

ESCOLA POLITÉCNICA DA USP



LISTA D

Nome: Wallace Moreira e Silva

Número USP: 10823772

Disciplina: PME 3380

São Paulo, 01 de Outubro de 2020

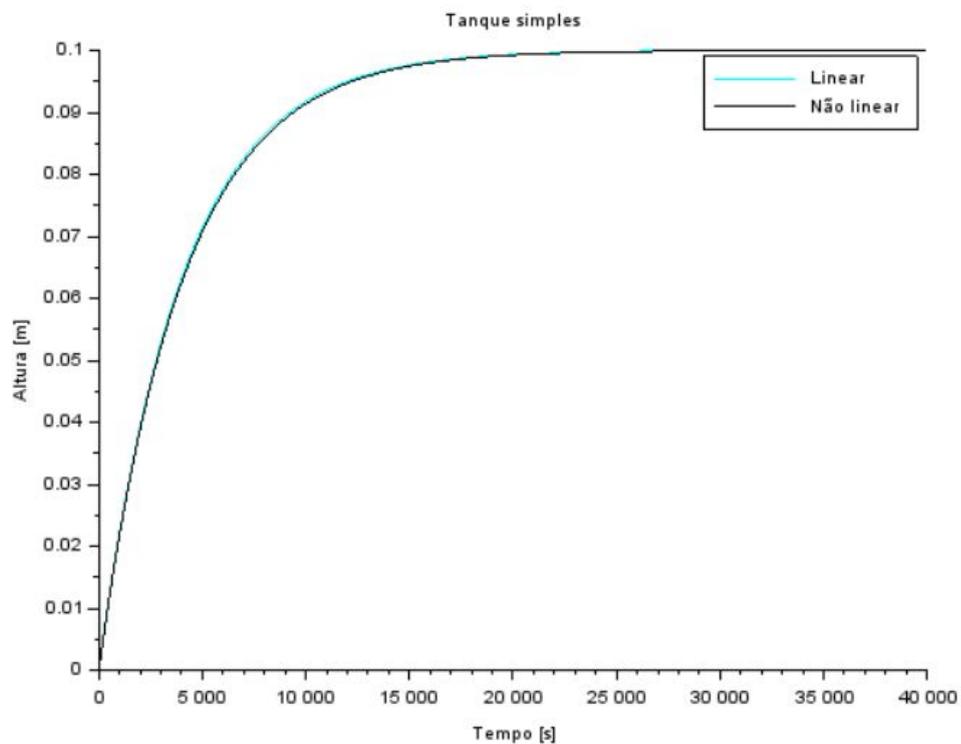
SUMÁRIO

PRIMEIRO EXERCÍCIO	3
1.1 CÓDIGO DO PRIMEIRO EXERCÍCIO	4
2. SEGUNDO EXERCÍCIO	5
2.1 REPRESENTAÇÃO GRÁFICA (EXERCÍCIO 2)	6
2.2 CÓDIGO (EXERCÍCIO 2)	6
3. TERCEIRO EXERCÍCIO	7
3.1 REPRESENTAÇÃO GRÁFICA (EXERCÍCIO 3)	8
3.2 CÓDIGO (EXERCÍCIO 3)	8
4. QUARTO EXERCÍCIO	9

1. PRIMEIRO EXERCÍCIO

“Faça as modificações adequadas para se poder desenhar e comparar os gráficos da resposta do sistema não linear e linear. Faça as simulações dos sistemas linear e não linear considerando que o reservatório parte do nível $h = 2\text{ m}$, mas com vazão de entrada nula. Compare as respostas.”

É possível analisar através da representação gráfica abaixo o comportamento da curva “Linear” e “Não Linear” através do tempo, tendo como condição inicial $h_0 = 2\text{ m}$.

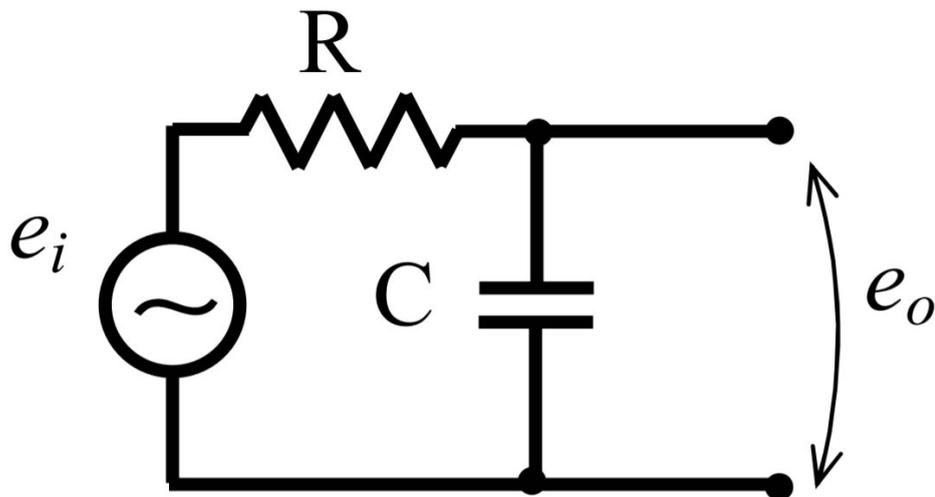


1.1 CÓDIGO DO PRIMEIRO EXERCÍCIO

```
1 clear all
2 xdel()
3
4 S=10;
5 rho=1000;
6 g=10;
7 R=2*10^8;
8 ho=2;
9 hi=0.1;
10 Qei=(1/2)*sqrt(rho*g/(R*ho))*hi;
11
12 A=(-1/(2*S))*sqrt(rho*g/(R*ho));
13 B=1/S;
14 C=1;
15 D=0;
16 tanque=syslin('c',A,B,C,D);
17 x0=0;
18 t=0:10:40000;
19 u=Qei*ones(t);
20 [y,x]=csim(u,t,tanque,x0);
21
22 function [hponto]=tanqueNaoLinear(t, h, Qe)
23     hponto = (Qe(t)-sqrt(rho*g*h/R))/S
24 endfunction
25 function [u]=Entrada(t)
26     u=Qei;
27 endfunction
28
29 Qei = sqrt(rho*g*(ho+hi)/R);
30 h = ode(ho,t(1),t,list(tanqueNaoLinear,Entrada))
31 plot2d(t,y,4) //Plot linear
32 plot2d(t,h-ho) //Plot não linear
33 hl=legend(['Linear';'Não linear']);
34 xtitle("Tanque simples", "Tempo [s]", "Altura [m]");
```

2. SEGUNDO EXERCÍCIO

“Obtenha o modelo matemático do circuito elétrico mostrado abaixo e compare com o modelo linear do sistema com um reservatório. Faça simulações e compare qualitativamente com os resultados do exercício 1 (sistema linear).”



Pela Lei das Malhas, temos que:

$$e_i - R_i - \frac{1}{c} \int i dt, h = i \quad (1)$$

Portanto:

$$R_h + \frac{1}{c} h = e_i \quad (2)$$

Logo:

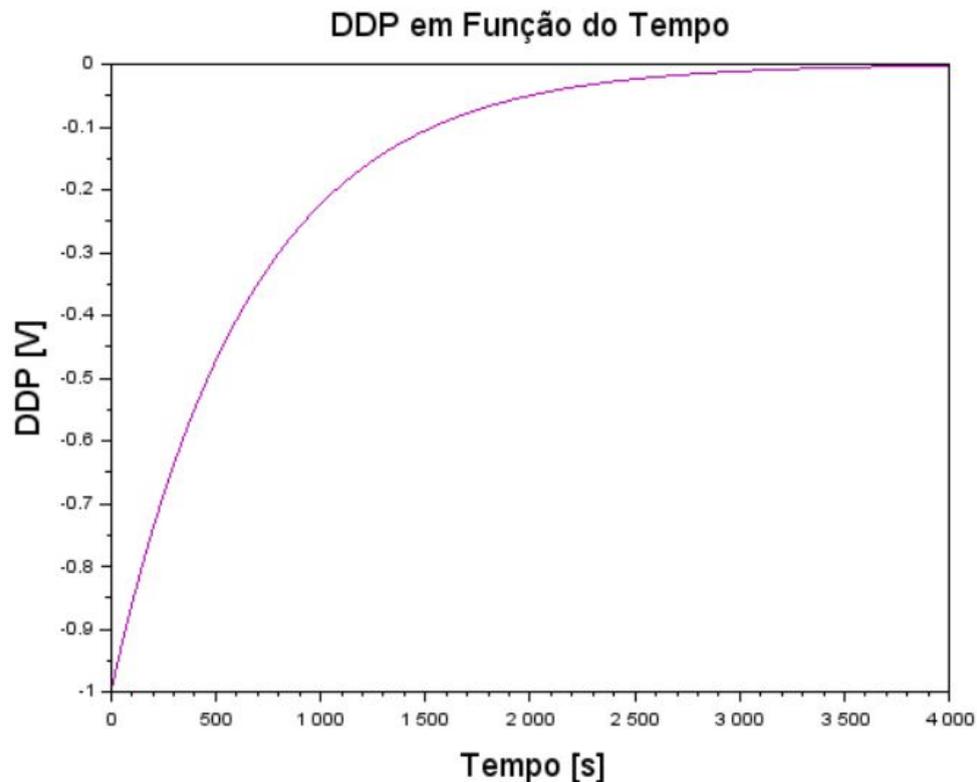
$$R \frac{dh}{dt} + \frac{1}{c} h = 0' \quad (3)$$

Resolvendo a equação diferencial encontramos que:

$$h(t) = i(t) = \frac{-e_0}{R} e^{-t/RC} \quad e \quad V(t) = e_0(1 - e^{-t/RC}) \quad (4)$$

2.1 REPRESENTAÇÃO GRÁFICA (EXERCÍCIO 2)

Observa-se que o gráfico da DDP em função do tempo, aproxima-se do gráfico da altura do reservatório em função do tempo (mostrado no tópico 1 deste relatório) em sua totalidade.

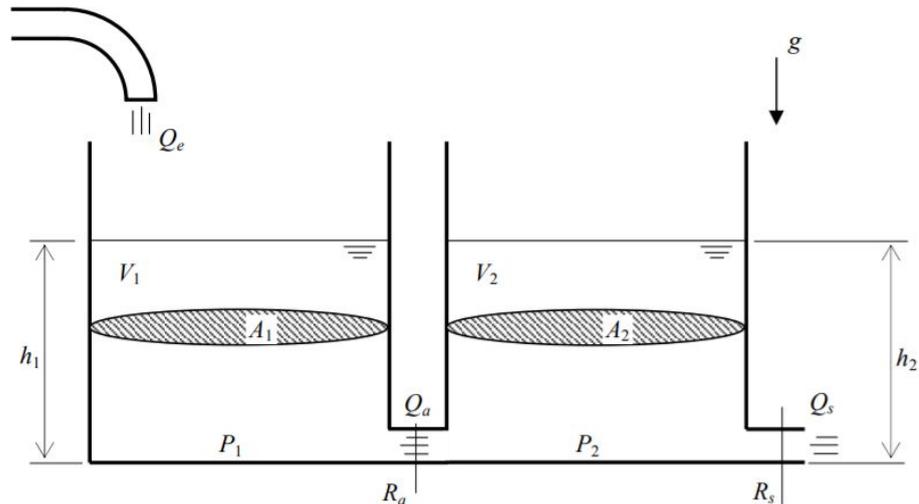


2.2 CÓDIGO (EXERCÍCIO 2)

```
1 clear
2 R = 10;
3 C = 0.015;
4 e0 = 10;
5 t0 = 0;
6 tf = 4000;
7 t = linspace(t0, tf, 2000);
8 i = -(e0/R)*exp(-t/R*C);
9 V = e0*(1 - exp(-t/R*C));
10 fl = scf(1);
11 plot(t, i, "red");
12 xtitle("DDP em Função do Tempo", "Tempo [s]", "DDP [V]", "b")
```

3. TERCEIRO EXERCÍCIO

“Usando a abordagem vista nestes exemplos, faça a simulação do sistema com dois reservatórios, supondo o modelo linear:”



Resolução manuscrita do Sistema Linear que rege o comportamento do Tanque:

Sistema linear para 2 reservatórios

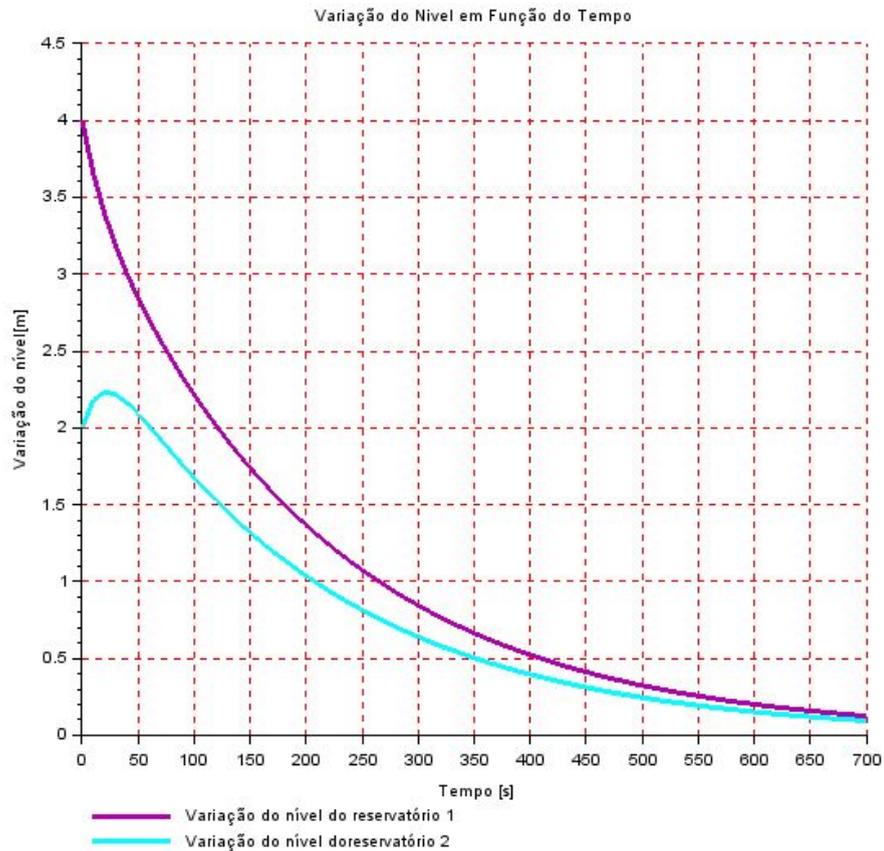
- Sabe-se que neste caso verificamos:

$$\begin{cases} h_1 = [Q_e - \sqrt{\frac{\rho g}{R_1} (h_1 - h_2)}] \cdot \frac{1}{S_1} \\ h_2 = \left[\sqrt{\frac{\rho g}{R_1} (h_1 - h_2)} - \sqrt{\frac{\rho g}{R_1} h_2} \right] \cdot \frac{1}{S_2} \end{cases}$$
- Tomando x como:

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$
- Temos que:

$$\dot{x} = Ax + Bu \quad A = \begin{bmatrix} \frac{-\rho g}{2S_1 R_1 Q_{ec}} & \frac{\rho g}{2S_1 R_1 Q_{ec}} \\ \frac{\rho g}{2S_2 R_1 Q_{ec}} & \frac{1}{S_2} \left(\frac{-\rho g}{2R_1 Q_{ec}} - \frac{\rho g}{2R_2 Q_{ec}} \right) \end{bmatrix}$$
- $$B = \begin{bmatrix} 1/S_1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad D = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

3.1 REPRESENTAÇÃO GRÁFICA (EXERCÍCIO 3)



3.2 CÓDIGO (EXERCÍCIO 3)

```

1 clear all
2 S1 = 10.0;
3 R1 = 2*10^8;
4 S2 = 7.5;
5 R2 = 10^8;
6 rho = 1000.0;
7 g = 10.0;
8 ho=2; //
9 R = 2*10^8
10 hi=0.1;
11 Qei=(1/2)*sqrt(rho*g/(R^ho))^hi;
12 A=[(-rho*g)/(R1^S1*Qei), (rho*g)/(R1^S1*Qei); (rho*g)/(R1^S2*Qei), (-1/S2)*(((rho*g)/(2^R2*Qei))+((rho*g)/(2^R1*Qei)))]);
13 B=[1/S1;0];
14 C=[1,0;0,1];
15 D=[0;0];
16 tanque=sslin('c',A,B,C,D);
17 t=0:10:700;
18 x0_1=4;
19 x0_2=2;
20 u=Qei*ones(t);
21 [y,x]=csim(u,t,tanque,[x0_1;x0_2]);
22 plot2d(t',[x(1,:)'],[x(2,:)'],[3,3],leg="Variação do nível do reservatório 1@Variação do nível do reservatório 2");
23 xtitle("Variação do Nível em Função do Tempo","Tempo [s]","Variação do nível [m]");
24 xgrid(5)

```

4. QUARTO EXERCÍCIO

“Desenvolva um circuito elétrico análogo ao sistema com dois reservatórios.”

