes
x0 = 0;
                 // condicao inicial
rand('seed',2); // semente do gerador
                 // de #'s aleatorios
p = .7;
                 // prob. ir direita
ell = 1
s = x0;
for m = 1:M
   xn = x0;
   for n = 1:N
      if (rand() < p)
        xn = xn + ell;
      else
        xn = xn - ell;
      end
    end
    s=[s;xn];
end
clf();
scf(1);
plot2d(s)
scf(2);
histplot(100,s)
media = mean(s)
     = variance(s)
var
```

Obtenha a distribuição de d_n para n pequeno.

2. Comente o seguinte código em Scilab

```
clear;
                  // # max de passos
N
    = 100;
    = 1000;
                // # de realizacoes
x0 = 0;
                 // condicao inicial
rand('seed',2); // semente do gerador
                 // de #'s aleatorios
                 // prob. ir direita
   = .7;
ell = 1
s = x0;
for m = 1:M
   х
           rand(1:N);
           find(x < p);
   j
           find(x >= p);
   x(i) =
           ell;
   x(j) = -ell;
        = sum(x) + x0;
        = [s;xn];
end
clf();
scf(1);
plot2d(s)
scf(2);
histplot(100,s)
media = mean(s)
      = variance(s)
var
```

3. Caminhada Aleatória Persistente em Uma Dimensão Em uma caminhada aleatória persistente, a probabilidade de transição (ou pulo) depende da transição ocorrida no instante anterior. Considere uma rede unidimensional e suponha que N-1 passos tenham sido dados. O passo N é dado na mesma direção com probabilidade α e na direção oposta com probabilidade 1 - α. Uma caminhada aleatória persistente pode ser considerada como uma caminhada multi estados na qual o estado em que a caminhada está definido pela última transição. Escreva um programa de Monte Carlo para uma caminhada aleatória persistente em uma dimensão.

- (a) Calcule: $\langle x(N) \rangle$, $\langle x^2(N) \rangle$, $\langle \Delta x^2(N) \rangle$ e a distribuição $P_N(x)$. Obseve que é necessário especificar ambos, a posição inicial x_0 e a direção inicial do viajante.
- (b) Determine $\langle \Delta x^2(N) \rangle$ para N=8,64,256 e 512 com $\alpha=1/4$ e $\alpha=3/4$.
 - i. Mostre graficamente que $\langle \Delta x^2(N) \rangle \sim N^{2\nu}$.
 - ii. Do gráfico, usando o método dos mínimos quadrados (tome o logaritmo de ambas variáveis e use a função lsq() no Scilab), estime o valor de μ para $N\gg 1$.
- (c) Como que uma caminhada aleatória persistente se diferencia de uma caminhada aleatória tendenciosa com $p \neq q$?
- 4. Caminhada Aleatória em Duas Dimensões. Construa uma caminhada aleatória em duas dimensões em uma rede quadrada. A probabilidade de ir para o norte é p_N , a de ir para o oeste é p_W , para o sul p_S e para o leste p_E de modo que $p_N + p_W + p_S + p_E = 1$. Faça um histograma da distância entre a posição inicial e final das M realiza??es (part?culas) ap?s N passos (tempo) e calcule a posi??o m?dia assim como o deslocamento quadrático médio $\langle R^2 \rangle = \langle x^2 + y^2 \rangle$. Utilize os seguites valores:

```
(a) M = 10000, p_N = p_W = p_S = p_E (caso isotrópico),
```

- (b) $M = 10000, p_N \gg p_S e p_W = p_E,$
- (c) M = 10000, $p_N = p_S e p_W \ll p_E$,
- (d) $M = 10000, p_N \neq p_W \neq p_S \neq p_E$.

```
clear;
                 // # max de passos
N
    = 100;
                 // # de realizacoes
    = 10;
Μ
x0
   = 0;
                 // condicao inicial
v0 = 0;
rand('seed',2); // semente do gerador
                 // de #'s aleatorios
      = .25:
                 // prob. ir norte
p_N
      = .25;
                 // prob. ir oeste
p_W
      = .25;
                 // prob. ir sul
p_S
             // p_E = 1 - p_N - p_W - p_S
ell = 1
s = [x0, y0];
```

```
for m = 1:M
   xn = x0;
   yn = y0;
   for n = 1:N
      r = rand();
      if (r < p_N) then
        yn = yn + ell;
      elseif (r < p_W + p_N) then
        xn = xn - ell;
      elseif (r < p_S + p_W + p_N) then
        yn = yn - ell
      else
        xn = xn + ell
    end;
   end
    s=[s;[xn,yn]];
end
clf();
scf(1);
plot2d(s) // tirar as linhas e
           // deixar somente os pontos
media = mean(s)
var
      = variance(s)
```

5. Caminhadas Aleatórias Restritas em Uma e Duas Dimensões

(a) Armadilhas (1D). Considere uma rede unidimensional com armadilhas nos sítios x=0 e x=a com (a>0). Um viajante inicia a caminhada no sítio x_0 ($0< x_a < a$) e realiza passos unitários com a mesma probabilidade à esquerda e à direita. Quando o viajante cai em uma armadilha, ele morre. Faça uma simulação de Monte Carlo e verique que o número médio de passos τ de sobrevivência do viajante (tempo de primeira passagem) é dado por:

$$\tau = \frac{x_0(a - x_0)}{2D} \;,$$

onde D é o coeficiente de auto-difusão na ausência de armadilhas. A média é realizada sobre todas as possíveis configurações de caminhadas.

(b) Barreiras Reflexivas (1D). Considere um rede unidimensional com sítios reflexivos em x = -a e x = a. Se um viajante chega em

x=a, ele é refletido no próximo passo para x=a-1. Em t=0, o viajante começa a caminhada em $x_0=0$ e dá passos unitários com a mesma probabilidade à esquerda e à direita. Escreva um programa de Monte Carlo para determinar a probabilidade de que o viajante esteja na posição x após N passos $P_N(x)$ com e sem as barreiras reflexivas. Qual é o valor mínimo de N para qual é possível distingir as duas distribuições de probabilidade?

- (c) Queda de um floco de Neve (2D). Considere uma marcha aleatória que inicia em um sítio a uma distância y = h acima de uma linha horizontal (y = 0). Se a probabilidade de um passo para baixo for maior do que a probabilidade para um passo para cima, o viajante vai eventualmente alcançar um sítio na linha horizontal y = 0. Esta caminhada é um modelo do caimento de um floco de neve. Faça uma simulação de Monte Carlo ($p_N = 0, 1, p_S = 0, 6$ e $p_W = p_E = 0, 15$)
 - i. para determinar o tempo médio τ para um floco de neve alcançar algum sítio na linha y=0 e encontre a dependência funcional de τ e h.
 - ii. É possível definir uma velocidade para a direção vertical?
 - iii. Como o floco de neve pode variar em x ele sofre um deslocamento Δx em y=0. Como que $\langle \Delta x^2 \rangle$ depende de τ e h?

```
clear;
close;
M = 2; // # de realizacoes
y0 = 100;//altura
x0 =0; // condicao inicial
rand('seed',2); // semente do gerador de #?s aleatorios
p_N = .05; // prob. ir norte
p_W = .4; // prob. ir oeste
p_S = .15; // prob. ir sul
p_E = 1 - p_N - p_W - p_S;
ell = 1;
r = sqrt((x0*x0) + (y0*y0));
tempo=[0];
for m = 0:M
  x = [x0];//para limpar o grafico da trajet?tia
  y = [y0];
  xn = x0
  yn = y0;
  cont=0;//contador
    while yn ~= 0
      r = rand();
      if (r < p_N) then
       yn = yn + ell;
      elseif (r < p_W + p_N) then
       xn = xn - ell;
      elseif (r < p_S + p_W + p_N) then
       yn = yn - ell;
      else
       xn = xn + ell;
      end;
      cont=cont+1;
                                 //tempo
      x = [x,xn];
      y = [y,yn];
    end
    xg=x+.10*m;
    scf(m);
    plot2d(xg,y,style=[-9])
```

```
legend('trajet?ria')
          = [x,xn];
                                          //tempo de todas inteira??es
    tempo = [tempo,cont];
          = [r,sqrt((xn*xn) + (yn*yn))]; //dist?ncia percorrida
end
scf(m+1)
histplot(5,tempo)
                          //histograma da m?dia temporal
legend('tempo m?dio')
tempo_m = mean(tempo)
                         //m?dia
vel_{em_Y} = y0/tempo_m
                         //velocidade m?dia em y
         = variance(x1)
var
```

- 6. Gás na rede Considere uma rede quadrada com densidade de partículas ρ. Cada partícula se movimenta indo aleatoriamente para os sítios mais próximos. Duas ou mais partículas não podem ocupar o mesmo sítio em um dado instante. Este modelo é um modelo de gás na rede, onde observa-se que é necessário armazenar as posições das M partículas. Considere o seguinte algoritmo:
 - Ocupe aleatoriamente os $L \times L$ sítios de um rede quadrada com M partículas sendo que duas ou mais partículas não podem ocupar o mesmo sítio. A densidade de partículas é: $\rho = M/L^2$. Indexe cada partícula (para distinguir umas da outras) e grave a posição inicial em um vetor.
 - ullet Em cada passo de tempo escolha aleatoriamente uma partícula e um sítio primeiro vizinho. Se o sítio estiver vazio, movimente a partícula, caso contrário a partícula permanece na mesma posição. Repita este procedimento N vezes.

Calcule o coeficiente de difusão:

$$D(N) = \frac{\langle \Delta R^2 \rangle}{2dN} \; ,$$

onde $\langle \Delta R^2 \rangle$? o deslocamento quadrático médio por partícula em N passos $(N \gg 1)$.

- 7. Considere os seguintes problemas:
 - (a) Marcha aleatória no contínuo (12.7),
 - (b) Marcha aleatória com tamanho de passo variável (12.8)
 - (c) Teorema central do limite (12.9)

- (d) Gerando uma gaussiana (12.10)
- (e) Marcha aleatória em redes contendo armadilhas (12.11)