

Eletrromagnetismo I

Prof. Dr. R.M.O Galvão - 2º Semestre 2014

Preparo: Diego Oliveira

Aula 4

Na aula passada, nos recordamos da definição d função delta de Dirac como o limite de uma Lorenziana:

$$\delta(x) = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \left[\frac{1}{\pi} \frac{\alpha}{\alpha^2 + x^2} \right]$$

A função delta tem várias propriedades importantes, algumas das quais serão revistas na primeira série de exercícios

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x - a) dx = 1; \quad \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \delta(x - a) = f(a)$$

$$\delta(kx) = \frac{1}{|k|} \delta(x); \quad \delta(-x) = \delta(x)$$

$$x\delta(x) = 0; \quad \delta[\phi(x)] = \sum_i \frac{\delta(x - x_i)}{\left| \left(\frac{d\phi}{dx} \right)_{x = x_i} \right|};$$

x_i são as raízes simples de
 $\phi(x) = 0$

$$\frac{d\theta(x)}{dx} = \delta(x); \quad \theta(x) = \begin{cases} 1; & x > 0 \\ 0; & x < 0 \end{cases} \quad \text{função degrau}$$

A função δ em Três Dimensões

Em eletromagnetismo vamos utilizar bastante a versão 3D da função delta, definida como

$$\delta^3(\vec{r}) = \delta(x)\delta(y)\delta(z); \quad \int \delta^3(\vec{r})d\tau = 1; \quad \int f(\vec{r})\delta^3(\vec{r} - \vec{a})d\tau = f(\vec{a})$$

onde $d\tau = dxdydz$.

Uma propriedade importante da função delta 3D vem da teoria.

Transformada de Fourier

$$\delta^3(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int e^{i\vec{k}\cdot\vec{r}} d\vec{k}$$

Operações vetoriais com a função delta

Vamos finalizar nossa revisão de matemática com alguns resultados importantes sobre a aplicação de operadores vetoriais ao vetor posição

$$\vec{r} = x\hat{e}_x + y\hat{e}_y + z\hat{e}_z; \quad r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$\text{a) } \nabla \cdot \vec{r} = \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial z} = 3 \quad \therefore \boxed{\nabla \cdot \vec{r} = 3}$$

$$\begin{aligned} \text{b) } \nabla \times \vec{r} &= \left(\hat{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \hat{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \hat{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \right) \times (x\hat{e}_x + y\hat{e}_y + z\hat{e}_z) \\ &= \hat{e}_x \times \hat{e}_x + \hat{e}_y \times \hat{e}_y + \hat{e}_z \times \hat{e}_z = 0 \quad \therefore \boxed{\nabla \times \vec{r} = 0} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{c) } \nabla r &= \left(\hat{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \hat{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \hat{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \right) \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \\ &= \frac{1}{2r} [2x\hat{e}_x + 2y\hat{e}_y + 2z\hat{e}_z]; \quad \therefore \boxed{\nabla r = \frac{\vec{r}}{r}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{d) } \nabla\left(\frac{1}{r}\right) &= \left(\hat{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \hat{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \hat{e}_z \frac{\partial}{\partial z}\right) [x^2 + y^2 + z^2]^{-1/2} \\
 &= \left(-\frac{1}{2}\right) r^{-3} [2x\hat{e}_x + 2y\hat{e}_y + 2z\hat{e}_z] \quad \therefore \boxed{\nabla\left(\frac{1}{r}\right) = -\frac{\vec{r}}{r^3}}
 \end{aligned}$$

e) Caso especial para o eletromagnetismo: $\nabla \cdot (\vec{r}/r^3)$

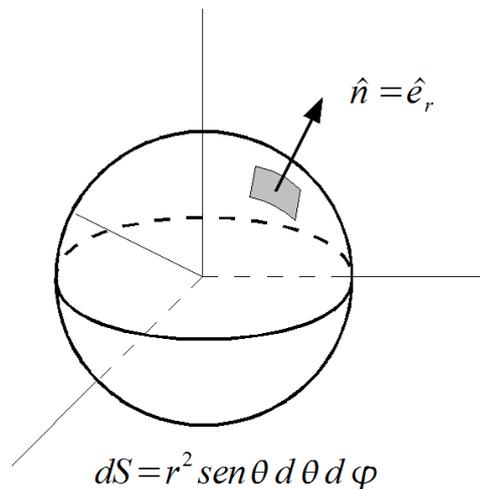
O problema com este cálculo é que o vetor \vec{r}/r^3 diverge quando $r \rightarrow 0$. Mas, como veremos, esta divergência é integrável.

Consideremos primeiro o domínio excluindo a origem, ou seja, $r \neq 0$. Neste caso

$$\nabla \cdot \left(\frac{\vec{r}}{r^3}\right) = \nabla \cdot \left(\frac{1}{r^3}\right) \cdot \vec{r} + \frac{1}{r^3} \nabla \cdot \vec{r} = -3 \frac{\hat{e}_r}{r^4} \cdot \vec{r} + \frac{3}{r^3} = 0!$$

Portanto $\nabla \cdot (\vec{r}/r^3) = 0$ para $r \neq 0$. Para determinar a contribuição do ponto $r \rightarrow 0$, vamos integrar $\nabla \cdot (\vec{r}/r^3)$ em um volume esférico em torno da origem. Pelo Teorema de Gauss, temos

$$\begin{aligned}
 \int_V \nabla \cdot \left(\frac{\vec{r}}{r^3}\right) d\tau &= \oint_S \frac{\vec{r}}{r^3} \cdot \hat{e}_r dS \\
 &= \oint_S \frac{\vec{r}}{r^3} \cdot \hat{e}_r r^2 \text{sen}\theta d\theta d\phi \\
 &= \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \text{sen}\theta d\theta = 4\pi
 \end{aligned}$$



$$\boxed{\int_V \nabla \cdot \left(\frac{\vec{r}}{r^3}\right) d\tau = 4\pi}$$

Portanto, embora $\nabla \cdot (\vec{r}/r^3) = 0$ para $r \neq 0$ e $\vec{r}/r^3 \rightarrow \infty$ quanto $r \rightarrow 0$, sua integral em todo espaço tem um valor finito 4π . Então podemos escrever

$$\nabla \cdot \left(\frac{\vec{r}}{r^3} \right) = 4\pi\delta(\vec{r})$$

ou

$$\nabla \cdot \frac{(\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = 4\pi\delta(\vec{r} - \vec{r}')$$

Equações de Maxwell

O livro texto inicia a apresentação de Eletromagnetismo pela Eletrostática. No entanto, antes de estudar detalhes deste tópico, é conveniente recordar todas as leis de básicas do eletromagnetismo, vistas no ciclo básico, utilizando o aparato de Cálculo Vetorial que acabamos de rever.

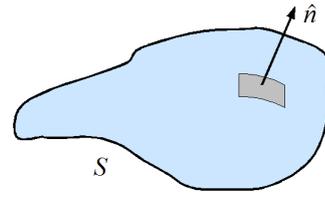
Um teorema básico de Cálculo Vetorial, que é denominado Teorema de Helmholtz é apresentado no apêndice B do livro texto e será objeto de um estudo dirigido na primeira lista de exercícios. Essencialmente o teorema demonstra que se as fontes de fluxo, representada pela função escalar $G(\vec{r})$, e de circulação, representada pela função vetorial $\vec{C}(\vec{r})$ forem especificadas, isto é,

$$\nabla \cdot \vec{F} = G(\vec{r}); \quad \nabla \times \vec{F} = \vec{C}(\vec{r})$$

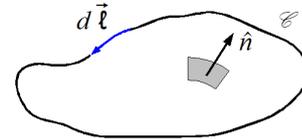
e se ambas tenderem a zero mais rapidamente que $1/r^2$ quanto $r \rightarrow \infty$, então a função vetorial $\vec{F}(\vec{r})$ está univocamente determinada.

Além do teorema, vamos necessitar do

Teorema de Gauss: $\oint_S \vec{F} \cdot \hat{n} dS = \int_V (\nabla \cdot \vec{F}) d\tau$



Teorema de Stokes: $\oint_{\mathcal{C}} \vec{F} \cdot d\vec{\ell} = \int_S (\nabla \times \vec{F}) \cdot \hat{n} dS$



e das identidades vetoriais

$$\nabla \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = -\vec{A} \cdot (\nabla \times \vec{B}) + \vec{B} \cdot (\nabla \times \vec{A})$$

$$\nabla \times (f\vec{A}) = (\nabla f) \times \vec{A} + f(\nabla \times \vec{A})$$

$$\nabla \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{\vec{r}}{r^3}; \quad \nabla \times \left(\frac{\vec{r}}{r^3} \right) = 0; \quad \nabla \cdot \frac{\vec{r}}{r^3} = 4\pi\delta(\vec{r})$$

Leis Básicas do Eletromagnetismo

(H. M. Nussenzveig, Curso de Física, Vol. 3; cap 12)

Lei de Gauss: $\oint_S \vec{E} \cdot \hat{n} dS = \frac{q}{\epsilon_0} = \frac{1}{\epsilon_0} \int \rho d\tau; \quad \rho = \frac{dq}{dV};$

Lei de Gauss para \vec{B} : $\oint_S \vec{B} \cdot \hat{n} dS = 0$

Lei de Faraday: $\oint_{\mathcal{C}} \vec{E} \cdot d\vec{\ell} = -\frac{d\phi_B}{dt}; \quad \phi_B = \int_S \vec{B} \cdot \hat{n} dS$

Lei de Ampère-Maxwell: $\oint_{\mathcal{C}} \vec{B} \cdot d\vec{\ell} = \mu_0 I + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d\phi_E}{dt}$
 $I = \int \vec{j} \cdot \hat{n} dS; \quad \phi_E = \int_S \vec{E} \cdot \hat{n} dS$

Vamos agora ver como essas equações definem as fontes de fluxo e de circulação para os campos \vec{E} e \vec{B} .

Fontes de Fluxo

$$\oint_S \vec{E} \cdot \hat{n} dS = \frac{1}{\epsilon_0} \int \rho d\tau \quad \therefore \int_V (\nabla \cdot \vec{E}) d\tau = \int_V \frac{\rho}{\epsilon_0} d\tau$$
$$\therefore \int_V \left[\nabla \cdot \vec{E} - \frac{\rho}{\epsilon_0} \right] dV = 0 \quad \Rightarrow \quad \boxed{\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}}$$

Portanto a densidade de carga é a fonte de fluxo para o campo elétrico. Da mesma forma, como

$$\boxed{\oint \vec{B} \cdot \hat{n} dS = 0}$$

concluimos que o campo magnético não possui fontes de fluxo.

Nota: Na última passagem da derivação acima, se pode questionar porquê a integral de volume de $\nabla \cdot \vec{E} = \rho/\epsilon_0$ ser nula implica que o integrando seja nulo. Naturalmente, podemos encontrar exemplos que a integral de volume de uma grandeza seja nula, para um dado volume, sem que o integrando seja nulo em todos os pontos do espaço.

No entanto, na derivação que fizemos o volume V é arbitrário, ou seja, a integral tem que ser nula para qualquer volume que se escolha. Isto só é possível se o integrando foi nulo.

Fontes de Circulação

$$\oint_{\mathcal{C}} \vec{E} \cdot d\vec{\ell} = - \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} dS$$

Ao passar a derivada temporal para dentro da integral, consideramos somente a derivada parcial, supondo fixa a superfície através da qual o fluxo magnético é calculado. A situação de superfície em movimento será vista mais tarde.

$$\therefore \oint_{\mathcal{C}} \vec{E} \cdot d\vec{\ell} = \int_S (\nabla \times \vec{E}) \cdot \hat{n} dS = - \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} dS \quad \Rightarrow \quad \int_S \left[\nabla \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \right] \cdot \hat{n} dS = 0$$

$$\boxed{\nabla \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}}$$

a fonte de circulação do campo elétrico
é derivada temporal do campo magnético

$$\oint_{\mathcal{C}} \vec{B} \cdot d\vec{\ell} = \mu_0 \int_S \left(\vec{j} + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) \cdot \hat{n} dS \quad \therefore \int_S (\nabla \times \vec{B}) \cdot \hat{n} dS = \mu_0 \int_S \left(\vec{j} + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) \cdot \hat{n} dS$$

$\therefore \boxed{\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}}$ as fontes de circulação do campo magnético são as densidades de corrente de condução, \vec{j} , e de deslocamento $\epsilon_0 \partial \vec{E} / \partial t$

Equação da Continuidade

Tomando a divergência da última da última equação, temos

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{B}) = 0 = \mu_0 \nabla \cdot \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \nabla \cdot \vec{E}$$

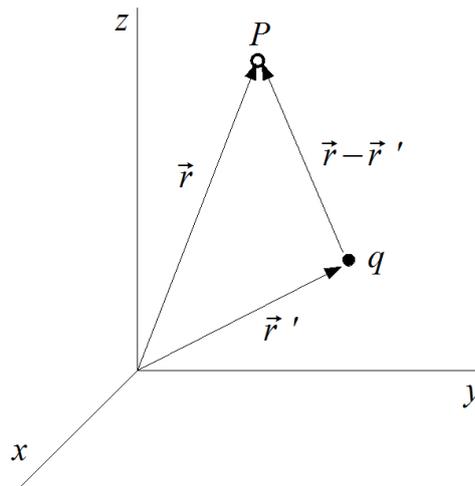
$$\therefore \nabla \cdot \vec{j} + \frac{\partial}{\partial t} (\epsilon_0 \nabla \cdot \vec{E}) = 0 \quad \Rightarrow \quad \boxed{\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{j} = 0}$$

onde utilizamos a primeira equação de Maxwell.

Esta equação corresponde à lei dos nós, de Kirchoff, para circuitos elétricos.

Exercício: Verificar a primeira equação de Maxwell para o campo elétrico de uma carga pontual, a partir da lei de Coulomb.

$$\begin{aligned} \vec{E}(\vec{r}) &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \\ \therefore \nabla \cdot \vec{E} &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \nabla \cdot \frac{(\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \\ \therefore \nabla \cdot \vec{E} &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} 4\pi \delta(\vec{r} - \vec{r}') \\ \therefore \nabla \cdot \vec{E} &= \frac{\rho_q}{\epsilon_0}; \quad \rho_q = q\delta(\vec{r} - \vec{r}') \end{aligned}$$



(Note que a função δ em três dimensões tem dimensão de L^{-3} .)

Potenciais Escalar e Vetor

Como $\nabla \times \vec{B} = 0$, podemos sempre representá-lo como o rotacional de outra função vetorial, $\vec{A}(x, y, z)$, ou seja,

$$\boxed{\vec{B} = \nabla \times \vec{A}}$$

porque $\nabla \cdot (\nabla \times \vec{A}) = 0$. A grandeza vetorial \vec{A} desempenha um papel fundamental no Eletromagnetismo e é denominada Potencial Vetor.

Por outro lado, utilizando a lei de Faraday, temos

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\nabla \times \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \quad \therefore \nabla \times \left[\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right] = 0$$

Este resultado implica que a função vetorial $\vec{E} + \partial \vec{A} / \partial t$ pode ser obtida do gradiente de uma função escalar $\phi(x, y, z)$, ou seja,

$$\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\nabla \phi \quad \Rightarrow \quad \nabla \times (\nabla \phi) = 0$$

Portanto

$$\boxed{\vec{E} = -\nabla \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}}$$

onde ϕ é denominado o Potencial Escalar. A vantagem de utilizar esta representação é fácil de apreciar. Os campos \vec{E} e \vec{B} envolvem seis variáveis, três componentes de \vec{E} e três de \vec{B} . A representação em termos de potenciais mostra que essas seis variáveis podem ser obtidas de apenas quatro, ϕ e as três componentes de \vec{A} !