Nesta lista, pede-se que sejam estudados alguns comandos do Scilab, os códigos utilizados para tanto encontram-se ao final do documento.

Fazendo todos os comandos pedidos na introdução da lista, obtêm-se o seguinte navegador de variáveis e os gráficos abaixo dele :

	Nome	Value	Tipo	Visibilidade
	Α	[0, 1; -2, -3]	Real	loca
	В	[-1.5, -0.5; 1, 0]	Real	loca
	C	3x3	Real	loca
	D	3x3	Real	loca
	a	[5, 2, 1]	Real	loca
	ans	3	Real	loca
	b	[0, 0, 12]	Real	loc
	d	[-1 - 0i, 0 - 0i; 0	Real	loca
Ē	f	N/A	r (Lista T)	loca
	р	[-1 - 0i; 0 - 0i]	Real	loc
χ^2	p1	1x1	Polinômio	loc
χ^2	p2	1x1	Polinômio	loca
	r	2	Real	loca
	t	15	Real	loc
	v	[0.707 - 0i, -0.4	Real	loc
	x	1x17	Real	loca
	У	17x1	Real	loc

Tabela 1 - Navegador de variáveis da introdução

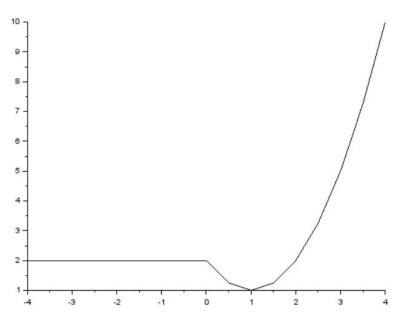


Imagem 1 - Janela gráfica 0 da introdução

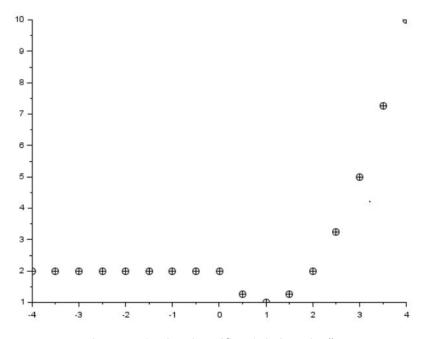


Imagem 2 - Janela gráfica 1 da introdução

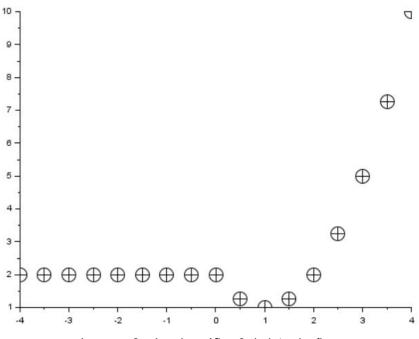


Imagem 3 - Janela gráfica 2 da introdução

Já na parte de macros, ao se executar o arquivo teste, o navegador de variáveis obtido é o seguinte :

lavegador de v	ariáveis			2 5 X
Nome	·	Value	Tipo	Visibilidade
ans		3.61	Real	local

Tabela 2 - Navegador de variáveis do teste 1

Fazendo as modificações pedidas e executando o arquivo teste.sce novamente, obtêm-se o seguinte navegador de variáveis e os gráficos que se encontram abaixo dele.

	Nome	Value	Tipo	Visibilidade
	a	1	Real	loca
	b	0	Real	loca
~	t1	1x1	Booleano	loca
~	t2	1x1	Booleano	loca
	x	1x11	Real	loca
	У	1x11	Real	loca

Tabela 3 - Navegador de variáveis do teste 2

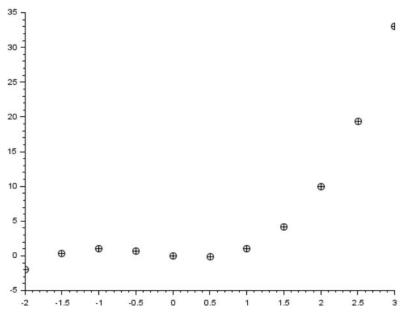


Imagem 4 - Janela gráfica 0 do teste 2

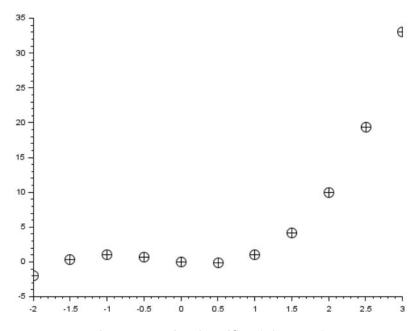


Imagem 5 - Janela gráfica 1 do teste 2

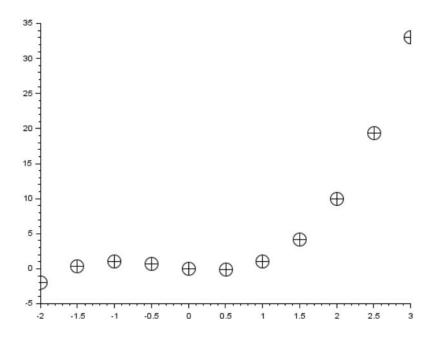


Imagem 6 - Janela gráfica 2 do teste 2

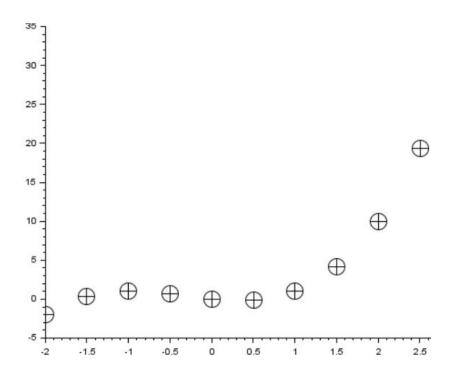


Imagem 7 - Janela gráfica 3 do teste 2

Códigos

Introdução: clear; clc; xdel(winsid()); //Objetos: //Definição de uma constante: //Escrevendo números complexos: a=2+%i b=-5-3*%i //Expressão Booleana: //Verificação se a é igual a 1: //O resultado da operação abaixo é o elemento booleano "F" (false): a==1 //Matrizes e vetores: //Vetor constante: v=[1 2 3 4 5]

```
//ou
v = 1:5
//Matriz constante:
A=[2 2 3
   007
   5 9 -1]
//ou
A=[2 2 3;0 0 7;5 9 -1]
//Podemos formar matrizes usando operações com objetos definidos anteriormente:
a=1;b=2;
//Observe que se colocarmos ponto e vírgula ao final da expressão, o resultado não é
mostrado na tela, o que pode ser conveniente em algumas situações.
A=[a+b %pi 3
   b^2 0 atan(a)
   5 sin(b) -1]
//Podemos formar matrizes e vetores de zeros:
//Elemento zero:
B=zeros()
//Matriz de zeros com 2 linhas e 3 colunas:
B=zeros(2,3)
//Matriz de zeros com as mesmas dimensões da matriz A:
A=[2\ 2\ 3;0\ 0\ 7;5\ 9\ -1];
B=zeros(A)
//De modo semelhante, podemos formar matrizes e vetores de uns:
//Matriz de uns com 2 linhas e 3 colunas:
C=ones(2,3)
//Matrizes diagonais:
//Matriz diagonal com os elementos da diagonal principal indo de 1 a 5:
D=diag(1:5)
//Extraindo os elementos da diagonal principal:
A=[1 2 3
   456
   7 8 9
B=diag(A)
```

```
//Formando uma matriz diagonal com os elementos da diagonal principal de uma matriz:
C=diag(diag(A))
//Operações:
//Matriz identidade:
A=diag(ones(1,3))
//Soma de matrizes:
B=A+A
//Somar 1 a todos os elementos de uma matriz:
C=B+1
//Multiplicação de matrizes:
A=[1 2 3;4 5 6;7 8 9]
C=[1 2 0;0 0 1;0 2 3]
D=A*C
//Multiplicação elemento a elemento:
A=[1 0 0;0 2 3;5 0 4]
B=[2 0 0;0 2 2;0 0 3]
C=A.*B
//Extração da linha 2:
a=C(2,:)
//Extração da coluna 3:
b=C(:,3)
//Extração da última linha:
b=C(\$,:)
//Traço de uma matriz:
A=[1 2 3; 4 5 6; 7 8 9]
t=trace(A)
//Rank (característica) de uma matriz:
r=<u>rank(A)</u>
//Matriz transposta:
B=A'
//Inversa de matriz:
A=[0 1;-2 -3]
B=inv(A)
A*B
```

```
//Determinante de uma matriz:
d=det(A)
//Polinômios:
//Polinômio em x com raízes em 0 e -1:
v=[0 -1]
p1=poly(v, 'x')
//Polinômio em z com coeficientes 1 e 2 e 1:
p2=poly([1 2 1], 'z', 'coeff')
//Funções racionais:
//p1: numerador:
p1=poly(v,'s')
//p2: denominador:
p2=poly([5 2 1], 's', 'coeff')
//Função racional:
f=p1/p2
//Extração dos coeficientes:
a=coeff(p2)
//Cálculo de raízes:
p=roots(p1)
//Autovalores e autovetores:
//d - matriz diagonal cujos elementos são os autovalores.
//v - matriz cujas colunas são os autovetores.
[v,d]=spec(A)
//Funções:
//Definição de uma função:
\frac{\text{deff}('[y]=\text{teste}(x)','\text{if } x<0 \text{ then } y=-(x^2),\text{else } y=\sin(x),\text{end'})}{\text{deff}('[y]=\text{teste}(x)','\text{if } x<0 \text{ then } y=-(x^2),\text{else } y=\sin(x),\text{end'})}
//Uma vez definida a função, podemos calcular seu valor no ponto x=pi/2:
y=teste(0.5*\%pi)
//No caso de x ser um vetor, a sintaxe seria:
deff('[y]=h(x)','n=length(x);for i=1:n, if x(i)<0 then y(i)=2, else y(i)=1+(x(i)-1)^2, end,end');
//Plotar a função entre -4 e 4:
```

```
//Criando um vetor com os valores variando de -4 a 4, com passo de 0.5:
x=-4:0.5:4;
//Calculando a função:
y=h(x);
//Plotando o resultado:
plot2d(x,y)
//Criando uma nova janela grafica:
set("current_figure",1)
//Plotando o resultado com astericos:
plot2d(x,y,-3)
//Criando uma nova janela grafica:
set("current_figure",2)
//Aumentando o tamanho dos asteriscos:
xset("mark size",4)
3
plot2d(x,y,-3)
Teste 1:
clear;
clc:
xdel(winsid());
function [y]=teste(x)
y=x+x^2+\sin(x^2+\%pi);
endfunction
<u>teste</u>(0.5*%pi)
```

Teste 2:

```
clear;
clc;
xdel(winsid());
\underline{\text{deff}('[y]=\text{test0}(x)','y=x+x^2+\sin(x^2*\%\text{pi})')}
deff('[y]=test1(x)','y=-x+x^2+x^3')
deff('[y]=test2(x)','y=sqrt(x)')
x=-2:0.5:3;
a=1;
b=0;
t1=(a==1);
t2=(b>0.5);
if and([t1 t2]) then
         y=test0(x);
         elseif or([t1 t2]) then
         y=test1(x);
         else
         y=test2(x);
end,
plot2d(x,y,-3)
set("current_figure",1)
xset('mark size', 2)
plot2d(x,y,-3)
set("current_figure",2)
xset('mark size', 4)
plot2d(x,y,-3)
set("current_figure",3)
xset('mark size', 5)
plot2d(x,y,-3)
```