Solução do Primeiro Exercício Trabalho

Rafael Wagner - 8540310

3 de setembro de 2016

1 Problema de força dependente do tempo

Questão: Uma partícula de massa m , em movimento unidimensional, em repouso na origem no instante $t = 0$ está submetida à uma força unidimensional $F(t) = F_0 \cos(\omega t + \theta)$.

(a) Esboce a forma que se deve esperar para $v(t)$ e $x(t)$ para vários períodos de oscilação da força.

(b) Determina $v(t)$ e $x(t)$ e compare com o resultado do item anterior.

Solução:

(a) Nesse primeiro item a ideia é pensar os possíveis resultados de $v(t)$ e $x(t)$ sem obtê-los explicitamente. Sabendo que a equação diferencial de segunda ordem que devemos resolver é

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = F_0 \cos(\omega t + \theta) = ma(t) \quad (1)$$

podemos observar que a aceleração dessa partícula depende do cosseno com amplitudes entre mais ou menos F_0/m . Portanto sabemos explicitamente como a aceleração se comporta no decorrer do tempo.

Figura 1: Esboço da aceleração em função do tempo para o valor de $\omega = 2.0\text{rad/s}$ e $\theta = 0.5\text{rad}$ e usando que $F_0/m = 1.0$.

Sabemos dos cursos de Cálculo o que a variação de θ e de ω fazem com a aceleração. O parâmetro θ desloca a função toda - para a esquerda ou para a direita dependendo do sinal de θ - e o parâmetro ω é a frequência, ou seja, aumenta ou diminui a oscilação da aceleração em relação ao tempo.

Figura 2: Mesma função que anteriormente com a diferença de que agora $\omega = 5.0\text{rad/s}$

Figura 3: Mesma função que anteriormente com a diferença de que agora $\theta = 3.0\text{rad/s}$

Esperamos que a velocidade e a posição com relação ao tempo comportem-se como, respectivamente, uma função seno com uma constante e uma função cosseno e uma constante. Não tendo uma ideia muito clara de como a variação do parâmetro θ podemos apenas supor que o fato da aceleração inicial não ser necessariamente zero trará consequências interessantes. Por exemplo, conhecemos o caso em que $\theta = 0$ solucionado pela professora em sala de aula. Nesse caso a partícula não se movimenta em média, sempre retornando à sua posição inicial. Esperamos que a solução seja algo semelhante, portanto, às funções descritas pelos gráficos abaixo:

Figura 4: Uma função provável, que seja da forma de um seno com o mesmo argumento: $v(t) = \text{sen}(\omega t + \theta)/\omega$ onde aqui temos que o ômega dividido deve vir de uma integração futura. Os parâmetros são $\omega = 2.0\text{rad/s}$ e $\theta = 0.5\text{rad}$

Figura 5: Novamente uma possível função da posição - mera estimativa - onde temos $x(t) = x_0 - \cos(\omega t + \theta)$. Os parâmetros são $X_0 = 0.877$, metros ou centímetros, etc, $\omega = 2.0\text{rad/s}$ e $\theta = 0.5\text{rad}$

A única diferença é que devem existir constantes de integração de modo que a velocidade saia da origem ($v_0 = 0$) que dependerão dos parâmetros (F_0, θ, ω) .

(b) Agora vamos calcular explicitamente e fazer as comparações com as nossas expectativas!

Para isso basta resolver as equações diferenciais por integração direta. A nossa equação diferencial é separável e portanto podemos transformar a equação

$$m \frac{dv}{dt} = F_0 \cos(\omega t + \theta) \quad (2)$$

numa equação equivalente

$$dv = \frac{F_0}{m} \cos(\omega t + \theta) dt \quad (3)$$

e resolver essa equação integrando diretamente:

$$\int_{v_0=0}^{v(t)} dv' = \int_{t_0=0}^t \frac{F_0}{m} \cos(\omega t' + \theta) dt' \quad (4)$$

$$u = \omega t' + \theta \quad ; \quad du = dt' \quad (5)$$

$$v(t) = \frac{F_0}{m\omega} \text{sen}(u) \Big|_{\theta}^{\omega t + \theta} = \frac{F_0}{m\omega} \text{sen}(\omega t + \theta) - \frac{F_0}{m\omega} \text{sen}(\theta) \quad (6)$$

Note que a equação (5) respeita a condição de que $v(0) = 0$. Ela possui um termo constante devido *exclusivamente* ao parâmetro θ . Ou seja, esse parâmetro modifica a maneira como esperavamos que a $v(t)$ se comporta-se (talvez alguém tenha previsto isso antecipadamente, vai de pessoa para pessoa essa primeira parte do exercício; o importante é obter os resultados analiticamente e interpretá-los qualitativamente).

Com esse termo a nossa função $v(t)$ será transladada para cima (ou para baixo) com relação ao eixo do tempo, ou seja, a partícula possuirá velocidade em uma direção de x (positiva ou negativa) por mais tempo do que em outra.

Figura 6: Com o gráfico podemos ver o efeito que a variação do parâmetro θ causa: fixamos $F_0/m = 1m/s^2$, $\omega = 2rad/s$, variamos $\theta = -1, 0, 1, 2$. Lembre que a função para a velocidade utilizada é a dada pela parte final da equação (5).

Com a figura acima fica claro o que o fator θ faz com a velocidade: quando $\theta = 0rad$ temos uma curva senoide perfeita, a partícula passa o mesmo tempo indo numa direção ou na direção contrária. Note que para a partícula com $\theta = -1.0rad$ - curva a azul - a partícula passa muito mais tempo na direção positiva do que na direção negativa. Ou seja, a partícula anda mais numa direção do que na outra!!

Encontremos por integração $x(t)$:

$$\frac{dx}{dt} = \frac{F_0}{m\omega} \text{sen}(\omega t + \theta) - \frac{F_0}{m\omega} \text{sen}(\theta) \quad (7)$$

o que nos leva à integração:

$$\int_{x_0=0}^{x(t)} dx' = \int_0^t \left[\frac{F_0}{m\omega} \text{sen}(\omega t' + \theta) - \frac{F_0}{m\omega} \text{sen}(\theta) \right] dt' \quad (8)$$

$$x(t) = -\frac{F_0 \text{sen}(\theta)}{m\omega} t + \frac{F_0 \cos(\theta)}{m\omega^2} - \frac{F_0}{m\omega^2} \cos(\omega t + \theta) \quad (9)$$

Note que a equação (9) nos mostra o que a análise da velocidade $v(t)$ indicava: como a partícula passa mais tempo com a velocidade em uma direção (positiva ou negativa do eixo) a partícula sai do lugar; no caso em que $\theta = 0$ a partícula não se move globalmente, sempre voltando ao seu ponto de partida (em $x(0) = 0$).

Figura 7: Nessa figura plotamos vários gráficos de $x(t)$ cada um para um parâmetro diferente de θ . Note que a partícula pode se mantendo e voltando para sua posição inicial; pode também ir na direção de mais ou menos infinito, e, dependendo do valor de θ , divergir mais rapidamente ou mais lentamente. Aqui, como anteriormente $\omega = 2.0\text{rad/s}$, $F_0/m = 1\text{m/s}^2$.

Com essa última análise terminamos o exercício. Note que a partícula se movimenta por causa do termo θ ; o termo em $x(t)$ linear com t se deve ao valor não nulo desse parâmetro.

2 Problema de força dependente da velocidade

Questão: Um corpo é projetado verticalmente para cima em um campo gravitacional constante com uma velocidade inicial v_0 . Mostre que se existir uma força retardadora proporcional ao quadrado da velocidade instantânea, a velocidade do corpo ao retornar à posição inicial será: $\frac{v_0 v_f}{\sqrt{v_0^2 + v_f^2}}$ onde v_f é a velocidade final quando o movimento do corpo se torna uniforme.

Solução: Neste exercício convencionamos usar o sentido positivo de x o sentido de subida da partícula. Temos que o corpo é lançado verticalmente para cima com uma velocidade inicial $v(0) = v_0$. Esse corpo sobe até uma altura máxima x_M e em seguida cai indefinidamente.

Figura 8: Essa figura é um esquema do evento físico descrito pelo exercício. A partícula é lançada para cima com uma velocidade inicial $v(0) = v_0$, sobe até que sua velocidade se anule - devido à uma força de atrito proporcional à v^2 - e em seguida re-inicia seu movimento, agora caindo indefinidamente. A velocidade v_f é a velocidade limítrofe, a partir dela a contribuição das forças de atrito e peso se igualam mantendo a partícula em velocidade constante. A velocidade $\bar{v}$ é a que o exercício pede para ser demonstrada.

Temos então que a força de atrito determinada pelo exercício é proporcional à v^2 de modo que será necessário separar o movimento da partícula em duas equações diferentes: uma para a subida e outra para a descida.

2.1 Subida

Para a subida teremos

$$m \frac{dv}{dt} = -mg - bv^2 \quad (10)$$

usamos que $1 = dx/dx$ e mudamos a equação (10) para

$$\frac{dv dx}{dt dx} = \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = \frac{dv}{dx} v = -g - \frac{b}{m} v^2 \quad (11)$$

donde podemos separar em duas equações diferenciais equivalentes e integrá-las:

$$\int_{v_0}^v \frac{dv' v'}{1 + \frac{bv'^2}{mg}} = - \int_{x_0=0}^x g dx' = -gx \quad (12)$$

Agora fazemos a mudança de variáveis $u = 1 + bv^2/mg$ donde $du = 2bv dv/mg$ e então ficamos com

$$-gx = \int_{u(v_0)}^{u(v)} \frac{mg}{2b} \frac{du'}{u'} = \frac{mg}{2b} \ln(u(v)/u(v_0)) = \frac{mg}{2b} \ln \left(\frac{\frac{bv^2}{mg} + 1}{\frac{bv_0^2}{mg} + 1} \right) \quad (13)$$

donde

$$e^{-2bx/m} = \frac{\frac{bv^2}{mg} + 1}{\frac{bv_0^2}{mg} + 1} \Leftrightarrow \quad (14)$$

$$v^2 = v(x)^2 = \frac{mg}{b} \left(e^{-2bx/m} \left(\frac{bv_0^2}{mg} + 1 \right) - 1 \right) \quad (15)$$

Essa é a solução para a velocidade em função da posição durante a *subida*. Nesse caso teremos que a velocidade se torna zero no ponto onde $x = x_M$ é a altura máxima.

$$e^{-2bx/m} = \left(\frac{bv_0^2}{mg} + 1 \right)^{-1} \Leftrightarrow e^{-2bx/m} = \frac{mg}{mg + bv_0^2} \Leftrightarrow \quad (16)$$

$$\frac{-2bx}{m} = \ln \left(\frac{mg}{mg + bv_0^2} \right) \Leftrightarrow \quad (17)$$

$$x = x_M = \frac{-m}{2b} \ln \left(\frac{mg}{mg + bv_0^2} \right) \quad (18)$$

2.2 Descida

Agora que sabemos a altura máxima, essa será a coordenada inicial - o x_0 para a solução da descida - a qual encontraremos a solução desejada pelo exercício. Para tanto precisamos determinar a equação da velocidade v para a descida. A equação diferencial agora será:

$$m \frac{dv}{dx} = -mg + bv^2 \quad (19)$$

donde, usando separação das equações diferenciais independentes obteremos as seguintes integrações:

$$\int_0^v \frac{dv'v'}{\frac{bv'^2}{mg} - 1} = \int_{x_M}^x g dx' = (x - x_M)g \quad (20)$$

fazendo a mudança, como anteriormente, $u = bv^2/mg - 1$ com $du = 2bv dv/mg$ o resultado ficará

$$(x - x_M)g = \int_{u(0)}^{u(v)} \frac{mg}{2b} \frac{du'}{u'} = \frac{mg}{2b} \ln \left(\frac{bv^2/mg - 1}{-1} \right) = \frac{mg}{2b} \ln \left(1 - \frac{bv^2}{mg} \right) \quad (21)$$

donde

$$e^{\frac{2b(x-x_M)}{m}} = 1 - \frac{bv^2}{mg} \Leftrightarrow \quad (22)$$

$$v^2 = \frac{mg}{b} \left(1 - e^{\frac{2b(x-x_M)}{m}} \right) \quad (23)$$

Agora notemos que a velocidade v_f será obtida fazendo o limite de quando x tender à menos infinito

$$v_f = \lim_{x \rightarrow -\infty} v(x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} \sqrt{\frac{mg}{b} \left(1 - e^{\frac{2b(x-x_M)}{m}} \right)} = \sqrt{\frac{mg}{b}} \quad (24)$$

Sabendo isso, agora, basta colocar $x = 0$ na equação de $v(x)$ para a descida e colocar o valor de x_M determinado anteriormente em função de v_0 . Fazendo isso passo-a-passo ficaremos com a seguinte expressão:

$$x_M = \frac{-m}{2b} \ln \left(\frac{mg}{mg + bv_0^2} \right) \quad (25)$$

$$v(x) = v_f \sqrt{1 - e^{\frac{-2bx_M}{m}}} \quad (26)$$

$$v(x) = \bar{v} = v_f \sqrt{1 - \exp \left(\frac{-2b \left(\frac{-m}{2b} \ln \left(\frac{mg}{mg + bv_0^2} \right) \right)}{m} \right)} \quad (27)$$

donde

$$\bar{v} = v_f \sqrt{1 - \frac{mg}{mg + bv_0^2}} = v_f v_0 \sqrt{\frac{b}{mg + bv_0^2}} = \frac{v_f v_0}{\sqrt{\frac{mg}{b} + v_0^2}} = \frac{v_f v_0}{\sqrt{v_f^2 + v_0^2}} \quad (28)$$

portanto demonstramos que, ao voltar à posição inicial, a velocidade da partícula será $\bar{v}$ dada por:

$$\bar{v} = \frac{v_f v_0}{\sqrt{v_f^2 + v_0^2}} \quad (29)$$

Isso completa o exercício.

3 Problema de força dependente da posição

Questão: Uma partícula está sujeita à ação da força $F(x) = -kx + \frac{a}{x^3}$, onde k e a são duas constantes estritamente positivas.

(a) Determine o potencial $U(x)$, descreva a natureza das soluções e determine a solução de $x(t)$.

(b) Você pode dar uma interpretação simples do movimento quando $E^2 \gg ka$, onde E é a energia total da partícula?

Solução:

(a) Para determinar o potencial basta encontrarmos uma função tal que

$$F(x) = -\frac{dU(x)}{dx} \quad (30)$$

porque o potencial é sempre determinado à menos de uma constante aditiva que pode desaparecer usando a escolha correta de um referencial arbitrário. Nesse caso, por verificação direta é fácil ver que

$$U(x) = \frac{1}{2}kx^2 + \frac{a}{2x^2} \quad (31)$$

satisfaz que

$$-\frac{dU}{dx} = -\left(kx - \frac{a}{x^3}\right) = -kx + \frac{a}{x^3} = F(x) \quad (32)$$

Portanto determinamos o potencial $U(x)$ à qual a partícula está sujeita.

Figura 9: Esboço do potencial $U(x)$ para os parâmetros $k = 9.0$ e $a = 5.0$ - sem unidades. Note que é uma função par estritamente positiva que tende à infinito em três regiões: no zero, em mais infinito e em menos infinito.

Agora analisemos qualitativamente o que acontece para diferentes valores da condição inicial E - energia mecânica da partícula, tendo em mente que encontraremos se possível a posição $x(t)$ usando que

$$t - t_0 = \int_{x_0}^x \frac{dx'}{\sqrt{\frac{2}{m} (E - U(x'))}} \quad (33)$$

3.1 $E \leq 0$

Como o potencial é estritamente positivo para todo valor de x a energia, ou seja, a condição inicial

$$E = \frac{1}{2}mv_0^2 + U(x_0) \quad (34)$$

deve ser estritamente positiva, e de fato isso acontece, tendo em vista que v_0^2 é sempre positivo e que $U(x_0)$ também é sempre positivo. Portanto não há como $E \leq 0$.

3.2 $E > 0$

Pelo esboço podemos perceber que se a energia E for menor do que o valor mínimo de $U(x)$ entramos na condição $E < U(x)$ de modo que a integral se torna imaginária e o movimento não ocorre. Agora note que existe um ponto de equilíbrio estável em:

$$\frac{dU(x)}{dx} = kx - \frac{a}{x^3} = 0 \Leftrightarrow \quad (35)$$

$$x^4 = \frac{a}{k} \Leftrightarrow x = \pm \sqrt[4]{\frac{a}{k}} \quad (36)$$

que esta bem definido tendo em vista que a e k são constantes estritamente positivas. No esboço feito na figura 9 o ponto de equilíbrio estável é $x = (5/9)^{1/4} = 0.86334$. Podemos mostrar que é um ponto de equilíbrio estável porque a derivada é nula e a segunda derivada é positiva:

$$\frac{d^2U(x)}{dx^2} = k + 3\frac{a}{x^4} > 0 \quad (37)$$

Note que para qualquer que seja o valor da energia E o que acontece é que sempre obtemos o resultado de um oscilador, ou seja, a partícula nunca escapa. Se ela possuir energia suficiente para que a equação $E - U(x)$ seja positiva - lembre-se que se essa relação não for positiva teríamos uma velocidade imaginária, ou seja, não há movimento - então a partícula: ou está no ponto de equilíbrio estável e não se move; ou entra em uma oscilação com respeito à dois pontos. Não importa quão grande seja a energia a partícula oscila entre dois pontos cada vez mais distantes, mas oscila mesmo assim.

Figura 10: A mesma função plotada da figura 9 porém com a posição variando de -20 até 20. Podemos ver que não importa quão grande a energia fica: $40 < E_1 < 50$, $150 < E_2 < 200$, $600 < E_3 < 700$, $1500 < E_4 < 1600$ sempre existem dois pontos (pontos pretos na curva azul) tais que a partícula ficará presa nesses pontos e oscilará de um ponto à outro.

Por fim, para terminar o item, vamos encontrar a posição $x(t)$ explicitamente. Para isso basta resolver a integral

$$t - t_0 = \sqrt{\frac{m}{2}} \int_{x_0}^x \frac{dx'}{\sqrt{E - U(x')}} = \sqrt{\frac{m}{2}} \int_{x_0}^x \frac{dx'}{\sqrt{E - \frac{kx'^2}{2} - \frac{a}{2x'^2}}} \quad (38)$$

sem perda de generalidade podemos colocar $t_0 = 0$

$$t = \sqrt{\frac{m}{2}} \int_{x_0}^x \frac{dx'}{\sqrt{\frac{2Ex'^2 - kx'^4 - a}{2x'^2}}} = \sqrt{m} \int_{x_0}^x \frac{x' dx'}{\sqrt{2Ex'^2 - kx'^4 - a}} \quad (39)$$

Agora note que

$$-kx^4 + 2Ex^2 - a = -k \left(x^4 - \frac{2Ex^2}{k} + \frac{a}{k} \right) = \quad (40)$$

$$= -k \left(x^4 - \frac{2Ex^2}{k} + \frac{E^2}{k^2} - \frac{E^2}{k^2} + \frac{a}{k} \right) = \quad (41)$$

$$= -k \left(\left(x^2 - \frac{E}{k} \right)^2 - \left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right) \right) = \quad (42)$$

$$= k \left(\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right) - \left(x^2 - \frac{E}{k} \right)^2 \right) \quad (43)$$

Colocando esse resultado na equação (39)

$$t = \sqrt{\frac{m}{k}} \int_{x_0}^x \frac{x' dx'}{\sqrt{\left(\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right) - \left(x'^2 - \frac{E}{k} \right)^2 \right)}} \quad (44)$$

Como $\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right)$ é uma constante podemos fazer a seguinte manipulação:

$$t = \sqrt{\frac{m}{k \left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right)}} \int_{x_0}^x \frac{x' dx'}{\sqrt{\left(1 - \frac{\left(x'^2 - \frac{E}{k} \right)^2}{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right)} \right)}} \quad (45)$$

E agora fazemos a mudança de variáveis

$$x^2 - \frac{E}{k} = \sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right)} \sin(\theta) \quad (46)$$

$$2dx = \sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right)} \cos(\theta) d\theta \quad (47)$$

donde a integral fica

$$t = \sqrt{\frac{m}{k \left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right)}} \sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k} \right)} \int_{\theta_0}^{\theta} \frac{1}{2} \frac{\cos(\theta') d\theta'}{\sqrt{1 - \sin^2(\theta')}} = \quad (48)$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{m}{k}} \int_{\theta_0}^{\theta} \frac{\cos(\theta') d\theta'}{|\cos(\theta')|} \quad (49)$$

Nesse caso pela transformação da fórmula (47) o $\cos(\theta)$ precisa ser positivo porque $x dx$ o é e a raiz quadrada também é positiva. Portanto ficamos com a relação simples:

$$t = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{m}{k}} \int_{\theta_0}^{\theta} d\theta' = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{m}{k}} (\theta - \theta_0) \quad (50)$$

$$\theta(t) = 2t\sqrt{\frac{k}{m}} + \theta_0 \quad (51)$$

Usando a equação (46) podemos escrever portanto que $x(t)$ é dado por

$$x(t) = \sqrt{\sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k}\right)} \sin\left(2t\sqrt{\frac{k}{m}} + \theta_0\right) + \frac{E}{k}} \quad (52)$$

(b) Agora o exercício pede para que interpretemos (fisicamente) o caso em que $E^2 \gg ka$. A figura abaixo mostra o gráfico da $x(t)$ dada pela equação (52) com alguns parâmetros aleatórios e três casos específicos: A energia aproximadamente do mesmo valor que ka , a energia maior do que ka a energia muito maior do que ka .

Figura 11: Três plots diferentes para a função dada pela equação 52. Os parâmetros utilizados em todos foram: $k = 9$, $a = 5$, $m = 1$, $\theta = 3$. Os valores da energia estão nas respectivas curvas com as cores de suas curvas $E_{azul} = 10$, $E_{amarelo} = 5010$, $E_{verde} = 10010$.

Com isso podemos perceber que quanto mais energia damos à partícula mais ela se aproxima da posição $x = 0$. Em contrapartida mais longe ela alcança e a sua oscilação fica cada vez mais acentuada.

Podemos fazer uma análise interessante, quando ao invés de fazer a mudança de variáveis na equação (46) de $\sin(\theta)$ fizermos para $\cos(\theta)$ ficaríamos com as novas relações:

$$x^2 - \frac{E}{k} = \sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k}\right)} \cos(\theta) \quad (53)$$

$$2x dx = -\sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k}\right)} \sin(\theta) d\theta \quad (54)$$

E então ficamos com a relação

$$t = -\frac{1}{2} \sqrt{\frac{m}{k}} \int_{\theta_0}^{\theta} d\theta \quad (55)$$

$$\theta(t) = \theta_0 - 2\sqrt{\frac{k}{m}} t \quad (56)$$

Donde determinamos a posição em função do tempo por:

$$x(t) = \sqrt{\sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k}\right)} \cos\left(\theta_0 - 2\sqrt{\frac{k}{m}} t\right) + \frac{E}{k}} \quad (57)$$

Agora colocamos $\theta_0 = 2\beta_0$ donde obtemos que

$$x(t) = \sqrt{\sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k}\right)} \cos\left[2\left(\beta_0 - \sqrt{\frac{k}{m}} t\right)\right] + \frac{E}{k}} \quad (58)$$

Agora usamos as relações trigonométricas para fazer a seguinte mudança - colocando $\delta(t) = \beta_0 - \sqrt{k/mt}$ apenas para ficar mais claro a mudança:

$$\begin{aligned} \cos(2\delta(t)) &= \cos^2(\delta(t)) - \sen^2(\delta(t)) = \\ &= 2\cos^2(\delta(t)) - 1 \end{aligned} \quad (59)$$

Donde

$$1 + \cos(2\delta(t)) = 2\cos^2(\delta(t)) \quad (60)$$

Portanto

$$(x(t))^2 = \frac{E}{k} \left(1 + \frac{k}{E} \sqrt{\left(\frac{E^2}{k^2} - \frac{a}{k}\right)} \cos(2\delta(t))\right) \quad (61)$$

$$(x(t))^2 = \frac{E}{k} \left(1 + \sqrt{1 - \frac{ka}{E^2}} \cos(2\delta(t))\right) \quad (62)$$

Como $E^2 \gg ka$ temos que $ka/E^2 \ll 1$ e então podemos fazer a seguinte aproximação:

$$\sqrt{1 - \frac{ka}{E^2}} \approx 1 - \frac{ka}{2E^2} \quad (63)$$

Substituindo (63) e (60) em (62) ficamos com

$$(x(t))^2 = \frac{E}{k} \left(1 + \left(1 - \frac{ka}{2E^2} \right) (2\cos^2(\delta(t)) - 1) \right) \quad (64)$$

$$(x(t))^2 = \frac{E}{k} \left(1 + 2\cos^2(\delta(t)) - \frac{ka}{E^2} \cos(\delta(t)) + \frac{ka}{2E^2} - 1 \right) \quad (65)$$

Se, agora, considerarmos que $ka/E^2 \approx 0$ teremos que

$$(x(t))^2 \approx \frac{2E}{k} \cos^2(\delta(t)) \quad (66)$$

Ou seja, para um regime onde a energia mecânica é muito maior do que o produto ka a partícula se comporta como um oscilador harmônico!! Cujas amplitude é dada pela relação (67):

$$x(t) = A \cos(\delta(t)) \quad (67)$$

Com $A = \sqrt{2E/k}$ e fase $\delta(t) = \beta_0 - \sqrt{k/mt}$. Note da figura 10 como, para grandes energias, o gráfico fica cada vez mais parecido com um potencial do tipo x^2 .