

#### AULA 3

### **TOLERÂNCIA GEOMÉTRICA**

#### **Disciplina**

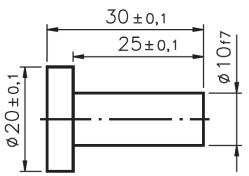
SEM 0560 - Fabricação Mecânica por Usinagem

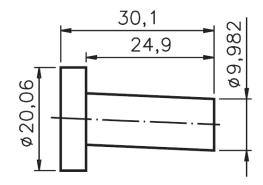
#### **Professores**

Alessandro Roger Rodrigues Renato Goulart Jasinevicius



**Tolerância Dimensional**: não garante a obtenção da geometria correta da peça



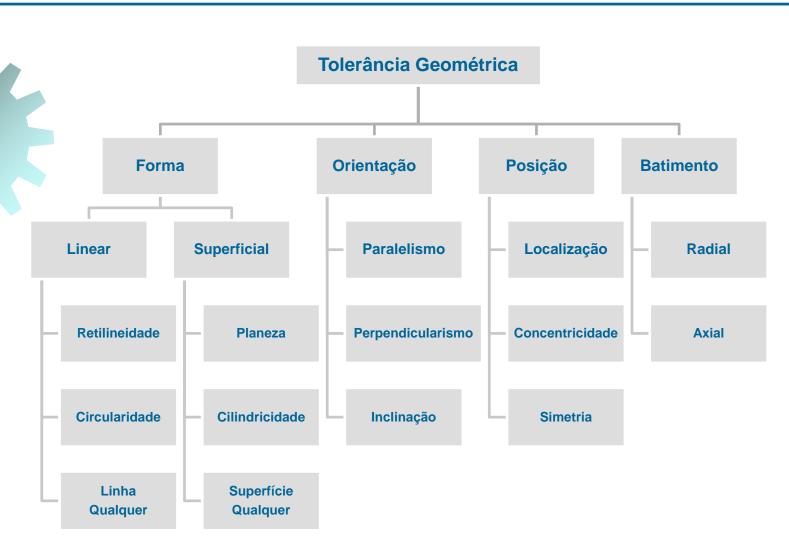


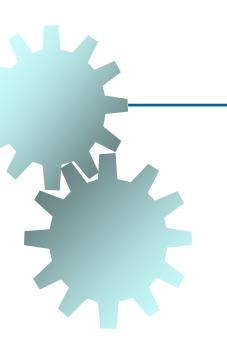
Tolerância Geométrica: variação aceitável das formas e posições dos elementos da peça

**Tipos de Tolerância Geométrica**:

- 1. Tolerância de Forma
- 2. Tolerância de Orientação
- 3. Tolerância de Posição
- 4. Tolerância de Batimento

## **CLASSIFICAÇÃO**



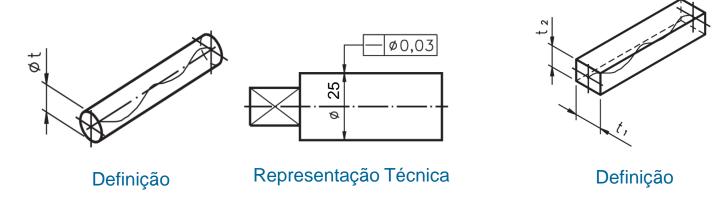


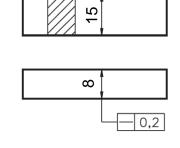
#### 1. TOLERÂNCIA DE FORMA:

Desvio que um elemento pode aceitar em relação à sua forma geométrica ideal

#### 1.1 Lineares

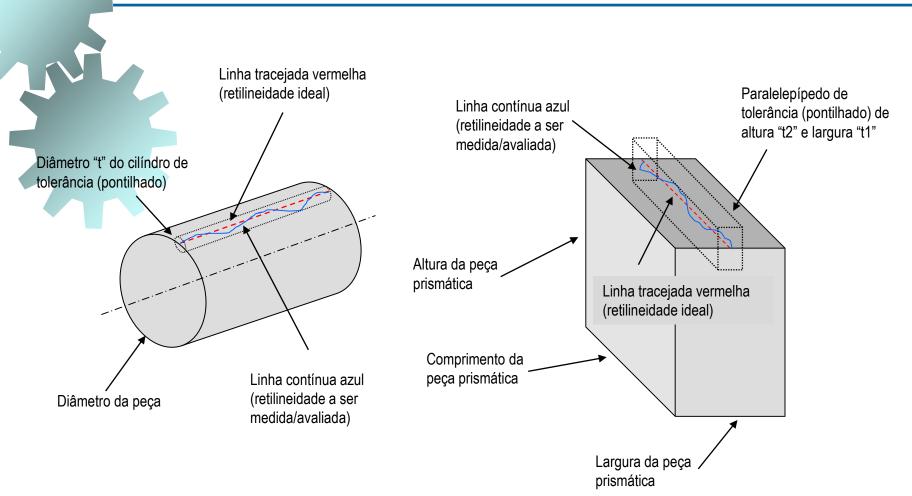
#### 1.1.1 Tolerância de Retilineidade: qualidade de se manter em linha reta





0,1

Representação Técnica

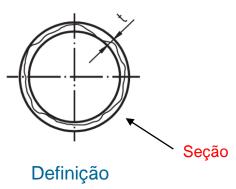


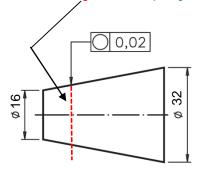
**Cilindro** 

**Paralelepípedo** 



**1.1.2 Tolerância de Circularidade**: corresponde à distância 't' entre duas circunferências de mesmo centro, dentro do qual deve estar compreendido o contorno em **uma dada seção** da peça



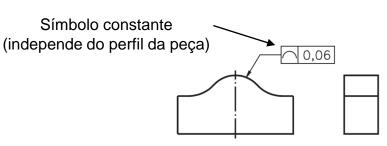


Representação Técnica

1.1.3 Tolerância de uma Linha Qualquer: determinada por duas linhas envolvendo uma circunferência de diâmetro 't' cujo centro se desloca pela linha do perfil desejado



Definição

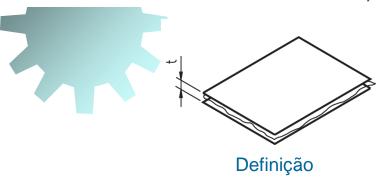


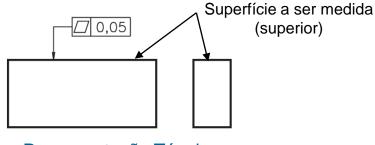
Representação Técnica



#### 1.2 Superficiais

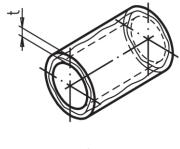
**1.2.1 Tolerância de Planeza**: corresponde à distância 't' entre dois planos ideais imaginários



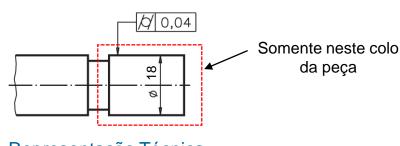


Representação Técnica

**1.2.2 Tolerância de Cilindricidade**: corresponde à distância 't' entre dois cilindros ideais de mesmo centro e raios diferentes



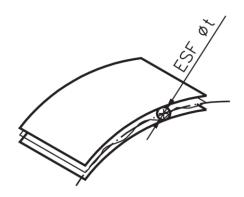
Definição



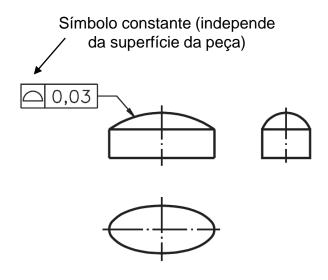
Representação Técnica



1.2.3 Tolerância de Superfície Qualquer: corresponde à distância 't' entre dois planos ideais imaginários, definida (a distância 't') por uma esfera cujo centro movimenta-se pela superfície de forma geométrica ideal



Definição



Representação Técnica

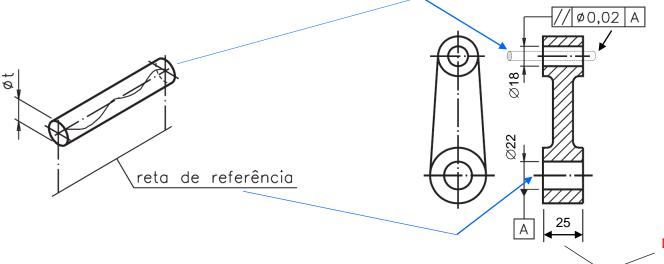


#### 2. TOLERÂNCIA DE ORIENTAÇÃO:

Desvio que um elemento pode aceitar em relação a outro elemento mecânico para assegurar uma boa montagem entre ambos

**2.1 Tolerância de Paralelismo**: o eixo deve estar compreendido dentro de

uma zona cilíndrica de diâmetro 't'



Diâmetro "t" da tolerância de paralelismo. **Não é o diâmetro do furo da peça.** 

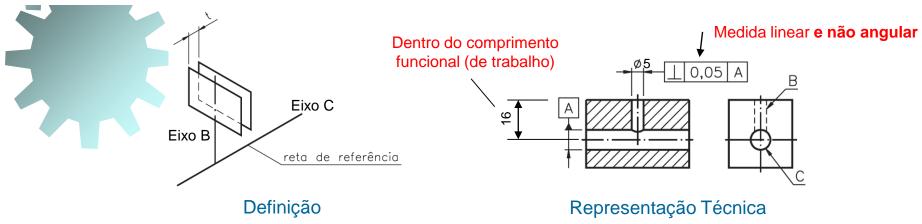
É permitido aproveitar as cotas da peça para inserir as cotas de tolerências geométricas (p. ex. Ø22 e ref.A ou Ø18 e tol. 0,02)

Dentro do comprimento funcional (de trabalho)

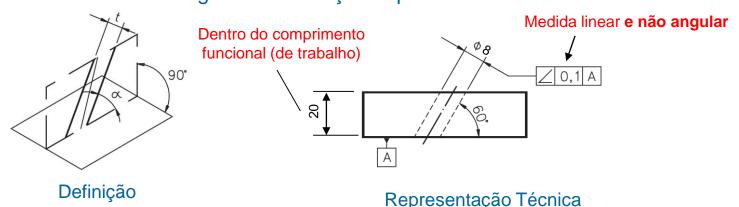
Representação Técnica

Definição

**2.2 Tolerância de Perpendicularidade**: o eixo do furo B deve ficar limitado por dois planos paralelos, distantes entre si de uma medida 't' e perpendiculares à reta de referência



**2.3 Tolerância de Inclinação**: limitada por duas retas paralelas, distantes entre si de uma distância 't' que forma com a base o ângulo de inclinação especificado

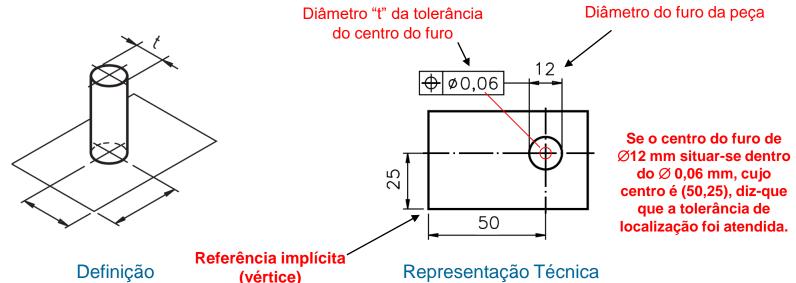


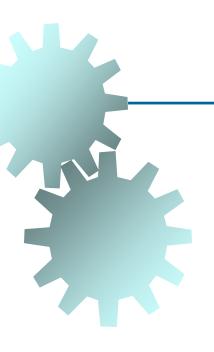


#### 3. TOLERÂNCIA DE POSIÇÃO:

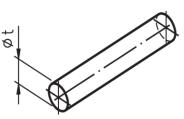
Desvio de posicionamento que um elemento pode aceitar em relação a outro de referência

**3.1 Tolerância de Localização**: limitada por cilindro de diâmetro 't', cujo centro coincide com a localização ideal do elemento.

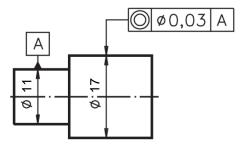




**3.2 Tolerância de Concentricidade**: determinada por um cilindro de diâmetro 't' cujo centro coincide com o eixo ideal da peça projetada



Definição

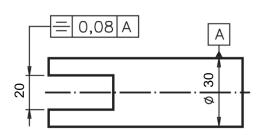


Representação Técnica

**3.3 Tolerância de Simetria**: limitada por dois planos paralelos, equidistantes do plano médio de referência, e que guardam entre si uma distância 't'

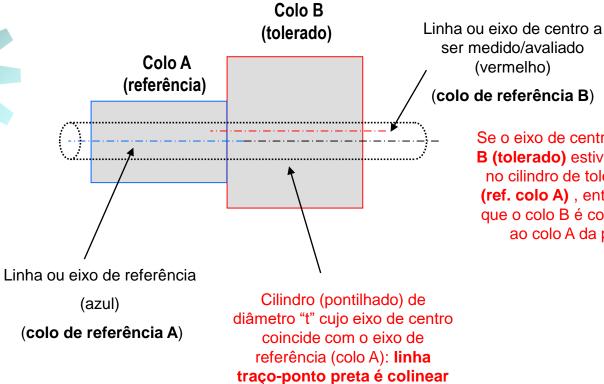


Definição



Representação Técnica





Se o eixo de centro do colo B (tolerado) estiver contido no cilindro de tolerâcia "t" (ref. colo A), então diz-se que o colo B é concêntrico ao colo A da peça.

Concentricidade

com a linha traço-ponto azul

Medida externa da peça (referência) Linha ou eixo de referência (vermelho) (relativo à medida externa da peça) Rasgo (simetria a ser tolerada)

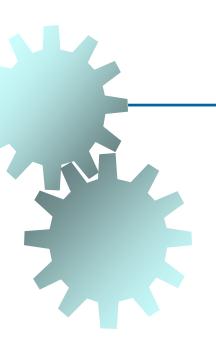
Eixo de simetria a ser medido/avaliado (azul)

(eixo do rasgo)

Se o eixo de simetria (azul) do elemento a ser tolerado (rasgo) estiver contido dentro dos planos (pontilhados) equidistantes de "t" relativo ao plano médio (vermelho) do eixo de simetria da referência, então diz-se que o rasgo é simétrico na peça.

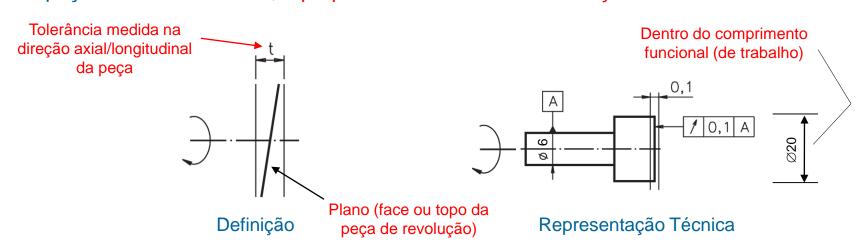
Planos (pontilhados) equidistantes de medida "t" do plano médio (traço-ponto vermelha)

**Simetria** 

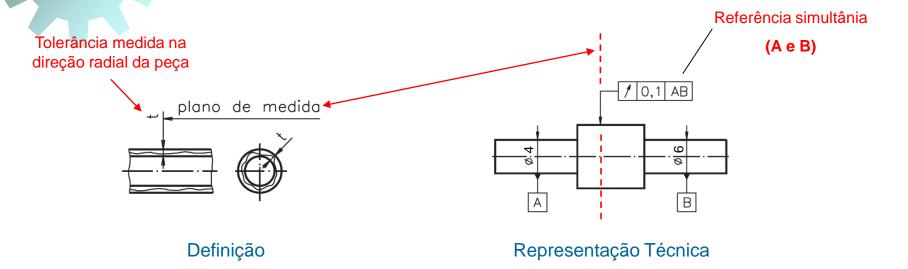


**4. TOLERÂNCIA DE BATIMENTO**: desvio que um elemento pode aceitar em relação ao seu próprio eixo, quando o elemento é rotacionado em torno do seu eixo

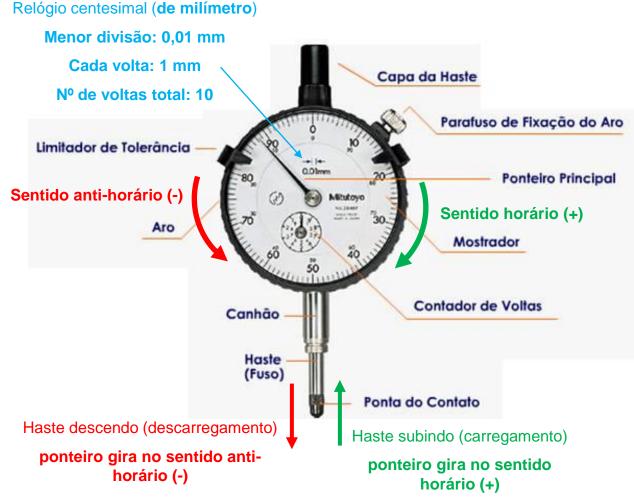
**4.1 Tolerância de Batimento Axial**: delimitado por dois planos paralelos entre si, com espaçamento 't' entre eles, e perpendiculares ao eixo de rotação do elemento



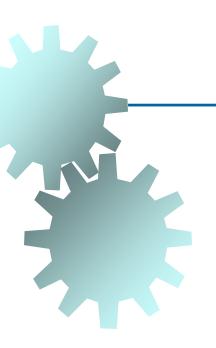
**4.2 Tolerância de Batimento Radial**: delimitada por um plano perpendicular ao eixo de giro que define dois círculos concêntricos de raios diferentes e distância 't' entre eles







Relógio Comparador Analógico





Haste subindo (carregamento)

Valores medidos aumentam

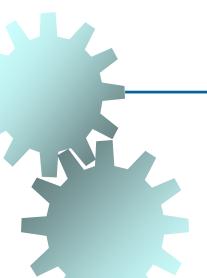
Relógio Comparador Digital



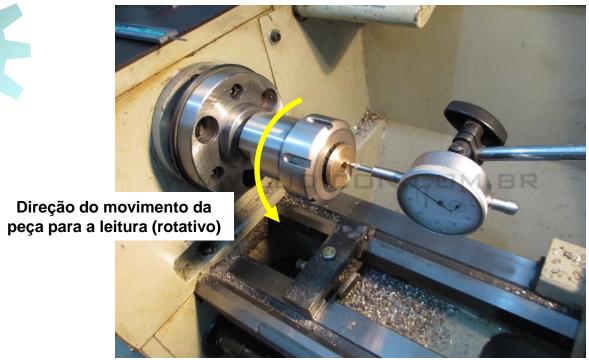
Exemplos de Formas de Medição usando Relógio Comparador



- 1. Fixar relógio comparador em um sistema isolado da peça usando base magnética ou outro sistema
- 2. Posicionar a haste perpendicularmente em relação à superfície a ser medida (radialmente à peça)
- 3. Pré-carregar a haste (~ 2 mm) e zerar o relógio girando o aro até levar o zero ao ponteiro
- 4. Girar a peça uma volta completa ou no comprimento funcional (setor angular)
- 5. Fazer a leitura do desvio máximo



Exemplos de Formas de Medição usando Relógio Comparador



- 1. Fixar relógio comparador em um sistema isolado da peça usando base magnética ou outro sistema
- 2. Posicionar a haste perpendicularmente em relação à superfície a ser medida (axialmente ao eixo peça)
- 3. Pré-carregar a haste (~ 2 mm) e zerar o relógio girando o aro até levar o zero ao ponteiro
- 4. Girar a peça uma volta completo ou no comprimento funcional (setor angular)
- 5. Fazer a leitura do desvio máximo



Exemplos de Formas de Medição usando Relógio Comparador



- 1. Fixar relógio comparador em um sistema isolado da peça (mesa de granito)
- 2. Posicionar a haste perpendicularmente em relação à superfície a ser medida
- 3. Pré-carregar a haste (~ 2 mm) e zerar o relógio usando botão (digital)
- 4. Deslizar a peça (comprimento ou superfície funcional)
- 5. Fazer a leitura do desvio máximo



Relógio centesimal (de milímetro)

Menor divisão: 0,01 mm

Cada volta: 0,8 mm

Nº de voltas total: ~1,5

#### HASTE BASCULANTE

**Carregamento**: ponteiro gira no sentido horário (valores aumentam)

**Descarregamento**: ponteiro gira no sentido anti-horário (valores diminuem)

Não passar de ~10° de pré-carga

Chille to the second of the se



Mitutoyo

#### Ponteiro basculante regulável (ambos os lados subindo/descendo)

Ajuste grosso: bascular manualmente ultrapassando com cuidado o fim de curso de ~1,5 volta (permitido para ambos os lados) Ajuste fino: pré-carga com a ponta na peça (permitido para ambos os lados)



**HASTE BASCULANTE** 

#### **COMO MEDIR TOLERÂNCIAS GEOMÉTRICAS**



Relógio Apalpador Digital



Exemplos de Formas de Medição usando Relógio Apalpador



Direção do movimento da peça para a leitura (rotativo)

- 1. Fixar relógio apalpador em um sistema isolado da peça (base magnética na coluna direita)
- 2. Posicionar a haste em relação à superfície da peça a ser medida (< 10º em relação ao eixo do relógio)
- 3. Pré-carregar a haste (~ 0,5 mm) e zerar o relógio girando o aro até levar o zero no ponteiro
- 4. Girar a peça uma volta completo ou no comprimento funcional (setor angular)
- 5. Fazer a leitura do desvio máximo



Exemplos de Formas de Medição usando Relógio Apalpador



- 1. Fixar relógio apalpador em um sistema isolado da peça (spindle da fresadora)
- 2. Posicionar a haste em relação à superfície a ser medida (< 10º em relação ao eixo do relógio)
- 3. Pré-carregar a haste (~ 0,5 mm) e zerar o relógio girando o aro até levar o zero no ponteiro
- 4. Mover linearmente a peça na superfície a ser medida (comprimento funcional)
- 5. Fazer a leitura do desvio máximo

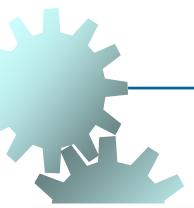




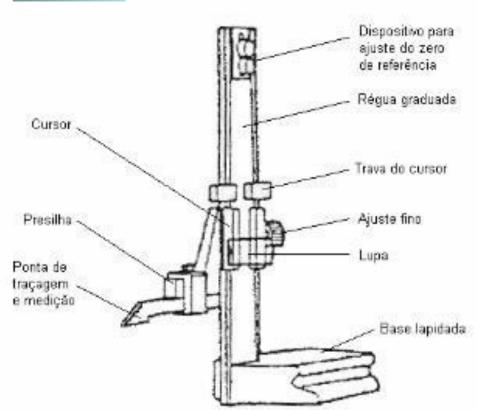


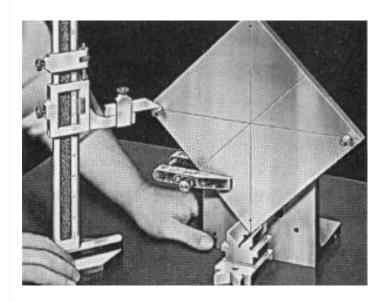


Base não Magnética (mesa de granito)



### Traçador de altura







Traçador de altura analógico



Traçador de altura digital



Traçador de altura combinado (digital + relógio apalpador)

# **COMO MEDIR TOLERÂNCIAS GEOMÉTRICAS** Trava curso Parafuso de aperto Ajuste fino Ponta de WC (intercabiável) Lente Superfície inferior: medição por contato com a peça Trava escala Aresta frontal: traçagem móvel Escala móvel

Escala fixa

Exemplos de Formas de Medição usando Traçador de Altura



- 1. Fixar relógio apalpador no lugar da ponta de metal duro usada para traçagem de peças
- 2. Pré-carregar a haste (~ 0,5 mm) considerando o ângulo entre o ponteiro e o eixo do relógio < 10º, zerar o relógio apalpador girando o aro até levar o zero no ponteiro, tomando-se como referência uma altura conhecida
- 3. Levar o traçador à peça e percorrer a haste do relógio na superfície a ser medida (comprimento funcional)
- 4. Fazer a leitura do desvio máximo



**Granito Natural** 





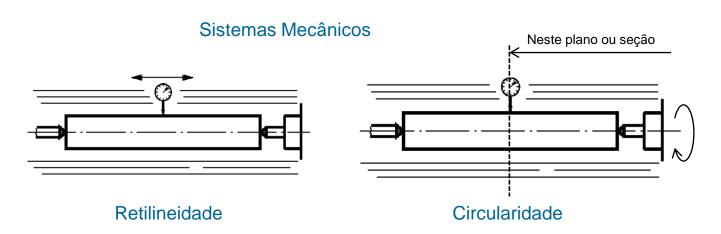


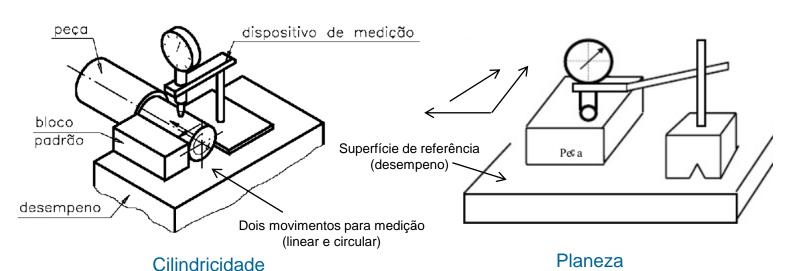
Ferro Fundido

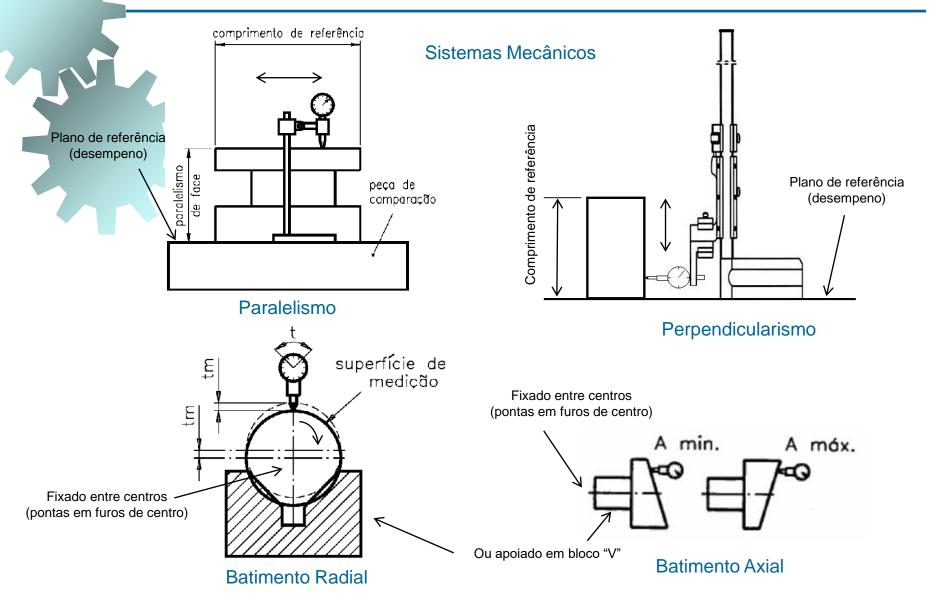


Apoiado e nivelado sobre suporte metálico

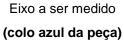


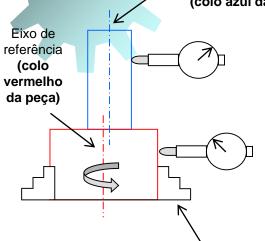


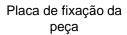




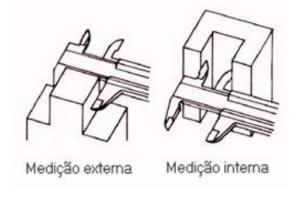
#### Sistemas Mecânicos



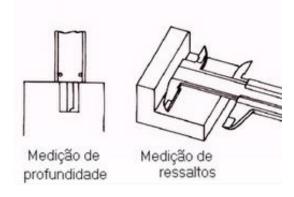




Concentricidade



Simetria (Medição Direta)



Localização (Medição Direta)

#### Sistemas Eletrônicos



Apalpadores em Máquinas-Ferramentas



Medidores de Erros Geométricos

#### Sistemas Eletrônicos



Treinamento

Braços de Medição

Máquinas de Medir por Coordenadas



## **QUADRO SINÓTICO**

#### TOLERÂNCIA DE FORMA PARA ELEMENTOS ISOLADOS

	Denominação	Símbolo
de linhas	Retilineidade Circularidade Forma de linha qualquer	<u> </u>
de superfícies	Planeza Cilindricidade Forma de superfície qualquer	□ □ □ □

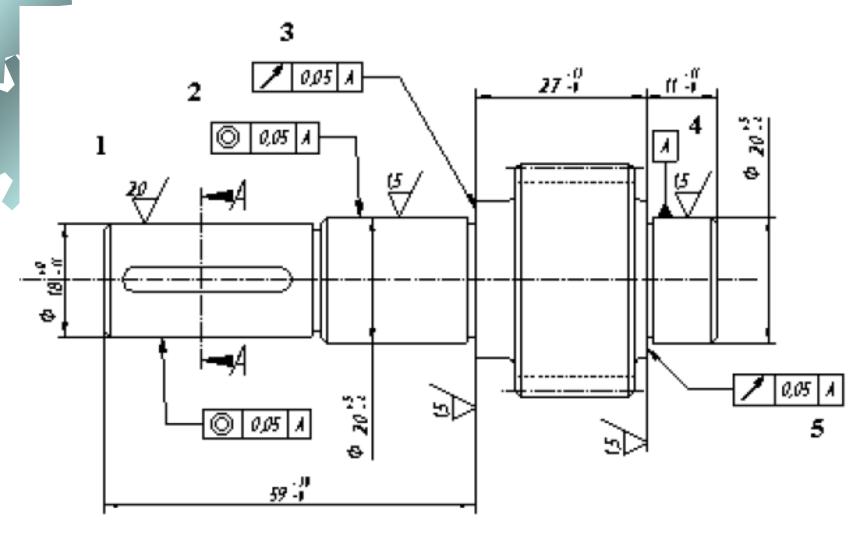
## **QUADRO SINÓTICO**

#### TOLERÂNCIA PARA ELEMENTOS ASSOCIADOS

	Denominação	Símbolo
de orientação	Paralelismo Perpendicularidade Inclinação	//  
de posição	Localização Concentricidade ou coaxialidade Simetria	⊕ ⊚ <u>—</u>

#### TOLERÂNCIA DE BATIMENTO

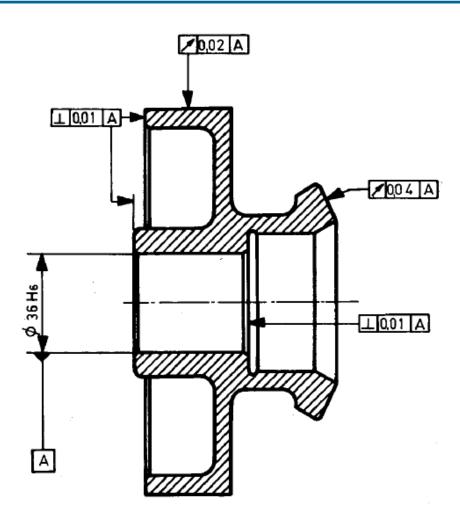
Radial	1
Axial	



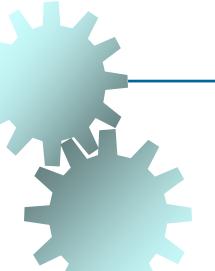
Eixo Chavetado com Engrenagem Solidária



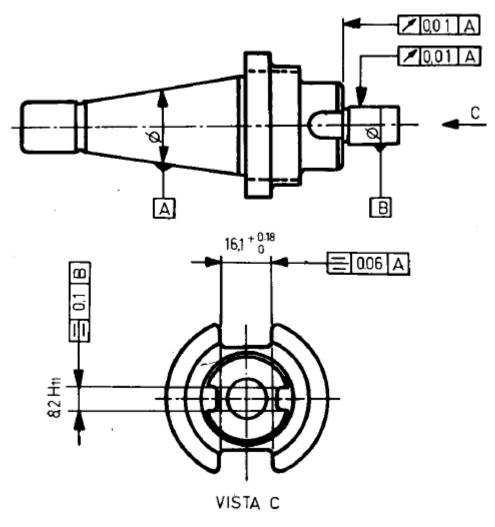
#### **EXEMPLOS**



Roda de Atrito



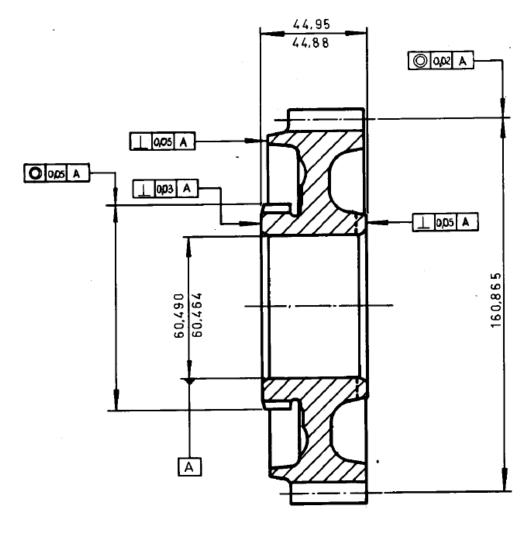
#### **EXEMPLOS**



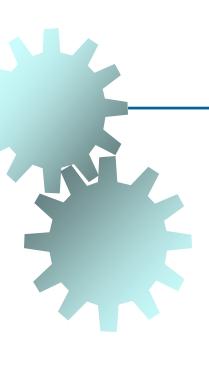
Mandril Porta-Ferramenta para Fresamento



#### **EXEMPLOS**



Engrenagem de Caixa de Câmbio Automotivo



#### **REFERÊNCIAS**

Silva, A., Ribeiro, C. T., Dias, J., Souza, L. **Desenho Técnico Moderno**. Ed. LTC, 4<sup>a</sup> ed., 475p. 2006.

Agostinho, O., Rodrigues, A. C. S., Lirani, J. **Tolerâncias, Ajustes, Desvios e Análise de Dimensões**. Ed. Edgard Blücher, 43<sup>a</sup> ed., 295p. 1977.

Novaski, O. Introdução à Engenharia de Fabricação Mecânica. Ed. Edgard Blücher, 1ª ed., 120p., 1994.

**ABNT NBR ISO 2768-2:2001**. Tolerâncias gerais - Parte 2: Tolerâncias geométricas para elementos sem indicação de tolerância individual.

**ABNT NBR 6409:1997**. Tolerâncias geométricas – Tolerâncias de forma, orientação, posição e batimento – Generalidades, símbolos, definições e indicações em desenho.

Ferreira, J.; Silva, R. M. Leitura e Interpretação de Desenho Técnico Mecânico, Escola SENAI-SP.