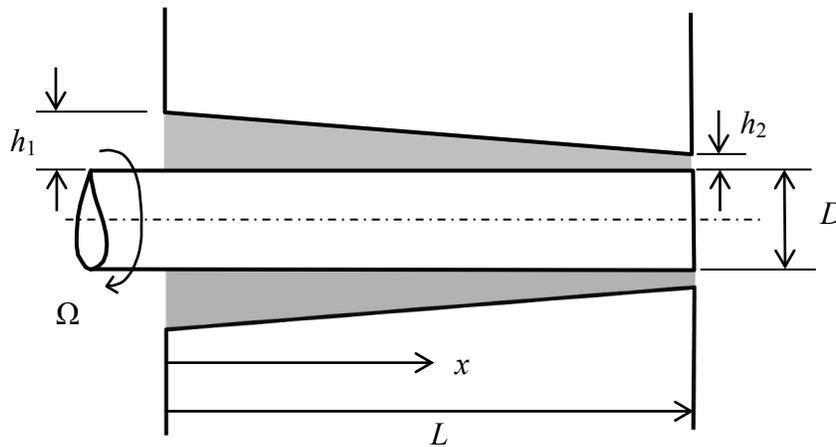


**LABORATÓRIO E APLICAÇÕES DE MECÂNICA DOS FLUIDOS (PME 2332)**  
**NOÇÕES DE MECÂNICA DOS FLUIDOS (PME 2333)**  
**Gabarito Primeira Prova - 2015**

1. (3 pontos) Um mancal rotatório de diâmetro  $D$  rota com velocidade angular constante  $\Omega$ . Devido a uma defeito no processo de usinagem, a superfície exterior fixa varia sua espessura na direção axial de maneira linear entre os valores  $h_1$  e  $h_2$  ao longo do comprimento  $L$ , como mostra a figura. Se a espessura está preenchida com um líquido de viscosidade  $\mu$ , determinar o torque  $T$  e a potência  $W$  no mancal.

Lei de viscosidade de Newton:  $\tau = \mu \frac{du}{dy}$

Ajuda para o cálculo:  $\int \frac{dx}{a+bx} = \frac{1}{b} \ln(a+bx) + cte$



Solução:

A tensão de cisalhamento (na direção tangencial) resulta:

$$\tau = \mu \frac{\Omega D}{2h(x)}$$

onde  $h(x) = h_1 + \frac{h_2 - h_1}{L}x = h_1 + mx$  é a espessura local, e  $m = \frac{h_2 - h_1}{L}$ . O elemento de torque  $dT$  resulta o produto da tensão de cisalhamento vezes o elemento de área vezes o braço de alavanca:

$$dT = \tau (\pi D dx) \frac{D}{2} = \frac{\pi}{4} \frac{\mu \Omega D^3}{h(x)} dx = \frac{\pi}{4} \mu \Omega D^3 \frac{dx}{h_1 + mx}$$

Integrando, o torque resulta:

$$T = \frac{\pi}{4} \mu \Omega D^3 \int_0^L \frac{dx}{h_1 + mx} = \frac{\pi}{4} \mu \Omega D^3 \left[ \frac{1}{m} \ln(h_1 + mx) \right] \Big|_0^L = \frac{\pi}{4} \mu \Omega D^3 \frac{1}{m} \ln \left( \frac{h_1 + mL}{h_1} \right)$$

Como  $h_1 + mL = h_2$ , resulta finalmente:

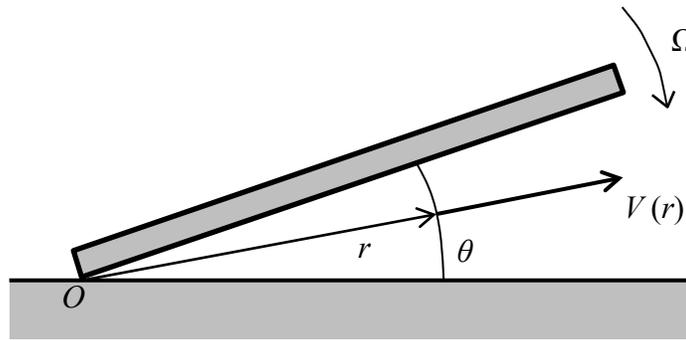
$$T = \frac{\pi}{4} \frac{\mu \Omega D^3 L}{h_2 - h_1} \ln \left( \frac{h_2}{h_1} \right) = \frac{\pi}{4} \frac{\mu \Omega D^3 L}{h_1 - h_2} \ln \left( \frac{h_1}{h_2} \right)$$

A potência resulta:

$$W = \Omega T = \frac{\pi \mu \Omega^2 D^3 L}{4 h_1 - h_2} \ln\left(\frac{h_1}{h_2}\right)$$

2. (3 pontos) Uma placa plana está articulada no ponto  $O$  a uma superfície horizontal. A placa articulada forma em um instante de tempo um ângulo  $\theta$  e rota com uma velocidade angular  $\Omega = -\frac{d\theta}{dt}$  na direção horária, como mostrado na figura, espremendo um fluido incompressível entre as duas superfícies. Supondo que o problema é bi-dimensional, definir um volume de controle conveniente e determinar a velocidade média na direção radial  $V(r)$  em função da posição radial.

Conservação da massa:  $0 = \int_v \frac{\partial \rho}{\partial t} dv + \int_A \rho (\mathbf{V} \cdot \vec{n}) dA$  ou  $0 = \frac{d}{dt} \int_v \rho dv + \int_A \rho (\mathbf{V}_r \cdot \vec{n}) dA$



Solução:

Escolhemos o volume de controle fixo do líquido na posição radial até  $r$ . Como o escoamento é incompressível, resulta:

$$0 = \int_A (\mathbf{V} \cdot \vec{n}) dA$$

O fluxo na superfície (arco em  $r$ ) por unidade de comprimento na direção normal ao papel resulta  $Q_{out} = V(r)r\theta$  (positivo). Para calcular o fluxo na superfície superior, vemos que:

$\mathbf{V} = -\Omega r \mathbf{i}_\theta$ ,  $\vec{n} = \mathbf{i}_\theta$ , de maneira que o elemento de vazão volumétrica por unidade de comprimento na direção normal ao papel resulta  $dQ = -\Omega r dr$  (negativo pois é entrante).

Integrando, a vazão entrante resulta  $Q = -\int_0^r \Omega r dr = -\frac{1}{2} \Omega r^2$ . Como  $Q_{out} + Q = 0$ , resulta:

$$V(r)r\theta = \frac{1}{2} \Omega r^2 \Rightarrow V(r) = \frac{1}{2} \frac{\Omega r}{\theta}$$

Se tivéssemos escolhido um volume de controle que se deforma com a superfície superior, a conservação da massa resulta:

$$0 = \frac{dv}{dt} + \int_A (\mathbf{V}_r \cdot \vec{n}) dA$$

Como a superfície de controle (arco em  $r$ ) não se deforma, o fluxo resulta o mesmo do caso anterior,  $Q_{out} = V(r)r\theta$ . Por outra parte, a variação do volume por unidade de

comprimento na direção normal ao papel resulta  $dv = -\frac{1}{2}(\Omega r dt)r = -\frac{1}{2}\Omega r^2 dt$ , de maneira que  $\frac{dv}{dt} = -\frac{1}{2}\Omega r^2$  e obtemos o mesmo resultado anterior.

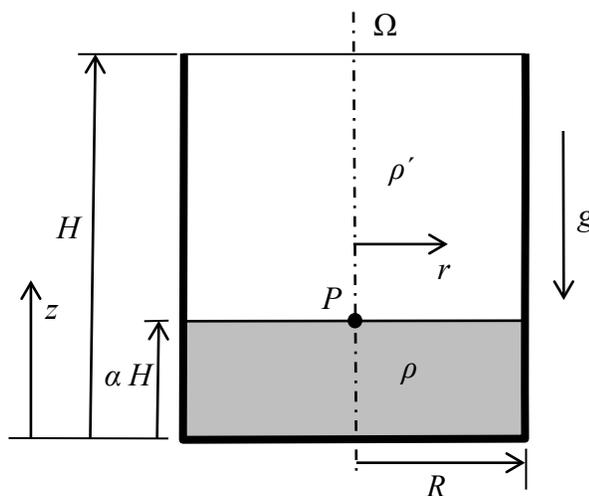
3. (4 pontos) Um tanque cilíndrico vertical de raio  $R$  e altura  $H$  está preenchido por um líquido de massa específica  $\rho$  até um nível  $\alpha H$  ( $0 < \alpha < 1$ ) e depois por outro líquido de massa específica  $\rho' < \rho$  desde o nível anterior até o topo, como mostra a figura. Seguidamente o tanque é girado em torno do eixo central aumentando a velocidade angular gradualmente até chegar a uma velocidade angular  $\Omega$  com uma condição de rotação de sólido rígido. Sabendo que todo o líquido de massa específica  $\rho'$  é derramado quando o nível mínimo da interfase (ponto  $P$ ) chega ao fundo do tanque:

- Desenhar um esquema desta situação e determinar os valores da fração  $\alpha$  e da velocidade angular  $\Omega$  nesta condição de referência.
- Mantendo fixo o valor de  $\alpha$  da condição de referência, desenhar esquemas qualitativos para explicar o que acontece quando a velocidade angular é maior ou menor que o valor de referência. Em particular, explicar se os líquidos são derramados e o que acontece com a interfase e/ou a superfície livre.
- Mantendo fixo o valor de  $\Omega$  da condição de referência, desenhar esquemas qualitativos para explicar o que acontece quando a fração é maior ou menor que o valor de referência. Em particular, explicar se os líquidos são derramados e o que acontece com a interfase e/ou a superfície livre.

Dica: para a condição de referência, o volume de líquido de massa específica  $\rho$  permanece constante nas condições inicial e final.

Distribuição de pressão, rotação de sólido rígido:  $p - \frac{1}{2}\rho\Omega^2 r^2 + \rho g z = cte$

Volume  $v$  do sólido de revolução da curva  $z = z(r) \geq 0$  ao redor do eixo  $z$ , entre  $a$  e  $b > a$ :  $v = 2\pi \int_a^b z(r)r dr$ .



Solução:

- Na condição em que todo o líquido da camada superior é derramado, a superfície do líquido de massa específica  $\rho$  trepa até a altura  $H$  na posição  $R$  e se encontra no

fundo do tanque (altura zero) para  $r=0$ . Para estes dois pontos com a mesma pressão, resulta:

$$p_i - \frac{1}{2} \rho \Omega^2 R^2 + \rho g H = p_i \Rightarrow \Omega = \frac{(2gH)^{1/2}}{R}$$

Para determinar  $\alpha$ , sabemos que o volume de líquido da camada inferior permanece constante nas condições inicial e final. O volume na condição inicial vale  $v = \pi R^2 \alpha H$ , enquanto o volume na condição final pode ser calculado aplicando a distribuição de pressão na superfície entre o fundo do tanque e uma posição qualquer na superfície:

$$p_i = p_i - \frac{1}{2} \rho \Omega^2 r^2 + \rho g z \Rightarrow z = \frac{\Omega^2 r^2}{2g}$$

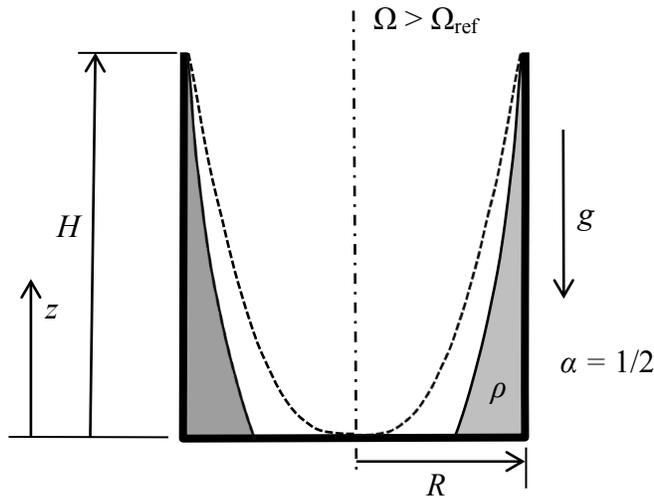
Substituindo  $\Omega$ , obtemos  $z = H \frac{r^2}{R^2}$ . O volume no estado final resulta:

$$v = 2\pi \int_0^R z(r) r dr = 2\pi \frac{H}{R^2} \int_0^R r^3 dr = \frac{\pi}{2} H R^2$$

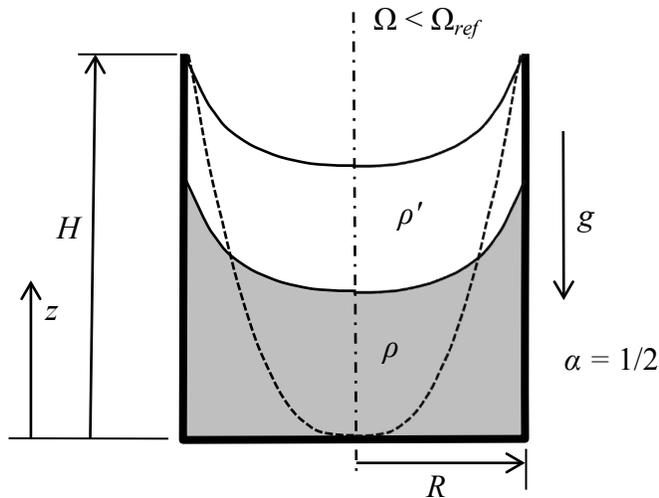
Igualando os volumes, resulta  $\pi R^2 \alpha H = \frac{\pi}{2} R^2 H \Rightarrow \alpha = \frac{1}{2}$ .

b) Mantendo fixo o valor de  $\alpha$  da condição de referência, variando a velocidade angular variamos a inclinação para a mesma posição radial:

- Se a velocidade angular estiver acima do valor de referência, será derramado todo o líquido da camada superior e parte do líquido da camada inferior. A superfície livre terá um raio de contato no fundo do tanque e o círculo dentro desse raio de contato no fundo do tanque estará seco (graficamos a condição de referência em linha pontilhada).

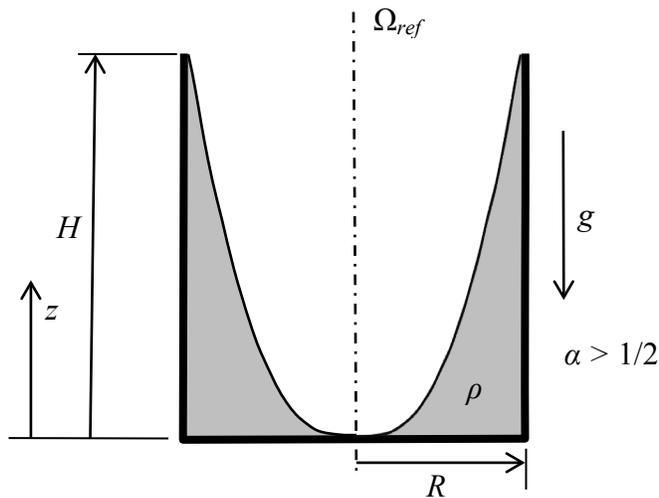


- Se a velocidade angular estiver abaixo do valor de referência, será derramado parte do líquido da camada superior e existirá uma camada dele; o líquido na camada inferior não será derramado e superfície da interfase estará acima do fundo do tanque.



c) Mantendo fixo o valor de  $\Omega$  da condição de referência, variando  $\alpha$  deslocamos verticalmente a posição da interface:

- Se  $\alpha$  estiver acima do valor de referência, serão derramados todo o líquido na camada superior e parte do líquido da camada inferior, até chegar à condição de referência.



- Se  $\alpha$  estiver abaixo do valor de referência, será derramado parte do líquido na camada superior e existirá uma camada dele; o líquido na camada inferior não será derramado. A interface terá um raio de contato no fundo do tanque e o círculo dentro desse raio de contato no fundo do tanque estará molhado pelo líquido da camada superior. A superfície do líquido da camada superior chegará ao fundo do tanque.

