### Segundo Exercício-Trabalho

Rafael Wagner - 8540310

26 de outubro de 2016

## 1 Queda livre próximo da Terra considerando a força de Coriolis

Considere o movimento vertical em queda livre de uma partícula num ponto de latitude  $\lambda$ , sujeito à força gravitacional terrestre e abandonado do repouso de uma altura h. Sabendo que a aceleração efetiva da gravidade é g, que a velocidade angular da terra é  $\omega$ , dirigida do Sul para o Norte e considerando o sistema de coordenadas S' (Terra) como mostra a figura, determine em função de h,  $\lambda$ ,  $\omega$  e g para os dois casos: Hemisfério Norte e Hemisfério Sul.

- (a) A aceleração de Coriolis, considerando  $v_{z'} >> v_{x'}$  e  $v_{z'} >> v_{y'}$
- (b)O tempo de queda.
- (c)A deflexão em relação à linha de prumo.

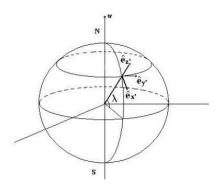


Figura 1: Representação tridimensional da Terra e os sistemas de coordenadas.

#### Solução:

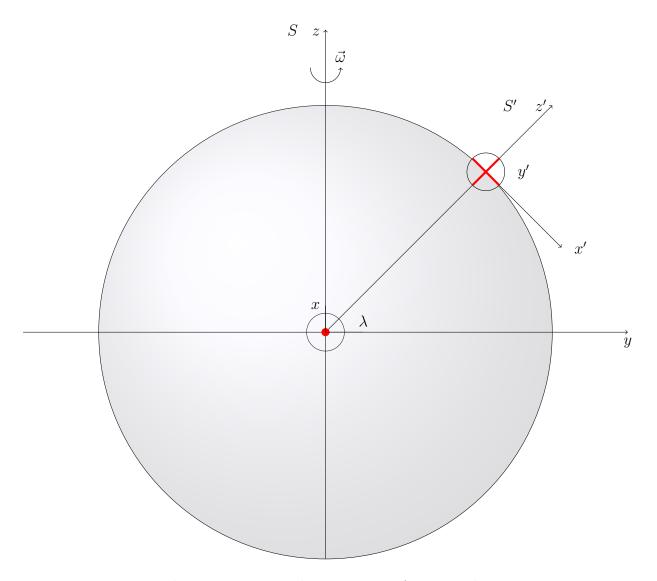


Figura 2: Representação da Terra com seus dois sistemas referenciais de interesse para o exercício: Um referencial S fixo em relação à mesma e um referencial S' situado em um ângulo de latitude  $\lambda$  fixo no chão que gira em torno da Terra com velocidade  $\omega$ . O símbolo do círculo com um X representa o vetor entrando no papel com relação ao leitor; o círculo com um ponto (em vermelho) significa que o vetor da direção (no caso a direção x) está saindo do plano do papel.

A fórmula central da teoria é a relação de transformação para se obter a força  $\vec{F}'$  em um referencial que roda e translada em relação à um outro referencial. De modo geral a relação é a seguinte

$$\vec{F}' = \vec{F} - m\ddot{\vec{R}} - m\vec{\omega} \times \vec{\omega} \times \vec{r}' - 2m\vec{\omega} \times \vec{v}' - m\dot{\vec{\omega}} \times \vec{r}$$
 (1)

Onde, na equação 1 temos que  $\vec{F}$  é soma das forças externas, por exemplo, as forças conhecidas como peso, normal, atrito entre outras. Nesse problema nós tempos que a equação 1 se torna, fundamentalmente:

$$\vec{F}' = -m\vec{g}_{eff} - 2m\vec{\omega} \times \vec{v}' \tag{2}$$

Porque a rotação da terra é tomada aproximadamente constante e, também, porque a força da gravidade é muito maior do que a força centrífuga. Esse gravidade efetiva é escrita na notação do exercício simplesmente como  $\vec{q}$ , portanto escrevemos

$$\vec{g} = \vec{g}_{eff} \tag{3}$$

Agora, analizando, temos dois efeitos diferentes para cada hemisfério (Norte e Sul) isso porque, fundamentalmente, o vetor  $\vec{\omega}$  se decompõe diferentemente em S' nesses dois casos. Para a decomposição desse vetor no Norte nós temos:

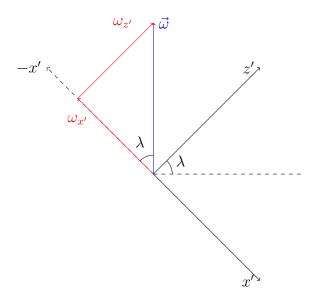


Figura 3: Decomposição do vetor de rotação no sistema S'

Da figura 3 nós obtemos claramente que

$$cos(\lambda) = \frac{\omega_{x'}}{\omega}$$

$$sin(\lambda) = \frac{\omega_{z'}}{\omega}$$
(4)

Nesse caso teremos que  $\vec{\omega}$  será dado por:

$$\vec{\omega}_{Norte} = \begin{pmatrix} -\omega cos(\lambda) \\ 0 \\ \omega sin(\lambda) \end{pmatrix}_{S'}$$
 (5)

Para o Sul nós podemos fazer uma decomposição semelhante levando em consideração diferentes fatores e a decomposição correta nesse caso será:

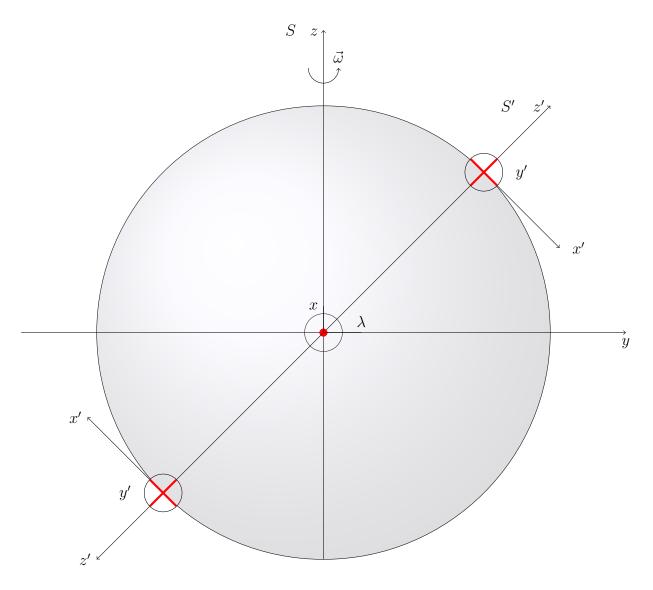


Figura 4: Esquema para entender como deve ser a decomposição do vetor  $\vec{\omega}$  no caso do hemisfério Sul. Fazendo da mesma forma que na figura 3 tente observar a inversão de sinais: agora a decomposição para  $\omega_{z'}$  estará na direção negativa enquanto que  $\omega_{x'}$  estará na positiva.

$$\vec{\omega}_{Sul} = \begin{pmatrix} +\omega \cos(\lambda) \\ 0 \\ -\omega \sin(\lambda) \end{pmatrix}_{S'} \tag{6}$$

Desse modo podemos calcular a aceleração de Coriolis explicitamente. Se o corpo é abandonado do repouso de uma certa altura h então conhecemos explicitamente a sua velocidade no referencial S'. A mesma será dada por:

$$\vec{v'} = \begin{pmatrix} 0\\0\\-gt \end{pmatrix}_{S'} \tag{7}$$

Onde g é o módulo da gravidade efetiva, que é aproximadamente  $9.8m/s^2$ . Essa relação é a mesma independente do hemisfério. Portanto devemos ter que:

Para o hemisfério Norte:

$$\vec{a}_{Coriolis} = -2\vec{\omega}_{Norte} \times \vec{v'} = -2det \begin{pmatrix} \hat{x'} & \hat{y'} & \hat{z'} \\ -\omega cos(\lambda) & 0 & \omega sin(\lambda) \\ 0 & 0 & -gt \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} 0 \\ -\omega gtcos(\lambda) \\ 0 \end{pmatrix}_{S'}$$
(8)

Para o hemisfério Sul:

$$\vec{a}_{Coriolis} = -2\vec{\omega}_{Sul} \times \vec{v'} = -2det \begin{pmatrix} \hat{x'} & \hat{y'} & \hat{z'} \\ \omega cos(\lambda) & 0 & -\omega sin(\lambda) \\ 0 & 0 & -gt \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} 0 \\ \omega gtcos(\lambda) \\ 0 \end{pmatrix}_{S'}$$
(9)

Portanto obtemos as seguintes soluções

$$\vec{a}_{Coriolis}^{Norte} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2\omega gtcos(\lambda) \\ 0 \end{pmatrix}_{S'}$$
 (10)

$$\vec{a}_{Coriolis}^{Sul} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2\omega gtcos(\lambda) \\ 0 \end{pmatrix}_{S'}$$
 (11)

Agora estamos interessados no tempo de queda, e como vamos fazer o cálculo apenas usando a velocidade  $v'_{z'}$  o tempo obtido será o mesmo nos dois hemisférios, isso porque  $v'_{z'}$  é o mesmo nos dois hemisférios.

Para obter o tempo de queda basta integrarmos  $v'_{z'}$  com relação ao tempo e iremos obter uma equação para z':

$$z'(t) = h - g\frac{t^2}{2} (12)$$

de modo que o tempo de queda  $t_Q$  se obtém da solução de z'(t) = 0. (Note que aqui as linhas **não** são derivadas mas são apenas para evidenciar em qual sistema de coordenadas estamos fazendo as contas! Isso é meio óbvio mas talvez possa ser alguma fonte de confusão porque estamos integrando e derivando. Na medida do possível derivadas com relação ao tempo serão representadas na notação de Newton).

$$z'(t) = h - g\frac{t^2}{2} = 0 \Leftrightarrow h = g\frac{t^2}{2} \Leftrightarrow t = \sqrt{\frac{2h}{g}}$$
(13)

Portanto

$$t_Q = \sqrt{\frac{2h}{g}} \tag{14}$$

Por último o exercício pede que encontremos a deflexão com relação à linha de prumo. Isso significa que o corpo não cai perfeitamente vertical mas é defletido uma quantidade. Claramente essa quantidade é devida à rotação da Terra. Podemos ver que essa rotação produz uma força (de Coriolis) na direção y' (equações 10 e 11) sobre o Corpo em queda, de modo que ele vai sofrer um desvio nessa direção.

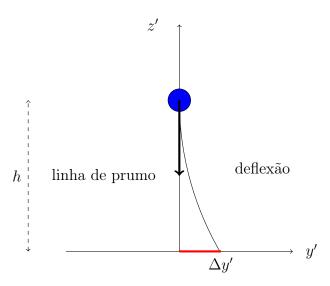


Figura 5: Figura que mostra a queda do corpo em relação à linha de prumo e a deflexão que queremos obter é  $\Delta y'$ .

A figura 5 ilustra o que vamos calcular e o evento físico em questão. Para tanto devemos resolver as equações do movimento para y' com a condição inicial y'(0) = 0 e então teremos que  $\Delta y' = y'(t_Q)$  onde  $t_Q$  é dado pela equação 14.

A equação do movimento completo é dada pela equação 2.

$$\begin{pmatrix} \ddot{x}' \\ \ddot{y}' \\ \ddot{z}' \end{pmatrix}_{S'} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -g \end{pmatrix}_{S'} + \vec{a}_{Coriolis}$$
(15)

Para o hemisfério Norte teremos que a equação ficará:

$$\begin{pmatrix}
\ddot{x}'\\ \ddot{y}'\\ \ddot{z}'
\end{pmatrix}_{S'} = \begin{pmatrix}
0\\ 0\\ -g
\end{pmatrix}_{S'} + \begin{pmatrix}
0\\ 2\omega gtcos(\lambda)\\ 0
\end{pmatrix}_{S'}$$
(16)

donde a equação diferencial para y' é dada por

$$\ddot{y}' = 2\omega gtcos(\lambda) \tag{17}$$

Que é uma equação diferencial simples, notando apenas que as condições iniciais para y' são y'(0) = 0 e  $\dot{y}'(0) = 0$ . resulta na seguinte solução:

$$y'(t) = \frac{1}{3}\omega g\cos(\lambda)t^3 \tag{18}$$

portanto obtemos que

$$\Delta y'_{Norte} = y'(t_Q) = \frac{1}{3}\omega g cos(\lambda) \left(\frac{2h}{g}\right)^{3/2}$$
(19)

Para o hemisfério Sul ficamos com

$$\begin{pmatrix} \ddot{x}' \\ \ddot{y}' \\ \ddot{z}' \end{pmatrix}_{S'} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -g \end{pmatrix}_{S'} + \begin{pmatrix} 0 \\ -2\omega gtcos(\lambda) \\ 0 \end{pmatrix}_{S'}$$
(20)

Procedindo da mesma maneira que no hemisfério Norte encontramos que

$$\Delta y_{Sul}' = y'(t_Q) = -\Delta y_{Norte}' \tag{21}$$

# 2 Lançamento de projétil à um ângulo $\alpha$ próximo da Terra considerando a força de Coriolis

Um projétil é arremessado na direção leste de um ponto da superfície terrestre localizado a uma latitude  $\lambda$  (hemisfério Norte) com uma velocidade de módulo  $v_0$  e ângulo de inclinação em relação à horizontal  $\alpha$ . Mostre que a deflexão lateral do projétil ao atingir o solo, onde  $\omega$  é a frequência de rotação da Terra, é:

$$d = \frac{4v_0^3}{q^2} \omega \sin(\lambda) \sin^2(\alpha) \cos(\alpha)$$
 (22)

Se o alcance do projétil for  $R_0$  para o caso  $\omega=0$ , mostre que a variação devido à rotação da Terra será:

$$\Delta R = \sqrt{\frac{2R_0^3}{g}\omega\cos(\lambda)\left(\cot^{1/2}(\alpha) - \frac{1}{3}tg^{3/2}(\alpha)\right)}$$
 (23)

#### Solução:

Agora, para esse segundo problema, primeiro devemos resolvero sistema de equações para uma velocidade diferente da velocidade dada no primeiro exercício. Notemos que a física do problema é como descrita na figura 6.

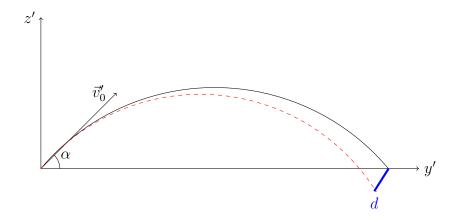


Figura 6: O projétil sendo lançado e sofrendo um desvio devido à força de Coriolis

O corpo é lançado da origem (no chão, portanto todas as posições são inicialmente nulas) na direção de y' (portanto a velocidade inicial na direção x' é nula), porém ao invés de produzir a trajetória comum (linha preta da figura 6) ela sofre uma deflexão d na direção x' e é essa deflexão que o exercício pede que encontremos. Na verdade, pela segunda parte do exercício vemos que também existe uma deflexão em y' dada por  $\Delta R$  onde o  $R_0$  seria a trajetória sem Coriolis (linha preta na figura 6) e  $\Delta R$  a diferença entre o y' obtido pela linha tracejada e pela linha cheia.

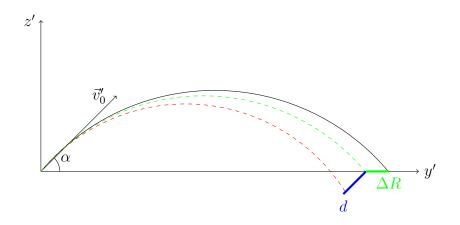


Figura 7: O projétil sendo lançado e sofrendo os dois desvios que o exercício pede para que obtenhamos: d e  $\Delta R$ 

A nova velocidade, dependente do tempo, é a velocidade determinada pelo lançamento de um projétil no plano Oy'z':

$$\vec{v'} = \begin{pmatrix} 0 \\ v_0 cos(\alpha) \\ v_0 sin(\alpha) - gt \end{pmatrix}_{S'}$$
(24)

Nesse caso teremos a seguinte força de Coriolis:

$$\vec{F'} = -2m\vec{\omega}_{Norte} \times \vec{v'} = -2m \cdot det \begin{pmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ -\omega cos(\lambda) & 0 & \omega sin(\lambda) \\ 0 & v_0 cos(\alpha) & v_0 sin(\alpha) - gt \end{pmatrix} = (25)$$

$$= -2m \begin{pmatrix} -v_0 \omega cos(\alpha) sin(\lambda) \\ \omega cos(\lambda) (v_0 sin(\alpha) - gt) \\ -v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda) \end{pmatrix}_{S'} = \begin{pmatrix} 2mv_0 \omega cos(\alpha) sin(\lambda) \\ -2m\omega cos(\lambda) (v_0 sin(\alpha) - gt) \\ 2mv_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda) \end{pmatrix}_{S'}$$

Que resulta no seguinte sistema de equações (2):

$$\begin{cases}
m\ddot{x}' = 2mv_0\omega\cos(\alpha)\sin(\lambda) \\
m\ddot{y}' = -2mv_0\omega\sin(\alpha)\cos(\lambda) + 2m\omega g\cos(\lambda)t \\
m\ddot{z}' = 2mv_0\omega\cos(\alpha)\cos(\lambda) - g
\end{cases}$$
(26)

Agora, para obter a deflexão d em x' precisamos obter x'(t) integrando a primeira equação e aplicando as condições de contorno  $(x'(0) = 0 \text{ e } \dot{x}'(0) = 0)$ . Com isso a equação para x' ficará:

$$x'(t) = v_0 \omega \cos(\alpha) \sin(\lambda) t^2 \tag{27}$$

Agora, também queremos obter o tempo que leva para o projétil cair. Esse tempo de queda  $t_Q$  é obtido resolvendo z'(t) = 0. Integrando a equação para z' nós obtemos

$$\dot{z}' = \dot{z}'(0) + 2v_0\omega\cos(\alpha)\cos(\lambda)t - gt = v_0\sin(\alpha) + 2v_0\omega\cos(\alpha)\cos(\lambda)t - gt$$
(28)

E, como z'(0) = 0 teremos que

$$z'(t) = v_0 \sin(\alpha)t + v_0 \omega \cos(\alpha)\cos(\alpha)t^2 - g\frac{t^2}{2}$$
(29)

Agora fazemos

$$z'(t) = 0 (30)$$

Ou seja

$$v_0 sin(\alpha) + v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda) t - g \frac{t}{2} = 0 \Rightarrow$$

$$t(2v_0\omega cos(\alpha)cos(\lambda) - g) = -2v_0sin(\alpha) \Rightarrow$$

$$t = t_Q = \frac{2v_0 sin(\alpha)}{g - 2v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda)}$$
(31)

Se agora considerarmos que o termo da gravidade influencia completamente o comportamento da equação 31 teremos um tempo de queda

$$t_Q^{aproximado} = \frac{2v_0 sin(\alpha)}{q} \tag{32}$$

Portanto podemos obter d que será

$$d = x'(t_Q^{aproximado}) = v_0 \omega cos(\alpha) sin(\lambda) \left(\frac{2v_0 sin(\alpha)}{g}\right)^2$$
(33)

Portanto concluímos que

$$d = \frac{4v_0^3}{q^2}\omega \sin(\lambda)\sin^2(\alpha)\cos(\alpha) \tag{34}$$

Agora, para obtermos a deflexão em y' devemos resolver essa equação diferencial. Nesse caso procedemos por integrações diretas com relação ao tempo na parte de y' no sistema 26. Nesse caso teremos que:

$$\dot{y'} = \dot{y'}(0) - 2v_0\omega \sin(\alpha)\cos(\lambda)t + \omega g\cos(\lambda)t^2 = v_0\cos(\alpha) - 2v_0\omega \sin(\alpha)\cos(\lambda)t + \omega g\cos(\lambda)t^2$$
 (35)

Portanto temos que

$$y'(t) = v_0 cos(\alpha)t - v_0 \omega sin(\alpha) cos(\lambda)t^2 + \frac{1}{3}\omega gcos(\lambda)t^3$$
(36)

Se colocarmos  $\omega=0$  então  $t_Q=t_Q^{aproximado}$  e  $y'(t)=v_0cos(\alpha)t$  donde obtemos que

$$y'(t_Q^{aproximado})^{\omega=0} = R_0 = v_0 cos(\alpha) t_Q^{aproximado} = v_0 cos(\alpha) \left(\frac{2v_0 sin(\alpha)}{g}\right)$$
(37)

$$R_0 = \frac{2v_0^2 cos(\alpha)sin(\alpha)}{q} \tag{38}$$

Agora vem a parte complicada (na minha opinião complicadíssima) em que devemos obter a relação desejada. Para isso, o grande segredo é usar uma aproximação para a relação 31 de modo que apenas tenhamos  $\omega$ . Se notarmos, o valor  $R=y'(t_Q)$  possui termos em ordens maiores de  $\omega$  entretanto  $R_0$  e a relação que queremos demonstrar de  $\Delta R$  possui apenas um termo linear em  $\omega$ . Esse é um forte indício de que nos cálculos devemos desconsiderar termos de ordem superior em  $\omega$ . Essa também se mostra uma aproximação relevante tendo em vista que  $\omega \approx 7 \times 10^{-5} rad/s$  de modo que termos de ordem superior se tornam muito pequenos. Com isso, podemos fazer uma segunda aproximação, agora linear em  $\omega$ , da equação 31:

$$t_Q = \frac{2v_0 sin(\alpha)}{g - 2v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda)} \approx \frac{2v_0 sin(\alpha)}{g} \left( 1 + \frac{2v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda)}{g} \right) = \bar{t}_Q^{aproximado}$$
(39)

Notação: agora escrevi  $\bar{t}_Q^{aproximado}$  para diferenciar esse novo tempo de queda dos tempos de queda da equação 31(sem aproximação nenhuma) e da equação 32(aproximação para  $\omega=0$ ). Desculpe se a notação ficou muito poluída. Para obter a relação 39 usamos a aproximação para x<<1

$$\frac{1}{1-x} \approx 1 + x \tag{40}$$

Desse modo podemos escrever

$$R = y'(\bar{t}_Q^{aproximado}) = v_0 cos(\alpha) \left( \frac{2v_0 sin(\alpha)}{g} \left( 1 + \frac{2v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda)}{g} \right) \right)$$

$$-v_0 \omega sin(\alpha) cos(\lambda) \left( \frac{2v_0 sin(\alpha)}{g} \left( 1 + \frac{2v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda)}{g} \right) \right)^2 +$$

$$\frac{1}{3} \omega g cos(\lambda) \left( \frac{2v_0 sin(\alpha)}{g} \left( 1 + \frac{2v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda)}{g} \right) \right)^3$$

$$(41)$$

Agora, olhando cuidadosamente para essa última expressão, lembrando que os termos com  $\omega^n$  para  $n \geq 2$  serão desconsiderados para a segunda e terceira parte da equação apenas o valor 1 sobrevive pois quaisquer outros valores irão resultar em termos que estamos desprezando. Para ficar claro o que eu fiz eu vou colocar um 0 no lugar dos termos que eu desconsiderei, entretanto é importante que isso seja apenas uma aproximação didática (e um pouco de preguiça de abrir todas essas contas).

Note que do lado de fora temos  $\omega$  e dentro temos algo do tipo  $(1+b\omega)^2$  onde b é uma constante. Nesse caso teremos que  $\omega(1+b\omega)^2=\omega(1+2b\omega+b^2\omega^2)=\omega+2b\omega^2+b^2\omega^3\approx\omega$  portanto eu estou escrevendo didáticamente  $\omega(1+b\omega)^2\approx\omega(1+0)^2$  para que fique evidente os termos que eu desconsiderei. Desculpe se parecer confuso, de qualquer modo posso a qualquer momento abrir essas contas e esclarecer esses resultados na monitoria.

$$R = y'(\bar{t}_Q^{aproximado}) = v_0 cos(\alpha) \left(\frac{2v_0 sin(\alpha)}{g} \left(1 + \frac{2v_0 \omega cos(\alpha) cos(\lambda)}{g}\right)\right)$$

$$-v_0 \omega sin(\alpha) cos(\lambda) \left(\frac{2v_0 sin(\alpha)}{g} (1+0)\right)^2 +$$

$$\frac{1}{3} \omega g cos(\lambda) \left(\frac{2v_0 sin(\alpha)}{g} (1+0)\right)^3$$

$$(42)$$

Desse modo ficamos com

$$R = \frac{2v_0^2 cos(\alpha) sin(\alpha)}{g} + \frac{4v_0^3 \omega sin(\alpha) cos^2(\alpha) cos(\lambda)}{g^2} - \frac{4v_0^3 \omega sin^3(\alpha) cos(\lambda)}{g^2} + \frac{8v_0^3 \omega sin^3(\alpha) cos(\lambda)}{3g^2}$$
(43)

$$R = R_0 + \frac{4v_0^3 \omega \sin(\alpha)\cos^2(\alpha)\cos(\lambda)}{g^2} - \frac{4v_0^3 \omega \sin^3(\alpha)\cos(\lambda)}{g^2} + \frac{8v_0^3 \omega \sin^3(\alpha)\cos(\lambda)}{3g^2}$$
(44)

$$R - R_0 = \Delta R = \frac{4v_0^3 \omega \sin(\alpha)\cos(\lambda)}{g^2} \left(\cos^2(\alpha) - \sin^2(\alpha) + \frac{2}{3}\sin^2(\alpha)\right)$$
(45)

$$R - R_0 = \Delta R = \frac{4v_0^3 \omega \sin(\alpha) \cos(\lambda)}{g^2} \left( \cos^2(\alpha) - \frac{1}{3} \sin^2(\alpha) \right)$$
 (46)

Agora

$$\sqrt{\frac{2R_0^3}{g}}\omega\cos(\lambda) = \sqrt{\frac{2\left(\frac{2v_0^2\cos(\alpha)\sin(\alpha)}{g}\right)^3}{g}}\omega\cos(\lambda) = \frac{4v_0^3\cos^{3/2}(\alpha)\sin^{3/2}(\alpha)\omega\cos(\lambda)}{g^2} = \frac{4v_0^3\omega\cos(\lambda)\sin(\alpha)\cos^{3/2}(\alpha)\sin^{1/2}(\alpha)}{g^2} = \frac{4v_0^3\omega\sin(\alpha)\cos(\lambda)}{g^2}(\cos^{3/2}(\alpha)\sin^{1/2}(\alpha))$$
(47)

Portanto temos que

$$\frac{4v_0^3\omega sin(\alpha)cos(\lambda)}{g^2} = \sqrt{\frac{2R_0^3}{g}}\omega cos(\lambda)\frac{1}{cos^{3/2}(\alpha)sin^{1/2}(\alpha)}$$
(48)

Logo

$$\Delta R = \frac{4v_0^3 \omega \sin(\alpha) \cos(\lambda)}{g^2} \left( \cos^2(\alpha) - \frac{1}{3} \sin^2(\alpha) \right) \Rightarrow \tag{49}$$

$$\Delta R = \sqrt{\frac{2R_0^3}{g}\omega\cos(\lambda)\frac{1}{\cos^{3/2}(\alpha)\sin^{1/2}(\alpha)}\left(\cos^2(\alpha) - \frac{1}{3}\sin^2(\alpha)\right)}$$
 (50)

$$\Delta R = \sqrt{\frac{2R_0^3}{g}}\omega\cos(\lambda) \left(\frac{\cos^{1/2}(\alpha)}{\sin^{1/2}(\alpha)} - \frac{\sin^{3/2(\alpha)}}{3\cos^{3/2}(\alpha)}\right)$$
 (51)

Donde, finalmente, obtivemos a relação que desejávamos:

$$\Delta R = \sqrt{\frac{2R_0^3}{g}}\omega\cos(\lambda)\left(\cot^{1/2}(\alpha) - \frac{1}{3}tg^{3/2}(\alpha)\right)$$
 (52)