

⊗ Outra coisa. Veja que somente a energia cinética depende da  $v(t)$ . A energia potencial somente depende das coordenadas.

OK, lindo, certo? Mas será que isso funciona para toda força?

Ex: Queda livre com resistência do ar.

$$\vec{F}_{\text{ar}} = -\mu \vec{v}(t). \quad \text{Nesse caso, } m \begin{array}{c} \uparrow \vec{F}_{\text{ar}} \\ \bullet \\ \downarrow \vec{P} \end{array} \quad \begin{array}{c} \hat{z} \\ \uparrow \\ \downarrow \vec{v} \\ \hat{x} \end{array}$$

$$\boxed{\mu > 0}$$

2ª lei:

$$m \frac{d\vec{v}(t)}{dt} = \vec{P} + \vec{F}_{\text{ar}}$$

(ainda unidimensional efetivamente)

$$\left( m \frac{dv(t)}{dt} \right) \hat{z} = (-mg - \mu v(t)) \hat{z}$$

Ousseja:

$$\boxed{m \frac{dv(t)}{dt} = -mg - \mu v(t)}$$

Vamos tentar fazer o mesmo

Multiplica tudo por  $v(t)$

$$\frac{d}{dt} \left[ m \frac{v^2(t)}{2} \right] = -mg v(t) - \mu v^2(t)$$

$$m v(t) \frac{dv(t)}{dt} + mg \frac{dz(t)}{dt} = -\mu v^2(t)$$

$$\frac{d}{dt} \left[ \frac{m v^2(t)}{2} + mg z(t) \right] = -\mu v^2(t) < 0$$

Ou seja,

$$\frac{dE_m}{dt} = -\mu v^2(t) < 0$$

Energia mecânica, como definida anteriormente, não é mais conservada.

Porquê? Por causa dessa força de

resistência do ar  $\vec{F}_{ar} = -\mu \vec{v}(t)$  (tipo uma força de atrito)

→ Note que a soma das forças sobre o corpo,  $\vec{F}_R$ , agora não depende somente da posição.

De fato,  $\vec{F}_R = \vec{P} + \vec{F}_{ar}$ , que depende de  $\vec{v}(t)$ .

As duas primeiras forças, a força gravita-  
cional e a força elástica, são exemplos de

forças conservativas onde  $E_m$  é conservado  
(isto é, constante no tempo). Por outro lado,

forças como essa de resistência do ar (ou  
atrito em geral) são forças dissipativas

ou não-conservativas onde  $E_m$  não é conser-

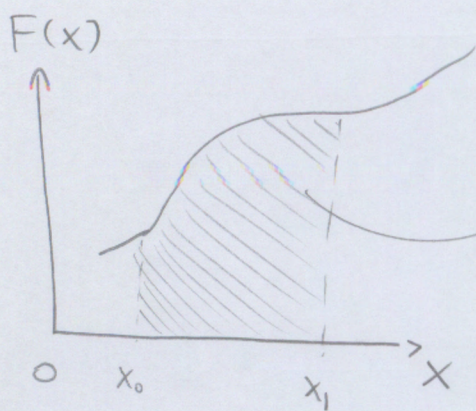
vado. Claro, nesse exemplo do corpo caindo

com resistência do ar embora  $E_m$  não  
seja conservada, a energia total que  
nesse caso envolve o calor gerado é conserva-  
da  $\nabla$ .

Agora vamos introduzir a idéia de trabalho.

Imagine que você esteja ainda considerando um movimento unidimensional (direção  $x$ , por exemplo). Suponha que você tenha uma dada força  $\vec{F} = F(x) \hat{x}$ , ou seja, a força que atua no corpo depende da posição do corpo (com relação a um dado ref.). Ex: força elástica. Suponha que  $F(x)$  seja algo

assim



a área embaixo da curva tem unidade de energia  $\underline{\text{N} \cdot \text{m}} = \text{kg} \frac{\text{m}^2}{\text{s}^2} = \underline{\text{Joule}}$ .

Definimos o trabalho realizado por essa força,  $F(x)$  no deslocamento de  $x_0$  até  $x_1$  através de

$$W_{x_0 \rightarrow x_1} \equiv \int_{x_0}^{x_1} F(x) dx$$

trabalho realizado pela força

área sobre a curva.



Suponha que a partícula tenha andado de  $x_0$  em  $t=t_0$  até  $x_1$  em  $t=t_1$ . A velocidade era  $\underline{v_0}$  em  $t_0$  e  $\underline{v_1}$  em  $t=t_1$ .

Pela definição, o trabalho feito pela força no deslocamento de  $x_0$  até  $x_1$  é

$$W_{x_0 \rightarrow x_1} = \int_{x_0}^{x_1} dx F(x) \quad \text{Agora, veja que}$$

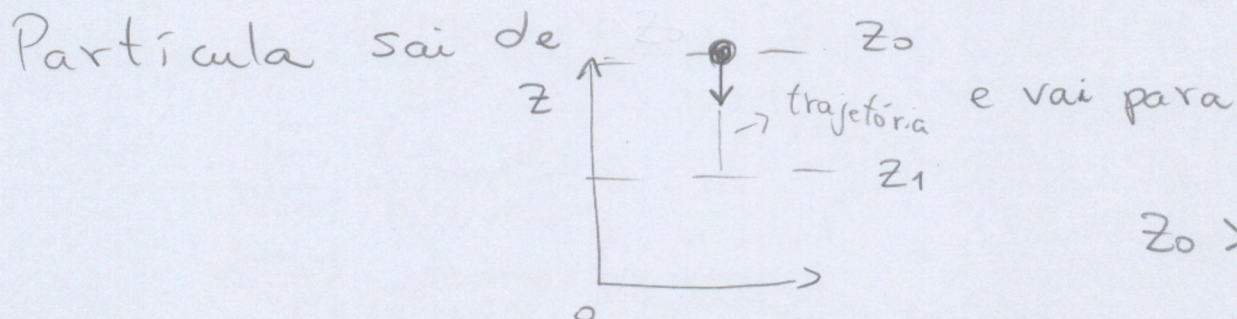
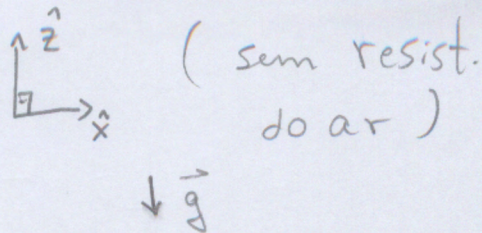
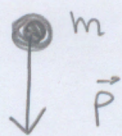
$$\int_{t_0}^{t_1} dt \quad \overset{\text{era } \frac{dx}{dt} F}{m v(t) \frac{dv(t)}{dt}} = \int_{t_0}^{t_1} dt \frac{dx(t)}{dt} F(x(t)) = \int_{x_0}^{x_1} dx F(x)$$

$$\int_{v_0}^{v_1} dv (m v) \quad \overset{\text{mas}}{\Downarrow} = \underbrace{\frac{m v_1^2}{2} - \frac{m v_0^2}{2}}_{\Delta T} = \int_{x_0}^{x_1} dx F(x) = W_{x_0 \rightarrow x_1}$$

Ou seja, o trabalho realizado por  $F$  no deslocamento de  $x_0$  até  $x_1$  (entre  $t_0$  e  $t_1$ ) é a variação da energia cinética!

# EX: Queda livre

(movimento unidimensional)



Trabalho realizado por  $\vec{P} = -mg \hat{z}$  ?

$$\underline{W}_{z_0 \rightarrow z_1} = \int_{z_0}^{z_1} dz P = - \int_{z_0}^{z_1} dz (mg) = -mg(z_1 - z_0)$$

constante

$$= - (U_1 - U_0) = - \underline{\Delta U}$$

↓  
energia potencial grav. da partícula em  $z_1$

↖ energia potencial grav. da partícula em  $z_0$

Variação da energia pot. grav. de  $z_0 \rightarrow z_1$ .

Agora, lembrem que nesse problema  $E_m = T + U = \underline{\text{cte}}$

Assim,  $\Delta E_m = \Delta T + \Delta U = 0 \Rightarrow \Delta T = -\Delta U$  ou seja

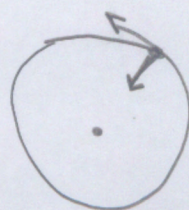
$$\underline{W}_{z_0 \rightarrow z_1} = -\Delta U = \Delta T$$

Vamos agora falar um pouco mais sobre trabalho e conservação de energia antes de falar de conservação de momento.

Eu falei para vocês que o trabalho era a variação da energia cinética. Mas no

movimento circular uniforme

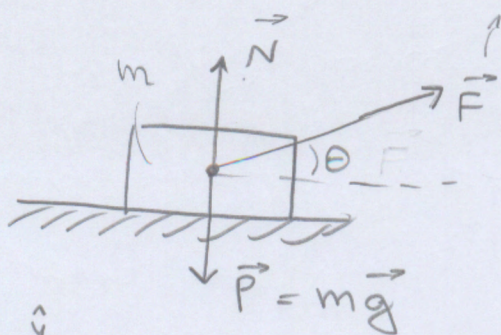
o módulo  $|\vec{v}|$  não muda (energia cinética constante)



Mas existe uma  $\vec{F}_{cp}$ ? Como fica?

Se  $\vec{F}$  for perpendicular à trajetória (como é o caso no MCU), o trabalho é zero. Assim, nossa definição de trabalho tem que ser capaz de descrever isso.

Ex:



constante  $F = |\vec{F}|$

(Atrito desprezível)

Vimos anteriormente que

$$N + F \sin \theta - P = 0$$



Mas agora, tem uma componente em x

$$F \cos \theta = ma$$

Assim, para o deslocamento

entre  $x_1 - x_0 = l$  na direção x, o trabalho

seria  $W_{x_0 \rightarrow x_1} = F \cos \theta l$ . Agora, sabemos

que nesse problema  $a = \frac{F \cos \theta}{m} = \frac{F \cos \theta}{m}$ .

Então, a diferença entre as velocidades quadradas em  $t_0$  (onde o corpo estava em  $x_0$ )

$$v_1^2 - v_0^2 = 2al = \frac{2F \cos \theta l}{m}$$

MUA Demonstração

$$v_1 = v(t_1), x(t_1) = x_1$$
$$v_0 = v(t_0), x(t_0) = x_0$$

$$\Delta t = t_1 - t_0$$

$$v_1 - v_0 = a \Delta t$$

$$x_1 - x_0 = l = v_0 \Delta t + \frac{a \Delta t^2}{2}$$

$$\Rightarrow l = v_0 \left( \frac{v_1 - v_0}{a} \right) + \frac{a}{2} \left( \frac{v_1 - v_0}{a} \right)^2$$

$$l = \left( \frac{v_1 - v_0}{a} \right) \left[ v_0 + \frac{a}{2} \left( \frac{v_1 - v_0}{a} \right) \right]$$

$$l = \left( \frac{v_1 - v_0}{a} \right) \left[ \frac{v_0}{2} + \frac{v_1}{2} \right] = \frac{v_1^2 - v_0^2}{2a}$$

Assim, multiplicando por

$$\frac{m}{2} \dots$$

$$\frac{m(v_1^2 - v_0^2)}{2} = F \cos \theta l$$

$$\Delta T = F \cos \theta l$$

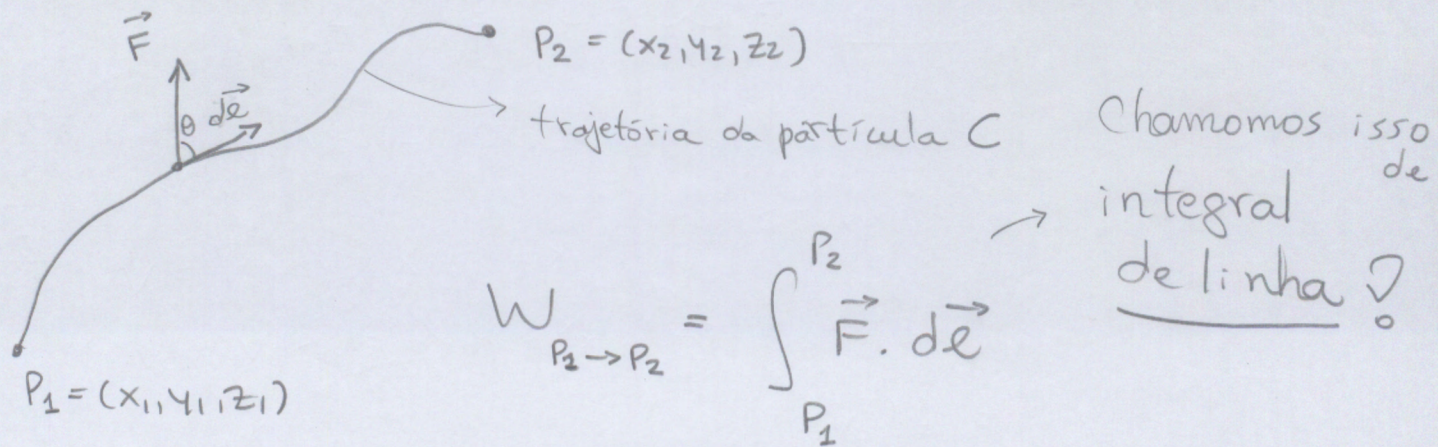
Varição de energia cinética

trabalho

Veja que se  $\theta = \frac{\pi}{2}$  não há variação de  $T$

Ou seja, a variação de energia cinética devido ao trabalho " $\vec{v} \hat{e}$ " o ângulo entre a Força e o deslocamento. Nós já vimos uma operação, o produto escalar, que leva dois vetores em um número (que depende de  $\cos \theta$  entre os vetores).

### Trabalho de uma Força em 3 dimensões



$$W_{P_1 \rightarrow P_2} = \int_{P_1}^{P_2} \vec{F} \cdot d\vec{L}$$

$$\vec{F} = F_x \hat{i} + F_y \hat{j} + F_z \hat{k}$$

$$d\vec{L} = dx \hat{i} + dy \hat{j} + dz \hat{k}$$

$$W_{P_1 \rightarrow P_2} = \int_{P_1}^{P_2} (F_x dx + F_y dy + F_z dz)$$

Vemos que se  $\vec{F} \cdot d\vec{L} = 0$  (ou seja, se forem ortogonais) o trabalho será zero  $\square$